

TD n°5 : Processus

SOLUTIONS (ne pas distribuer aux étudiants)

Exercice 1 – Création et synchronisation de processus fils

Solution :

```
1)
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>

int main(void)
{ pid_t pid;
  int i;

  if ((pid = fork()) == -1)
  { perror("fork"); exit(1);
  }
  if (pid == 0)
  { /* fils1 */
    for (i = 1; i <= 10; i++)
    {
      printf("%d\n", i);
      sleep(1);
    }
    return 0;
  }
  if ((pid = fork()) == -1)
  { perror("fork"); exit(1);
  }
  if (pid == 0)
  { /* fils2 */
    for (i = 11; i <= 20; i++)
    {
      printf("%d\n", i);
      sleep(1);
    }
    return 0;
  }
  return 0;
}
```

2) Pour synchroniser l'affichage, il suffit d'ajouter wait avant la création du second fils.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <unistd.h>

int main(void)
{ pid_t pid;
```

```
int i;

if ((pid = fork()) == -1)
{ perror("fork"); exit(1);
}

if (pid == 0)
{ /* fils1 */
  for (i = 1; i <= 10; i++)
  {
    printf("%d\n", i);
    sleep(1);
  }
  return 0;
}

wait(NULL);

if ((pid = fork()) == -1)
{ perror("fork"); exit(1);
}

if (pid == 0)
{ /* fils2 */
  for (i = 11; i <= 20; i++)
  {
    printf("%d\n", i);
    sleep(1);
  }
  return 0;
}
return 0;
}
```

Exercice 2 – Simultanéité vs. séquentialité

Solution :

1) Les commandes séparées par & s'exécutent *simultanément*.

```
#include<stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>

int main(void)
{ pid_t pid;

  if ((pid = fork()) == -1)
  { perror("fork"); exit(1);
  }
  if (pid == 0)
  { execlp("who", "who", NULL);
    perror("execlp");
    exit(1);
  }
}
```

```
if ((pid = fork()) == -1)
{ perror("fork"); exit(1);
}
if (pid == 0)
{ execlp("ps", "ps", NULL);
  perror("execlp");
  exit(1);
}

execlp("ls", "ls", "-l", NULL);
perror("execlp");
exit(1);
}
```

2) Les commandes séparées par ; s'exécutent *successivement*.

```
#include<stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>

int main(void)
{ pid_t pid;

  if ((pid = fork()) == -1)
  { perror("fork"); exit(1);
  }
  if (pid == 0)
  { execlp("who", "who", NULL);
    perror("execlp");
    exit(1);
  }

  wait(NULL);

  if ((pid = fork()) == -1)
  { perror("fork"); exit(1);
  }
  if (pid == 0)
  { execlp("ps", "ps", NULL);
    perror("execlp");
    exit(1);
  }

  wait(NULL);

  execlp("ls", "ls", "-l", NULL);
  perror("execlp");
  exit(1);
}
```

Exercice 3 – La commande execvp

Solution :

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char **argv)
{   if (argc < 2)
    {   fprintf(stderr, "Usage: %s commande [arg] [arg] ...\n", argv[0]);
        exit(1);
    }
    execvp(argv[1], argv + 1);
    perror("execvp");
    exit(1);
}
```