

1. El Problema

Alejandro y Semastían quieren hacer un viaje por carretera de La Habana a Guantánamo.

Objetivo: Fiesta

Obstáculo: Precio de la gasolina. Incluyendo el punto de salida (La Habana) y de destino (Guantánamo), hay un total de n puntos a los que es posible visitar, unidos por m carreteras cuyos costos de gasolina se conocen.

Los compañeros comienzan entonces a planificar su viaje.

Luego de pensar por unas horas, Alejandro va entusiasmado hacia Semastían y le entrega una hoja. En esta hoja se encontraban q tuplas de la forma (u, v, l) y le explica que a partir de ahora considerarían como útiles sólo a los caminos entre los puntos u y v cuyo costo de gasolina fuera menor o igual a l , para u, v, l de alguna de las q tuplas.

Semastían lo miró por un momento y le dijo: *Gracias*. La verdad esta información no era del todo útil para su viaje. Pero para no desperdiciar las horas de trabajo de Alejandro, se dispuso a buscar lo que definió como carreteras útiles. Una carretera útil es aquella que pertenece a algún camino útil. Ayude a Alejandro y Semastían encontrando el número total de carreteras útiles.

PD: Cuando le contaron del plan a Yisell, esta se preguntó extrañada por qué Alejandro y Semastían no habían simplemente buscado el camino de costo mínimo entre La Habana y Guantánamo. Hay que estudiar más discreta.

2. Propuesta de análisis del ejercicio

Para la solución que se quiere ofrecer, es necesario demostrar que dada $e \in E(G)$, $e_u = \langle x, y \rangle \Leftrightarrow \exists t = (u, v, l), t \in U$ tal que:

$$c(p_m(u, x)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p_m(y, v)) \leq l$$

\vee

$$c(p_m(u, y)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p_m(x, v)) \leq l$$

donde $p_m(i, j)$ es cualquier camino de costo mínimo desde i a j , $\forall i, j \in G$

2.1. Demostrando \Rightarrow

Sea $e \in E(G)$, e_u , se tiene entonces que $e = \langle x, y \rangle \in p(u, v)_u$, donde $c(p(u, v)_u) < l$, $(u, v, l) \in t$, $t \in U$. Sin pérdida de generalidad, dividamos $p(u, v)_u$ tal que $p(u, v)_u = p(u, x) \cup \langle x, y \rangle \cup p(y, v)$. Se sabe por tanto, que $c(p(u, x)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p(y, v)) \leq l$ por definición. Luego cómo existe $p(u, x)$ y $p(y, v)$, existe entonces $p_m(u, x)$ y $p_m(y, v)$ respectivamente. Por tanto, $c(p_m(u, x)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p_m(y, v)) \leq c(p(u, x)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p(y, v)) \leq l$,

por lo que $\exists p(u, v)_u = p_m(u, x) \cup \langle x, y \rangle \cup p_m(y, v)$.

La demostración para $c(p_m(u, y)) + c(x, y) + c(p_m(x, v)) \leq l$ es análoga.

2.2. Demostrando \Leftarrow

Se tiene que $\exists t = (u, v, l), t \in U$ tal que:

$$c(p_m(u, x)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p_m(y, v)) \leq l$$

\vee

$$c(p_m(u, y)) + c(\langle x, y \rangle) + c(p_m(x, v)) \leq l$$

Sin pérdida de generalidad asumamos el caso primero. Luego, se tiene que $p(u, v) = p_m(u, x) \cup \langle x, y \rangle \cup p_m(y, v) = p(u, v)_u$. Luego

$$e = \langle x, y \rangle \in p(u, v)_u \Rightarrow e_u$$

De esta forma queda demostrada la doble implicación, y por tanto la base teórica.

3. Propuesta de código

```

1 import math
2
3 def travel(G,U):
4     dijkstra = None
5     # Chose wish Dijkstra algorithm are going to be used
6     if G.EdgesCount * math.log(G.VerticesCount) < G.
7         VerticesCount**2:
8         dijkstra = heap_dijkstra
9     else:
10        dijkstra = array_dijkstra
11
12    # Initialize distance
13    distance = {}
14
15
16    # Apply dijkstra for any vertex in U
17
18    for u,v,l in U:
19        if distance.get(u) is None:
20            distance[u] = dijkstra(G,u)
21        if distance.get(v) is None:
22            distance[v] = dijkstra(G,v)
23

```

```

24
25
26 # Find and count the util edges in the graph
27 util_edge_count = 0
28 for x, y, w in G.Edges:
29     for u, v, l in U:
30         if (distance[u][x] + distance[v][y]
31             + w <= l or distance[u][y] +
32             distance[v][x] + w <= l):
33             util_edge_count += 1
34             break
35
36 return util_edge_count

```

Listing 1: Ejemplo de código Python

4. Complejidad temporal del código

Las líneas hasta antes del primer *for*, tienen una complejidad temporal de $O(1)$. En ella se inicializan las variables *dijkstra* y *distance*, que representan la variante del método de dijkstra a utilizar y un diccionario en el que se guardarán las distancias de los nodos calculados. Dado que el algoritmo de Dijkstra con Heap binario tiene un costo de $O(|E|\log|V|)$, y el algoritmo de Dijkstra con arrays tiene un costo de $O(|V|^2)$, se hace la distinción al principio del algoritmo para garantizar que el peor caso posible sea entonces $O(|V|^2)$. Particularizando en el problema actual, se tiene entonces que el costo de aplicar Dijkstra será $O(\min(|E|\log|V|, |V|^2) = O(\min(m * \log(n), n^2))$. Luego en el primer *for* se aplica Dijkstra $2q$ veces, donde $2q \leq n$. Por tanto, la complejidad temporal del primer *for* sería de $O(2q * \min(m * \log(n), n^2)) = O(q * \min(m * \log(n), n^2))$

Finalmente, el último *for* tendría una complejidad temporal de $O(m * q)$ ya que se revisan todas las aristas del grafo con todas las tuplas de U .

El costo total del algoritmo es de

$$T(n, m, q) = O(1) + O(q * \min(m * \log(n), n^2)) + O(m * q)$$

$$T(n, m, q) = O(1 + q * \min(m * \log(n), n^2) + q * m)$$

$$T(n, m, q) = O(q * (\min(m * \log(n), n^2) + m))$$

Para un grafo denso, $m \approx n^2$, $\min(m * \log(n), n^2) = n^2$, y $O(m + n^2) = O(n^2)$. Si el grafo no es denso entonces $\min(m * \log(n), n^2) = m * \log(n)$, y $O(m + m * \log(n)) = O(m * \log(n))$, por lo que quedaría en un final:

$$T(n, m, q) = O(q * \min(m * \log(n), n^2))$$