

SISTEMI

Un sistema di α equazioni in β incognite è:

$$\begin{cases} m_{11}x_1 + m_{12}x_2 + \dots + m_{1\beta}x_\beta = k_1 \\ m_{21}x_1 + m_{22}x_2 + \dots + m_{2\beta}x_\beta = k_2 \\ \vdots \\ m_{\alpha 1}x_1 + m_{\alpha 2}x_2 + \dots + m_{\alpha\beta}x_\beta = k_\alpha \end{cases} \quad m_{i,j}, k \in \mathbb{R}$$

$$M[i,j] \in M_{\alpha \times \beta}(\mathbb{R})$$

↓

matrice dei coefficienti

$$\underline{k} = \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_\alpha \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^\alpha$$

↓
colonna termini noti

$$x_1, \dots, x_\beta \rightsquigarrow \underline{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_\beta \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^\beta$$

$$M\underline{x} = \underline{k} \quad M \in M_{\alpha \times \beta}(\mathbb{R}) \quad \underline{x} \in \mathbb{R}^\beta = M_{\beta \times 1}(\mathbb{R})$$

$$M\underline{x} \in M_{\alpha \times \beta}(\mathbb{R}) \times M_{\beta \times 1}(\mathbb{R}) \rightsquigarrow M_{\alpha \times 1}(\mathbb{R}) \ni k$$

Def: Le soluzioni di un sistema sono le β -tuple di valori che sostituendo x_1, x_2, \dots, x_β

rendono vere tutte le equazioni del sistema

Cioè sono i vettori $\underline{x} \in \mathbb{R}^\beta$ t.c. $M\underline{x} = \underline{k}$

$$\rightsquigarrow M\underline{x} = \underline{k}$$

M è la matrice dei coefficienti

\underline{k} è la colonna dei termini

noti $[M|k]$ è la matrice

orlata o completa del sistema

es. $\textcircled{A} \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \end{cases}$ è un sistema con 2 eq.
con 2 incogn. x_1, x_2

$$M \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad \underline{k} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$[M|k] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 = 1 - x_2 \\ 2(1 - x_2) + 2x_2 = 2 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = 1 - x_2 \\ 2 - 2x_2 + 2x_2 = 2 \end{cases} \quad \text{vera}$$

$$\begin{cases} x_2 \text{ è libero} & (x_2 \in \mathbb{R}) \\ x_1 = 1 - x_2 \end{cases}$$

Soluzioni: $\begin{pmatrix} 1 - x_2 \\ x_2 \end{pmatrix}$ es. $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$

$\textcircled{B} \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 1 \end{cases}$ 2 eq, 2 incogn.

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad k = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$[M|k] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 = 1 - x_2 \\ 2(1 - x_2) + 2x_2 = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 1 - x_2 \\ 2 - 2x_2 + 2x_2 = 1 \end{cases}$$

IMPOSSIBILE

Il sistema non ha soluzioni

$\textcircled{C} \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$ sistema con 1 eq.
2 incogn.



$$x_1 = 1 - x_2 \quad \begin{pmatrix} 1 - x_2 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ sono soluzioni}$$

Def: Diciamo che 2 sistemi sono equivalenti se hanno lo stesso insieme di soluzioni.

Diciamo che un sistema è compatibile o risolubile se ammette almeno una soluzione.

Diciamo che un sistema è impossibile se non ammette soluzioni.

$$\text{Sol}(M|k) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^B \text{ t.c. } M\underline{x} = \underline{k} \}$$

↳ è l'insieme delle soluzioni del sistema che ha M come matrice dei coeff. e \underline{k} come colonna dei termini noti.

se $\underline{k} = 0$

chiamo che il sistema è omogeneo

Considero un sistema \rightarrow associa la matrice $[M|k]$ completa

Chiamo trasformazioni di Gauss o trasformazioni ammissibili le seguenti "operazioni" su $[M|k]$

- \rightarrow Scambiare fra loro due righe
- \rightarrow Moltiplicare una riga per un numero $\lambda \in \mathbb{R}$
 $\lambda \neq 0$

→ Sommare a una riga un multiplo di un'altra

Prop: Se $[M'|k']$ è ottenuta da $[M|k]$ tramite trasformazioni ammissibili \Rightarrow i sistemi

$$M\underline{x} = \underline{k} \quad M'\underline{x} = \underline{k}' \quad \text{sono equivalenti}$$

es
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \end{cases} \quad \text{no 2 eq. 3 inc.}$$

$$M \in M_{2 \times 3}(\mathbb{R}) \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \quad \underline{k} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$[M|k] = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

↓

sostituisco alla
seconda riga
più $(-1) \cdot$ prima riga

$$R_2 \rightsquigarrow R_2 - R_1$$

$$\underbrace{1 \ 2 \ 1 \ | \ 1}_{R_2} - \underbrace{1 \ 1 \ 1 \ | \ 1}_{R_1} = 0 \ 1 \ 0 \ | \ 0$$

$$[M'|k'] = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ 0x_1 + x_2 + 0x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 + x_3 = 1 \\ x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} x_1 = 1 - x_3 \\ x_2 = 0 \end{matrix}$$

$$\text{Le soluzioni sono } \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 - x_3 \\ 0 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

Il sistema ottenuto tramite trasformazioni di gauss è equivalente, ma non necessariamente più facile

→ Posso usare le trasformazioni di gauss per ottenere una forma "più bella" della matrice, che si chiama forma di gauss

→ nella prima riga il primo valore non nullo è 1

$$\begin{bmatrix} \downarrow & \downarrow & \downarrow & \circledast & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \dots \end{bmatrix}$$

tutte le colonne sotto gli 0 precedenti sono nulle.

Anche sotto al primo 1 compaiono solo 0

→ Nelle seconde riga deve valere lo stesso

→ In ogni riga vale lo stesso

$$\begin{bmatrix} 1 & x & x & x & x & x \\ 0 & 0 & 1 & x & x & x \\ 0 & 0 & 0 & 1 & x & x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

↳ tutti 0

Chiamo "pivot" • il primo 1 di ogni riga
e chiamo rango di una matrice in forma di gauss il numero di pivot

Il rango è minore o uguale al numero di righe

es $\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \end{cases}$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} \circledast & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

↳ voglio ottenere uno 0 sotto

$$R_2 \leadsto R_2 - R_1 \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

pivot! pivot! 2 pivot, rango 2

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 1 \end{cases} \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 3 & 1 & | & 1 \end{bmatrix}$$

$$R_2 \leadsto R_2 - R_1 \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 2 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

pivot

equivalenti

$$R_2 \leadsto R_2/2 \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \end{cases} \quad [M|k] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 2 & | & 2 \end{bmatrix}$$

voglio degli 0 so Ho

$$R_2 \leadsto R_2 - 2R_1 \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 1 \cdot x_1 + 1 \cdot x_2 = 1 \\ 0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 = 0 \end{cases}$$

è equivalente a $[1 \ 1 \ | \ 1]$

In una forma di gauss posso eliminare le righe tutte **NULLE**.

Nella forma di gauss non ho righe nulle (le cancello)

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 1 \end{cases}$$

$$[M|k] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 2 & | & 1 \end{bmatrix}$$

voglio 0 sotto

$$R_2 \rightarrow R_2 - 2R_1 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & | & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 = -1 \rightarrow 0 = -1 \end{cases}$$

IMPOSSIBILE

una riga $0 \ 0 \ 0 \dots | 1$

mi dà un sistema impossibile

$$\begin{cases} 0 \cdot \text{incognite} = 1 \\ 0 \neq 1 \end{cases}$$

Se applicando le trasformazioni di gauss trovo una riga tutta di zeri \rightarrow la elimino
Se trovo una riga con tutti zeri nella matrice dei coefficienti e un numero non nullo come termine noto \rightarrow il sistema è impossibile

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_4 = 2 \\ x_2 - x_3 = k \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & | & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & | & k \end{bmatrix}$$

voglio 0 sotto

$$R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & | & k \end{bmatrix}$$

voglio 0 sotto

$$R_3 \rightarrow R_3 - R_2 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & k-1 \end{bmatrix}$$

Risolvero prima
la riga in cui
compare l'ultimo
pivot

• Se $k-1=0 \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ \quad + x_2 - x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + (1+x_3) + x_3 + x_4 = 1 \\ x_2 = 1+x_3 \end{cases}$$

x_3, x_4 libere $\leftarrow \begin{cases} x_1 = 1 - 1 - 2x_3 - x_4 \\ x_2 = 1 + x_3 \end{cases}$

$x_2 = 1 + x_3, x_1 = -2x_3 - x_4$

$$\begin{pmatrix} -2x_3 - x_4 \\ 1 + x_3 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

• Se $k-1 \neq 0 \quad [0 \ 0 \ 0 \ 0 \ | \ k-1]$

divido
per $k-1 \quad [0 \ 0 \ 0 \ 0 \ | \ 1] \rightarrow$ impossibile

Teorema: (Teorema di Rouché - capelli)

Sia $M \in M_{\alpha \times \beta}(\mathbb{R})$, sia $\underline{k} \in \mathbb{R}^{\alpha}$

Il sistema $Mx = \underline{k}$ (di α equazioni e β incognite)

Considero $[M' | k]$ forma di Gauss di
 $[M | k]$. Allora valgono:

a) Il sistema è risolubile \Leftrightarrow
 $\text{rang}(M') = \text{rang}([M' | k'])$

(cioè il num. di pivot di M' è uguale
a quello di $[M' | k']$)

b) Se il sistema è risolubile, allora
il sistema ha un'unica soluzione
 $\Leftrightarrow \text{rang}(M') = \beta$

(cioè il numero di pivot è = al num. di incognite)

c) Se il sistema è risolubile, allora ha infinite soluzioni che dipendono da j parametri $\Leftrightarrow \beta - \text{rango}(M') = j > 0$

FORMA DI GAUSS SISTEMA IMPOSSIBILE

$$\left[\begin{array}{ccc|c} \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \text{pivot nei termini vuoti}$$

\Rightarrow i pivot di M' non sono gli stessi dei pivot di $[M'|k']$

$$\text{cioè } \text{rango}[M'|k'] = \text{rango}[M'] + 1$$

\downarrow
c'è un pivot

che non sta in M'

$$\textcircled{A} \quad \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \end{cases} \text{ ha come soluz. } \begin{pmatrix} 1-x_2 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

ha infinite soluzioni che dipendono da 1 parametro x_2

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\text{rango } M' = 1 = \text{rango } [M'|k'] = 1$$

$$j = 2 - 1 \quad \downarrow$$

incognite β

$$\textcircled{C} \quad \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + 2x_2 = 1 \end{cases} \quad [M|k] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{c} \swarrow \\ \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x_1 + x_2 = 1 & x_1 = 1 \\ x_2 = 0 & x_2 = 0 \end{cases} \end{array}$$

2 pivot \Rightarrow rango $M' = 2$

incognite $\beta = 2$

\Rightarrow il sistema ha un'unica soluzione