

## INVERTIBILITÀ E RANGO

Il sistema  $A\underline{x} = \underline{k}$  se  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$

ha una e una sola soluzione se  $A$  è invertibile

Infatti se  $\exists A^{-1}$  t.c.  $A^{-1}A = I$  allora

$$A^{-1}A\underline{x} = A^{-1}\underline{k}$$

$$I\underline{x} = A^{-1}\underline{k}$$

$$\underline{x} = A^{-1}\underline{k}$$

$A\underline{x} = \underline{k}$  ha una e una sola soluzione se e solo se

$$\text{rk}([A' | k']) = \text{rk}([A']) \text{ e}$$

$$\text{rk}([A']) = n \text{ dove}$$

$[A' | k']$  è la forma di Gauss

$A$  è invertibile se e solo se  $\det(A) \neq 0$

ma ci aspettiamo che esista un legame fra  $\det(A) \neq 0$  e il  $\text{rk}(A')$

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid A \text{ è invertibile}\}$$

Prop:  $A \in GL(n, \mathbb{R}) \iff \det(A) \neq 0$

$\forall \underline{k} \in \mathbb{R}^n \exists!$  la soluzione di  $A\underline{x} = \underline{k}$

$$\text{es } A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix} \quad \underline{k} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$A$  è invertibile? No!  $\det(A) = 0$

↓

esistono  $\infty^1$  sol. impossibile

discutere la risolubilità di  $Ax = \underline{b}$   $Ax = \underline{k}$   
 Eventualmente calcolare soluzioni

1<sup>a</sup> riga

$$\det(A) = (-)^2 \cdot 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \\
= (-)2 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \\
= (+)3 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\
= 0 - 0 + 0 = 0$$

2<sup>a</sup> riga

$$\det(A) = 0 \dots + 0 + \dots + 0 = 0$$

Qss: Se la matrice ha una riga o colonna tutta di zeri  $\Rightarrow$  il suo determinante è 0

Per studiare la risolubilità devo usare Gauss

$$Ax = \underline{k} \quad \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 - 2R_1} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -3 & -3 & -1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -3 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 / -3} \left[ \begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & 2 & 3 & 1 \\ 0 & \textcircled{1} & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & \textcircled{2} \end{array} \right]$$

$A'$   $k'$

$(\text{rk}(A') = 2 \neq \text{rk}([A' | k']) = 3) \Rightarrow \times$  Rouché-Capelli  
 IMPOSSIBILE

$$Ax = \underline{b} \quad \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 - 2R_1} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & -1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_3 / 3} \left[ \begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & 2 & 3 & 1 \\ 0 & \textcircled{1} & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \quad \left( \text{rk}(A') = 2 = \text{rk}([A' | b']) = 2 \right)$$

$\times$  Rouché-Capelli 3 soluzioni

↳ dipende da  $n - \text{rk}([A'])$

$$\Rightarrow 3 - 2 = 1 \text{ parametro}$$

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 1 \\ 0 + y + z = \frac{1}{3} \end{cases} \quad \begin{cases} x = -2(\frac{1}{3} - z) - 3z + 1 \\ y = \frac{1}{3} - z \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = \frac{1}{3} - z \\ y = \frac{1}{3} - z \end{cases}$$

---

$$A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$A \underline{x} = \underline{b} \longrightarrow \text{Posso usare Gauss}$$

oppure  $\longrightarrow \det(A) \rightsquigarrow$  se  $\det(A) \neq 0$  esiste unica la soluzione  
posso trovarla con Cramer

$\rightsquigarrow$  se  $\det(A) = 0 \rightarrow$  o la soluzione non  
esiste  
Gauss  $\left\{ \begin{array}{l} \text{esiste} \\ \rightarrow \text{oppure ha } \infty \text{ soluz.} \end{array} \right.$

es  $B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  ha una sola soluzione

è  $B$  invertibile,  $\textcircled{SI}$  Risolubilità di  $B \underline{x} = \underline{b}$

$$\det(B) = 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 0 - 1 \cdot (-1) + 2 = 3 \neq 0$$

Calcolo Sol con Cramer

$$x_1 = \frac{\det \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} \right]}{\det B}$$

$$x_3 = \frac{\det \left[ \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]}{\det B}$$

$$x_2 = \frac{\det \left[ \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]}{\det B}$$

$$x_2 = \frac{1}{\det B} \cdot \left( -0 + 0 - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{3} \cdot (-1(2-1))$$

$$= -\frac{1}{3}$$

$$x_2 = \frac{1}{3} \cdot (0 - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix})$$

$$= \frac{1}{3} \cdot (-1 \cdot (-1) + 1) = \frac{2}{3}$$

$$x_3 = \frac{1}{3} \cdot (-1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}) = \frac{1}{3} \cdot (-1(1-2)) = \frac{1}{3}$$

Provare con Gauss

Prop: Sia  $T \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  TRIANGOLARE SUPERIORE  
 cioè  $T = [t_{ij}]$   $t_{ij} = 0$   $i > j$

$$\Rightarrow \det(T) = t_{11} \cdot t_{22} \cdot t_{33} \cdot \dots \cdot t_{nn}$$

il determinante è il prodotto degli elementi  
 sulla diagonale

Dim: (induzione) su  $n$

$$n=1 \quad T = [t_{11}] \quad \det[t_{11}] = t_{11} \quad \text{OK}$$

Vero per matrici triangolari  $(n-1) \times (n-1)$ ,

lo mostro per  $n \times n$

$$\det(T) = \begin{vmatrix} t_{11} & \dots & t_{1n} \\ 0 & t_{22} & \dots & t_{2n} \\ 0 & 0 & t_{33} & \dots & t_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & t_{nn} \end{vmatrix} \stackrel{\substack{\text{1}^a \text{ col} \\ \checkmark}}{=} t_{11} \det \begin{vmatrix} t_{22} & t_{23} & \dots & t_{2n} \\ 0 & t_{33} & \dots & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & t_{nn} \end{vmatrix} \stackrel{\substack{\text{Mat triangolare sup} \\ (n-1) \times (n-1)}}{=} \dots$$

vale induzione

$$\downarrow$$

$$= t_{11} \cdot (t_{22} t_{33} \dots t_{nn})$$

Oss: Se  $D$  è diagonale  $\rightarrow \det(D) = d_{11} \cdot d_{22} \cdot \dots \cdot d_{nn}$

Oss: Vale anche per triangolare mf.

Oss:  $\det(I) = 1$

La forma di Gauss di una matrice è  
triangolare superiore

es  $\text{Mat}_{3 \times 3}$

se ho 3 pivot  $\begin{bmatrix} 1 & x & x \\ 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

se ho 2 pivot  $\begin{bmatrix} 1 & x & x \\ 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & x & x \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

se ho 1 pivot  $\begin{bmatrix} 1 & x & x \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Sia  $A' \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  in forma di  
Gauss

$$\det(A') = 1^{\# \text{pivot}} \cdot 0^{n - \# \text{pivot}}$$

$\Leftrightarrow \det(A') \neq 0 \Leftrightarrow$  la diagonale contiene  
solo 1

$\begin{bmatrix} 1 & & & \\ 0 & 1 & & \\ 0 & 0 & 1 & \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$  se la diagonale contiene solo  
 1  $\rightarrow$  gli elementi sulla diagonale  
 sono pivot  $\Rightarrow$  ho  $n$  pivot

Sia  $A$  una matrice quadrata  $n \times n$   
 per ottenere la forma di Gauss appl. le  
 trasformazioni ammissibili:

Q35: Se scambiamo fra loro 2 righe di una matrice  
 quadrata, il determinante cambia di segno

es  $M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \det(M) = ad - cb$   
 $\hookrightarrow \begin{bmatrix} c & d \\ a & b \end{bmatrix} \det(M) = cb - ad$  ) camb. segno!

Se moltiplico una riga per  $k$ , il determinante  
 viene moltiplicato per  $k$

es  $M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \det M = ad - cb$

$M = \begin{bmatrix} ka & kb \\ c & d \end{bmatrix} \det M = ka d - k c b = k(ad - cb)$

Se sommo ad una riga il multiplo di un'altra,  
 il determinante non cambia

Prop:  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$   $A'$  è la sua forma di Gauss

$\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow \det(A') \neq 0$

cioè ① ho scambiato delle righe ( $\det A' = \pm \det A$ )  
 ② ho moltiplicato righe per  $k \neq 0$  ( $\det A' = k \det A$ )

③ ho sommato a righe multipli di altre righe ( $\det I = \det A$ )

Teorema:  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$   $A'$  forma Gauss

$$A \in GL(n, \mathbb{R}) \iff \det(A) \neq 0 \iff$$

$$\det(A') \neq 0 \iff \text{rk}(A') = n$$

Oss: Se  $Ax = \underline{k}$  è sistema quadrato, cioè  $A \in M_{n \times n}$   
e  $\text{rk}(A') = n \Rightarrow \text{rk}(A') = \text{rk}(A' | \underline{k}')$

$$\underbrace{n \left[ \begin{array}{c|c} 1 & \\ \hline & 1 \\ & \hline & 1 \end{array} \right]}_{A'}$$

$$\text{rk}[A' | \underline{k}'] \leq n \text{ righe} = n$$

$$\text{rk}[A'] \leq \text{rk}[A' | \underline{k}']$$

SISTEMI OMOGENI  $\underline{k} = 0$

$\Rightarrow Ax = \underline{0}$  è sempre risolubile

è sempre la soluzione  $x = 0$   
(è possibile che ne esistano altre)

Se  $\exists A' \Rightarrow x = 0$  è l'unica

$$Ax = 0$$

$$\underbrace{A'A}_{\neq} x = A'0 = 0 \quad \rightarrow \quad x = 0$$