Politechnika Śląska Wydział Automatyki, Elektroniki i Informatyki

Programowanie Komputerów

Operacje morfologiczne na obrazie

autor Aleksander Augustyniak prowadzący mgr inż. Marek Kokot

rok akademicki 2019/2020 kierunek informatyka

rodzaj studiów SSI semestr 2

termin laboratorium środa, 11:30 - 13:00

sekcja druga termin oddania sprawozdania 2020-09-18

1 Treść zadania 3

1 Treść zadania

Napisać program umożliwiający przeprowadzenie operacji morfologicznych obrazu zawartego w pliku BMP. Element strukturalny powinien być zdefiniowany przez użytkownika poprzez dostarczenie odpowiedniego pliku tekstowego. Program powinien działać dla obrazów czarno-białych. Program powinien umożliwić wykonanie następujących operacji: dylatacji, erozji, otwarcia oraz domknięcia. [?]

2 Analiza zadania

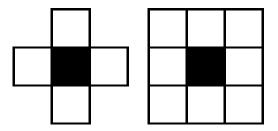
Zadanie polega na cyfrowej obróbce czarno-białego obrazu, używając operacji morfologicznych, które tworzą podstawę zaawansowanych systemów rozpoznających kształty, odległości pomiędzy figurami, szkielet danego kształtu, etc.

Biorąc pod uwagę, że w obrazie występują wyłącznie dwa kolory (biały i czarny), dla ułatwienia i skrócenia pisowni można danym pikselom przypisać binarny stan, w którym się znajdują. Piksel czarny można oznaczyć binarnym θ - ze względu na zerowe składowe kolorów, z których się składa; oraz - analogicznie – piksel biały, jako binarne 1 ze względu na maksymalną, posiadaną przezeń wartość poszczególnych składowych koloru.

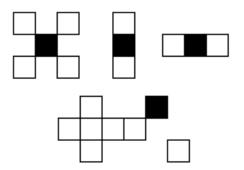
Pracując nad projektem, w którym występują dwa kolory, można wprowadzić założenie, że kolor czarny reprezentuje pierwszy plan, a biały – tło.

2.1 Element strukturalny

Warunkowanie wykonania odpowiedniej modyfikacji na pikselach obrazu następuje przy pomocy elementu strukturalnego – maski, która jest przykładana do każdego z nich w sposób zgodny z punktem głównym elementu strukturalnego. Element strukturalny posiada tylko jeden punkt główny. Ponadto posiada również informacje o tym, które punkty względem punktu głównego podlegają sprawdzeniu na obrazie.



Rysunek 1: Najpopularniejsze elementy strukturalne. Od lewej – element strukturalny o sąsiedztwie czterospójnym (von Neumanna) i ośmiospójne (Moore'a) – osiem pikseli sąsiaduje z punktem głównym elementu strukturalnego.



Rysunek 2: Inne, niestandardowe elementy strukturalne.

2.2 Struktury danych

Plik BMP jest plikiem binarnym, którego bajty są usytuowane w odpowiedniej kolejności. Taką strukturę można nazwać stałą, bądź statyczną – rozmiary poszczególnych zawartości są z góry ustalone i nie podlegają jakiejkolwiek zmianie. Jakakolwiek zmiana kolejności spowodowałoby trwałe uszkodzenie pliku.

Numer bajtu	Zawartość	Rozmiar $[B]$
0	Pierwsza litera identyfikatora pliku.	1
1	Druga litera identyfikatora pliku.	1
2	Rozmiar całego pliku.	4
6	Zarezerwowany dla innych aplikacji.	4
10	Numer bajtu, który zaczyna macierz.	2
14	Rozmiar struktury nagłówka DIB.	4
18	Szerokość obrazu.	4
22	Wysokość obrazu.	4
26	Liczba płaszczyzn kolorów.	2
28	Ilość bitów na piksel.	2
30	Metoda kompresji.	4
34	Powierzchnia obrazu.	4
38	Rozdzielczość pozioma.	4
42	Rozdzielczość pionowa.	4
46	Ilość kolorów w palecie.	4
50	Ilość ważnych kolorów w palecie.	1
51	Flaga wyznaczająca, czy ma nastąpić rotacja palet.	1
52	_	2

Rysunek 3: Ułożenie struktury nagłówka pliku i nagłówka DIB w pliku o rozszerzeniu BMP.

Oprócz tego, program przechowuje dane posługując się m.in. dynamiczną listą jednokierunkową (w której przechowywany jest element strukturalny).

2.3 Algorytmy

Program składa się z nietrudnych algorytmów. Ich złożoność zwiększa się proporcjonalnie co do wielkości elementu strukturalnego i wielkości obrazu, który poddajemy obróbce. Sczytując piksele obrazu wejściowego, program sprawdza, czy wszystkie składowe koloru piksela, w danej chwili sprawdzanego przez program, są równe zeru, jeżeli tak - żadna modyfikacja nie jest

podejmowana - w przeciwnym wypadku wszystkie składowe są zwiększane do maksymalnej wartości.

Istotnym - w zasadzie najważniejszym - algorytmem jest algorytm sprawdzający sąsiedztwo piksela modyfikowanego i warunkujący, czy ów piksel ma zostać zmodyfikowany. Algorytm ten działa na zasadzie przykładania elementu strukturalnego do każdego, pojedynczego piksela obrazu i porównywania z otaczającymi piksel modyfikowany pikselami.

3 Specyfikacja zewnętrzna

Aby uruchomić program należy podać dokładne lokalizacje odpowiednich plików w linii poleceń w odpowiedniej kolejności, oddzielając poszczególne argumenty znakiem spacji:

input output sieve char

Gdzie:

input - obraz wejściowy o rozszerzeniu BMP.

output - obraz wyjściowy o rozszerzeniu BMP.

sieve - plik tekstowy, zawierający element strukturalny (o rozszerzeniu TXT). char - znak operacji morfologicznej, która ma zostać wykonana.

Plik tekstowy, zawierający element strukturalny musi spełniać pewne założenia:

- Zawierać punkt główny, oznaczany małą literą o. W przypadku, gdy plik tekstowy zawiera więcej, niż jeden punkt główny, następne wystąpienia będą traktowane jak punkt sąsiedni punktu głównego.
- Zawierać przynajmniej jeden punkt sąsiedni, oznaczany znakiem minus.

Niedostosowanie się do przynajmniej jednego z warunków skutkuje zakończeniem pracy programu i wyjściem.

Przykładowa zawartość pliku tekstowego zawierającego element strukturalny.

Program, sczytując poszczególne, podane przez użytkownika argumenty, sprawdza, czy każdy z plików rzeczywiście istnieje, i czy dostęp do niego nie jest niemożliwy do uzyskania. Jeżeli przynajmniej jeden z plików nie zostanie wczytany do pamięci programu, program kończy swoją pracę wypisując odpowiedni kod błędu.

Kody błędów:

- 98 Do programu nie została dostarczona wystarczająca ilość argumentów do poprawnego działania.
- 99 Wczytany plik wejściowy nie jest plikiem mapy bitowej.
- 100 Nie udało się wczytać elementu strukturalnego.
- 101 Nie udało się otworzyć pliku wejściowego.
- 102, 103 Nie udało się poprawnie wczytać nagłówka pliku.
- 104 Nie udało się zarezerwować odpowiedniej ilości pamięci dla struktury elementu strukturalnego.
- 105 Nie udało się zagospodarować odpowiedniej ilości pamięci dla współrzędnych punktu modyfikowanego (piksela modyfikowanego).
- 106 Nie udało się zaalokować wymaganej ilości pamięci do przechowania skłądowych koloru poszczególnych pikseli pliku wejściowego.
- 107 Nie udało się zaalokować wymaganej ilości pamięci do przechowania skłądowych koloru poszczególnych pikseli pliku wyjściowego.
- 108 Nie udało się utworzyć, bądź otworzyć istniejący plik wejściowy.

4 Specyfikacja wewnętrzna oraz szczegółowy opis typów i funkcji

Szczegółowy opis typów i funkcji znajduje się w załączniku.

4.1 Ogólna struktura programu

Program realizuje funkcje w odpowiedniej kolejności:

- 1. Sprawdzenie, czy została podana odpowiednia ilość argumentów.
- 2. Otwarcie pliku wejściowego.

- 3. Załadowanie do struktury nagłówka pliku wejściowego w celu odczytania kluczowych danych,, tj. sprawdzenie, czy plik wejściowy jest plikiem mapy bitowej.
- 4. Otwarcie pliku, zawierającego element strukturalny.
- 5. Wczytanie elementu strukturalnego do struktury elementu strukturalnego.
- 6. Zapisanie do pamięci współrzędnych piksela modyfikowanego.
- 7. Zajęcie odpowiedniej ilości pamięci na obraz wyjściowy.
- 8. Wykonanie operacji morfologicznej i zapisanie wyniku do struktury wyjściowej.
- 9. Przepisanie danych z nagłówka pliku wejściowego do nagłówka pliku wyjściowego.
- 10. Zwolnienie całej pamięci zajętej przez program.

5 Testowanie

Program został przetestowany na obrazach różnorakich – tych spełniających założenia zadania, jak i tych, które nie do końca pokrywają się z wymaganiami (lecz nieuszkodzonymi). Testy były wykonane na obrazach o dużej powierzchni pikseli.

Program został sprawdzony pod katem wycieków pamięci.

Program przetestowany na komputerze z systemem Windows 10.

5.1 Wyniki

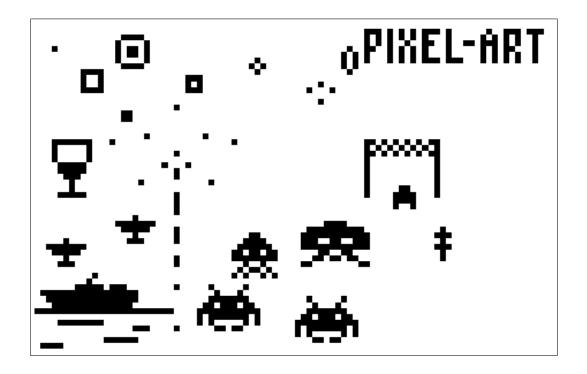
Poniżej przedstawione zostały wyniki programu dla sześciu różnych elementów strukturalnych i trzech różnych obrazów wejściowych.

W lewym górnym rogu: erozja.

W prawym górnym rogu: dylatacja.

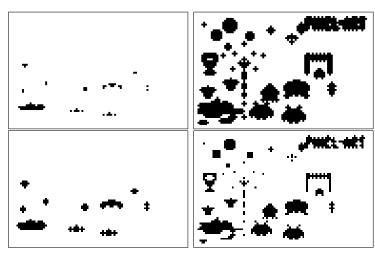
W lewym dolnym rogu: otwarcie.

W prawym dolnym rogu: domknięcie.

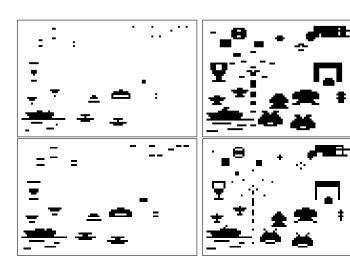


Rysunek 4: Obraz wejściowy numer 1.

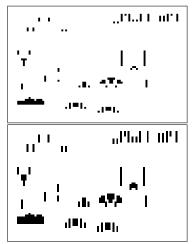


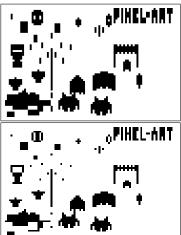




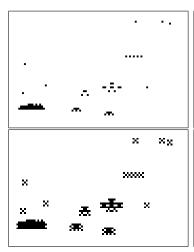


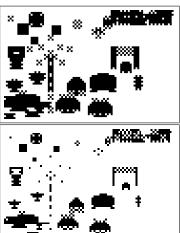




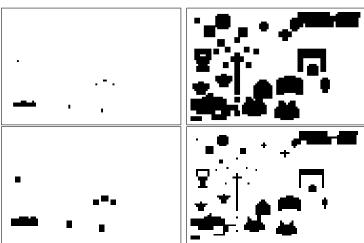


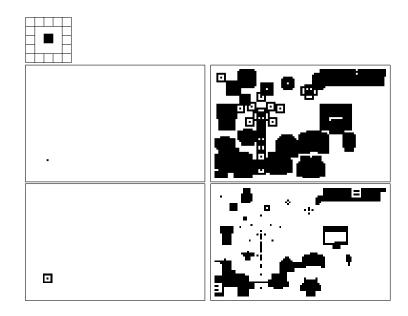


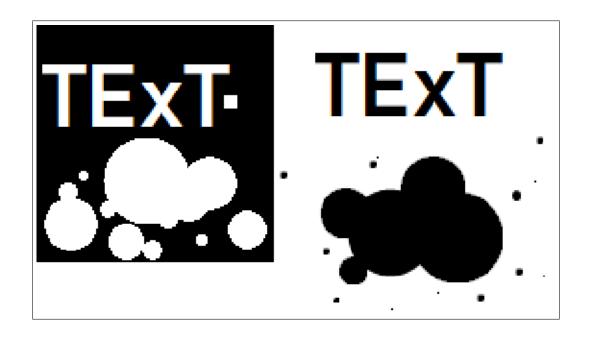




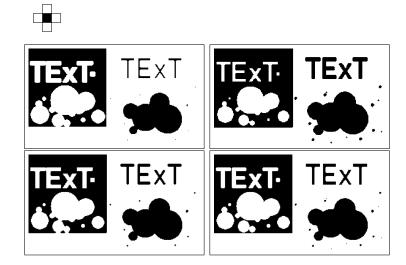




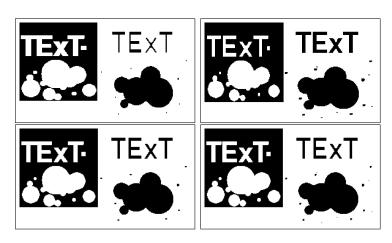


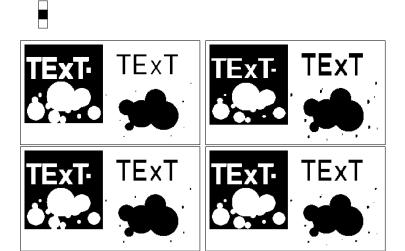


Rysunek 5: Obraz wejściowy numer 2.

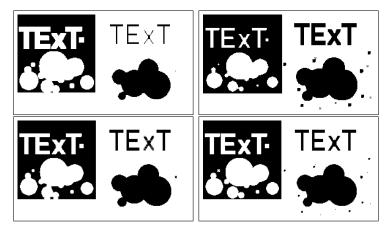




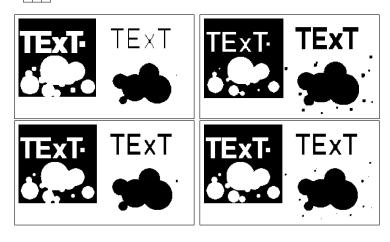


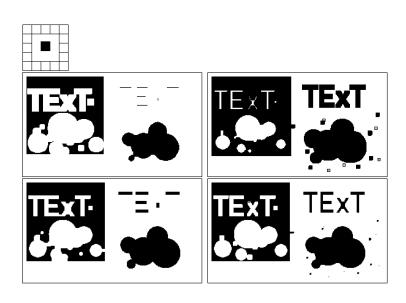


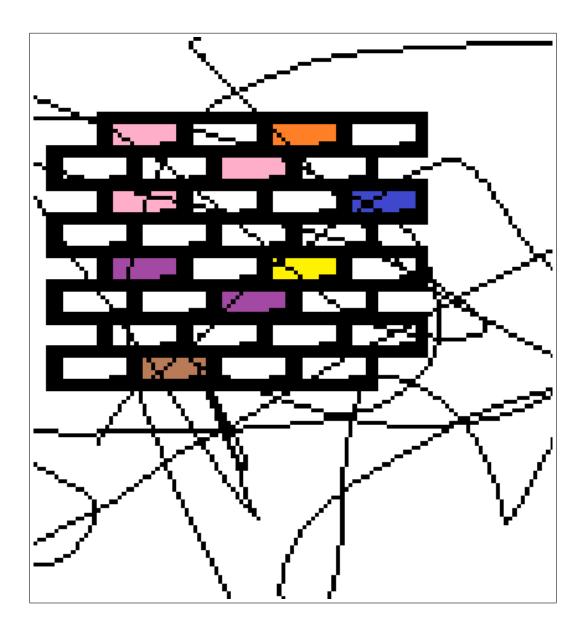




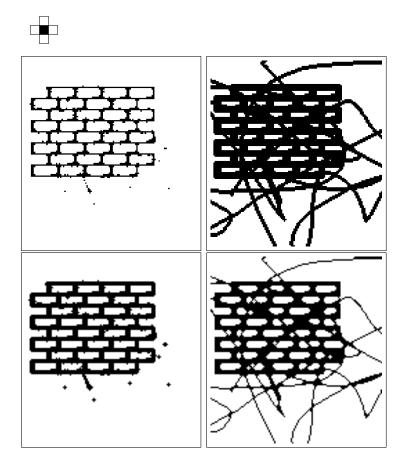


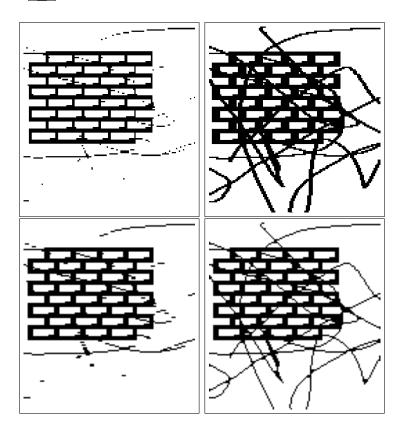


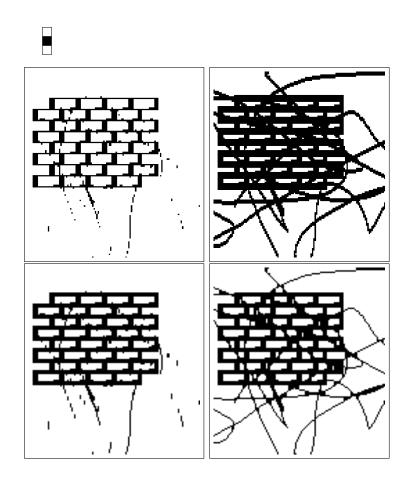




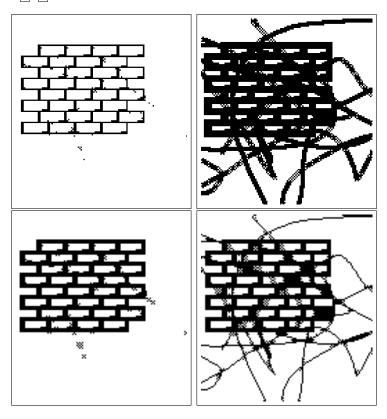
Rysunek 6: Obraz wejściowy numer 3.

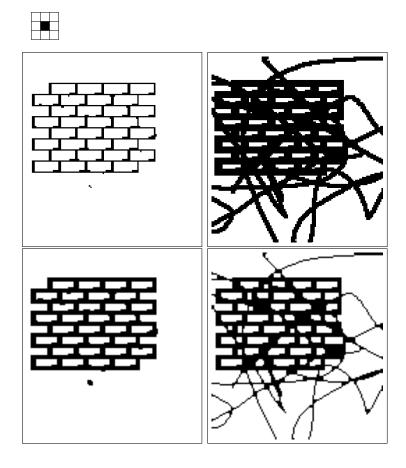


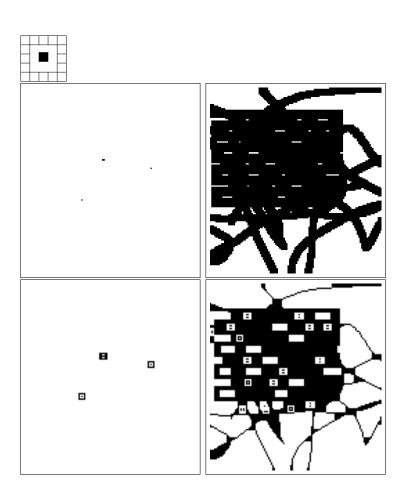












6 Wnioski

Napisanie programu, który wykonuje podstawowe operacje morfologiczne należało do prostych. Nie miałem trudności z analizą zadania, ze względu na łatwość w niemalże natychmiastowym zauważeniu efektów pracy. Zadany temat uważam za bardzo interesujący ze względu na możliwe wykorzystanie go do rozwiązywania bardziej skomplikowanych problemów, związanych z cyfrowym przetwarzaniem obrazów.

6 Wnioski 25

Dodatek Szczegółowy opis typów i funkcji

Operacje morfologiczne na obrazie 0.97

Wygenerowano przez Doxygen 1.8.16

1 Indeks struktur danych	1
1.1 Struktury danych	1
2 Indeks plików	3
2.1 Lista plików	3
3 Dokumentacja struktur danych	5
3.1 Dokumentacja struktury BITMAPHEADER	5
3.1.1 Opis szczegółowy	6
3.1.2 Dokumentacja pól	6
3.1.2.1 colors_importance_rotation	6
3.1.2.2 colors_used	6
3.1.2.3 comp	6
3.1.2.4 height	6
3.1.2.5 image_size	6
3.1.2.6 numBitPlanes	7
3.1.2.7 numBitsPerPlane	7
3.1.2.8 reserved	7
3.1.2.9 size	7
3.1.2.10 width	7
3.1.2.11 Xres	7
3.1.2.12 Yres	8
3.2 Dokumentacja struktury BMPFILEHEADER	8
3.2.1 Opis szczegółowy	8
3.2.2 Dokumentacja pól	8
3.2.2.1 offset	8
3.2.2.2 r1	9
3.2.2.3 r2	9
3.2.2.4 s1	9
3.2.2.5 s2	9
3.2.2.6 size	9
3.3 Dokumentacja struktury PIXEL	9
3.3.1 Opis szczegółowy	10
3.3.2 Dokumentacja pól	10
3.3.2.1 blue	10
3.3.2.2 green	10
3.3.2.3 red	10
3.4 Dokumentacja struktury pixel_structure	11
3.4.1 Opis szczegółowy	11
3.4.2 Dokumentacja pól	11
3.4.2.1 next	11
3.4.2.2 type	11

4 Dokumentacja plików	13
4.1 Dokumentacja pliku bmp.h	13
4.1.1 Opis szczegółowy	14
4.1.2 Dokumentacja definicji typów	14
4.1.2.1 BITMAPHEADER	14
4.1.2.2 BMPFILEHEADER	14
4.1.2.3 PIXEL	14
4.1.2.4 pixel_structure	14
4.2 Dokumentacja pliku functions.c	15
4.2.1 Opis szczegółowy	16
4.2.2 Dokumentacja funkcji	16
4.2.2.1 AllocateInputMemory()	16
4.2.2.2 AllocateOutputMemory()	16
4.2.2.3 change_pixel_color()	17
4.2.2.4 check_pixel_color()	17
4.2.2.5 closing()	18
4.2.2.6 deallocate_sieve()	18
4.2.2.7 DeallocateInputMemory()	18
4.2.2.8 DeallocateOutputMemory()	19
4.2.2.9 load_sieve()	19
4.2.2.10 main_point()	19
4.2.2.11 opening()	20
4.2.2.12 operation()	20
4.2.2.13 ReadPixels()	21
4.2.2.14 ReadToStructure()	21
4.2.2.15 SaveBMPFile()	21
4.2.2.16 WriteFromStructure()	23
4.3 Dokumentacja pliku functions.h	23
4.3.1 Opis szczegółowy	24
4.3.2 Dokumentacja funkcji	24
4.3.2.1 AllocateInputMemory()	24
4.3.2.2 AllocateOutputMemory()	25
4.3.2.3 change_pixel_color()	25
4.3.2.4 check_pixel_color()	26
4.3.2.5 closing()	26
4.3.2.6 deallocate_sieve()	26
4.3.2.7 DeallocateInputMemory()	27
4.3.2.8 DeallocateOutputMemory()	27
4.3.2.9 load_sieve()	28
4.3.2.10 main_point()	28
4.3.2.11 opening()	28
4.3.2.12 operation()	30

Indeks	35
4.4.2.1 main()	33
4.4.2 Dokumentacja funkcji	32
4.4.1 Opis szczegółowy	32
4.4 Dokumentacja pliku main.c	32
4.3.2.16 WriteFromStructure()	32
4.3.2.15 SaveBMPFile()	31
4.3.2.14 ReadToStructure()	31
4.3.2.13 ReadPixels()	30

Rozdział 1

Indeks struktur danych

1.1 Struktury danych

Tutaj znajdują się struktury danych wraz z ich krótkimi opisami:

5
8
9
11

Rozdział 2

Indeks plików

2.1 Lista plików

Tutaj znajduje się lista wszystkich plików z ich krótkimi opisami:

bmp.h		
	Plik nagłówkowy zawierający wszelkie struktury, potrzebne do działania programu	13
functions	3.C	
	Plik nagłówkowy zawierający definicje funkcji	15
functions	s.h	
	Plik nagłówkowy zawierający deklaracje funkcji	23
main.c		
	Plik źródłowy	32

4 Indeks plików

Rozdział 3

Dokumentacja struktur danych

3.1 Dokumentacja struktury BITMAPHEADER

Struktura przechowująca nagłówek DIB.

```
#include <bmp.h>
```

Pola danych

• uint32_t size

Wartość ta wskazuje na ilość bajtów, z których składa się drugi podnagłówek pliku mapy bitowej.

• uint32_t width

Szerokość obrazu.

uint32_t height

Wysokość obrazu.

• uint16_t numBitPlanes

Liczba używanych przez obraz płaszczyzn kolorów.

• uint16_t numBitsPerPlane

llość bitów na piksel.

uint32_t comp

Parametr, wskazujący na typ kompresji (w tym przypadku 0).

- uint32_t image_size
- uint32_t Xres

Rozdzielczość pozioma.

· uint32 t Yres

Rozdzielczość pionowa.

• uint32_t colors_used

Ilość kolorów w palecie.

• uint16_t colors_importance_rotation

llość ważnych kolorów w palecie (w tym przypadku 0; wszystkie kolory są jednokowo ważne).

• uint16_t reserved

Bajty zarezerwowane przez aplikację.

3.1.1 Opis szczegółowy

Struktura przechowująca nagłówek DIB.

3.1.2 Dokumentacja pól

3.1.2.1 colors_importance_rotation

```
uint16_t colors_importance_rotation
```

Ilość ważnych kolorów w palecie (w tym przypadku 0; wszystkie kolory są jednokowo ważne).

3.1.2.2 colors_used

uint32_t colors_used

llość kolorów w palecie.

3.1.2.3 comp

uint32_t comp

Parametr, wskazujący na typ kompresji (w tym przypadku 0).

3.1.2.4 height

uint32_t height

Wysokość obrazu.

3.1.2.5 image_size

uint32_t image_size

3.1.2.6 numBitPlanes

uint16_t numBitPlanes

Liczba używanych przez obraz płaszczyzn kolorów.

3.1.2.7 numBitsPerPlane

uint16_t numBitsPerPlane

llość bitów na piksel.

3.1.2.8 reserved

uint16_t reserved

Bajty zarezerwowane przez aplikację.

3.1.2.9 size

uint32_t size

Wartość ta wskazuje na ilość bajtów, z których składa się drugi podnagłówek pliku mapy bitowej.

3.1.2.10 width

uint32_t width

Szerokość obrazu.

3.1.2.11 Xres

uint32_t Xres

Rozdzielczość pozioma.

3.1.2.12 Yres

```
uint32_t Yres
```

Rozdzielczość pionowa.

Dokumentacja dla tej struktury została wygenerowana z pliku:

• bmp.h

3.2 Dokumentacja struktury BMPFILEHEADER

Pierwsza w kolejności podstruktura struktury nagłówkowej pliku mapy bitowej.

```
#include <bmp.h>
```

Pola danych

• uint8_t s1

Pierwszy znak typu pliku w kodzie ASCII (powinien wskazywać 'M').

• uint8_t s2

Drugi znak typu pliku w kodzie ASCII (powinien wskazywać 'M').

• uint32_t size

Rozmiar pliku obrazu mapy bitowej (powinno być 70 bajtów).

uint16_t r1

Bajt zarezerwowany dla aplikacji.

• uint16_t r2

Bajt zarezerwowany dla aplikacji.

uint32_t offset

Numer bajtu, który rozpoczyna macierz pikseli.

3.2.1 Opis szczegółowy

Pierwsza w kolejności podstruktura struktury nagłówkowej pliku mapy bitowej.

3.2.2 Dokumentacja pól

3.2.2.1 offset

```
uint32_t offset
```

Numer bajtu, który rozpoczyna macierz pikseli.

3.2.2.2 r1

uint16_t r1

Bajt zarezerwowany dla aplikacji.

3.2.2.3 r2

uint16_t r2

Bajt zarezerwowany dla aplikacji.

3.2.2.4 s1

uint8_t s1

Pierwszy znak typu pliku w kodzie ASCII (powinien wskazywać 'M').

3.2.2.5 s2

uint8_t s2

Drugi znak typu pliku w kodzie ASCII (powinien wskazywać 'M').

3.2.2.6 size

uint32_t size

Rozmiar pliku obrazu mapy bitowej (powinno być 70 bajtów).

Dokumentacja dla tej struktury została wygenerowana z pliku:

• bmp.h

3.3 Dokumentacja struktury PIXEL

Struktura przechowująca poszczególne składowe kolorów pikseli.

#include <bmp.h>

Pola danych

• uint8_t blue

Składowa niebieska koloru piksela.

• uint8_t green

Składowa zielona koloru piksela.

• uint8_t red

Składowa czerwona koloru piksela.

3.3.1 Opis szczegółowy

Struktura przechowująca poszczególne składowe kolorów pikseli.

3.3.2 Dokumentacja pól

3.3.2.1 blue

uint8_t blue

Składowa niebieska koloru piksela.

3.3.2.2 green

uint8_t green

Składowa zielona koloru piksela.

3.3.2.3 red

uint8_t red

Składowa czerwona koloru piksela.

Dokumentacja dla tej struktury została wygenerowana z pliku:

• bmp.h

3.4 Dokumentacja struktury pixel_structure

Struktura listy jednokierunkowej elementu strukturalnego. Składa się ona ze wskaźnika na następny element elementu strukturalnego, który zawiera znak. Ta struktura jest synchronizowana z siatką pikselu obrazu za pomocą odpowiednich funkcji.

```
#include <bmp.h>
```

Pola danych

pixel_structure * next

Wskaźnik na następny element (znak) elementu strukturalnego.

uint8_t type

Znak, który zawiera dany element elementu strukturalnego.

3.4.1 Opis szczegółowy

Struktura listy jednokierunkowej elementu strukturalnego. Składa się ona ze wskaźnika na następny element elementu strukturalnego, który zawiera znak. Ta struktura jest synchronizowana z siatką pikselu obrazu za pomocą odpowiednich funkcji.

3.4.2 Dokumentacja pól

3.4.2.1 next

```
pixel_structure* next
```

Wskaźnik na następny element (znak) elementu strukturalnego.

3.4.2.2 type

```
uint8_t type
```

Znak, który zawiera dany element elementu strukturalnego.

Dokumentacja dla tej struktury została wygenerowana z pliku:

• bmp.h

	Dokumentac	ia struktur	danvch
--	------------	-------------	--------

Rozdział 4

Dokumentacja plików

4.1 Dokumentacja pliku bmp.h

Plik nagłówkowy zawierający wszelkie struktury, potrzebne do działania programu.

#include <inttypes.h>

Struktury danych

struct BMPFILEHEADER

Pierwsza w kolejności podstruktura struktury nagłówkowej pliku mapy bitowej.

struct BITMAPHEADER

Struktura przechowująca nagłówek DIB.

struct PIXEL

Struktura przechowująca poszczególne składowe kolorów pikseli.

· struct pixel structure

Struktura listy jednokierunkowej elementu strukturalnego. Składa się ona ze wskaźnika na następny element elementu strukturalnego, który zawiera znak. Ta struktura jest synchronizowana z siatką pikselu obrazu za pomocą odpowiednich funkcji.

Definicje typów

typedef struct BMPFILEHEADER BMPFILEHEADER

Pierwsza w kolejności podstruktura struktury nagłówkowej pliku mapy bitowej.

typedef struct BITMAPHEADER BITMAPHEADER

Struktura przechowująca nagłówek DIB.

• typedef struct PIXEL PIXEL

Struktura przechowująca poszczególne składowe kolorów pikseli.

• typedef struct pixel_structure pixel_structure

Struktura listy jednokierunkowej elementu strukturalnego. Składa się ona ze wskaźnika na następny element elementu strukturalnego, który zawiera znak. Ta struktura jest synchronizowana z siatką pikselu obrazu za pomocą odpowiednich funkcji.

4.1.1 Opis szczegółowy

Plik nagłówkowy zawierający wszelkie struktury, potrzebne do działania programu.

Autor

Aleksander Augustyniak

4.1.2 Dokumentacja definicji typów

4.1.2.1 BITMAPHEADER

```
typedef struct BITMAPHEADER BITMAPHEADER
```

Struktura przechowująca nagłówek DIB.

4.1.2.2 BMPFILEHEADER

```
typedef struct BMPFILEHEADER BMPFILEHEADER
```

Pierwsza w kolejności podstruktura struktury nagłówkowej pliku mapy bitowej.

4.1.2.3 PIXEL

```
typedef struct PIXEL PIXEL
```

Struktura przechowująca poszczególne składowe kolorów pikseli.

4.1.2.4 pixel_structure

```
typedef struct pixel_structure pixel_structure
```

Struktura listy jednokierunkowej elementu strukturalnego. Składa się ona ze wskaźnika na następny element elementu strukturalnego, który zawiera znak. Ta struktura jest synchronizowana z siatką pikselu obrazu za pomocą odpowiednich funkcji.

4.2 Dokumentacja pliku functions.c

Plik nagłówkowy zawierający definicje funkcji.

```
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
#include <stdlib.h>
#include <inttypes.h>
#include "bmp.h"
#include "functions.h"
```

Funkcje

uint8_t *** AllocateInputMemory (const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *imgWidth)

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów (wysokość x szerokość x 3 składowe).

uint8_t *** DeallocateInputMemory (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *img←
 Width)

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateInputMemory.

- void ReadPixels (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *imgWidth, const FILE *input file, const uint32 t *offset byte)
- uint8_t *** AllocateOutputMemory (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *img←
 Width)

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów dla pliku wyjściowego.

uint8_t *** DeallocateOutputMemory (uint8_t ***image_out, const uint8_t *imgHeight, const uint8_t *img←
 Width)

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateOutputMemory.

• void SaveBMPFile (const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *imgWidth, const uint8_t ***image_out, const FILE *output_file)

Funkcja zapisująca bajty składowych kolorów pikseli do pliku wyjściowego.

• void ReadToStructure (const BMPFILEHEADER *FileHeader, const BITMAPHEADER *Header, const FILE *input file)

Funkcja zapisująca do struktury dane nagłówka pliku, zawierającego informacje nt. obrazu, m.in. rozdzielczość, wysokość, szerokość, waga pliku, etc.

void WriteFromStructure (const BMPFILEHEADER *FileHeader, const BITMAPHEADER *Header, const F← ILE *output_file)

Funkcja zapisująca do pliku wyjściowego pozyskane przez funkcję ReadToStructure dane, zapisane do struktury.

uint8_t * change_pixel_color (uint8_t *pixel, uint8_t color)

Funkcja zamienia kolor danego przez adres piksela.

uint8_t check_pixel_color (uint8_t *pixel)

Funkcja sprawdza jakiego koloru jest podany piksel.

• void operation (const uint8_t type, uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Główny algorytm, który odpowiada za wykonanie operacji morfologicznych na obrazie. Funkcja dopasowuje strukturę sita do piksela modyfikowanego tak, by można było sprawdzić warunki zamiany piksela modyfikowanego.

• void opening (uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel_structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Funkcja otwarcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu usunięcia szczegółow z obrazu (erozja -> dylatacja).

• void closing (uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel_structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Funkcja zamknięcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu "zamalowania" niewypełnionych do końca szczelin (dylatacja-> erozja). Wymagany efekt ściśle zależy of elementu strukturalnego.

• pixel_structure * load_sieve (FILE *stream)

Funkcja wczytująca do specjalnej struktury element strukturalny.

• uint32 t * main point (pixel structure *sieve)

Algorytm wykrywający współrzędne piksela modyfikowanego (głównego) elementu strukturalnego.

void deallocate_sieve (pixel_structure *sieve)

Funkcja dealokująca pamięć, potrzebną by wczytać element strukturalny.

4.2.1 Opis szczegółowy

Plik nagłówkowy zawierający definicje funkcji.

Autor

Aleksander Augustyniak

4.2.2 Dokumentacja funkcji

4.2.2.1 AllocateInputMemory()

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów (wysokość x szerokość x 3 składowe).

Parametry

imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

wskaźnik do adresu schowka na dane wejściowe lub NULL.

4.2.2.2 AllocateOutputMemory()

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów dla pliku wyjściowego.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

wskaźnik do adresu schowka na dane wyjściowe lub NULL.

4.2.2.3 change_pixel_color()

Funkcja zamienia kolor danego przez adres piksela.

Parametry

pixel	wskaźnik do piksela edytowanego.
color	współczynnik mówiący o tym, na jaki kolor ma być zamieniony dany piksel (1: biały / 0: czarny).

Zwraca

wskaźnik na piksel zmodyfikowany.

4.2.2.4 check_pixel_color()

Funkcja sprawdza jakiego koloru jest podany piksel.

Parametry

pixel	wskaźnik do piksela, którego poszczególne składowego koloru mają być sprawdzone.
-------	--

Zwraca

0 jeżeli wszystkie składowe koloru piksela są równe zero. W przeciwnym wypadku 1.

4.2.2.5 closing()

```
void closing (
          uint8_t *** image_in,
           uint8_t *** image_out,
          uint32_t width,
          uint32_t height,
          pixel_structure * sieve,
          uint32_t * coordinates )
```

Funkcja zamknięcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu "zamalowania" niewypełnionych do końca szczelin (dylatacja-> erozja). Wymagany efekt ściśle zależy of elementu strukturalnego.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
width	szerokość obrazu.
width	wysokość obrazu.
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).

4.2.2.6 deallocate_sieve()

Funkcja dealokująca pamięć, potrzebną by wczytać element strukturalny.

Parametry

sieve	wskaźnik na dynamiczną listę jednokierunkową zawierającą element strukturalny.
-------	--

4.2.2.7 DeallocateInputMemory()

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateInputMemory.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

NULL.

4.2.2.8 DeallocateOutputMemory()

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateOutputMemory.

Parametry

image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

NULL.

4.2.2.9 load_sieve()

Funkcja wczytująca do specjalnej struktury element strukturalny.

Parametry

```
stream wskaźnik do pliku, który zawiera element strukturalny.
```

Zwraca

wskaźnik na dynamiczną listę jednokierunkową zawierającą element strukturalny.

4.2.2.10 main_point()

Algorytm wykrywający współrzędne piksela modyfikowanego (głównego) elementu strukturalnego.

Parametry

okierunkową zawierającą element strukturalny.	sieve wskaźnik na dynamiczną listę
---	------------------------------------

Zwraca

wskaźnik na tablicę współrzędnych punktu głównego elementu strukturalnego.

4.2.2.11 opening()

```
void opening (
            uint8_t *** image_in,
            uint8_t *** image_out,
            uint32_t width,
            uint32_t height,
            pixel_structure * sieve,
            uint32_t * coordinates )
```

Funkcja otwarcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu usunięcia szczegółow z obrazu (erozja -> dylatacja).

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
width	szerokość obrazu.
width	wysokość obrazu.
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).

4.2.2.12 operation()

Główny algorytm, który odpowiada za wykonanie operacji morfologicznych na obrazie. Funkcja dopasowuje strukturę sita do piksela modyfikowanego tak, by można było sprawdzić warunki zamiany piksela modyfikowanego.

Parametry

type	znak warunkujący operację, która ma być wykonana przez funkcję ('e' – erozja; 'd' – dylatacja).
------	---

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.	
image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wyjściowe.	
width	szerokość obrazu.	
width	wysokość obrazu.	
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.	
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).	

4.2.2.13 ReadPixels()

```
void ReadPixels (
          uint8_t *** image_in,
          const uint32_t * imgHeight,
          const uint32_t * imgWidth,
          const FILE * input_file,
          const uint32_t * offset_byte )
```

4.2.2.14 ReadToStructure()

Funkcja zapisująca do struktury dane nagłówka pliku, zawierającego informacje nt. obrazu, m.in. rozdzielczość, wysokość, szerokość, waga pliku, etc.

Parametry

FileHeader	wskaźnik na podstrukturę mówiąca o tym, czy plik rzeczywiście jest plikiem mapy bitowej. Podstruktura mówi m.in. od którego bajtu zaczynają się piksele.
Header	wskaźnik na podstrukturę, której dane opisują wymiary obrazu. Podstruktura zawiera przede wszystkim informacje techniczne obrazu.
input_file	wskaźnik na plik wejściowy.

4.2.2.15 SaveBMPFile()

```
const uint8_t *** image_out,
const FILE * output_file )
```

Funkcja zapisująca bajty składowych kolorów pikseli do pliku wyjściowego.

Parametry

imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.
image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wyjściowe.
output_file	wskaźnik na plik wyjściowy.

4.2.2.16 WriteFromStructure()

Funkcja zapisująca do pliku wyjściowego pozyskane przez funkcję ReadToStructure dane, zapisane do struktury.

Parametry

FileHeader	wskaźnik na podstrukturę mówiąca o tym, czy plik rzeczywiście jest plikiem mapy bitowej. Podstruktura mówi m.in. od którego bajtu zaczynają się piksele.
Header wskaźnik na podstrukturę, której dane opisują wymiary obrazu. Podswszystkim informacje techniczne obrazu.	wskaźnik na podstrukturę, której dane opisują wymiary obrazu. Podstruktura zawiera przede wszystkim informacje techniczne obrazu.
output_file	wskaźnik na plik wyjściowy.

4.3 Dokumentacja pliku functions.h

Plik nagłówkowy zawierający deklaracje funkcji.

Funkcje

- $\bullet \ \ uint8_t \ *** \ \ AllocateInputMemory \ (const \ uint32_t \ *imgHeight, \ const \ uint32_t \ *imgWidth)$
 - Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów (wysokość x szerokość x 3 składowe).
- uint8_t *** DeallocateInputMemory (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *img←
 Width)

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateInputMemory.

• void ReadPixels (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *imgWidth, const FILE *input_file, uint32_t *offset_byte)

Funkcja sczytująca do struktury poszczególne składowe każdego piksela obrazu wejściowego. Jeżeli którykolwiek ze składowych koloru piksela ma wartość większą od 0 – wszystkie składowe są maksymalizowane.

uint8_t *** AllocateOutputMemory (uint8_t ***image_in, const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *img←
 Width)

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów dla pliku wyjściowego.

uint8_t *** DeallocateOutputMemory (uint8_t ***image_out, const uint8_t *imgHeight, const uint8_t *img← Width)

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateOutputMemory.

• void SaveBMPFile (const uint32_t *imgHeight, const uint32_t *imgWidth, const uint8_t ***image_out, const FILE *output file)

Funkcja zapisująca bajty składowych kolorów pikseli do pliku wyjściowego.

• void ReadToStructure (const BMPFILEHEADER *FileHeader, const BITMAPHEADER *Header, const FILE *input file)

Funkcja zapisująca do struktury dane nagłówka pliku, zawierającego informacje nt. obrazu, m.in. rozdzielczość, wysokość, szerokość, waga pliku, etc.

void WriteFromStructure (const BMPFILEHEADER *FileHeader, const BITMAPHEADER *Header, const F←
ILE *output file)

Funkcja zapisująca do pliku wyjściowego pozyskane przez funkcję ReadToStructure dane, zapisane do struktury.

uint8_t * change_pixel_color (uint8_t *pixel, uint8_t color)

Funkcja zamienia kolor danego przez adres piksela.

uint8_t check_pixel_color (uint8_t *pixel)

Funkcja sprawdza jakiego koloru jest podany piksel.

 void operation (const uint8_t type, uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Główny algorytm, który odpowiada za wykonanie operacji morfologicznych na obrazie. Funkcja dopasowuje strukturę sita do piksela modyfikowanego tak, by można było sprawdzić warunki zamiany piksela modyfikowanego.

• void opening (uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel_structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Funkcja otwarcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu usunięcia szczegółow z obrazu (erozja -> dylatacja).

• void closing (uint8_t ***image_in, uint8_t ***image_out, uint32_t width, uint32_t height, pixel_structure *sieve, uint32_t *coordinates)

Funkcja zamknięcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu "zamalowania" niewypełnionych do końca szczelin (dylatacja-> erozja). Wymagany efekt ściśle zależy of elementu strukturalnego.

pixel_structure * load_sieve (FILE *stream)

Funkcja wczytująca do specjalnej struktury element strukturalny.

void deallocate sieve (pixel structure *sieve)

Funkcja dealokująca pamięć, potrzebną by wczytać element strukturalny.

uint32_t * main_point (pixel_structure *sieve)

Algorytm wykrywający współrzędne piksela modyfikowanego (głównego) elementu strukturalnego.

4.3.1 Opis szczegółowy

Plik nagłówkowy zawierający deklaracje funkcji.

Autor

Aleksander Augustyniak

4.3.2 Dokumentacja funkcji

4.3.2.1 AllocateInputMemory()

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów (wysokość x szerokość x 3 składowe).

Parametry

imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

wskaźnik do adresu schowka na dane wejściowe lub NULL.

4.3.2.2 AllocateOutputMemory()

Funkcja alokująca tyle pamięci, by pomieścić cały zakres kolorów dla pliku wyjściowego.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

wskaźnik do adresu schowka na dane wyjściowe lub NULL.

4.3.2.3 change_pixel_color()

Funkcja zamienia kolor danego przez adres piksela.

Parametry

pixel	wskaźnik do piksela edytowanego.
color	współczynnik mówiący o tym, na jaki kolor ma być zamieniony dany piksel (1: biały / 0: czarny).

Zwraca

wskaźnik na piksel zmodyfikowany.

4.3.2.4 check_pixel_color()

Funkcja sprawdza jakiego koloru jest podany piksel.

Parametry

```
pixel wskaźnik do piksela, którego poszczególne składowego koloru mają być sprawdzone.
```

Zwraca

0 jeżeli wszystkie składowe koloru piksela są równe zero. W przeciwnym wypadku 1.

4.3.2.5 closing()

Funkcja zamknięcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu "zamalowania" niewypełnionych do końca szczelin (dylatacja-> erozja). Wymagany efekt ściśle zależy of elementu strukturalnego.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.	
width	szerokość obrazu.	
width	wysokość obrazu.	
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.	
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).	

4.3.2.6 deallocate_sieve()

```
void deallocate_sieve (
```

```
pixel_structure * sieve )
```

Funkcja dealokująca pamięć, potrzebną by wczytać element strukturalny.

Parametry

```
sieve wskaźnik na dynamiczną listę jednokierunkową zawierającą element strukturalny.
```

4.3.2.7 DeallocateInputMemory()

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateInputMemory.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

NULL.

4.3.2.8 DeallocateOutputMemory()

Funkcja dealokująca całą pamięć zajętą przez funkcję AllocateOutputMemory.

Parametry

image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.

Zwraca

NULL.

4.3.2.9 load_sieve()

Funkcja wczytująca do specjalnej struktury element strukturalny.

Parametry

```
stream wskaźnik do pliku, który zawiera element strukturalny.
```

Zwraca

wskaźnik na dynamiczną listę jednokierunkową zawierającą element strukturalny.

4.3.2.10 main_point()

Algorytm wykrywający współrzędne piksela modyfikowanego (głównego) elementu strukturalnego.

Parametry

sieve wskaźnik na dynamiczną listę jednokierunkową zawierającą element strukturalny.

Zwraca

wskaźnik na tablicę współrzędnych punktu głównego elementu strukturalnego.

4.3.2.11 opening()

```
pixel_structure * sieve,
uint32_t * coordinates )
```

Funkcja otwarcia morfologicznego, która wykonuje na obrazie w odpowiedniej kolejności operacje w celu usunięcia szczegółow z obrazu (erozja -> dylatacja).

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.	
width	szerokość obrazu.	
width	wysokość obrazu.	
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.	
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).	

4.3.2.12 operation()

Główny algorytm, który odpowiada za wykonanie operacji morfologicznych na obrazie. Funkcja dopasowuje strukturę sita do piksela modyfikowanego tak, by można było sprawdzić warunki zamiany piksela modyfikowanego.

Parametry

type	znak warunkujący operację, która ma być wykonana przez funkcję ('e' – erozja; 'd' – dylatacja).
image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wyjściowe.
width	szerokość obrazu.
width	wysokość obrazu.
sieve	wskaźnik na strukturę zawierającą dane elementu strukturalnego.
coordinates	tablica zawierająca współrzędne położenia piksela modyfikowanego (głównego).

4.3.2.13 ReadPixels()

```
void ReadPixels (
          uint8_t *** image_in,
          const uint32_t * imgHeight,
          const uint32_t * imgWidth,
          const FILE * input_file,
          uint32_t * offset_byte )
```

Funkcja sczytująca do struktury poszczególne składowe każdego piksela obrazu wejściowego. Jeżeli którykolwiek ze składowych koloru piksela ma wartość większą od 0 – wszystkie składowe są maksymalizowane.

Parametry

image_in	wskaźnik do początku tablicy na dane wejściowe.
imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.
input_file	wskaźnik na plik wejściowy.
offset_byte	numer bajtu, od którego zaczynają się dane związane z zawartością poszczególnych składowych pikseli.

4.3.2.14 ReadToStructure()

Funkcja zapisująca do struktury dane nagłówka pliku, zawierającego informacje nt. obrazu, m.in. rozdzielczość, wysokość, szerokość, waga pliku, etc.

Parametry

FileHeader	wskaźnik na podstrukturę mówiąca o tym, czy plik rzeczywiście jest plikiem mapy bitowej. Podstruktura mówi m.in. od którego bajtu zaczynają się piksele.
Header	wskaźnik na podstrukturę, której dane opisują wymiary obrazu. Podstruktura zawiera przede wszystkim informacje techniczne obrazu.
input_file	wskaźnik na plik wejściowy.

4.3.2.15 SaveBMPFile()

Funkcja zapisująca bajty składowych kolorów pikseli do pliku wyjściowego.

Parametry

imgHeight	wskaźnik na wysokość obrazu.	
imgWidth	wskaźnik na szerokość obrazu.	
image_out	wskaźnik do początku tablicy na dane wyjściowe.	
output_file	wskaźnik na plik wyjściowy.	

4.3.2.16 WriteFromStructure()

Funkcja zapisująca do pliku wyjściowego pozyskane przez funkcję ReadToStructure dane, zapisane do struktury.

Parametry

FileHeader	wskaźnik na podstrukturę mówiąca o tym, czy plik rzeczywiście jest plikiem mapy bitowej. Podstruktura mówi m.in. od którego bajtu zaczynają się piksele.
Header	wskaźnik na podstrukturę, której dane opisują wymiary obrazu. Podstruktura zawiera przede wszystkim informacje techniczne obrazu.
output_file	wskaźnik na plik wyjściowy.

4.4 Dokumentacja pliku main.c

Plik źródłowy.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <conio.h>
#include <math.h>
#include <inttypes.h>
#include <ctype.h>
#include "bmp.h"
#include "functions.h"
```

Funkcje

• int main (int argc, char **argv)

4.4.1 Opis szczegółowy

Plik źródłowy.

Autor

Aleksander Augustyniak

4.4.2 Dokumentacja funkcji

4.4.2.1 main()

```
int main (  \mbox{int $argc$,} \\ \mbox{char ** $argv$ )}
```

Indeks

AllocateInputMemory	comp
functions.c, 16	BITMAPHEADER, 6
functions.h, 24	
AllocateOutputMemory	deallocate_sieve
functions.c, 16	functions.c, 18
functions.h, 25	functions.h, 26
Turiotions.ri, 20	DeallocateInputMemory
BITMAPHEADER, 5	functions.c, 18
bmp.h, 14	functions.h, 27
•	
colors_importance_rotation, 6	DeallocateOutputMemory
colors_used, 6	functions.c, 19
comp, 6	functions.h, 27
height, 6	
image_size, 6	functions.c, 15
numBitPlanes, 6	AllocateInputMemory, 16
numBitsPerPlane, 7	AllocateOutputMemory, 16
reserved, 7	change_pixel_color, 17
size, 7	check_pixel_color, 17
width, 7	closing, 17
Xres, 7	deallocate_sieve, 18
Yres, 7	DeallocateInputMemory, 18
blue	DeallocateOutputMemory, 19
PIXEL, 10	load_sieve, 19
bmp.h, 13	main_point, 19
BITMAPHEADER, 14	opening, 20
,	• •
BMPFILEHEADER, 14	operation, 20
PIXEL, 14	ReadPixels, 21
pixel_structure, 14	ReadToStructure, 21
BMPFILEHEADER, 8	SaveBMPFile, 21
bmp.h, 14	WriteFromStructure, 23
offset, 8	functions.h, 23
r1, 8	AllocateInputMemory, 24
r2, 9	AllocateOutputMemory, 25
s1, 9	change_pixel_color, 25
s2, 9	check_pixel_color, 26
size, 9	closing, 26
, -	deallocate sieve, 26
change_pixel_color	DeallocateInputMemory, 27
functions.c, 17	DeallocateOutputMemory, 27
functions.h, 25	load_sieve, 28
check pixel color	main point, 28
functions.c, 17	—
functions.h, 26	opening, 28
	operation, 30
closing	ReadPixels, 30
functions.c, 17	ReadToStructure, 31
functions.h, 26	SaveBMPFile, 31
colors_importance_rotation	WriteFromStructure, 32
BITMAPHEADER, 6	
colors_used	green
BITMAPHEADER, 6	PIXEL, 10

36 INDEKS

height BITMAPHEADER, 6	BMPFILEHEADER, 9 s2
	BMPFILEHEADER, 9
image_size BITMAPHEADER, 6	SaveBMPFile functions.c, 21 functions.h, 31
load_sieve	size
functions.c, 19 functions.h, 28	BITMAPHEADER, 7 BMPFILEHEADER, 9
main	type
main.c, 32	pixel_structure, 11
main.c, 32	
main, 32	width
main_point functions.c, 19	BITMAPHEADER, 7 WriteFromStructure
functions.h, 28	functions.c, 23 functions.h, 32
next	idiotioni, oz
pixel_structure, 11	Xres
numBitPlanes BITMAPHEADER, 6	BITMAPHEADER, 7
numBitsPerPlane	Yres
BITMAPHEADER, 7	BITMAPHEADER, 7
offset BMPFILEHEADER, 8	
opening	
functions.c, 20	
functions.h, 28	
operation	
functions.c, 20	
functions.h, 30	
PIXEL, 9	
blue, 10	
bmp.h, 14	
green, 10	
red, 10	
pixel_structure, 11	
bmp.h, 14	
next, 11 type, 11	
type, 11	
r1	
BMPFILEHEADER, 8	
r2 BMPFILEHEADER, 9	
ReadPixels	
functions.c, 21	
functions.h, 30	
ReadToStructure	
functions.c, 21	
functions.h, 31	
red	
PIXEL, 10	
reserved	
BITMAPHEADER, 7	
s1	