Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СИБИРСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

<u>Институт космических и информационных технологий</u> институт

<u>Кафедра «Информатика»</u> кафедра

ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ № 15

Метод Ньютона

Тема

 Преподаватель
 В. В. Тынченко

 Подпись, дата
 Инициалы, Фамилия

 Студент
 КИ19-17/1Б, №031939174
 А. К. Никитин

 Номер группы, зачетной книжки
 Подпись, дата
 Инициалы, Фамилия

1 Постановка задачи

Разработать программу, реализующую метод Ньютона.

Найти безусловный экстремум функции, выбранной в соответствии с заданием, с использованием разработанной программы.

Функция:
$$(x_2 + x_1 - 1)^2 + 2(x_1 - 2)^2 \rightarrow min$$

2 Описание метода

Стратегия метода Ньютона состоит в построении последовательности точек $\{x_k\}, k = 0, 1, ...,$ таких, что $f(x_{k+1}) < f(x_k), k = 0, 1, ...$ Точки последовательности вычисляются по правилу

$$x_{k+1} = x_k - t_k H - 1(x_k) \nabla f(x_k), k = 0, 1, ..., (7.4)$$

где x_0 задается пользователем, а величина шага tk определяется из условия Стратегия метода Ньютона состоит в построении последовательности точек $\{x_k\}, k = 0, 1, ...,$ таких, что $f(x_{k+1}) < f(x_k), k = 0, 1, ...$ Точки

$$x_{k+1} = x_k + d_k, k = 0, 1, ..., (7.4)$$

последовательности вычисляются по правилу

где x_0 — задается пользователем, а направление спуска d_k определяется для каждого значения k по формуле

$$\varphi(t_k) = f(x^k - t_k H^{-1}(x^k) \nabla f(x^k)) \to \min_{t_k}. \quad (7.5)$$

Задача (7.5) может решаться либо аналитически с использованием

$$\frac{a \varphi}{dt} = 0$$

 $rac{d\, \phi}{dt_k} = 0$ минимума $rac{d\, \phi}{dt_k}$ с последующей проверкой необходимого условия

$$\frac{d^2 \phi}{dt_k^2} > 0,$$
 достаточного условия $\frac{d^2 \phi}{dt_k^2}$ либо численно как задача.

$$\varphi(t_k) \to \min_{t_k \in [a,b]} (7,6)$$

где интервал [a, b] задается пользователем.

Если функция $\varphi(t_k)$ достаточно сложна, то возможна ее замена полиномом $P(t_k)$ второй или третьей степени и тогда шаг t_k может быть

$$\dfrac{dP}{dt_k}=0$$
 при выполнении условия $\dfrac{d^2P}{dt_k^2}>0$.

При численном решении задачи определения величины шага степень близости найденного значения t_k к оптимальному

 $\frac{d \, \phi}{d t_k} = 0, \frac{d^2 \phi}{d t_k^2} > 0,$ зависит от задания интервала $[a \, , b]$ и точности методов одномерной минимизации.

Построение последовательности $\{x_k\}$ заканчивается в точке x_k , для которой $\|\nabla f(x_k)\| < \varepsilon_1$, где ε_1 — заданное число, или при $k \ge M$ (M — предельное число итераций), или при двукратном, одновременном выполнении двух неравенств $\|x_{k+1} - x_k\| < \varepsilon_2$, $|f(x_{k+1}) - f(x_k)| < \varepsilon_2$, где ε_2 — малое положительное число. Вопрос о том, может ли точка x_k рассматриваться как найденное приближение искомой точки минимума, решается путем проведения дополнительного исследования, которое описано ниже.

3 Исходные тексты программ

На листинге 1 представлен код программы, реализующий задание.

Листинг 1 – Метод Ньютона

```
import numpy as np
from const import func
def matrix positivity check(arr):
    if arr.shape[0] != arr.shape[1]:
        raise ValueError('Matrix must be square!')
    return all([np.linalg.det(arr[:i + 1, :i + 1]) > 0 for i in
range(arr.shape[0])])
def calculate_step(f, x, d):
   t = 0
   while True:
       t += 0.5
       new x1 = x + t * d
       new x2 = x - t * d
        if f.calc(new_x1) < f.calc(x):
            return new x1
        if f.calc(new x2) < f.calc(x):
            return new_x2
def newton method(f, x0, epsilon1=0.1, epsilon2=0.1, M=100):
    x list = [np.array(x0).astype(float)]
    d list = []
    k = 0
    while k < M:
        gradient = f.gradient value(x list[k])
        if np.linalg.norm(gradient) < epsilon1:</pre>
            return x list[k], k + 1
        hessian = f.hessian(x_list[k])
        inv hessian = np.linalg.inv(hessian)
```

Окончание листинга 1

```
if matrix_positivity_check(inv_hessian):
                                                d list.append(-inv hessian @ gradient.reshape((len(gradient),
1)).squeeze())
                                                step = 1
                                else:
                                                d list.append(-gradient)
                                                step = calculate step(f, x list[k], d list[k])
                               x list.append(x list[k] + step * d list[k])
                                if np.linalg.norm(x_{i} = x_{i} = x_
                                                                and abs(f.calc(x list[k + 1]) - f.calc(x list[k])) < epsilon2 \setminus
                                                                and len(x list) > 2 \setminus
                                                                and np.linalg.norm(x_list[k] - x_list[k - 1]) < epsilon2 \setminus
                                                                and abs(f.calc(x list[k]) - f.calc(x list[k - 1])) < epsilon2:
                                                return x list[k + 1], k + 1
                                k += 1
                return x list[-1], k
if __name__ == '__main__':
                print(newton method(func, [0.5, 1], epsilon1=0.1, epsilon2=0.15, M=10))
```

4 Исследование влияния параметров метода на точность и скорость нахождения решения

В качестве гиперпараметров по умолчанию использовались следующие значения:

- a) x0 = (-10, 10);
- δ) $ε_1 = 0.1$;
- B) $\varepsilon_2 = 0.1$;
- Γ) M = 100.

Из рисунка 1 можно заключить, что параметр epsilon в данном случае не влияет на работоспособность программы из-за малого количества итераций.

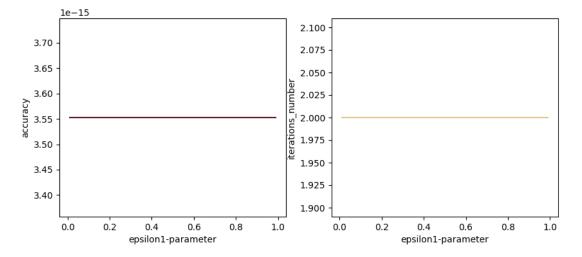


Рисунок 1 — Влияние параметра ϵ_1 на точность и производительность Из рисунка 2 можно провести аналогичные рассуждения касательно параметра ϵ_2 .

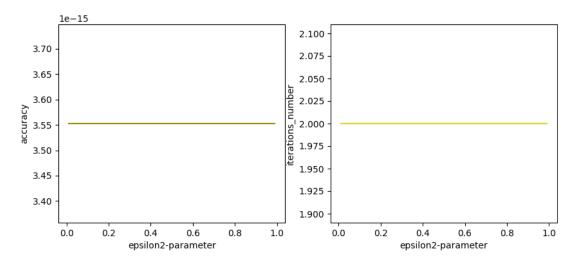


Рисунок 2 - Влияние параметра ε₂ на точность и производительность

Из рисунка 3 можно заключить, что параметр максимального количества шагов лучше не делать слишком небольшим, и что чем он больше, тем точнее, но менее производительнее, программа.

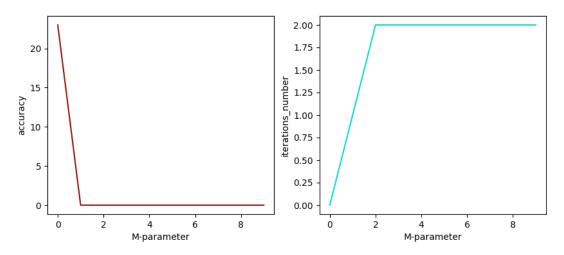


Рисунок 3 - Влияние параметра максимального количества шагов на точность и производительность

5 Вывод

В результате данной работы был реализован и проанализирован метод Ньютона для поиска локального минимума многомерной функции. Также были проанализированы гиперпараметры метода и их влияние на работу функции.