Oblig 2: oppg. 4.4 AST1100 – Høsten 2011

**Aleksander Hansen** 

## Introduksjon

Vi skal finne bedre estimater på massene til planetene som går i bane rundt stjernene i datasettet vårt, enn det vi klarer ved øyemål. Massen til en planet som går i bane er gitt ved

$$m_p \sin i = \frac{m_s^{2/3} v_{sr} P^{1/3}}{(2\pi G)^{1/3}}$$
 (1), hvor  $m_p$  er planetens masse,  $m_s$  stjernens masse,  $v_{sr}$  er

stjernens maksimale radielle hastighet sett fra massesenteret, P er perioden til omløpet om massesenteret, G er Newtons konstant, og i er inklinasjonsvinkelen mellom synslinjen og en linje som står normalt på planet som «utspennes» av banen til stjernen og planeten.

 $m_s$  har vi fått oppgitt for stjernene. i vet man som regel ikke, men hvis vi velger stjerner der vi ser en «dip» i relativ flux indikerer det at planeten har skygget for stjernen mens den har beveget seg foran synslinjen og vi vet dermed at i~90° og (1) er ikke da bare en laveste grense, men et godt estimat på massen til planeten. P og  $v_{sr}$  er det vi har målt på øyemål til nå, vi skal istedet bruke minste kvadraters metode for å finne bedre verdier på disse.

Vi modellerer hastighetskurvene som cosinus kurver,  $v_r^{model}(t) = v_{sr} \cos(\frac{2\pi}{P}(t-t_0))$  (2)

hvor (2) er den teoretiske modellen av den radiale hastigheten relativt til massesenteret, og  $t_0$  er tidspunktet hvor hastigheten er størst. Vi regner så ut en funksjon

$$\Delta(t_{0,}P,v_{sr}) = \sum_{t=t_{0}}^{t=t_{0}+P} (v_{r}^{data}(t) - v_{r}^{model}(t,t_{0,}P,v_{sr}))^{2} \quad \text{(3), for forskjellige verdier av} \quad t_{0} \quad , \quad P \quad \text{og} \quad v_{sr}$$

og vi vet dermed at for de verdiene som gjør (3) minst så passer modellen vår (2) best med dataene. Dermed har vi funnet verdier for P og  $v_{sr}$  som vi kan bruke til å estimere massen til planeten forhåpentligvis mer nøyaktig.

Siden mesteparten av koden hovedsaklig er beregnet for å løse oppg. 4.1-4.3, og man trenger noen av opplysningene man får ved å løse de i oppg. 4.4 så går jeg raskt gjennom denne delen av koden også. Hovedsaklig er det metoden *least\_square* som er relevant for denne oppgaven.

Når man lager et objekt av klassen *Star* leser først metoden *read\_file* dataene (tid, bølgelengden til Hα-spektrallinjen og relativ flux) fra fila og legger de i egne arrayer. Deretter regner metoden *velocities* ut den radiale hastigheten sett fra jorda ved å bruke

dopplerformelen  $v_r = \frac{\lambda - \lambda_0}{\lambda_0} c$  på bølgelengdedataene, hvor  $\lambda$  er bølgelengden som

observert fra jorda,  $\lambda_0$  er bølgelengden som observert fra kilden og c er lysets hastighet. Så regner den ut hastigheten til massesenteret ved å ta gjennomsnittet av den radiale hastigheten sett fra jorda. Og så regner velocities den radiale hastigheten sett fra massesenteret. Deretter plotter metoden  $velocity\_curve$  og  $light\_curve$  henholdsvis hastigheten mot tid og relativ flux mot tid.  $least\_square$  tar som input en øvre og nedre grense for  $t_0$  hvor innenfor grensen ligger faktisk  $t_0$ , samme for  $v_{sr}$  og P, samt en verdi N som er antall verdier mellom den øvre og nedre grensen vi tester. Ideen er at vi skal prøve disse forskjellige verdier av  $t_0$ ,  $v_{sr}$  og P i modellen vår (2), for så å se hvilke som passer best til dataene ved å bruke (3). Derfor prøver vi alle kombinasjonene av  $t_0$ ,  $v_{sr}$  og P for så å tilslutt bare ta vare på de verdiene som gjør (3) minst.

## Python kode

```
from scitools.all import *
class Star:
  # Constructor
  def init (self, filename):
     # Self-variables
     self.filename = filename
     self.time = \Pi
     self.lambda1 = []
     self.flux = \Pi
     self.rad_vel = [] # Radial velocity as measured from Earth
     self.pec_vel = [] # Peculiar velocity (velocity of center of mass)
     self.rel vel = \Pi # Velocity relative to the center of mass
     # Calling functions
     self.read file()
     self.velocities()
     self.velocity curve()
     self.light curve()
  # Reads data from file and makes arrays with the corresponding data
  def read file(self):
     infile = open(self.filename, 'r')
     for line in infile:
        data = line.split()
        self.time.append(float(data[0]))
        self.lambda1.append(float(data[1]))
        self.flux.append(float(data[2]))
     self.time = array(self.time)
     self.lambda1 = array(self.lambda1)
     self.flux = array(self.flux)
     infile.close()
  # Calculation of radial, peculiar and relative velocites from wavelenght data
  def velocities(self):
     lambda0 = 656.3 # Wavelenght of the H alpha spectral line seen from the restframe of
the source [nm]
     c = 299792458.
                        # Speed of light in vacuum [m/s]
     self.rad vel = array([((self.lambda1[i] - lambda0)/lambda0)*c for i in
range(len(self.lambda1))])
     self.pec vel = sum(self.rad vel)/len(self.rad vel)
     self.rel vel = self.rad vel - self.pec vel
  # Plotting relative velocity vs. time
```

```
def velocity curve(self):
  # rel vel vs. time
  plot(self.time, self.rel vel)
  xlabel('time [sec]')
  ylabel('velocity [m/s]')
  name = self.filename.split('.')
  title('velocity curve for %s' % name[0])
  hardcopy('velocity curve %s.png' % name[0])
  # rel vel vs. time index
  index = array([i for i in range(len(self.time))])
  plot(index, self.rel vel)
  xlabel('time [index element]')
  ylabel('velocity [m/s]')
  title('velocity curve for %s' % name[0])
  grid(True)
  hardcopy('velocity curve %s index.png' % name[0])
# Plotting relative flux vs. time
def light curve(self):
  plot(self.time, self.flux)
  xlabel('time [sec]')
  ylabel('relative flux')
  name = self.filename.split('.')
  title('light curve for %s' % name[0])
  hardcopy('light curve %s.png' % name[0])
# Finding better values for t0, vr and P based on the least square method
def least_square(self,t0_min,t0_max,v_min,v_max,P_min,P_max,N):
  t0 = linspace(self.time[t0 min],self.time[t0 max],N)
  vr = linspace(v min, v max, N)
  P = linspace(self.time[P min],self.time[P max],N)
  best t0 = t0[0]
  best vr = vr[0]
  best P = P[0]
  best delta = sum(self.rel vel**2) # Set to worst case senario
  for i in range(N):
     for i in range(N):
       for k in range(N):
          rel vel model = array([vr[i]*cos(2*pi/P[k]*(self.time - t0[i]))])
          delta = sum((self.rel vel - rel vel model)**2)
          if delta < best delta:
             best t0 = t0[i]
             best vr = vr[i]
             best P = P[k]
```

## best delta = delta

```
name = self.filename.split('.')
print '%s:' % name[0]
print 'best_t0:%d' % best_t0
print 'best_vr:%d' % best_vr
print 'best_P:%d' % best_P
```

```
# Main

star = [Star('star%s.txt' % i) for i in range(10)]

star[0].least_square(450,550,200,250,550,650,20)

star[3].least_square(200,250,700,800,280,320,20)

star[4].least_square(700,900,280,380,1700,1900,20)
```

## Resultat

Jeg valgte å presentere resultatet for stjernene 0, 3 og 4 fordi inklinasjonsvinkelen for de er tilnærmet 90° fordi planeten formørker stjerna. Vi bruker (1) til å regne ut massen til planetene basert på verdier fra både øyemål og minste kvadraters metode. Resultatet er summert i tabellen under.

Stjerne #	0	3	4	
$m_s$ [solmasser]	0.8	0.5	1.8	
<i>v<sub>sr</sub></i> [m/s]	230	750	320	
P [s]	3.5*10 <sup>5</sup>	1.75*10 <sup>5</sup>	1.1*10 <sup>6</sup>	Øyemål
$m_p$ [kg]	2.95*10 <sup>27</sup>	5.58*10 <sup>27</sup>	$1.03*10^{28}$	
<i>v<sub>sr</sub></i> [m/s]	221	763	327	_
P [s]	346089	173353	1032930	Least square fit
$m_p$ [kg]	2.83*10 <sup>27</sup>	5.66*10 <sup>27</sup>	$1.03*10^{28}$	
m <sub>p</sub> [øyemål]	~1.04	~0.98	~1.00	
$m_p[lsf]$				

