Kazalo

1	METODA	A NAJVECJEGA VERJETJA	1
2	POSPLOŠENA METODA NAJMANJŠIH KVADRATOV		4
	2.1 Posple	ošena metoda najmanjših kvadratov, Σ ni znana	,
	2.1.1	Modeliranje nekonstantne variance	Ę
	2.1.2	Uporaba funkcij varFixed in varPower	8
	2.1.3	Uporaba funkcije varIdent	26

1 METODA NAJVEČJEGA VERJETJA

Linearni model v matrični obliki zapišemo:

$$\mathbf{y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}.\tag{1}$$

y je vektor odzivne spremenljivke dimenzije n, \mathbf{X} je modelska matrika dimenzije $n \times p$, $\boldsymbol{\beta}$ je vektor parametrov modela dimenzije p = k + 1. V predhodnih poglavjih je za napake tega modela veljalo, da so neodvisno enako porazdeljene, $\boldsymbol{\varepsilon} \sim iid \ N(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_n)$, kjer je \mathbf{I}_n identična matrika dimenzije $n \times n$.

Ocene parametrov (cenilke) ter njihovo varianco po metodi najmanjših kvadratov (OLS, Ordinary Least Squares) izračunamo takole:

$$\boldsymbol{b} = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{y},$$

$$Var(\boldsymbol{b}) = \sigma^{2}(\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{X})^{-1}.$$

$$\hat{\sigma}^{2} = \frac{1}{n-p}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b})^{\mathrm{T}}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b}).$$

Parametre linearnega modela lahko ocenimo tudi po **metodi največjega verjetja** (maximum likelihood, ML). V tem primeru moramo, v nasprotju z metodo najmanjših kvadratov, kjer nismo zahtevali nobenih predpostavk za izračun ocen parametrov modela, za napake ε vnaprej privzeti normalno porazdelitev.

Če za odzivno spremenljivko linearnega modela velja, da je pogojno na napovedne spremenljivke neodvisno enako normalno porazdeljena: $\mathbf{y} \sim iid \ N(\mathbf{X}\boldsymbol{\beta}, \sigma^2\mathbf{I}_n)$, sledi da so napake tudi neodvisno enako normalno porazdeljene $\boldsymbol{\varepsilon} \sim iid \ N(\mathbf{0}, \sigma^2\mathbf{I}_n)$. Za vzorec velikosti n je funkcija verjetja za \mathbf{y} , $L(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^2)$ definirana kot produkt gostot verjetnosti normalne porazdelitve $f(y_i, (\mathbf{X})_i; \boldsymbol{\beta}, \sigma^2)$ v n točkah (i = 1, ..., n):

$$L(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^{2}) = \prod_{i=1}^{n} f(y_{i}, (\mathbf{X})_{i}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^{2})$$

$$= \prod_{i=1}^{n} \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^{2}}} exp\left(-\frac{1}{2\sigma^{2}} (y_{i} - (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta})_{i})^{2}\right)$$

$$= (2\pi\sigma^{2})^{-\frac{n}{2}} exp\left(-\frac{1}{2\sigma^{2}} \sum_{i=1}^{n} (y_{i} - (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta})_{i})^{2}\right)$$

$$= (2\pi\sigma^{2})^{-\frac{n}{2}} exp\left(-\frac{1}{2\sigma^{2}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})\right). \tag{2}$$

Zanima nas, pri katerih vrednosti parametrov $\boldsymbol{\beta}$ in σ ima funkcija verjetja L pri danih vrednostih $y_i, i=1,...,n$ in \mathbf{X} maksimum. Drugače povedano, iščemo vrednosti parametrov pri katerih so dani podatki najbolj verjetni. Metoda največjega verjetja je najbolj pogosto uporabljena metoda za iskanje cenilk parametrov na različnih področjih statistike. Izkaže se, da imajo cenilke po metodi največjega verjetja v primeru velikega n lepe lastnosti, so asimptotsko nepristrane, normalno porazdeljene okoli prave vrednosti, njihovo varianco izrazimo s pomočjo pričakovane vrednosti drugega odvoda logaritma verjetja, cenilke so asimptotsko učinkovite, kar pomeni, da imajo najmanjšo varianco od vseh alternativnih cenilk. V praksi se pokaže, da pri iskanju cenilk z ML lahko naletimo tudi na težave: funkcija verjetja ima lahko več ekstremov (lokalni maksimumi), lahko se pojavi numerična nestabilnost, če je n majhen, se lahko pojavijo odstopanja od zgoraj naštetih lepih lastnostih cenilk.

Verjetje (2) lažje maksimiramo, če ga pred tem logaritmiramo, ker je tako odvajanje lažje. Z logaritmiranjem naredimo monotono preslikavo funkcije L in zato imata funkciji L in logL maksimum v isti točki. Logaritem verjetja (logL) označimo z $l(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^2)$.

$$l(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^2) = log L(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \sigma^2) = -\frac{n}{2} log(2\pi) - \frac{n}{2} log(\sigma^2) - \frac{1}{2\sigma^2} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}).$$
(3)

Če (3) maksimiramo glede na $\boldsymbol{\beta}$, je enako, kot bi glede na $\boldsymbol{\beta}$ minimirali izraz $(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})$, kar smo naredili pri metodi najmanjših kvadratov. Ocene/cenilke parametrov linearnega modela po metodi največjega verjetja so enake ocenam parametrov po metodi najmanjših kvadratov.

$$\boldsymbol{b}_{ML} = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{y},$$

Tudi za varianco cenilk po metodi največjega verjetja dobimo enak izraz kot pri metodi najmanjših kvadratov (izračunamo jo na osnovi pričakovane vrednosti drugega odvoda logaritma verjetja)

$$Var(\boldsymbol{b}_{ML}) = \sigma^2(\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{X})^{-1}.$$

Po metodi največjega verjetja izračunajmo še oceno za σ^2 . Z odvajanjem (3) po σ^2 dobimo:

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} l(\boldsymbol{\beta}, \sigma^2) = -\frac{n}{2\sigma^2} + \frac{1}{2\sigma^4} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}). \tag{4}$$

Naj bo $\hat{\sigma}_{ML}^2$ cenilka za σ^2 po metodi največjega verjetja in **b** vektor ocen parametrov $\boldsymbol{\beta}$. Ko (4) izenačimo z 0, dobimo:

$$\frac{n}{2\hat{\sigma}_{ML}^2} = \frac{1}{2\hat{\sigma}_{ML}^4} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b})^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b}), \tag{5}$$

iz česar sledi, da je

$$\hat{\sigma}_{ML}^2 = \frac{1}{n} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b})^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b}). \tag{6}$$

Matematična statistika pokaže, da je $\hat{\sigma}_{ML}^2$ pristrana cenilka:

$$E(\hat{\sigma}_{ML}^2) = \frac{n-p}{n}\sigma^2. \tag{7}$$

Pristranost je odvisna od števila parametrov v modelu p = k + 1 in velikosti vzorca n. Če je vzorec velik v primerjavi s številom ocenjenih parametrov. Nepristrana cenilka za σ^2 je

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-p} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b})^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b}). \tag{8}$$

Ta rezultat je enak kot v primeru, ko parametre ocenimo po metodi najmanjših kvadratov.

Pogled nazaj: z uporabo ocenjevanja parametrov modela po metodi največjega verjetja smo se prvič srečali pri uporabi Box-Cox transformacij (9), kjer se ustrezna vrednost parametra λ izračuna na podlagi maksimuma funkcije logaritma verjetja (funkcija powerTransform iz paketa car).

$$z_{i} = \begin{cases} \frac{y^{\lambda} - 1}{\lambda} = (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta})_{i} + \varepsilon_{i} &, \lambda \neq 0 \\ ln(y) = (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta})_{i} + \varepsilon_{i} &, \lambda = 0 \end{cases}$$
 (9)

kjer velja $\boldsymbol{\varepsilon} \sim N(0, \sigma^2 \mathbf{I})$.

V kontekstu izbire ustreznega modela na podlagi kakovosti napovedi modela smo definirali Akaikejev informacijski kriterij (AIC), ki ga izračunamo na podlagi logaritma verjetja $AIC = -2log\hat{L} + 2p$, p je število parametrov v modelu in $log\hat{L}$ je logaritem verjetja normalnega modela ovrednoten z ocenami parametrov modela \mathbf{b} in $\hat{\sigma}^2$:

$$log\hat{L} = -\frac{n}{2}log(2\pi) - \frac{n}{2}log(\hat{\sigma}^2) - \frac{1}{2\hat{\sigma}^2}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b})^T(\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{b}). \tag{10}$$

Najboljši je model z najmanjšo vrednostjo AIC, ker je tako izgubljene najmanj informacije, ki jo nosijo podatki.

2 POSPLOŠENA METODA NAJMANJŠIH KVADRA-TOV

Posplošeno metodo najmanjših kvadratov (GLS, Generalised Least Squares) uporabljamo za ocene parametrov regresijskega modela v primerih, ko ne moremo predpostaviti konstantne variance napak in/ali neodvisnosti napak. Pri posplošeni metodi najmanjših kvadratov za napake predpostavimo, da so porazdeljene normalno, $\varepsilon \sim N(\mathbf{0}, \Sigma)$, kjer je Σ variančno-kovariančna matrika napak dimenzije $n \times n$. Za Σ velja, da je simetrična in pozitivno definitna, posledično ima n(n+1)/2 različnih elementov. Če so vrednosti na diagonali različne, imamo opravka z nekonstantno varianco napak; če so izvendiagonalni členi različni od 0, obstaja kovarianca med napakami.

Kako ocenimo parametre modela po posplošeni metodi najmanjših kvadratov? Zaenkrat predpostavimo, da je Σ znana. Minimirati moramo **posplošeno vsoto kvadratov napak**:

$$\sum_{i=1}^{n} \Sigma_{ii}^{-1} (y_i - (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta})_i)^2 = (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}} \Sigma^{-1} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}).$$
(11)

Ponavadi se pri tem uporablja metoda največjega verjetja. Funkcijo verjetja v tem primeru zapišemo:

$$L(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\Sigma}) = \frac{1}{(2\pi det \boldsymbol{\Sigma})^{\frac{n}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})\right), \tag{12}$$

logaritem verjetja je

$$l(\mathbf{y}, \mathbf{X}; \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\Sigma}) = -\frac{n}{2}log(2\pi) - \frac{n}{2}log(det\boldsymbol{\Sigma}) - \frac{1}{2}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\Sigma}^{-1}(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}).$$
(13)

Logaritem verjetja ima maksimum, kadar je posplošena vsota kvadratov napak minimalna. Če ta člen odvajamo po β in parcialne odvode enačimo z 0, dobimo ocene parametrov po posplošeni metodi najmanjših kvadratov (GLS):

$$\boldsymbol{b}_{GLS} = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{y}. \tag{14}$$

Matematična statistika pokaže, da so GLS ocene parametrov nepristrane, $E(\boldsymbol{b}_{GLS}) = \boldsymbol{\beta}$, njihova varianca je

$$Var(\boldsymbol{b}_{GLS}) = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\mathbf{X})^{-1}.$$
 (15)

GLS ocenjevanje parametrov regresijskega modela lahko predstavimo še drugače. Za matriko Σ^{-1} lahko vedno najdemo matriko Γ dimenzije $n \times n$, za katero velja $\Gamma^{T}\Gamma = \Sigma^{-1}$ (razcep Choleskega). Potem \boldsymbol{b}_{GLS} lahko izrazimo takole:

$$\boldsymbol{b}_{GLS} = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Gamma}^{\mathrm{T}} \mathbf{\Gamma} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Gamma}^{\mathrm{T}} \mathbf{\Gamma} \mathbf{y} = (\mathbf{X}^{*\mathrm{T}} \mathbf{X}^{*})^{-1} \mathbf{X}^{*\mathrm{T}} \mathbf{y}^{*}.$$
(16)

V (16) je $\mathbf{X}^* = \mathbf{\Gamma} \mathbf{X}$ in $\mathbf{y}^* = \mathbf{\Gamma} \mathbf{y}$. To pomeni, da je ocenjevanje parametrov po GLS metodi enako OLS ocenjevanju parametrov regresijskega modela:

$$\mathbf{y}^* = \mathbf{X}^* \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}^*, \tag{17}$$

ki vključuje transformirane spremenljivke \mathbf{y}^* in \mathbf{X}^* .

2.1 Posplošena metoda najmanjših kvadratov, Σ ni znana

V dejanskih primerih seveda kovariančna matrika ostankov Σ ni znana in jo moramo skupaj s parametri modela β oceniti po metodi maksimalnega verjetja. Σ ima n(n+1)/2 različnih elementov, kar je preveč za ocenjevanje na podlagi n podatkov, zato jo parametriziramo s smiselnim številom parametrov.

V praksi Σ zaradi računskih razlogov zapišemo $\Sigma = \sigma^2 \Lambda$, pri tem pa matriko Λ izrazimo z dvema preprostejšima in vsebinsko smiselnima matrikama V in C:

$$\Sigma = \sigma^2 \Lambda = \sigma^2 VCV. \tag{18}$$

V enačbi (18) je V diagonalna matrika, ki opiše varianco napak, njeni členi so pozitivni. Matrika C je simetrična z enkami na diagonali, ostali elementi opišejo korelacijo med napakami.

Kadar med napakami obstaja nekonstantna varianca, poiščemo ustrezno strukturo matrike \mathbf{V} . Če pa se pojavi serialna ali katera druga korelacija (npr. prostorska), poiščemo ustrezno strukturo korelacijske matrike napak \mathbf{C} . Seveda lahko v matriki $\boldsymbol{\Lambda}$ hkrati nastopata tako heteroskedastičnost kot korelacija napak.

V nadaljevanju bomo predstavili nekaj načinov parametrizacije matrik V in C. Parametre, ki določajo ti dve matriki, zapišemo v vektor λ . Pri ocenjevanju parametrov λ uporabimo iterativni proces ocenjevanja ocen za β in za λ , saj so le te medsebojno odvisne. V tem procesu na vsakem koraku uporabimo metodo največjega verjetja (ML) ali pa metodo omejenega največjega verjetja (REML, restricted maximum likelihood).

2.1.1 Modeliranje nekonstantne variance

V tem poglavju bomo predstavili modeliranje variančno-kovariančne matrike napak Σ za primer nekonstantne variance ob pogoju, da so napake nekorelirane. Za tako situacijo velja,

da ima v (18) matrika \mathbf{C} po diagonali enke, vsi izvendiagonalni členi so enaki 0. Modeliramo varianco napak izraženo z diagonalno matriko \mathbf{V} .

Varianco napak $Var(\varepsilon_i|\mathbf{b})$ v primeru heteroskedastičnosti modeliramo kot produkt σ^2 in kvadrata **variančne funkcije** $g(\mu, \mathbf{v}_i, \boldsymbol{\delta})$:

$$Var(\varepsilon_i|\mathbf{b}) = \sigma^2 g^2(\mu_i, \mathbf{v}_i, \boldsymbol{\delta}), \quad i = 1, ..., n.$$
 (19)

Variančna funkcija g(.) ima v splošnem tri argumente: $\mu_i = E(y_i)$, \mathbf{v}_i je vektor t. i. **variančnih napovednih spremenljivk** in $\boldsymbol{\delta}$ je vektor **variančnih parametrov**. V praksi variančno funkcijo g(.) lahko določa en, dva ali pa vsi trije argumenti.

Poglejmo nekaj primerov parametrizacije variančne matrike napak V, ki jih najdemo v paketu nlme (Pinherio in Bates, 2000: Mixed-Effects Models in S and S-PLUS):

• varFixed; varianca napak je funkcija ene variančne napovedne spremenljivke v, ki je številska:

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma^2 v_i. \tag{20}$$

Variančna napovedna spremenljivka je lahko ena izmed napovednih spremenljivk ali pa njena transformacija. Tako variančno strukturo uporabimo, če se varianca linearno spreminja z eno od spremenljivk ali s transformacijo ene od spremenljivk (npr. s časom, z geografsko dolžino, ...). Tu ne ocenjujemo parametra variančne funkcije, temveč na osnovi izbrane variančne napovedne spremenljivke na začetku optimizacije določimo uteži za vrednosti y.

Na primer, če v primeru modeliranja letne količine padavin predpostavimo, da je varianca napak sorazmerna z geografsko dolžino x, jo zapišemo takole

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma^2 x_i, \quad i = 1, ..., n.$$
 (21)

V tem primeru je variančna funkcija enaka

$$g(x_i) = \sqrt{x_i}. (22)$$

Ob uporabi variančne strukture varFixed v linearnem modelu se za oceno parametrov modela izvede metoda tehtanih najmanjših kvadratov (WLS), uteži so $1/\sqrt{x_i}$. Uteži se med optimizacijo ne spreminjajo.

• varPower; varianca napak je prav tako funkcija ene variančne napovedne spremenljivke v. V tem primeru ocenjujemo parameter δ , ki določa variančno strukturo:

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma^2 |v_i|^{2\delta}.$$
 (23)

Variančna funkcija je tu enaka $g(v_i, \delta) = |v_i|^{\delta}$. Parameter δ se v procesu optimizacije spreminja. Tako obliko variančne funkcije lahko uporabimo, kadar je varianca napak sorazmerna z neko potenco pričakovane vrednosti odzivne spremenljivke, v tem primeru variančno napovedno spremenljivko predstavljajo napovedane vrednosti (fitted(.)). Za variančno napovedno spremenljivko lahko izberemo katerokoli napovedno spremenljivko ali njeno transformacijo, paziti moramo le, da ta spremenljivka nima vrednosti 0, ker potem utež variančne funkcije ostane nedefinirana;

• varIdent; ena napovedna spremenljivka je opisna in ima S vrednosti, torej so enote razdeljene v S skupin, v s-ti skupini je n_s enot, variance po skupinah so različne:

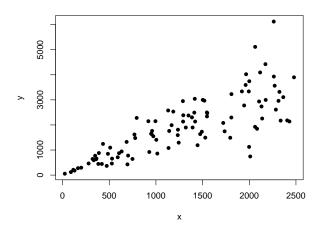
$$Var(\varepsilon_{si}) = \sigma^2 \delta_s^2, \quad s = 1, ..., S, \quad i = 1, ..., n_s.$$
 (24)

V tem primeru je variančna funkcija $g(s, \delta) = \delta_s$. To pomeni, da moramo za S varianc oceniti S+1 parametrov variančne funkcije: σ^2 in δ_s , s=1,...,S. Za enolično rešitev moramo postaviti pogoj glede parametrov δ . Za prvo/referenčno skupino določimo, da je $\delta_1 = 1$ in v procesu optimizacije ocenimo ostalih S-1 parametrov δ_s , s=2,...,S, ki predstavljajo razmerja standardnih odklonov s-te skupine s prvo skupino. Opomba: funkcija omogoča tudi, da ta razmerja določimo vnaprej in se tekom optimizacije ne spreminjajo.

2.1.2 Uporaba funkcij varFixed in varPower

Vrednosti za x in y generiramo in jih spravimo v podatkovni okvir **primer1**. Vrednosti y generiramo tako, da ima slučajni člen v regresijskem modelu povprečje 0 in standardni odklon sorazmeren z x.

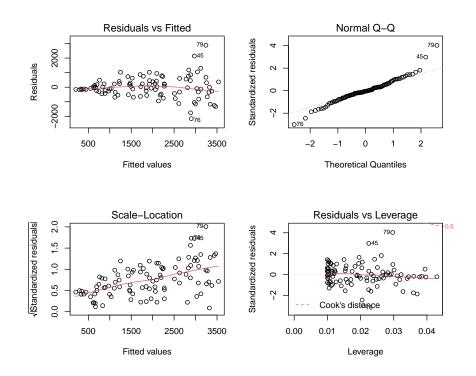
```
> set.seed(777) #zaradi ponovljivosti
> x<-sample(1:2500,100)
> sim<-function(x){10+1.5*x+ rnorm(100,mean=0,sd=0.5*x)}
> y<-sim(x)
> primer1<-data.frame(x,y)</pre>
```



Slika 1: Spremenljivka y v odvisnosti od x za simuliran podatkovni okvir primer1

Naredimo lm model za y v odvisnosti od x in narišimo ostanke.

```
> mod1.lm<-lm(y~x, data=primer1)</pre>
```



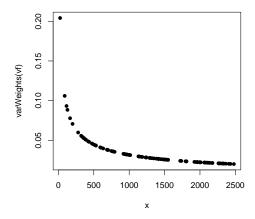
Slika 2: Ostanki za mod1.1m

Slika 2 jasno kaže heteroskedastičnost ostankov. Poskusimo jo v modelu upoštevati tako, da uteži za odzivno spremenljivko določimo na osnovi vrednosti spremenljivke x. Uporabili bomo variančno strukturo varFixed iz paketa nlme. Pri modeliranju namesto funkcije lm uporabimo funkcijo gls iz paketa nlme, ki omogoča ocenjevanje parametrov po posplošeni metodi najmanjših kvadratov in s tem tudi uporabo različnih variančno-kovariančnih struktur.

Varianta varFixed($\sim x$)

Predpostavimo, da je varianca napak sorazmerna z x. V tem primeru so uteži enake $1/\sqrt{x}$. Za ilustracijo poglejmo inicializacijo za uteži, ki se sicer samodejno izvede na začetku optimizacije pri funkciji gls:

```
2 2138 2255.5988 0.02162699
3 510 1095.8800 0.04428074
4 702 778.1020 0.03774257
5 2131 2736.2776 0.02166249
6 778 1477.5728 0.03585174
```



Slika 3: Uteži variančne funkcije var $Fixed(\sim x)$ v odvisnosti od x

Uteži hitro padajo z x (Slika 3). Ob uporabi funkcije gls z variančno strukturo var-Fixed($\sim x$) dobimo ocene parametrov linearnega modela po metodi največjega verjetja (method="ML"), ki da pri taki variančni strukturi iste rezultate kot metoda tehtanih najmanjših kvadratov (WLS) z utežmi $1/\sqrt(x)$. V povzetku gls modela vidimo uporabljeno variančno funkcijo (Variance function), poleg ocen parametrov modela se izpiše tudi ocena korelacije med parametroma v modelu (Correlation). Izpisana vrednost za standardno napako regresije za gls model (Residual standard error) ni primerljiva s standardno napako regresije za lm model. Predstavljamo si jo lahko kot standardno napako regresije za model na transformiranih podatkih \mathbf{y}^* in \mathbf{X}^* (16).

```
> mod1.gls1<-gls(y~x, weight=varFixed(~x), data=primer1, method="ML")
> # mod1.lm1<-lm(y~x, weight=1/x, data=primer1)
> summary(mod1.gls1)

Generalized least squares fit by maximum likelihood
   Model: y~x
   Data: primer1
        AIC      BIC      logLik
   1557.359 1565.174 -775.6794
```

Variance function:

Structure: fixed weights

Formula: ~x

Coefficients:

Value Std.Error t-value p-value (Intercept) 54.11379 56.70913 0.954234 0.3423 x 1.44954 0.06670 21.731122 0.0000

Correlation:

(Intr)

x -0.661

Standardized residuals:

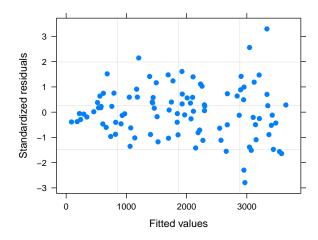
Min Q1 Med Q3 Max -2.79121163 -0.60817450 -0.01939566 0.60630554 3.29795040

Residual standard error: 17.7801

Degrees of freedom: 100 total; 98 residual

Za gls model z ukazom plot dobimo samo eno sliko standardiziranih ostankov glede na napovedane vrednosti (Slika 4).

> plot(mod1.gls1, pch=16)



Slika 4: Ostanki za mod1.gls1, variančna funkcija varFixed $(\sim x)$

Slika 4 kaže, da z uporabo variančne strukture $\mathtt{varFixed}(\sim x)$ heteroskedastičnosti nismo odpravili.

Varianta varFixed($\sim x^2$)

Poskusimo z variančno strukturo varFixed $(\sim x^2)$, kar pomeni, da predpostavimo, da je varianca sorazmerna z x^2 , oziroma, da uporabimo uteži 1/x.

```
> mod1.gls2<-gls(y~x, weight=varFixed(~x^2), data=primer1, method="ML")
> # mod1.lm2<-lm(y~x, weight=1/x^2, data=primer1)
> summary(mod1.gls2)

Generalized least squares fit by maximum likelihood
    Model: y~x
    Data: primer1
        AIC     BIC logLik
    1533.448 1541.263 -763.724
Variance function:
Characterists of fixed variables.
```

Structure: fixed weights

Formula: ~x^2

Coefficients:

```
Value Std.Error t-value p-value (Intercept) 19.336304 11.504598 1.680746 0.096 x 1.511457 0.054125 27.925434 0.000
```

Correlation:

(Intr)

x - 0.378

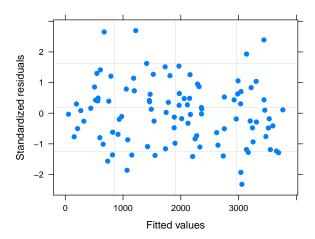
Standardized residuals:

```
Min Q1 Med Q3 Max -2.3218626474 -0.7630666177 0.0008939755 0.6205430099 2.6949078603
```

Residual standard error: 0.4959651

Degrees of freedom: 100 total; 98 residual

Slika 5 kaže, da smo z uporabo variančne strukture $varFixed(\sim x^2)$ odpravili heteroskedastičnost.



Slika 5: Ostanki za mod1.gls2, variančna funkcija varFixed $(\sim x^2)$

Za primerjavo modela brez variančne strukture mod1.lm z modelom mod1.gls2 uporabimo funkcijo anova. V tem primeru se primerjava modelov ne izvede na podlagi F-statistike, kot smo to videli pri primerjavi dveh hierarhičnih lm modelov. Izpišejo se vrednosti AIC, BIC in -logLik; če sta modela v hierarhičnem odnosu, se izvede tudi test logaritma razmerja verjetij (loglikehood ratio test).

Če modela nista hierarhična, se lahko primerjata na podlagi AIC kriterija ($Akaike\ information\ criterion$). AIC kriterij temelji na teoriji informacije in meri relativno izgubo informacije, ko privzamemo, da model opisuje proces, ki generira dane podatke. AIC vrednost za model izračunamo na podlagi maksimalnega verjetja L in števila ocenjenih parametrov p v modelu : $AIC = -2ln(\hat{L}) + 2p$. Manjša je izguba informacije, manjša je vrednost AIC in sprejemljivejši je model.

Modela mod1.lm in mod1.gls2 imata enako število parametrov, razlikujeta se le v tem, da so ocene parametrov pri mod1.lm dobljene po OLS, pri mod1.gls2 pa po GLS, v tem primeru WLS metodi. Ker modela nista v hierarhičnem odnosu, se ne izvede test razmerja verjetij. V funkciji anova mora biti gls model kot prvi argument, sicer dobimo izpis navadne analize variance lm modela, brez primerjave z gls modelom.

> anova(mod1.gls2, mod1.lm)

```
    Model
    df
    AIC
    BIC
    logLik

    mod1.gls2
    1
    3
    1533.448
    1541.263
    -763.7240

    mod1.lm
    2
    3
    1605.277
    1613.093
    -799.6386
```

AIC za mod1.gls2 je manjši kot za mod1.lm. Primerjajmo še ocene parametrov in njihove standardne napake ter intervala zaupanje za parametra (za gls model dobimo interval zaupanja za parametre modela z ukazom intervals).

- > library(car)
- > compareCoefs(mod1.lm, mod1.gls2)

Calls:

```
1: lm(formula = y ~ x, data = primer1)
```

2: gls(model = y ~ x, data = primer1, weights = varFixed(~x^2), method =
 "ML")

Model 1 Model 2

(Intercept) 174.4 19.3 SE 152.8 11.5

x 1.3560 1.5115 SE 0.1045 0.0541

> confint(mod1.lm)

> intervals(mod1.gls2)

Approximate 95% confidence intervals

Coefficients:

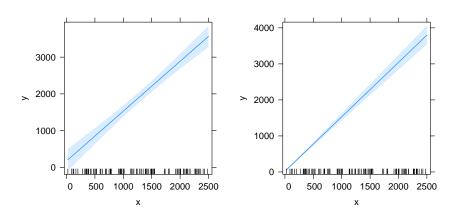
```
lower est. upper (Intercept) -3.494196 19.336304 42.166805 x 1.404048 1.511457 1.618865 attr(,"label") [1] "Coefficients:"
```

Residual standard error:

lower est. upper 0.4357262 0.4959651 0.5756851

Oceni za odsek na ordinati se relativno na vrednosti spremenljivke y malo razlikujeta, večja je razlika njunih standardnih napak in posledično je velika razlika tudi v intervalu zaupanja za presečišče. Oceni za naklon sta primerljivi, standardna napaka pri mod1.gls2 je dvakrat manjša kot pri mod1.lm, kar se pozna na ožjem intervalu zaupanja za naklon za mod1.gls2.

Poglejmo še, kako se ocene parametrov poznajo na napovedih modelov mod1.gls2 in mod1.lm ter njihovih 95 % intervalih zaupanja za povprečno napoved (Slika 6). Razlike v napovedih so neznatne, intervali zaupanja za mod1.gls2 pa so za pri majhnih vrednostih x zelo ozki in z vrednostjo x naraščajo.



Slika 6: Napovedi za mod1.lm (levo) in za mod1.gls2 (desno)

Varianta varPower($form = \sim x$)

Uporabimo variančno strukturo $varPower(form = \sim x)$, kar pomeni, da je varianca sorazmerna $|x|^{2\delta}$. V tem primeru ocenjujemo parameter δ , ki določa diagonalne člene matrike V.

```
> mod1.gls3<-gls(y~x, weight=varPower(form=~x), method="ML")</pre>
> summary(mod1.gls3)
Generalized least squares fit by maximum likelihood
  Model: y ~ x
  Data: NULL
       AIC
                BIC
                        logLik
  1534.914 1545.334 -763.4569
```

Variance function:

Structure: Power of variance covariate

Formula: ~x

Parameter estimates:

power 1.078644

Coefficients:

Value Std.Error t-value p-value (Intercept) 18.500332 8.800020 2.102306 0.0381 x 1.517991 0.053665 28.286459 0.0000

Correlation:

(Intr)

x - 0.376

Standardized residuals:

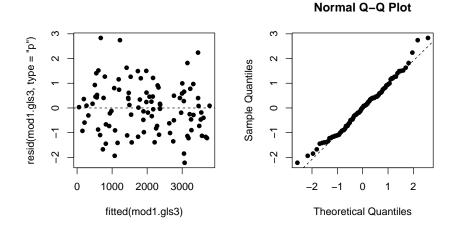
Min Q1 Med Q3 Max -2.21746298 -0.75514060 0.02298281 0.59183995 2.83315697

Residual standard error: 0.2870492

Degrees of freedom: 100 total; 98 residual

Ocena za δ je 1.077, kar pomeni, da smo dobili skoraj enake rezultate kot z modelom mod1.gls2, saj je $2 \cdot 1.077$ skoraj enako 2.

- > par(mfrow=c(1,2))
- > plot(resid(mod1.gls3, type="p")~fitted(mod1.gls3), pch=16)
- > abline(h=0, lty=2)
- > qqnorm(resid(mod1.gls3, type="p"), pch=16)
- > qqline(resid(mod1.gls3, type="p"), lty=2)



Slika 7: Ostanki za mod1.gls3, variančna funkcija varPower($\sim x$)

Sliki 5 in 7 sta praktično enaki. Isto velja za rezultate primerjave modelov (p = 0.2835). Pri primerjavi modela mod1.gls3 z mod1.gls2 se izvede test logaritma razmerja verjetij, saj ima mod1.gls3 en parameter več (δ) in je s tem vzpostavljena hierarhija med modeli.

```
> anova(mod1.gls2, mod1.gls3)
```

```
Model df AIC BIC logLik Test L.Ratio p-value mod1.gls2 1 3 1533.448 1541.263 -763.7240 mod1.gls3 2 4 1534.914 1545.334 -763.4569 1 vs 2 0.5342242 0.4648
```

Varianta varPower($form = \sim fitted(.)$)

Poskusimo še z uporabo variančne strukture $varPower(form = \sim fitted(.))$, kar pomeni, da je varianca sorazmerna z absolutno vrednostjo pričakovane vrednosti E(y) na neko potenco. Tudi v tem primeru ocenjujemo parameter δ , ki določa diagonalne člene variančno-kovariančne matrike napak.

```
> mod1.gls4<-gls(y~x, weight=varPower(form=~fitted(.)), method="ML")
> summary(mod1.gls4)
Generalized least squares fit by maximum likelihood
 Model: y ~ x
 Data: NULL
       AIC
                BIC
                       logLik
 1536.026 1546.447 -764.0132
Variance function:
Structure: Power of variance covariate
Formula: ~fitted(.)
Parameter estimates:
   power
1.093183
Coefficients:
                Value Std.Error
                                  t-value p-value
(Intercept) 18.736869 12.185062 1.537692 0.1273
             1.518353 0.054994 27.609236 0.0000
Х
Correlation:
  (Intr)
```

Standardized residuals:

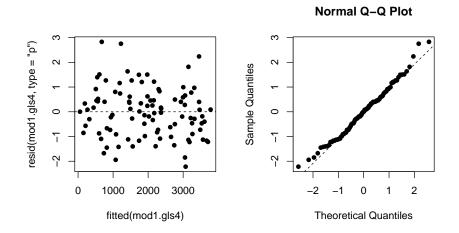
x - 0.412

```
Min Q1 Med Q3 Max -2.21909033 -0.75831994 0.00783506 0.59164129 2.82726641
```

Residual standard error: 0.1616636

Degrees of freedom: 100 total; 98 residual

Ocena za δ je 1.09, kar kaže, da je varianca napak skoraj sorazmerna z $E(y)^2$. Tudi v modelu mod1.gls4 je heteroskedastičnost ostankov odpravljena (Slika 8).



Slika 8: Ostanki za mod1.gls4, variančna funkcija varPower(form= fitted(.))

Sklep: v tem primeru se pokaže, da heteroskedastičnost lahko enakovredno modeliramo na tri načine: $varFixed(\sim x^2)$, $varPower(\sim x)$ ali varPower(form=fitted(.)). Spodnji izpis kaže primerjavo ocen parametrov in pripadajočih standardnih napak.

> compareCoefs(mod1.lm, mod1.gls2, mod1.gls3, mod1.gls4)

```
Calls:
```

```
1: lm(formula = y ~ x, data = primer1)
2: gls(model = y ~ x, data = primer1, weights = varFixed(~x^2), method =
  "ML")
3: gls(model = y ~ x, weights = varPower(form = ~x), method = "ML")
4: gls(model = y ~ x, weights = varPower(form = ~fitted(.)), method = "ML")
            Model 1 Model 2 Model 3 Model 4
(Intercept)
              174.4
                       19.3
                                18.5
                                        18.7
SE
              152.8
                       11.5
                                 8.8
                                        12.2
             1.3560
                     1.5115
                             1.5180
                                     1.5184
Х
SE
             0.1045 0.0541
                             0.0537
                                     0.0550
```

Z modeliranjem variančno-kovariančne matrike napak se v primerjavi z 1m modelom standardne napake ocen parametrov modela zmanjšajo, kar se pozna na intervalih zaupanja za parametre modela. Ocena parametra za naklon se v našem primeru ne spremeni bistveno. Za ilustracijo primerjajmo še intervala zaupanja za mod1.1m z intervaloma zaupanja za mod1.gls4.

```
> confint(mod1.lm)
```

```
2.5 % 97.5 % (Intercept) -128.7672 477.635347 x 1.1487 1.563371
```

> intervals(mod1.gls4)

Approximate 95% confidence intervals

Coefficients:

```
lower est. upper (Intercept) -5.443990 18.736869 42.917729 x 1.409218 1.518353 1.627487 attr(,"label") [1] "Coefficients:"
```

Variance function:

```
lower est. upper
power 0.8790099 1.093183 1.307356
attr(,"label")
[1] "Variance function:"
```

Residual standard error:

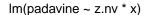
```
lower est. upper 0.03323714 0.16166358 0.78632246
```

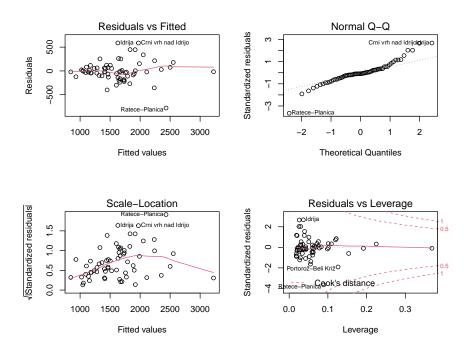
Interval zaupanja za presečišče za mod1.gls4 je bistveno ožji kot za mod1.lm, prav tako je ožji interval zaupanja za naklon, vendar razlika tu ni tako velika. 95 % aproksimativni interval zaupanja za parameter δ je (0.9526, 1.2289) in aproksimativni interval zaupanja za standardno napako regresije je (0.0567, 0.4255); ta interval zaupanja ima pomen zgolj v kontekstu preverjanja, ali je numerična integracija v postopku ocenjevanja parametrov stabilna. Če dobimo nesmiselno širok interval zaupanja za katerikoli parameter v modelu, je potrebno popraviti model.

Primer: modeliranje nekonstantne variance POSTAJE

Nadaljujemo analizo primera modeliranja padavin v odvisnosti od geografskih spremenljivk. Najprej povzamemo dobljeni 1m model, ki je obremenjen z nekonstantno varianco.

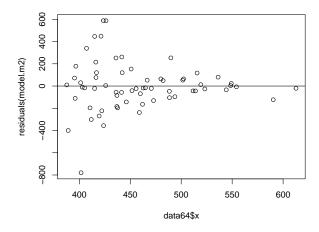
```
> data<-read.table("POSTAJE.txt", header=TRUE, sep="\t")</pre>
> rownames(data)<-data$Postaja</pre>
> data.brez<-subset(data, subset=data$Postaja!="Kredarica")</pre>
> data64<-na.omit(data.brez) ### upoštevajo se samo tisti zapisi, ki so brez NA
> data64$x<-data64$x.gdo1/1000</pre>
> data64$y<-data64$y.gsir/1000</pre>
> model.m2<-lm(padavine~z.nv*x, data=data64)</pre>
> summary(model.m2)
Call:
lm(formula = padavine ~z.nv * x, data = data64)
Residuals:
   Min
             1Q Median
                             3Q
                                    Max
-780.14 -98.15 -17.35
                          72.90 588.27
Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 1.736e+03 4.376e+02 3.968 0.000196 ***
            6.052e+00 1.166e+00 5.192 2.60e-06 ***
z.nv
            -1.078e+00 9.541e-01 -1.130 0.262827
Х
            -1.181e-02 2.709e-03 -4.360 5.19e-05 ***
z.nv:x
---
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Residual standard error: 223.6 on 60 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8001,
                                Adjusted R-squared:
                                                         0.7901
F-statistic: 80.07 on 3 and 60 DF, p-value: < 2.2e-16
```





Slika 9: Ostanki za model.m2

- > plot(data64\$x, residuals(model.m2))
- > abline(h=0)

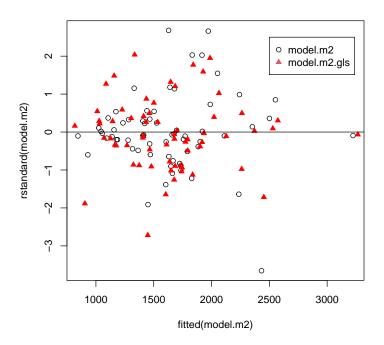


Slika 10: Odvisnost ostankov model.m2 od geografske dolžine

Sliki 9 in 10 kažeta, da bi za varianco napak lahko predpostavili sorazmernost z geografsko

dolžino x, ali pa tudi s fitted(.). Ker predpostavljena sorazmernost variance napak s fitted(.) zajame hkrati upoštevanje spremenljivk x, z.nv in njune interakcije v modelu, bomo uporabili variančno strukturo $varPower(form=\sim fitted(.))$.

```
> model.m2.gls<-gls(padavine~z.nv*x, weight=varPower(form=~fitted(.)),
                    method="ML",data=data64)
> anova(model.m2.gls, model.m2)
             Model df
                           AIC
                                    BIC
                                           logLik
                                                    Test L.Ratio p-value
model.m2.gls
                 1
                    6 854.7796 867.7329 -421.3898
                 2
                    5 879.9670 890.7614 -434.9835 1 vs 2 27.18739 <.0001
model.m2
> # plot(model.m2.gls, pch=16)
> plot(fitted(model.m2),rstandard(model.m2))
> points(fitted(model.m2.gls), residuals(model.m2.gls, type="p"), col="red", pch=17)
> legend(2500, 2.5, legend=c("model.m2", "model.m2.gls"),
         pch=c(1,17), col=(1:2), box.lty = 1
> abline(h=0)
```



Slika 11: Ostanki za model.m2.gls in model.m2

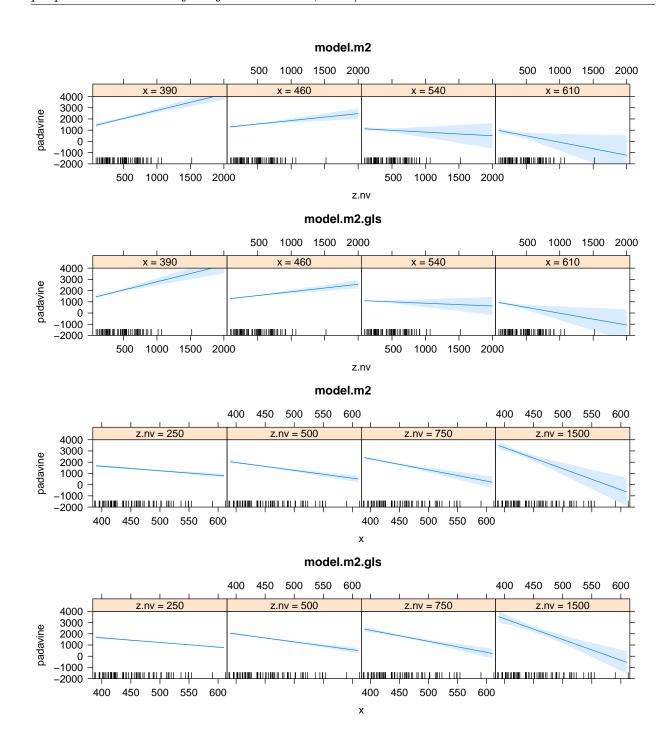
Slika 11 kaže, da je heteroskedastičnost v model.m2.gls v veliki meri odpravljena.

```
> summary(model.m2.gls)
Generalized least squares fit by maximum likelihood
  Model: padavine ~ z.nv * x
  Data: data64
       AIC
                BIC
                       logLik
  854.7796 867.7329 -421.3898
Variance function:
 Structure: Power of variance covariate
 Formula: ~fitted(.)
 Parameter estimates:
  power
2.20349
Coefficients:
                Value Std.Error t-value p-value
(Intercept) 1806.4456 303.89619 5.944285
                                             0.000
z.nv
               5.9477
                        1.15836 5.134560
                                             0.000
              -1.2704 0.61139 -2.077920
                                            0.042
Х
             -0.0115
                      0.00250 -4.593766
                                             0.000
z.nv:x
 Correlation:
       (Intr) z.nv
       -0.844
z.nv
       -0.989 0.890
z.nv:x 0.812 -0.995 -0.869
Standardized residuals:
        Min
                     Q1
                                              QЗ
                                Med
                                                         Max
-2.71966075 -0.56381724 -0.08765019 0.43581852 3.09190945
Residual standard error: 1.584128e-05
Degrees of freedom: 64 total; 60 residual
Ocena za \delta je 2.203, kar kaže, daje varianca napak sorazmerna s fitted^{(4.406)}.
> compareCoefs(model.m2,model.m2.gls)
Calls:
1: lm(formula = padavine ~ z.nv * x, data = data64)
2: gls(model = padavine ~ z.nv * x, data = data64, weights = varPower(form =
   ~fitted(.)), method = "ML")
             Model 1 Model 2
(Intercept)
                1736
                         1806
```

```
SE
                 438
                          304
                6.05
                         5.95
z.nv
SE
                1.17
                         1.16
              -1.078
                       -1.270
Х
SE
               0.954
                        0.611
z.nv:x
            -0.01181 -0.01147
             0.00271 0.00250
SE
> library(multcomp)
> confint(glht(model.m2))$confint # glht na gls modelu
                 Estimate
                                   lwr
                                                  upr
(Intercept) 1736.34007572 747.88540499 2.724795e+03
z.nv
               6.05218444
                            3.41945882 8.684910e+00
              -1.07842493 -3.23340275 1.076553e+00
Х
              -0.01181133 -0.01793039 -5.692274e-03
z.nv:x
attr(,"conf.level")
[1] 0.95
attr(,"calpha")
[1] 2.258737
> confint(glht(model.m2.gls))$confint
                 Estimate
                                    lwr
                                                   upr
(Intercept) 1806.44564759 1146.01579140
                                         2.466876e+03
z.nv
               5.94768690
                             3.43032116 8.465053e+00
              -1.27042876
                            -2.59911659 5.825906e-02
Х
z.nv:x
              -0.01147288
                            -0.01690044 -6.045313e-03
attr(,"conf.level")
[1] 0.95
attr(,"calpha")
```

[1] 2.173209

Primerjava rezultatov obeh modelov pokaže, da se malo spremenijo ocene parametrov modela in pripadajoči intervali zaupanja. To se odraža tudi na napovedih in pripadajočih intervalih zaupanja za povprečno napoved (Slika 12).



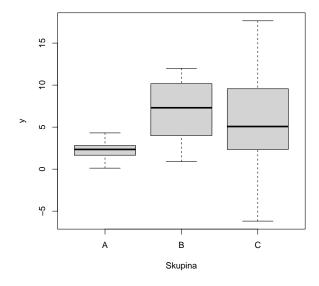
Slika 12: Napovedane vrednosti za padavine za model.m2 in za model.m2.gls; v odvisnosti od nadmorske višine pri izbranih vrednostih geografske dolžine (zgoraj) in v odvisnosti od geografske dolžine pri izbranih vrednostih nadmorske višine (spodaj)

2.1.3 Uporaba funkcije varIdent

Imamo različne variance po skupinah A, B in C. Z linearnim modelom želimo napovedati povprečja po skupinah in jih primerjati.

Podatke generiramo v podatkovni okvir primer2, $N(\mu_A=2,\sigma_A^2=1)$, $N(\mu_B=7,\sigma_B^2=3^2)$, $N(\mu_C=6,\sigma_C^2=5^2)$. Velikost skupin je 20.

```
> set.seed(777) # zaradi ponovljivosti
> n=20
> ya<-rnorm(n,2,1)
> yb<-rnorm(n,7,3)
> yc<-rnorm(n,6,5)
> y<-c(ya,yb,yc)
> skupina<-rep(c("A","B","C"),each=n)
> primer2<-data.frame(skupina,y)</pre>
```



Slika 13: Okvirji z ročaji za tri skupine podatkov

Slika 13 kaže, da je variabilnost podatkov v skupini A veliko manjša od variabilnosti podatkov v skupini C, variabilnost podatkov v skupini B pa je nekje vmes.

Naredimo linearni model za oceno povprečij y po skupinah A, B in C, referenčna skupina je A.

```
> mod2.lm<-lm(y~skupina, data=primer2)</pre>
```

> summary(mod2.1m)

Call:

lm(formula = y ~ skupina, data = primer2)

Residuals:

Min 1Q Median 3Q Max -12.1996 -1.8229 -0.0431 1.6563 11.6347

Coefficients:

Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)

(Intercept) 2.2951 0.8422 2.725 0.008526 ** skupinaB 4.6227 1.1911 3.881 0.000272 *** skupinaC 3.7213 1.1911 3.124 0.002803 **

Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

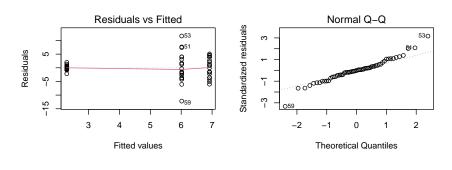
Residual standard error: 3.767 on 57 degrees of freedom

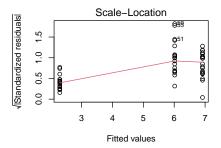
Multiple R-squared: 0.229, Adjusted R-squared: 0.202

F-statistic: 8.465 on 2 and 57 DF, p-value: 0.0006039

Ocena povprečja v skupini A je 2.2951, v skupini B je 2.2951+4.6227 in v skupini C je 2.2951+3.7213. Poglejmo ostanke za mod2.1m (Slika 14).

Im(y ~ skupina)





Slika 14: Porazdelitev ostankov za mod2.1m

Slika 14 kaže na prisotnost heteroskedastičnosti. Variabilnost ostankov v skupinah B in C je veliko večja kot v skupini A, zato bomo v modelu uporabili variančno strukturo varIdent.

> mod2.gls1<-gls(y~skupina, weight=varIdent(form=~1|skupina), method="ML")
> summary(mod2.gls1)

Generalized least squares fit by maximum likelihood

Model: y ~ skupina

Data: NULL

AIC BIC logLik 292.7907 305.3568 -140.3954

Variance function:

Structure: Different standard deviations per stratum

Formula: ~1 | skupina Parameter estimates:

A B C 1.000000 3.868242 6.029660

Coefficients:

Value Std.Error t-value p-value (Intercept) 2.295062 0.2016815 11.379640 0.0000 skupinaB 4.622750 0.8058000 5.736845 0.0000 skupinaC 3.721256 1.2326813 3.018831 0.0038

Correlation:

(Intr) skupnB

skupinaB -0.250

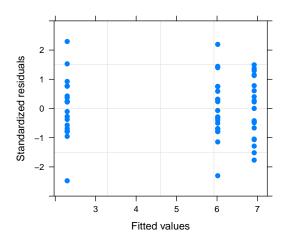
skupinaC -0.164 0.041

Standardized residuals:

Min Q1 Med Q3 Max -2.47522529 -0.69192654 -0.03356865 0.75099325 2.29372268

Residual standard error: 0.8791091

Degrees of freedom: 60 total; 57 residual



Slika 15: Porazdelitev ostankov za mod2.gls1

Slika 16 ne kaže več nekonstantne variance.

> anova(mod2.gls1,mod2.lm)

```
Model df AIC BIC logLik Test L.Ratio p-value mod2.gls1 1 6 292.7907 305.3568 -140.3954 mod2.lm 2 4 334.3371 342.7145 -163.1686 1 vs 2 45.54643 <.0001
```

> intervals(mod2.gls1) # izračun intervalov zaupanja za parametre gls modela
Approximate 95% confidence intervals

Coefficients:

```
lower est. upper (Intercept) 1.891202 2.295062 2.698923 skupinaB 3.009163 4.622750 6.236336 skupinaC 1.252854 3.721256 6.189658 attr(,"label") [1] "Coefficients:"
```

Variance function:

lower est. upper
B 2.49556 3.868242 5.995969
C 3.88994 6.029660 9.346365
attr(,"label")
[1] "Variance function:"

Residual standard error:

```
lower
                         upper
               est.
0.6448201 0.8791091 1.1985246
> compareCoefs(mod2.lm, mod2.gls1)
Calls:
1: lm(formula = y ~ skupina, data = primer2)
2: gls(model = y ~ skupina, weights = varIdent(form = ~1 | skupina), method
  = "ML")
            Model 1 Model 2
              2.295
                       2.295
(Intercept)
SE
              0.842
                       0.202
skupinaB
              4.623
                       4.623
SE
              1.191
                       0.806
skupinaC
               3.72
                        3.72
SE
               1.19
                        1.23
```

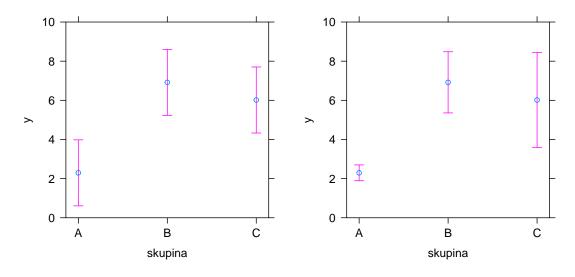
Primerjava modelov mod2.lm in mod2.gls1 pokaže, da je zadnji ustreznejši. Ocene povprečij so enake kot v mod2.lm, njihove standardne napake pa se spremenijo. Standardni napaki za A in za B-A se zmanjšata, ker na to napako več ne vpliva večja variabilnost v skupini C. Standardna napaka za C-A pa se posledično poveča. Ocena za razmerje σ_B/σ_A je 3.87 in za σ_C/σ_A je 6.03. Intervala zaupanja za razmerji vsebujeta vrednosti 3 in 5, ki sta bili uporabljeni v simulaciji.

Kot pri 1m modelu tudi pri gls modelu za popravljanje p-vrednosti pri hkratnem testiranju več domnev uporabimo funkcijo glht iz paketa multcomp. Za ilustracijo izračunajmo intervale zaupanja za razlike povprečij treh skupin za mod2.gls1 in in jih primerjajmo s tistimi, ki jih dobimo z mod2.lm.

```
> test.lm<-glht(mod2.lm, linfct=C)
> confint(test.lm)$confint
```

```
Estimate lwr upr
B-A 4.6227497 1.7565880 7.488912
C-A 3.7212559 0.8550942 6.587418
C-B -0.9014938 -3.7676556 1.964668
attr(,"conf.level")
[1] 0.95
attr(,"calpha")
[1] 2.40628
```

Interval zaupanaja za razliko B-A je v primeru gls modela ožji, za razliko C-A približno enak, za razliko C-B pa širši kot v primeru uporabe lm modela.



Slika 16: Napovedana povprečja po skupinah s pripadajočimi 95 % intervali zaupanja