#### Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

# «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»

#### Лабораторная работа № 3.4.4

по курсу общей физики на тему: «Петля гистерезиса (статический метод)»

> Работу выполнил: Баринов Леонид (группа Б02-827)

#### 1 Аннотация

В работе будет проведено исследование кривых намагничивания ферромагнетиков с помощью баллистического гальванометра.

#### 2 Теоретические сведения

Магнитная индукция  $\vec{B}$  и напряжённость магнитного поля  $\vec{H}$  в ферромагнитном материале неоднозначно связаны между собой: индукция зависит но только от напряжённости, но и от предыстории образца. Связь между индукцией и напряжённостью поля типичного ферромагнетика иллюстрирует рис. 1. Если к размагниченному образцу начинают прикладывать магнитное поле, то его намагничивание следует кривой OACD, выходящей из начала координат. Эту кривую называют основной кривой намагничивания.

Индукция  $\vec{B}$  в образце состоит из индукции, связанной с намагничивающим полем  $\vec{H}$ , и индукции, создаваемой самим намагниченным образцом. В системе СИ эта связь имеет вид

$$\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M}),\tag{1}$$

где  $\vec{M}$  — намагниченность — магнитный момент единичного объёма образца, а  $\mu_0$  — магнитная постоянная. Кривая OACD, изображающая зависимость B(H), практически совпадает с зависимостью M(H), поскольку второй член в выражении (1) — в малых полях — существенно превосходит первый. В точке C намагниченность M достигает

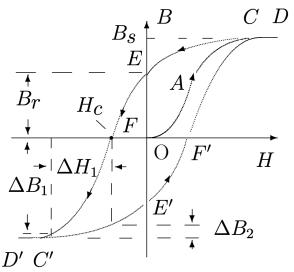


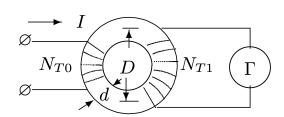
Рис. 1. Петля гистерезиса ферромагнетика

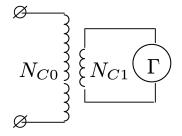
насыщения, и дальнейшее медленное увеличение индукции происходит в основном вследствие роста  ${\cal H}.$ 

Намагнитим образец до насыщения — до точки D. Соответствующее значение индукции  $B_s$  называют индукцией насыщения. При уменьшении поля H до нуля зависимость B(H) имеет вид кривой DCE, и при нулевом поле индукция имеет конечное — ненулевое — значение. Это остаточная индукция  $B_r$ . Чтобы размагнитить образец, то есть перевести его в состояние F, необходимо приложить «обратное» магнитное поле  $H_c$ , которое называют коэрцитивной силой.

Замкнутая кривая DEFD'E'F'D, возникающая при циклическом перемагничивании образца, намагниченного до насыщения, называется предельной петлёй гистерезиса.

В работе исследуются ферромагнитные образцы тороидальной формы.





**Рис. 2.** Схема для измерения индукционного тока (или заряда)

**Рис. 3.** Схема для калибровки гальванометра

Изложим суть метода. На тороидальный сердечник (рис. 2) равномерно намотана намагничивающая обмотка с числом витков  $N_{T0}$ , а поверх неё — измерительная обмотка с числом витков  $N_{T1}$ .

Если быстро изменить ток в намагничивающей обмотке, то в измерительной обмотке возникает ЭДС индукции. Ток, вызванный этой ЭДС, течёт через гальванометр  $\Gamma$ , который работает в баллистическом (импульсном) режиме, то есть реагирует на полный заряд, протекший через катушку гальванометра.

Напряжённость поля H в сердечнике пропорциональна току I в первичной обмотке  $N_{T0}$ , а изменение магнитной индукции B — заряду, протекшему через гальванометр при изменении тока намагничивания. Таким образом, измеряя токи, текущие через обмотку  $N_{T0}$ , и суммируя отклонения гальванометра, подключённого к обмотке  $N_{T1}$ , можно рассчитать зависимость B(H) для материала сердечника.

Рассмотрим подробнее, как выразить B и H через параметры, измеряемые в эксперименте. Напряжённость магнитного поля H в тороиде зависит от тока, текущего в намагничивающей обмотке:

$$H = \frac{N_{T0}}{\pi D}I,\tag{2}$$

где D – средний диаметр тора.

Пусть в намагничивающей обмотке ток скачкообразно изменился на величину  $\Delta I$ . При этом меняется поле H в тороиде:  $\Delta H \sim \Delta I$ .

Изменение поля  $\Delta H$  приводит к изменению потока магнитной индукции  $\Phi$  в сердечнике, и в измерительной обмотке сечения  $S_T$  с числом витков  $N_{T1}$  возникает ЭДС индукции:

$$\mathscr{E} = -\frac{d\Phi}{dt} = -S_T N_{T1} \frac{dB}{dt}$$

Через гальванометр  $\Gamma$  протекает импульс тока; первый отброс зайчика гальванометра, работающего в баллистическом режиме, пропорционален величине прошедшего через гальванометр заряда q:

$$\varphi = \frac{q}{b}$$

Коэффициент пропорциональности b называют баллистической постоянной гальванометра.

Свяжем отклонение зайчика  $\varphi$  с изменением магнитной индукции  $\Delta B$ :

$$|\varphi| = \frac{q}{b} = \frac{1}{b} \int I dt = \frac{1}{bR} \int \mathscr{E} dt = \frac{S_T N_{T1}}{bR} \Delta B \tag{3}$$

3 Оборудование

где R — полное сопротивление измерительной цепи тороида,  $S_T$  — площадь поперечного сечения сердечника:  $S_T = \pi d_T^2/4$ .

Баллистическую постоянную b можно определить, если провести аналогичные измерения, взяв вместо тороида с сердечником пустотелый соленоид с числом витков  $N_{C0}$  на который намотана короткая измерительная катушка с числом витков  $N_{C1}$  (рис. 3). В длинном соленоиде (практически достаточно, чтобы его длина превышала 6 диаметров:  $l_c > 6d_c$ ) поле H можно рассчитать так же, как для тороида (см. (2)); B и H в соленоиде связаны линейно, поэтому связь между изменением тока  $\Delta I_1$  в обмотке  $N_{C0}$  и изменением магнитной индукции  $\Delta B_C$  имеет простой вид:

$$\Delta B_C = \frac{\mu_0 N_{C0}}{l_C} \Delta I_1 \tag{4}$$

Изменение магнитной индукции в соленоиде связано с отклонением  $\varphi_1$  зайчика гальванометра формулой, аналогичной формуле (3):

$$\varphi_1 = \frac{S_C N_{C1}}{bR_1} \Delta B_C \tag{5}$$

Здесь  $R_1$  — полное сопротивление измерительной цепи соленоида,  $S_C$  — площадь поперечного сечения соленоида:  $S_C = \pi d_C^2/4$ .

Таким образом, выражения (3), (4) и (5) позволяют, исключив баллистическую постоянную b, установить связь между отклонением зайчика в делениях  $\Delta x$  ( $\Delta x \sim \varphi$ ) и изменением магнитной индукции  $\Delta x \sim B$  в сердечнике тороида:

$$\Delta B[T] = \mu_0 \left(\frac{d_C}{d_T}\right)^2 \frac{R}{R_1} \frac{N_{C0}}{N_{T1}} \frac{N_{C1}}{l_C} \Delta I_1 \frac{\Delta x}{\Delta x_1}$$

$$\tag{6}$$

Строго говоря, величина b — это не константа. Она зависит не только от параметров гальванометра, но и от сопротивления цепи, к которой подключён гальванометр, поэтому формула (6) справедлива, если полные сопротивления измерительных цепей тороида и соленоида одинаковы:  $R = R_1$ .

#### 3 Оборудование

В работе используются: генератор тока с блоком питания, торо- ид, соленоид, баллистический гальванометр с осветителем и шкалой, амперметры, магазин сопротивлений, лабораторный автотрансформатор (ЛАТР), разделительный трансформатор.d

#### Экспериментальная установка

Схема для исследования петли гистерезиса представлена на рис. 4. К блоку питания (источнику постоянного напряжения) подключён специальный генератор, позволяющий скачками менять токи в намагничивающей обмотке. Одинаковые скачки  $\Delta I(\sim \Delta H)$  вызовут разные отклонения  $\Delta x~(\sim \Delta B)$  на участках FD' и D'E': рис. 1 скачок  $\Delta H_1$  может дать и  $\Delta B_1$  и  $\Delta B_2$ . Поэтому генератор меняет ток неравномерно: большими скачками вблизи насыщения и малыми вблизи нуля.

4 Оборудование

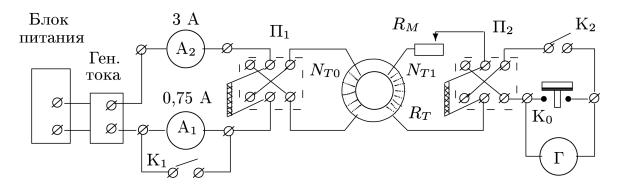


Рис. 4. Схема установки для исследования петли гистерезиса

Ток в намагничивающей обмотке измеряется амперметром  $A_1$  с пределом 0.75 A при малых токах или амперметром  $A_2$  с пределом 3 A в области насыщения. При токах больше 0.75 A амперметр  $A_1$  должен быть закорочен: ключ  $K_1$  замкнут. (Сопротивление амперметра мало и сравнимо с сопротивлением ключа, поэтому показания амперметра  $A_1$  не падают до нуля даже при замкнутом ключе.) Переключатель  $\Pi_1$  позволяет менять направление тока в первичной обмотке.

Чувствительность гальванометра  $\Gamma$  во вторичной цепи можно менять с помощью магазина сопротивлений  $R_M$ . Ключ  $K_2$  предохраняет гальванометр от перегрузок и замыкается только на время измерения отклонений зайчика. Ключ  $K_0$  служит для мгновенной остановки зайчика (короткое замыкание гальванометра). Переключателем  $\Pi_2$  можно изменять направление тока через гальванометр.

Схема на рис. 5 отличается от схемы на рис. 4 только тем, что вместо тороида подключён калибровочный соленоид.

Сопротивления измерительных цепей тороида  $(R = R_T + R_M + R_0)$  и соленоида  $(R_1 = R_C + R'_M + R_0)$  должны быть одинаковы [см. замечание после формулы (6)].

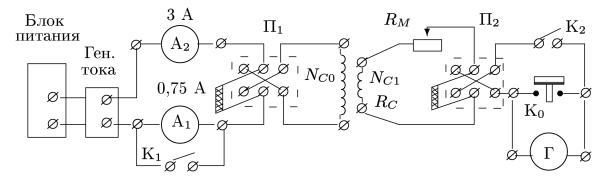
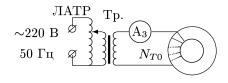


Рис. 5. Схема установки для калибровки гальванометра

Сопротивление тороида  $R_T \ll R_0$  — сопротивления гальванометра, поэтому сопротивления магазина в схеме с тороидом и соленоидом отличаются на величину сопротивления соленоида  $R_C: R_M = R_C + R_M'$ 

Чтобы снять начальную кривую намагничивания, нужно размагнитить сердечник. Для этого тороид подключается к цепи переменного тока



**Рис. 6.** Схема установки для размагничивания образца

(рис. 6). При уменьшении амплитуды тока через намагничивающую обмотку от тока насыщения до нуля характеристики сердечника B и H «пробегают» за секунду 50 петель всё меньшей площади и в итоге приходят в нулевую точку.

### 4 Результаты измерений и обработка результатов

Измерим предельной петлю гистерезиса. Снимаем зависимость отклонения зайчика  $\Delta x$  от величины тока I.

E'F	C'CD	D	CE	EF	C'D'	D'C	C'E'
I, мА	$\Delta x$ , mm	I, MA	$\Delta x$ , мА	I, мА	$\Delta x$ , mm	I, мА	x,  MM
0	_	1460	134	0	-26	-1460	-136
15	54	510	-138	-15	-51	-510	136
28	63	251	-118	-28	-69	-250	128
39	116	157	-80	-39	-166	-157	79
45	116	95	-66	-45	-116	-95	74
56	179	67	-43	-56	-186	-67	24
67	95	56	-16	-67	-96	-56	9
95	162	45	-17	-95	-172	-45	7
157	166	39	-7	-157	-176	-39	4
251	119	28	-10	-251	-120	-28	7
500	146	15	-13	-520	-154	-15	8
1460	134	0	-26	-1460	-136	0	26

**Таблица 1.** Зависимость отклонения зайчика  $\Delta x$  от величины тока I.

Используя формулы (2) и (6) получим зависимость магнитной индукции B от напряженности магнитного поля H.

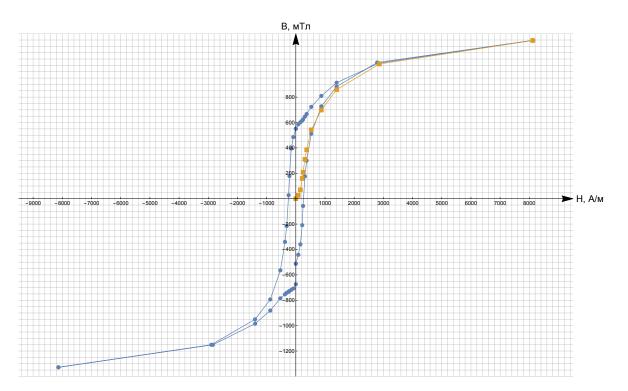
E'F'CD		DCE		EFC'D'		D'C'E'	
H, A/M	В, мТл	H, A/M	В, мТл	H, A/M	В, мТл	H, A/M	В, мТл
0,00	-512,21	8132,80	1247,30	0,00	551,31	-8132,80	-1328,11
85,78	-441,83	2840,91	1067,44	-85,78	484,84	-2840,91	-1150,85
156,53	-359,72	1398,17	913,64	-156,64	394,91	-1392,60	-984,03
218,14	-208,54	874,55	809,38	-218,14	178,56	-874,55	-881,06
247,88	-57,35	529,19	723,36	-247,88	27,37	-529,19	-784,61
311,94	175,95	371,55	667,31	-311,94	-215,05	-371,55	-753,33
371,55	299,77	311,94	646,46	-371,55	-340,17	-311,94	-741,60
528,63	510,91	247,88	624,30	-528,07	-564,35	-247,88	-732,48
876,23	727,27	218,36	615,18	-876,78	-793,74	-218,36	-727,27
1395,94	882,36	156,53	602,15	-1396,50	-950,14	-156,53	-718,14
2785,20	1072,65	85,78	585,20	-2896,61	-1150,85	-85,78	-707,72
8132,80	1247,30	0,00	551,31	-8132,80	-1328,11	0,00	-673,83

**Таблица 2.** Зависимость магнитной индукции B от напряженности магнитного поля H

Построим петлю гистерезиса B=f(H) с начальной кривой намагничивания.

I, мА	dx, MM	H, A/M	В, мТл
0	_	0	0
15	20	85,78	26,07
28	34	156,53	70,38
39	68	218,08	159,01
45	38	247,88	208,54
56	78	311,94	310,20
67	58	371,55	385,79
95	120	529,19	542,19
157	120	874,55	698,59
251	123	1398,17	858,90
514	155	2863,19	1060,92
1457	142	8116,09	1246,00

Таблица 3. Начальная кривая намагничивания



**Рис. 7.** Петля гистерезиса B = f(H) с начальной кривой намагничивания

Определим по графику коэрцитивную силу  $H_c$  и индукцию насыщения  $B_s$ 

$$H_c = 270 \pm 40 \ \mathrm{A/m}$$
 
$$B_s = 1, 3 \pm 0, 2 \ \mathrm{T\pi}$$

Определим максимальное значение дифференциальной магнитной проницаемости  $\mu_{\text{дифф}}$  для начальной кривой намагничивания:

$$\begin{split} \mu_{\text{дифф}} &= \frac{1}{\mu_0} \frac{dB}{dH} \\ \mu_{\text{дифф}}^{\text{\tiny MAKC}} &= 1280 \pm 120 \end{split}$$

## 5 Обсуждение результатов и выводы

Результаты занесены в таблицу.

	Эксперим.	Справочн.
$H_c$ , A/M	$270 \pm 40$	80
$B_s$ , Тл	$1, 3 \pm 0, 2$	2,15
$\mu_{\text{диф}}$	$1280 \pm 120$	5000

**Таблица 4.** Результаты измерений коэрцитивной силы  $H_c$ , индукции насыщения  $B_s$  и дифференциальной магнитной проницаемости  $\mu_{\text{дифф}}$  для начальной кривой намагничивания