## Лекция 13. Процедуры в языке Delphi (продолжение)

Рассмотрим пример разработки программы с процедурами общего вида.

#### Условие задачи:

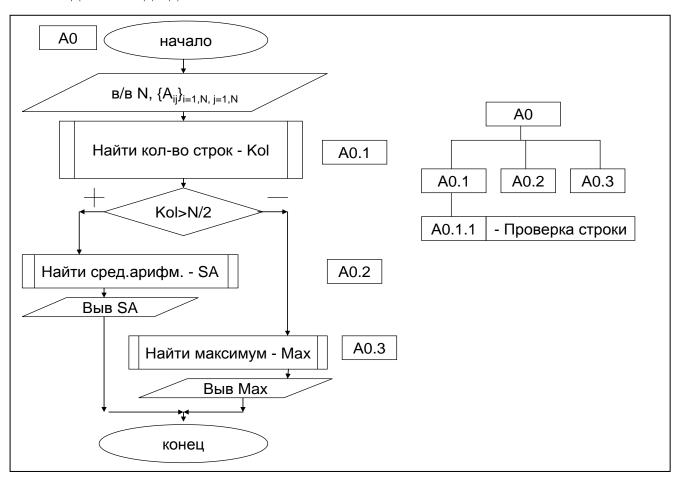
Дана квадратная матрица A размером NxN.

Если количество (Kol) строк, в которых находятся только положительные элементы, больше N/2,

Найти SA — среднее арифметическое значений всех положительных элементов, иначе

Найти *Max* — максимальное значение среди элементов, лежащих выше главной диагонали матрицы и на ней.

#### Выделим подзадачи:



Случаев, когда не возможно найти среднее положительных элементов, или нет элементов среди которых надо найти максимум не предусматриваем, поскольку среднее ищется только при наличии положительных элементов в большинстве строк матрицы, а при поиске максимума возможно отсутствие только элементов выше главной диагонали, но ни как не на ней, даже при размере матрицы 1х1.

### Рассмотрим сначала вторую подзадачу:

Дана квадратная матрица A размером NxN.

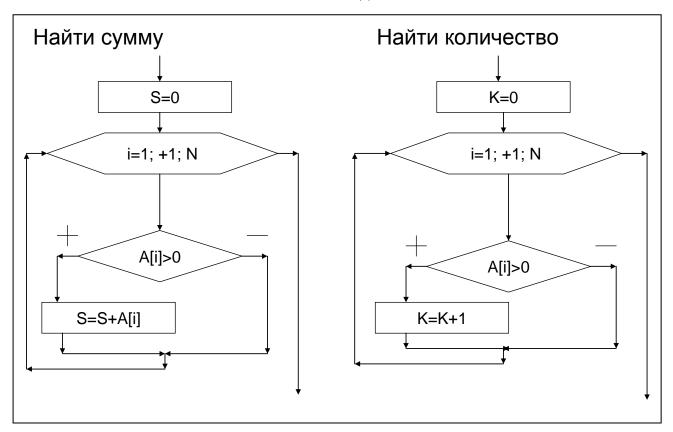
Если количество строк, в которых находятся только положительные элементы, больше N/2,

## Найти SA — среднее арифметическое значений всех положительных элементов, иначе —

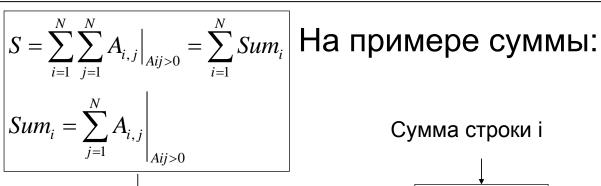
Найти максимальное значение среди элементов, лежащих выше главной диагонали матрицы и на ней.

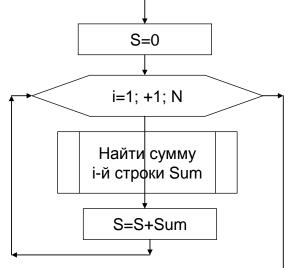
Чтобы найти среднее арифметическое, надо сначала найти сумму и количество. Зная алгоритмы поиска суммы и количества с условием для одномерного массива (*Базовые-алгоритмы.pdf*), создадим аналогичные алгоритмы для матрицы:

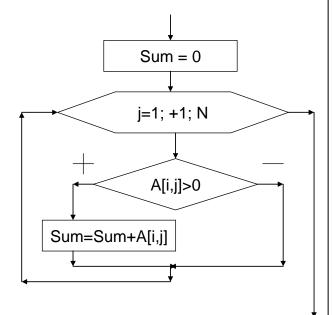
Для одномерного массива A из N элементов алгоритмы поиска суммы и количества положительных элементов выглядят так:

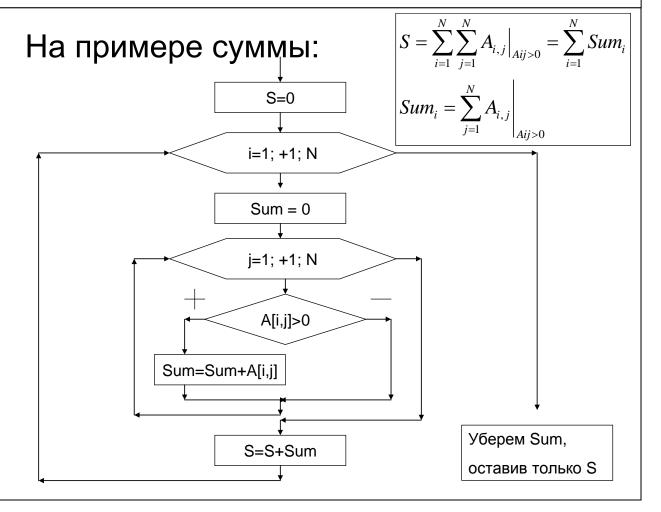


Для двухмерного массива A из N строк и N столбцов сумму можно найти как сумму (S) N сумм (Sum) положительных элементов строк из N элементов:

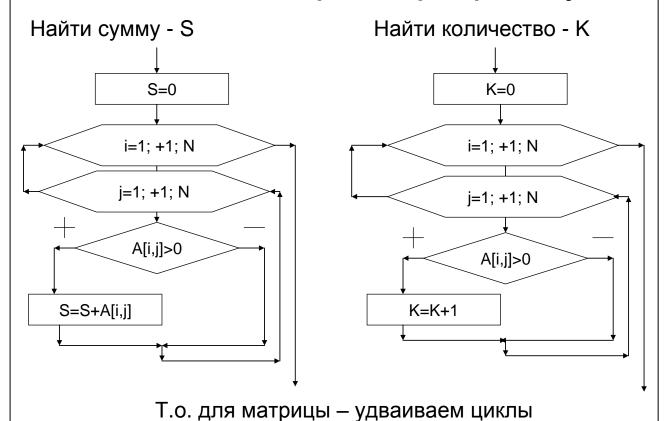




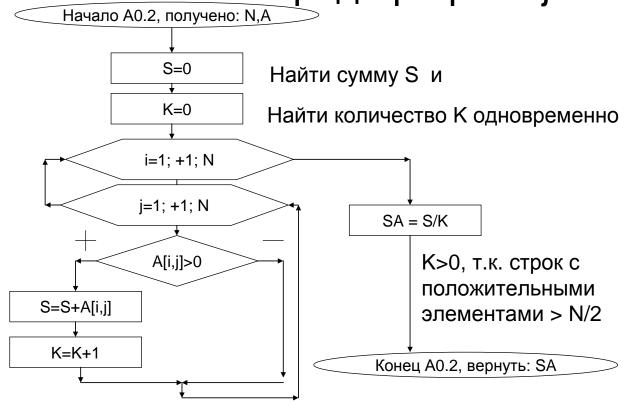




## А0.2 - Найти сред арифм Аіј>0



# А0.2 - Найти сред арифм Аіј>0



## А0.2 - Найти сред.арифм Аіј>0

	ure FindSA(nараметры); локальные переменные				
Begin S:=0; K:=0;		вх	пром	вых	
	S	-	+	-	лок
for i:=1 to N do	K	-	+	-	лок
for j:=1 to N do	i	-	+	-	лок
if A[i,j]>0 then begin	N	+	-	-	const
S:=S+A[i,j]; K:=K+1	; j	-	+	_	лок
end;	Α	+	-	-	const
SA:=S/K; End;	SA	-	+	+	out

Выпишем в столбик все переменные, упоминающиеся в коде, и напротив каждой отмечаем, что она:

- входная, если ее значение должно быть известно до начала поиска среднего арифметического;
- промежуточная, если ей присваивается значение в этом коде;
- выходная, если ее значение было изменено/найдено здесь и должно быть передано вызывающей программе.

### Теперь

- 1. переменные, используемые только для промежуточных вычислений, описываем как *покальные* перед блоком оператором процедуры в разделе описания переменных *var*;
- 2. переменные, значения которых являются только входными описываем как *параметры-константы* (*const*) или *параметры-значения*;
- 3. переменные, значения которых являются входными и промежуточными описываем как *параметры-значения*;
- 4. переменные, значения которых являются входными и промежуточными и выходными описываем как *параметры-переменные* (var);
- 5. переменные, значения которых не являются входными, но являются промежуточными и выходными описываем как *параметры-переменные* (*out* или *var*).

Кратко это можно описать в виде следующей таблицы:

BX	пром	вых	Описывается как	
+	_	-	параметр-константа (с ключевым словом const) или	
			как параметр-значение или	
			как параметр-переменная (с ключевым словом var)	
+	+	1	параметр-значение (по умолчанию, без ключ.слова)	
+	+	+	параметр-переменная (с ключевым словом var)	
_	+	+	параметр-переменная (с ключевым словом <i>out</i> ) или	
			параметр-переменная (с ключевым словом var)	
_	+	_	локальная переменная, не является параметром	

Таким образом, параметрами становятся только входные и/или выходные переменные, остальные надо описывать как локальные переменные. Все переменные, упоминающиеся в коде процедуры, должны быть описаны либо как локальные переменные, либо как ее параметры. Следуя этим правилам, вы создадите процедуры достаточно автономные и легко переносимые в ближайшем будущем в отдельные файлы-модули.

Для данной процедуры потребовалось создать новый тип для пользовательского типа массив:

```
Const Nmax = 10;
      Matr = array [1..Nmax, 1..Nmax] of real;
Type
Procedure FindSA (const N: byte; const A: Matr; out SA: real);
      i,j,K: byte; S: real; //локальные
Var
Begin
   S:=0; K:=0;
   for i:=1 to N do
      for j:=1 to N do
         if A[i,j]>0 then
         begin
             S := S + A[i,j]; K := K+1;
         end;
   SA:=S/K;
End;
```

Заголовок можно сделать и таким:

```
Procedure FindSA( N: byte; var A: Matr; var SA: real);
```

При этом будет создана локальная копия N (1 байт), а остальные два параметра описаны как параметры-переменные и будут переданы по ссылке, без создания их локальной копии, что в случае с A позволит избежать создания ее копии (800 байт), а в случаи с SA позволит «передать результат через параметр», изменяя напрямую фактический параметр.

А такой, например, заголовок будет неправильным:

Procedure FindSA( N: byte; A: Matr; SA: real);

Поскольку, мало того, что тратится лишняя память (10x10x8 байт = 800 байт) на создание ненужной в данном случае копии массива A, так еще и результат вычисления среднего арифметического не сохранится в памяти после завершения работы процедуры, так как последний параметр SA указан как параметр-значение, а не как параметр-переменная, и результат будет сохранен только лишь в локальной копии SA, которая будет уничтожена при выходе из процедуры.

### Рассмотрим следующую подзадачу:

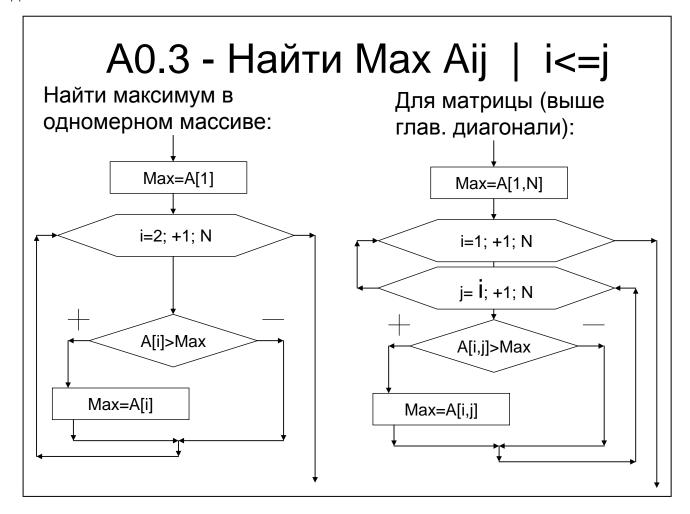
Дана квадратная матрица A размером NxN.

Если количество (Kol) строк, в которых находятся только положительные элементы, больше N/2,

Найти SA – среднее арифметическое значений всех положительных элементов, иначе –

Найти МАХ – максимальное значение среди элементов, лежащих выше главной диагонали матрицы и на ней.

По аналогии с поиском максимума в одномерном массиве выполняется и поиск в матрице с перебором всех элементов из области поиска. Начальное значение также выбирается среди значений элементов, лежащих выше главной диагонали или на ней.



# A0.3 - Найти Max Aij | i<=j

Const Nmax = 10; Type Matr = array [1..Nmax, 1..Nmax] of real;

Procedure FindMax( \_\_\_\_\_\_):

Var \_\_\_\_\_локальные переменные\_\_\_\_

Begin

Max:=A[1,N];
for i:=1 to N do
for j:=i to N do
if A[i,j]>Max then
Max:=A[i,j];
End;

	вх	пром	вых	
Max	-	+	+	out
i	-	+	-	лок
N	+	-	-	const
j	-	+	-	лок
Α	+	-	-	const/
				var

Используя ранее описанный тип, опишем по тем же правилам заголовок и локальные переменные:

Заголовок также может быть, например, таким:

```
Procedure FindMax(const N: byte; const A: Matr; var Max: real);
```

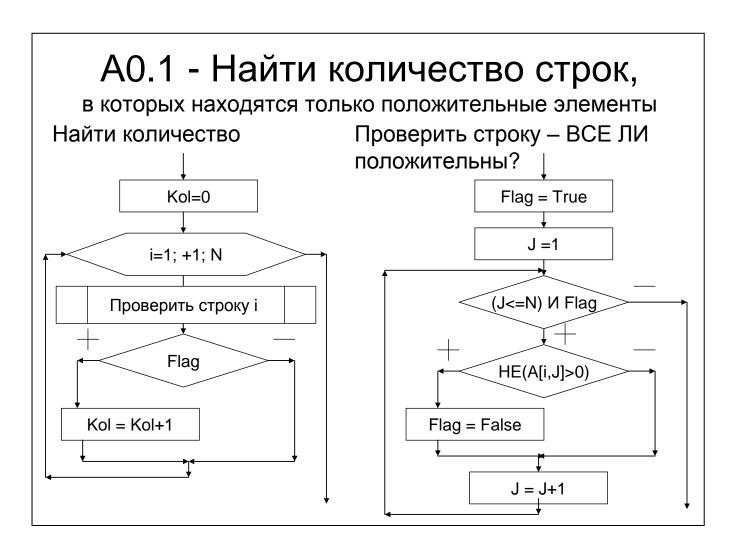
Дана квадратная матрица A размером NxN.

Если количество (Kol) строк, в которых находятся только положительные элементы, больше N/2,

Найти SA — среднее арифметическое значений всех положительных элементов, иначе —

Найти МАХ – максимальное значение среди элементов, лежащих выше главной диагонали матрицы и на ней.

Выделим из этой подзадачи одну вспомогательную задачу для проверки i-ой строки, результатом которой будет значение True (Истина), если все элементы i-ой строки положительны, и False (Ложь) в противном случае:



Используя ранее описанные константу и тип, закодируем алгоритмы:

## A0.1.1 – Проверить строку i

```
Const Nmax = 10:
Type Matr = array [1..Nmax, 1..Nmax] of real;
Procedure Check_i(
                       const N, i: byte; var A: Matr;
                       out Flag: boolean);
Var j: byte;
Begin
 Flag:=TRUE; j:=1;
 while (j<=N) AND Flag do
 begin
   if NOT (A[i,j]>0) then
     Flag:= FALSE;
   inc(j);
 end;
```

	вх	пром	вых	
Flag	-	+	+	out
ĺ	+	-	_	const
N	+	-	-	const
j	-	+	-	лок
Α	+	_	_	const/
				var

# А0.1 – Найти количество строк

Procedure FindKol( const N: byte; var A: Matr; out Kol: byte);

i: byte; Flag: boolean;

Begin

End;

Kol:=0;For i:=1 to N do begin Check\_i(N,i, A, Flag); if Flag then inc(Kol); end: End;

	вх	пром	вых	
Kol	ı	+	+	out
Flag	ı	+	-	лок
i	•	+	-	лок
N	+	-	-	const
Α	+	-	-	const/
				var

Соберем всю программу воедино, для краткости опуская разделы операторов в процедурах, добавим также не рассмотренную ранее процедуру VvodVyvodNA ввода и вывода исходных данных  $(N \cup A)$ :

```
Program A0;
{$APPTYPE CONSOLE}
Const Nmax = 10;
Type Matr = array [1..Nmax, 1..Nmax] of real;
Procedure Check i (const N,i: byte; var A: Matr; out Flag: boolean);
Begin {..} End;
Procedure FindKol (const N: byte; var A: Matr; out Kol: byte);
Begin {..} End;
Procedure FindMax( N: byte; var A: Matr; out Max: real);
Begin {..} End;
Procedure FindSA( N: byte; var A: Matr; out SA: real);
Begin {..} End;
Procedure VvodVyvodNA (out N: byte; out A: Matr);
Begin {..} End;
Var
 N: Byte;
 A: Matr;
 Kol: byte;
  SA, Max: real;
Begin
   VvodVyvodNA( N, A);
   FindKol(N, A, Kol);
   if Kol > N/2 then
    begin
       FindSA(N, A, SA);
       writeln('Kol> N/2 and Sa=', SA:7:3);
    end
   else
    begin
       FindMax( N, A, Max);
       writeln('Kol<=N/2 and Max=', Max:5:1);
    end;
   writeln('Press ENTER'); readln;
End.
```

Важно отметить также, что процедуры  $Check\_i$  и FindKol, могут быть описаны только в этом порядке (сначала  $Chek\_i$ , затем вызывающая ее FindKol), либо первая из них может быть вложена во вторую (локальное описание):

# A0.1 и A0.1.1 – Вложенность

Program A0; {\$APPTYPE CONSOLE}

Const Nmax = 10;

Type Matr = array [1..Nmax, 1..Nmax] of real;



Procedure FindKol( const N: byte; var A: Matr; out Kol: byte);

Procedure Check\_i( const N,i: byte; var A: Matr; out Flag: boolean);

Var ...

Begin...End;

Var ...

Begin... Check\_i ...End;