

[Главная](#) / [Калькуляторы](#) / Симплекс метод

Калькулятор симплекс-метода

Количество переменных: Количество ограничений:

Целевая функция:

 x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + $x_6 \rightarrow$

Ограничения:

 x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + $x_6 =$
 x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + $x_6 =$
 x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + $x_6 =$
 $x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \geq 0$

В виде дробей

С решением

Очистить

Решить

В двойственную

Введённые данные

$$2 \cdot x_1 - 3 \cdot x_2 + 3 \cdot x_3 + x_4 \rightarrow \min$$

$$3 \cdot x_2 - 3 \cdot x_3 + x_4 + 2 \cdot x_6 = 4$$

$$3 \cdot x_2 + x_3 + x_5 + x_6 = 12$$

$$x_1 - x_2 + x_3 - x_6 = 10$$

Ответ

$$x_1 = \frac{34}{3}, x_2 = \frac{4}{3}, x_3 = 0, x_4 = 0, x_5 = 8, x_6 = 0, F = \frac{56}{3}$$

Решение базовым симплекс-методом

Ищем начальное базисное решение:

Столбец 4 является частью единичной матрицы. Переменная x_4 входит в начальный базис

Столбец 5 является частью единичной матрицы. Переменная x_5 входит в начальный базис

Столбец 1 является частью единичной матрицы. Переменная x_1 входит в начальный базис

Начальная симплекс-таблица

С	2	-3	3	1	0	0	0
базис	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	b
x_4	0	3	-3	1	0	2	4
x_5	0	3	1	0	1	1	12
x_1	1	-1	1	0	0	-1	10

$$\begin{aligned}\Delta_1 &= C_4 \cdot a_{11} + C_5 \cdot a_{21} + C_1 \cdot a_{31} - C_1 = 1 \cdot 0 + 0 \cdot 0 + 2 \cdot 1 - 2 = 0 \\ \Delta_2 &= C_4 \cdot a_{12} + C_5 \cdot a_{22} + C_1 \cdot a_{32} - C_2 = 1 \cdot 3 + 0 \cdot 3 + 2 \cdot (-1) - -3 = 4 \\ \Delta_3 &= C_4 \cdot a_{13} + C_5 \cdot a_{23} + C_1 \cdot a_{33} - C_3 = 1 \cdot (-3) + 0 \cdot 1 + 2 \cdot 1 - 3 = -4 \\ \Delta_4 &= C_4 \cdot a_{14} + C_5 \cdot a_{24} + C_1 \cdot a_{34} - C_4 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 + 2 \cdot 0 - 1 = 0 \\ \Delta_5 &= C_4 \cdot a_{15} + C_5 \cdot a_{25} + C_1 \cdot a_{35} - C_5 = 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1 + 2 \cdot 0 - 0 = 0 \\ \Delta_6 &= C_4 \cdot a_{16} + C_5 \cdot a_{26} + C_1 \cdot a_{36} - C_6 = 1 \cdot 2 + 0 \cdot 1 + 2 \cdot (-1) - 0 = 0 \\ \Delta_b &= C_4 \cdot b_1 + C_5 \cdot b_2 + C_1 \cdot b_3 - C_7 = 1 \cdot 4 + 0 \cdot 12 + 2 \cdot 10 - 0 = 24\end{aligned}$$

Симплекс-таблица с дельтами

С	2	-3	3	1	0	0	0
базис	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	b
x_4	0	3	-3	1	0	2	4
x_5	0	3	1	0	1	1	12
x_1	1	-1	1	0	0	-1	10
Δ	0	4	-4	0	0	0	24

Проверяем план на оптимальность: план **не оптимален**, так как $\Delta_2 = 4$ положительна.

▼Критерий оптимальности

План оптимален, если в таблице отсутствуют положительные дельты.

Итерация 1

Определяем *разрешающий столбец* - столбец, в котором находится максимальная дельта: 2, Δ_2 : 4

Находим симплекс-отношения Q, путём деления коэффициентов b на соответствующие значения столбца 2

В найденном столбце ищем строку с наименьшим значением Q: $Q_{\min} = \frac{4}{3}$, строка 1.

На пересечении найденных строки и столбца находится *разрешающий элемент*: 3

В качестве базисной переменной x_4 берём x_2 .

С	2	-3	3	1	0	0	0	
базис	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	b	Q
x_2	0	3	-3	1	0	2	4	$4 / 3 = \frac{4}{3}$
x_5	0	3	1	0	1	1	12	$12 / 3 = 4$
x_1	1	-1	1	0	0	-1	10	-
Δ	0	4	-4	0	0	0	24	

Делим строку 1 на 3. Из строк 2, 3 вычитаем строку 1, умноженную на соответствующий элемент в столбце 2.

Вычисляем новые дельты: $\Delta_i = C_2 \cdot a_{1i} + C_5 \cdot a_{2i} + C_1 \cdot a_{3i} - C_i$

▼Подробный расчёт дельт

$$\begin{aligned}\Delta_1 &= C_2 \cdot a_{11} + C_5 \cdot a_{21} + C_1 \cdot a_{31} - C_1 = -3 \cdot 0 + 0 \cdot 0 + 2 \cdot 1 - 2 = 0 \\ \Delta_2 &= C_2 \cdot a_{12} + C_5 \cdot a_{22} + C_1 \cdot a_{32} - C_2 = -3 \cdot 1 + 0 \cdot 0 + 2 \cdot 0 - -3 = 0 \\ \Delta_3 &= C_2 \cdot a_{13} + C_5 \cdot a_{23} + C_1 \cdot a_{33} - C_3 = -3 \cdot (-1) + 0 \cdot 4 + 2 \cdot 0 - 3 = 0 \\ \Delta_4 &= C_2 \cdot a_{14} + C_5 \cdot a_{24} + C_1 \cdot a_{34} - C_4 = -3 \cdot \frac{1}{3} + 0 \cdot (-1) + 2 \cdot \frac{1}{3} - 1 = -\frac{4}{3} \\ \Delta_5 &= C_2 \cdot a_{15} + C_5 \cdot a_{25} + C_1 \cdot a_{35} - C_5 = -3 \cdot 0 + 0 \cdot 1 + 2 \cdot 0 - 0 = 0\end{aligned}$$

Симплекс-таблица с обновлёнными дельтами

С	2	-3	3	1	0	0	0	
базис	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	b	Q
x_2	0	1	-1	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{2}{3}$	$\frac{4}{3}$	$\frac{4}{3}$
x_5	0	0	4	-1	1	-1	8	4
x_1	1	0	0	$\frac{1}{3}$	0	$-\frac{1}{3}$	$\frac{34}{3}$	-
Δ	0	0	0	$-\frac{4}{3}$	0	$-\frac{8}{3}$	$\frac{56}{3}$	

Текущий план X: $[\frac{34}{3}, \frac{4}{3}, 0, 0, 8, 0]$

Целевая функция F: $2 \cdot \frac{34}{3} + -3 \cdot \frac{4}{3} + 3 \cdot 0 + 1 \cdot 0 + 0 \cdot 8 + 0 \cdot 0 = \frac{56}{3}$

Проверяем план на оптимальность: положительные дельты отсутствуют, следовательно план оптимален.

[▼Критерий оптимальности](#)

План оптимален, если в таблице отсутствуют положительные дельты.

Ответ: $x_1 = \frac{34}{3}$, $x_2 = \frac{4}{3}$, $x_3 = 0$, $x_4 = 0$, $x_5 = 8$, $x_6 = 0$, $F = \frac{56}{3}$

Как пользоваться калькулятором

- Задайте количество переменных и ограничений
- Введите коэффициенты целевой функции
- Введите коэффициенты ограничений и выберите условия (\leq , $=$ или \geq)
- Выберите тип решения
- Нажмите кнопку "Решить"

Что умеет калькулятор симплекс-метода

- Решает основную задачу линейного программирования
- Позволяет получить решение с помощью основного симплекс-метода и метода искусственного базиса
- Работает с произвольным количеством переменных и ограничений

Что такое симплекс-метод

Задача линейного программирования — это задача поиска неотрицательных значений параметров, на которых заданная линейная функция достигает своего максимума или минимума при заданных линейных ограничениях.

Симплекс-метод — алгоритм решения оптимизационной [задачи линейного программирования](#) путём перебора вершин выпуклого многогранника в многомерном пространстве. Алгоритм является универсальным методом, которым можно решить любую задачу линейного программирования.

Если вам тоже ничего не понятно из этого определения, то вы на верном пути. Чаще всего статьи про симплекс-метод очень сильно углубляются в дебри теории задачи линейного программирования, из-за чего очень легко потерять суть и так ничего и не понять. Мы постараемся описать алгоритм симплекс-метода так, чтобы показать, что в нём нет ничего

найти. F представляет собой сумму произведений коэффициентов на значения переменных: $F = c_1 \cdot x_1 + c_2 \cdot x_2 + \dots + c_n \cdot x_n$

Ограничение — условие вида $a_1 \cdot x_1 + a_2 \cdot x_2 + \dots + a_n \cdot x_n \leq b$, где вместо \leq ставится один из знаков: \leq , $=$ или \geq

План — произвольный набор значений переменных $x_1 \dots x_n$.

Алгоритм решения основной задачи ЛП симплекс-методом

Пусть в задаче есть m ограничений, а целевая функция зависит от n основных переменных. Первым делом необходимо привести все ограничения к **каноническому виду** — виду, в котором все условия задаются равенствами. Для этого предварительно все неравенства с \geq умножаются на -1 , для получения неравенств с \leq .

Чтобы привести ограничения с неравенствами к каноническому виду, для каждого ограничения вводят переменную, называемую **дополнительной** с коэффициентом 1 . В ответе эти переменные учитываться не будут, однако сильно упростят начальные вычисления. При этом дополнительные переменные являются базисными, а потому могут быть использованы для формирования начального опорного решения.

► [Пример 1](#)

Формирование начального базиса

После того как задача приведена к каноническому виду, необходимо найти начальный базис для формирования первого опорного решения. Если в процессе приведения были добавлены дополнительные переменные, то они становятся базисными.

Иначе необходимо выделить среди коэффициентов ограничений столбец, который участвует в формировании единичной матрицы в заданной строке (например, если требуется определить вторую базисную переменную, то необходимо искать столбец, в котором второе число равно 1 , а остальные равны нулю). Если такой столбец найден, то переменная, соответствующая этому столбцу, становится базисной.

В противном случае можно поискать столбец, в котором все значения кроме числа в заданной строке равны нулю, и, если он будет найден, то разделить все значения строки на число, стоящее на пересечении этих строки и столбца, тем самым образовав столбец, участвующий в формировании единичной матрицы.

► [Пример 2](#)

Если такой столбец отсутствует, то для формирования базиса необходимо применить исключение Гаусса для первого ненулевого столбца, который ещё не является базисным. Для этого вся строка делится на элемент в найденном столбце, а из остальных строк вычитается полученная строка, разделённая на значение, стоящее в этом же столбце. После этой операции все значения вне данной строки будут обнулены, и столбец можно будет считать базисным.

► [Пример 3](#)

После того как базис сформирован, нужно построить начальную симплекс-таблицу. Она строится следующим образом:

- Для удобства в первой строке можно записать коэффициенты C_j целевой функции (для дополнительных переменных эти

$x_1 \dots x_n$ и дополнительные $x_{n+1} \dots x_{n+k}$

- Затем построчно перечисляются базисные переменные и коэффициенты ограничений

Схематично начальная таблица будет выглядеть примерно так:

С	c_1	c_2	...	c_n	0	0	...	0	0
базис	x_1	x_2	...	x_n	x_{n+1}	x_{n+2}	...	x_{n+k}	b
x_{e_1}	a_{11}	a_{12}	...	a_{1n}	a_{1n+1}	a_{1n+2}	...	a_{1n+k}	b_1
x_{e_2}	a_{21}	a_{22}	...	a_{2n}	a_{2n+1}	a_{2n+2}	...	a_{2n+k}	b_2
...
x_{e_m}	a_{m1}	a_{m2}	...	a_{mn}	a_{mn+1}	a_{mn+2}	...	a_{mn+k}	b_m

Избавляемся от отрицательных свободных коэффициентов

После приведения к каноническому виду или после алгебраических преобразований при формировании базиса некоторые из свободных коэффициентов (b_i) могли стать отрицательными, что не позволяет перейти к дальнейшим вычислениям. Чтобы избавиться от отрицательных значений b необходимо:

- Найти строку, в которой находится максимальное по модулю значение b . Пусть это будет строка i ;
- Найти максимальный по модулю элемент в этой строке. Пусть он находится в столбце j ;
- Строку i разделить на элемент, стоящий на пересечении i -ой строки и j -го столбца;
- Из каждой оставшейся строки k вычесть строку i , умноженную на элемент строки k и столбца j ;
- Переменную, соответствующую найденному столбцу j , сделать базисной (добавить в базис вместо переменной, находящейся в строке i).

Этот шаг необходимо повторять до тех пор, пока все отрицательные b не станут положительными или в строке не останется отрицательных элементов. Если строка с максимальным по модулю b_i не содержит отрицательных элементов, то такая задача не имеет решений и на этом алгоритм заканчивает свою работу. В противном случае все b_i положительны и алгоритм переходит к следующему этапу — расчёту дельт.

► [Пример 4](#)

Расчёт дельт

Дельты — это параметры, на основании которых проверяется оптимальность текущего решения и улучшается функция. Они рассчитываются для каждой из переменных ограничений и записываются последней строкой таблицы.

Для расчёта дельт используется следующая формула: $\Delta_i = c_{e_1} \cdot a_{1i} + c_{e_2} \cdot a_{2i} + \dots + c_{e_m} \cdot a_{mi} - c_i$. Проще говоря, чтобы вычислить дельту по заданной i -ой переменной, нужно перемножить коэффициенты условий в i -ом

[▶ Пример 5](#)

Проверка плана на оптимальность

После того как дельты рассчитаны, необходимо проверить оптимальность текущего плана. Критерий оптимальности формулируется следующим образом:

При максимизации функции: *текущее решение считается оптимальным, если в таблице отсутствуют отрицательные дельты.*

При минимизации функции: *текущее решение считается оптимальным, если в таблице отсутствуют положительные дельты.*

[▶ Пример 6](#)

Если текущий план оптимален, то алгоритм завершает свою работу. Значениям переменных соответствуют значения столбца свободных коэффициентов b . Если свободной переменной нет в базисе, то её значение считается нулевым. Значение целевой функции, принимаемой на данном наборе, находится в строке с дельтами в том же столбце. Если какое-либо из значений столбца b отрицательно, то решения задачи не существует.

Переход к более оптимальному решению

Если текущий план оказался не оптимальным, то алгоритм ищет столбец с наименьшей (с наибольшей, если ищется минимум) дельтой. После чего вычисляются симплекс-отношения Q . Для этого значения свободных коэффициентов делятся на ненулевые коэффициенты из найденного столбца. Если результат деления получается отрицательным, то такие отношения игнорируются.

Среди найденных симплекс-отношений ищется строка, в которой находится симплекс-отношение с наименьшим значением. Если таких отношений нет, то алгоритм останавливает свою работу, так как *целевая функция не ограничена и решения не существует.*

[▶ Пример 7](#)

В противном случае строка с наименьшим отношением считается разрешающей и, аналогично избавлению от отрицательных свободных коэффициентов, делится на разрешающий элемент, расположенный в найденных столбце и строке, и из остальных строк вычитается найденная строка, разделённая на значения, стоящие в этом же столбце соответствующей строки. Переменная, стоящая в разрешающем столбце заменяет базисную переменную, находящуюся в найденной строке.

После этого вычисляются новые дельты и проверяется новый план. Так продолжается до тех пор пока не будет выполнен критерий оптимальности плана или не будет установлено, что решение не существует.

[▶ Пример 8](#)

Метод искусственного базиса

Очень часто при решении задачи линейной оптимизации бывает довольно сложно выполнять алгебраические преобразования над коэффициентами ограничений для поиска начального базиса. Для упрощения вычислений существует альтернативный метод решения, называемый **методом искусственного базиса**. Его суть заключается в том, что вместо того, чтобы искать базис среди имеющихся основных и дополнительных переменных, ввести так называемые **искусственные**

Аналогично базовому симплекс-методу для всех ограничений с неравенством вводятся дополнительные переменные, причём для ограничений с \geq они берутся с коэффициентом -1 , а для ограничений с \leq с коэффициентом 1 . Ограничения с равенством остаются без изменений. Если свободный коэффициент какого-либо из ограничений меньше нуля, то такое ограничение умножается на -1 (знак неравенства при этом меняется на противоположный). После этого приступают к поиску базиса.

[▶ Пример 9](#)

Формирование начального базиса

Для того, чтобы сформировать начальный базис в первую очередь можно поискать столбец, у которого одно значение равно единице, а все значения остальные значения равны нулю, и сделать соответствующую переменную базисной для этой строки. Однако такое случается довольно редко, поэтому проще сразу перейти к следующему пункту. Для всех ограничений, не имеющих базисной переменной, добавляем искусственную переменную с коэффициентом 1 . В целевую функцию добавляем эту же переменную с коэффициентов $-M$, если ищется максимум или с коэффициентом M , если ищется минимум. M всего лишь является очень большим числом.

[▶ Пример 10](#)

Расчёт дельт и проверка плана на оптимальность

После того, как начальный базис сформирован необходимо вычислить дельты. Дельты вычисляются полностью аналогично базовому методу: $\Delta_i = c_{e_1} \cdot a_{1i} + c_{e_2} \cdot a_{2i} + \dots + c_{e_m} \cdot a_{mi} - c_i$. Единственным отличием будет тот факт, что результат может содержать значения с M . Когда дельты будут получены необходимо проверить текущий опорный план на оптимальность (см. проверку плана на оптимальность в базовом симплекс-методе). Если план оптимален, то алгоритм завершает свою работу, иначе формирует более оптимальное решение и повторяет процесс.

[▶ Пример 11](#)

Программа

Programforyou — это сообщество, в котором Вы можете подтянуть свои знания по программированию, узнать, как эффективно решать те или иные задачи, а также воспользоваться нашими онлайн сервисами.

Полезное	Редактор	VK programforyou
Проекты	блок-схем	VK Андрей
Программы	Редактор	VK Светлана
	графов	
	Калькуляторы	