Resumen MATLAB práctica 2:

Funciones de transferencia en forma polinómica:

```
% Definición de G(s) = 2s+3 / 4s^2+5s+6
% num = [2 3]
% den = [4 5 6]
% G = tf(num,den)
% Otra opción de representar la misma función
G = tf([2 3],[4 5 6]);
% Comando conv(poli_1,poli_2): Multiplicación de polinomios => conv(num,den)
```

Funciones de transferencia en forma factorizada:

```
% Definición de % G(s) = K(s-Z0)(s-Z1)...(s-Zm) / (s-P0)(s-P1)...(s-Pn) % G = zpk([Zm Z1 Z0],[Pn P1 P0],K)
```

Conversión entre funciones de transferencia polinómicas y factorizadas:

```
% Polinómica => Factorizada: GZPK = zpk(GP)
% Factorizada => Polinómica: GP = tf(GZPK)
% Incluir variable en función: s = tf('s')
```

Descomposición (expansión) en fracciones simples:

```
% [r,p,k] = residue(b,a)
```

b y a: Polinomios de numerador y denominador

r: vector con los residuos buscados

p: vector que contienes los polos del denominador

k: si on >= od, contiene el cociente

```
% Forma inversa
% [num,den] = residue(raices,polos,K)
```

Transformadas simbólicas usando el Symbolic Math Toolbox:

EJ. Calcula la salida en el dominio del tiempo de un sistema con una función de transferencia G(s) ante una entrada escalón R(s) = 1/s.

```
syms s

G = 1 / (s^2 + 3*s + 2)

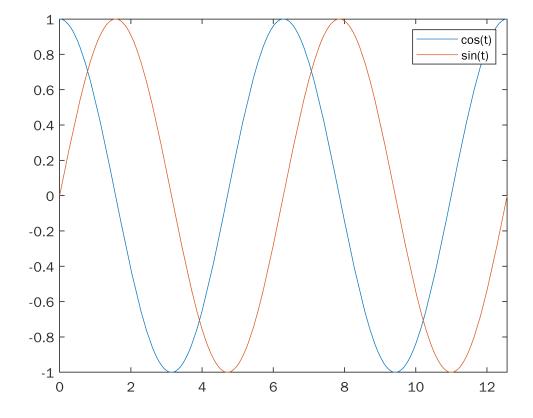
G = \frac{1}{s^2 + 3s + 2}

R = 1/s
```

```
R = \frac{1}{s}
Y = G*R
Y = \frac{1}{s(s^2 + 3s + 2)}
Y = \text{ilaplace}(Y)
Y = \frac{e^{-2t}}{2} - e^{-t} + \frac{1}{2}
```

EJ. Gráficas de una función simbólica en un intervalo determinado.

```
syms t
x = cos(t);
y = sin(t);
fplot([x y],[0,4*pi]) % Gráfica([funciones][intervalo])
legend("cos(t)","sin(t)")
```



Comando laplace(): Nos permite calcular transformadas de Laplace.

Álgebra de bloques mediante MATLAB:

Asociación en cascada o en serie: series(G1,G2)

Asociación en paralelo: parallel(G1,G2)

Sistemas realimentados (realimentación negativa): feedback(G,H)

Sistemas realimentados (realimentación positiva): feedback(G,H,1)