

EXAMEN: Convocatoria Ordinaria

Se deben realizar las siguientes **modificaciones** sobre la **Práctica 3**.

La **entrega** consistirá en un **archivo comprimido** con el nombre **examen NOMBRE.zip**, donde NOMBRE debe ser tu nombre.

Dentro del archivo comprimido debe incluirse el paquete correspondiente a la práctica, que deberá renombrarse siguiendo el formato: **practica3-grupoX-NOMBRE**, donde X corresponde al número de tu grupo y NOMBRE a tu nombre (por ejemplo, practica3-grupo0-josemiguel).

Importante: No cambiar el nombre del paquete siguiendo estas indicaciones supondrá una **calificación de 0** en este ejercicio. Comprueba que puedes ejecutar tu práctica siguiendo este formato, por ejemplo:

```
ros2 launch practica3-grupo0-josemiguel cv.launch.py
```

Modificaciones:

Descomprime y ejecuta el rosbag que se proporciona:

```
ros2 bag play --loop examen_ordinaria
```

Además de las opciones de la Práctica 3, añade las siguientes opciones adicionales:

- **Opción 6 (1.5 puntos)**: Mostrar únicamente las **pelotas azules** aplicando un **filtro de color** en la **imagen RGB**.
- **Opción 7 (2 puntos)**: A partir de la imagen de disparidad obtenida en la Opción 3, genera y muestra la **imagen de profundidad**. Para ello, ten en cuenta que el *baseline* del sistema estéreo es de 7.5 cm.
- **Opción 8 (1.5 puntos)**: Utilizando el PointCloud generado en la Opción 4, **filtra** los puntos para que únicamente se conserven aquellos correspondientes a las **pelotas azules**.

Ayuda

