

# Processi e Thread

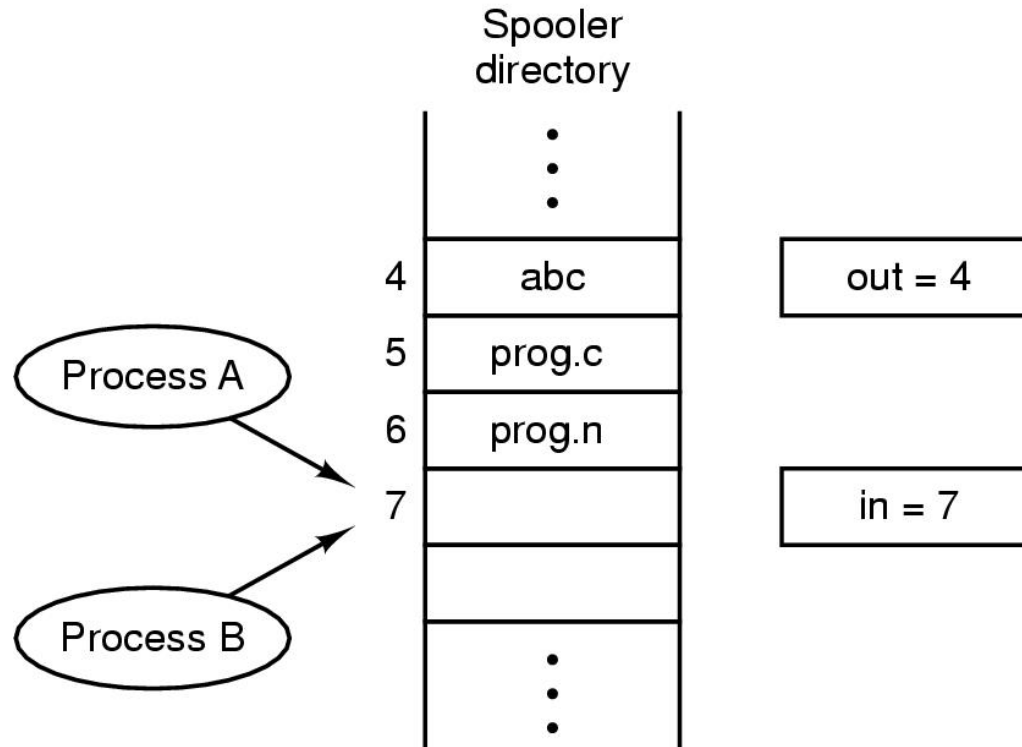
## Meccanismi di IPC (1)

# Comunicazioni fra processi/thread

- Processi/thread eseguiti concorrentemente hanno bisogno di interagire per comunicare e sincronizzarsi :
  - scambiare dati
  - utilizzare correttamente strutture dati condivise
  - eseguire azioni nella sequenza corretta
- Molti meccanismi proposti
- Per semplicità ci riferiremo principalmente ai processi
  - meccanismi simili sono disponibili per i thread

# Comunicazioni fra processi

## *Race Condition (Interferenza)*



Due processi accedono alla memoria condivisa contemporaneamente  
*l'esito dipende dall'ordine in cui vengono eseguiti gli accessi*

# Sezioni/Regioni Critiche (1)

*Regione Critica* : porzione di un processo che  
accede a strutture dati condivise

- punti potenziali di interferenza

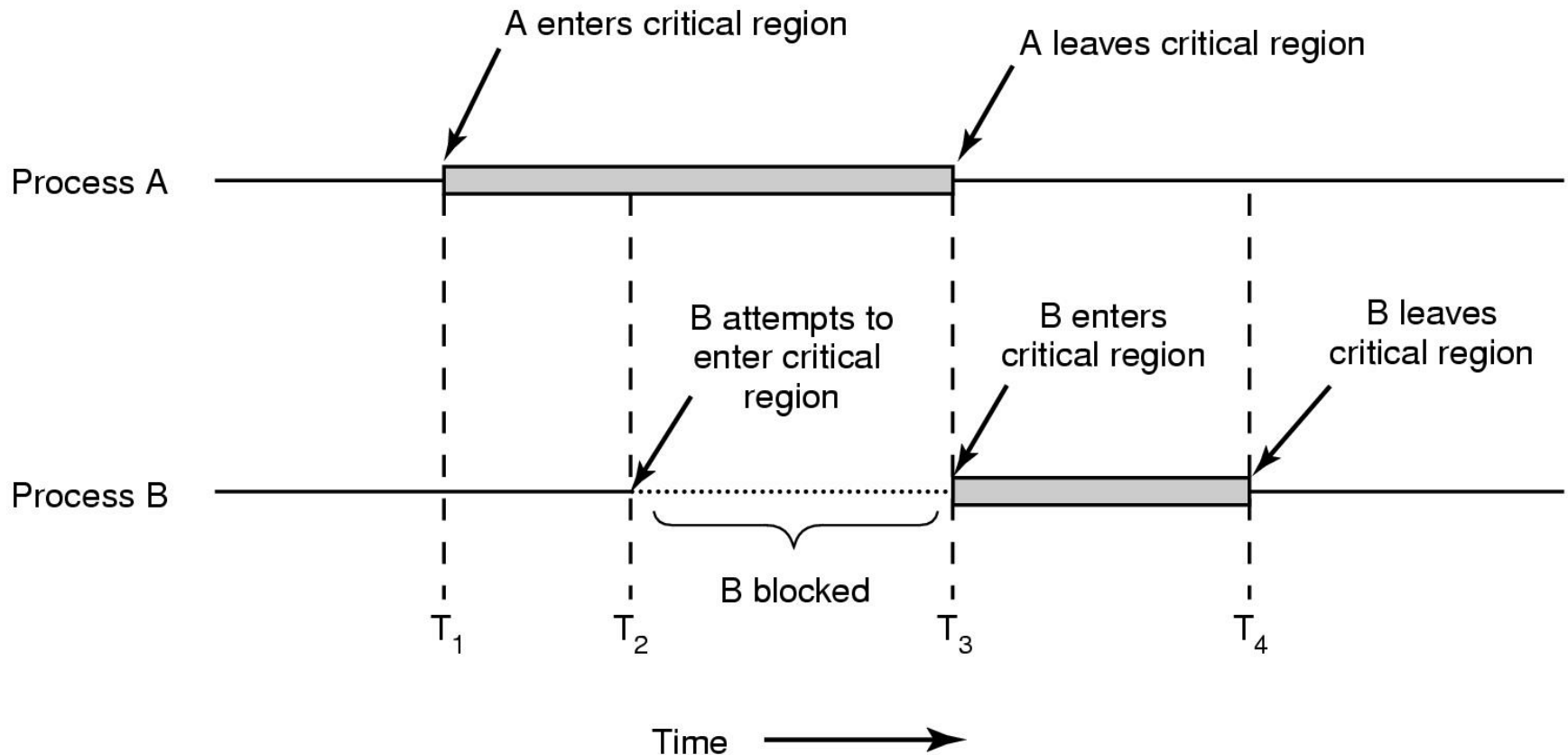
Obiettivo : fare in modo che le regioni critiche di  
due processi non vengano mai eseguite  
contemporaneamente (mutua esclusione)

# Sezioni/Regioni Critiche (2)

4 condizioni per assicurare la mutua esclusione

- un solo processo per volta esegue la sezione critica
- non viene fatta nessuna assunzione sulla velocità relativa dei processi
- nessun processo che sta eseguendo codice esterno alla sezione critica può bloccare un altro processo
- nessun processo attende indefinitamente di entrare nella sezione critica

# Sezioni/Regioni Critiche (3)



Mutua esclusione con sezioni critiche

# Mutua Esclusione : soluzioni hw

- Disabilitare le interruzioni
  - impedisce che un altro processo vada in esecuzione
  - non utilizzabile in modo utente
  - utilizzabile per poche istruzioni in modo kernel
  - non risolve il problema se il sistema ha più di una CPU

# Mutua Esclusione con attesa attiva (*busy waiting*) (1)

- Soluzioni software
  - alternanza stretta
  - soluzione di Peterson
- Soluzioni hardware-software
  - l'istruzione TSL



# Mutua Esclusione con attesa attiva (2)

## *Alternanza stretta*

```
while (TRUE) {  
    while (turn != 0)      /* loop */ ;  
    critical_region();  
    turn = 1;  
    noncritical_region();  
}
```

(a)

Processo 0

```
while (TRUE) {  
    while (turn != 1)      /* loop */ ;  
    critical_region();  
    turn = 0;  
    noncritical_region();  
}
```

(b)

Processo 1

Una soluzione non soddisfacente per il problema della ME

- 0 può bloccare 1 quando si trova fuori dalla SC

# Mutua Esclusione con attesa attiva (3)

```
#define FALSE 0
#define TRUE  1
#define N      2                /* number of processes */

int turn;                       /* whose turn is it? */
int interested[N];              /* all values initially 0 (FALSE) */

void enter_region(int process)  /* process is 0 or 1 */
{
    int other;                  /* number of the other process */

    other = 1 - process;        /* the opposite of process */
    interested[process] = TRUE; /* show that you are interested */
    turn = process;             /* set flag */
    while (turn == process && interested[other] == TRUE) /* null statement */ ;
}

void leave_region(int process)  /* process: who is leaving */
{
    interested[process] = FALSE; /* indicate departure from critical region */
}
```

## Soluzione di Peterson (semplificata)

# Mutua Esclusione con attesa attiva (4)

- Istruzione assembler Test and Set Lock (TSL)
  - eseguibile in modalità utente
- es: TSL R1, X
  - esegue due accessi indivisibili alla memoria
  - 1) copia il contenuto della cella di indirizzo X in R1
  - 2) scrive 1 in X

# Mutua Esclusione con attesa attiva (5)

enter\_region:

TSL REGISTER,LOCK	copy lock to register and set lock to 1
CMP REGISTER,#0	was lock zero?
JNE enter_region	if it was non zero, lock was set, so loop
RET	return to caller; critical region entered

leave\_region:

MOVE LOCK,#0	store a 0 in lock
RET	return to caller

Ingresso ed uscita dalla sezione critica utilizzando  
l'istruzione TSL

# Soluzioni senza attesa attiva

## Le primitive *Sleep* e *Wakeup* (1)

- Idea di base : un processo viene bloccato finché non è in grado di entrare nella sezione critica (in modo da non sprecare cicli di CPU)
- Due primitive realizzate come system call
  - `sleep()` :: blocca il processo che la invoca
  - `wakeup(P)` :: sveglia il processo P
- Esempio : il problema del produttore e del consumatore

```

#define N 100
int count = 0;

void producer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        item = produce_item();
        if (count == N) sleep();
        insert_item(item);
        count = count + 1;
        if (count == 1) wakeup(consumer);
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        if (count == 0) sleep();
        item = remove_item();
        count = count - 1;
        if (count == N - 1) wakeup(producer);
        consume_item(item);
    }
}

```

```

/* number of slots in the buffer */
/* number of items in the buffer */

```

```

/* repeat forever */
/* generate next item */
/* if buffer is full, go to sleep */
/* put item in buffer */
/* increment count of items in buffer */
/* was buffer empty? */

```

```

/* repeat forever */
/* if buffer is empty, got to sleep */
/* take item out of buffer */
/* decrement count of items in buffer */
/* was buffer full? */
/* print item */

```

```

#define N 100
int count = 0;

void producer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        item = produce_item( );
        if (count == N) sleep( );
        insert_item(item);
        count = count + 1;
        if (count == 1) wakeup(consumer);
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        if (count == 0) sleep( );
        item = remove_item( );
        count = count - 1;
        if (count == N - 1) wakeup(producer);
        consume_item(item);
    }
}

```

# Semafori (1)

- Problema con *sleep* e *wakeup* : una *wakeup* non utilizzata immediatamente viene persa
- Semafori : variabili intere
  - contano quanti eventi si sono verificati (es. Wakeup)
  - il valore è 0 se non ci sono eventi pendenti e  $> 0$  altrimenti
- Due operazioni atomiche standard *Up* e *Down* (P e V)
  - down(S)
    - se  $S > 0$  allora  $S = S - 1$  ed il processo continua l'esecuzione
    - se  $S == 0$  ed il processo si blocca senza completare la primitiva
  - up(S)
    - se ci sono processi in attesa di completare la down su quel semaforo (e quindi necessariamente  $S == 0$ ) uno di questi viene svegliato e S rimane a 0, altrimenti S viene incrementato;
    - in caso contrario ( $S > 0$ ), allora  $S = S + 1$



```

#define N 100
typedef int semaphore;
semaphore mutex = 1;
semaphore empty = N;
semaphore full = 0;

void producer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        item = produce_item();
        down(&empty);
        down(&mutex);
        insert_item(item);
        up(&mutex);
        up(&full);
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        down(&full);
        down(&mutex);
        item = remove_item();
        up(&mutex);
        up(&empty);
        consume_item(item);
    }
}

```

```

/* number of slots in the buffer */
/* semaphores are a special kind of int */
/* controls access to critical region */
/* counts empty buffer slots */
/* counts full buffer slots */

/* TRUE is the constant 1 */
/* generate something to put in buffer */
/* decrement empty count */
/* enter critical region */
/* put new item in buffer */
/* leave critical region */
/* increment count of full slots */

/* infinite loop */
/* decrement full count */
/* enter critical region */
/* take item from buffer */
/* leave critical region */
/* increment count of empty slots */
/* do something with the item */

```

# *Mutex (1)*

- Semaforo con solo due stati *aperto (unlocked)* o *chiuso (locked)*
- Popolare nei thread user-level
- Due primitive :
  - `mutex_lock()`, corrisponde alla `down()`
  - `mutex_unlock()`, corrisponde alla `up()`
- Utilizzato per realizzare sezioni critiche su dati condivisi
- Può essere implementato efficientemente senza passare in stato kernel (se è disponibile la TSL)

## *Mutex (2)*

mutex\_lock:

TSL REGISTER,MUTEX

| copy mutex to register and set mutex to 1

CMP REGISTER,#0

| was mutex zero?

JZE ok

| if it was zero, mutex was unlocked, so return

CALL thread\_yield

| mutex is busy; schedule another thread

JMP mutex\_lock

| try again later

ok: RET | return to caller; critical region entered

mutex\_unlock:

MOVE MUTEX,#0

| store a 0 in mutex

RET | return to caller

Implementazione delle primitive di *mutex\_lock* e  
*mutex\_unlock*