UNIVERSIDAD DE BUENOS AIRES FACULTAD DE INGENIERÍA

CARRERA DE ESPECIALIZACIÓN EN SISTEMAS EMBEBIDOS



MEMORIA DEL TRABAJO FINAL

Sistema para conversión de semáforos convencionales en semáforos para no videntes

Autor: Ing. Sebastián Alejandro Suárez

Director: Esp. Ing. Sergio Renato de Jesús Meleán

Jurados:

Esp. Ing. Franco Bucafusco (FIUBA) Esp. Ing. Diego Fernandez (FIUBA) Esp. Ing. Marcelo E. Romeo (UNSAM, UTN-FRBA)

Este trabajo fue realizado en las Ciudad Autónoma de Buenos Aires, entre octubre 2018 y agosto de 2019.

Resumen

En esta memoria se describe el diseño e implementación de un sistema para la inclusión de personas no videntes o con disminución visual, el cual advierte los cambios de luces a través de una red inalámbrica por medio de las vibraciones de un teléfono inteligente.

Para la elaboración del proyecto se aplicaron los conocimientos adquiridos a lo largo de la Carrera de Especialización en Sistemas Embebidos tales como la programación de microcontroladores, conceptos de sistemas operativos de tiempo real, procesamiento de eventos asíncronos, protocolos de comunicación y diseño de circuitos impresos.

Este trabajo fue desarrollado para la empresa Adox la cual está interesada en la creación de este equipo, siendo el código y hardware público a la comunidad.

Agradecimientos

A mi esposa Mary por su compañía, paciencia, consejo y apoyo incondicional a lo largo de toda la especializacion.

A mis padres José y Graciela que me forjaron como la persona que soy y me alentaron en el estudio.

A mi Director Sergio por su tiempo y sabiduria en todo momento.

A Roberto Zelarayán por prestarme la EDU-CIAA.

A los profesores de la Carrera de Especialización en Sistemas Embebidos que me acompañaron en esta formación profesional.

Índice general

Re	sume	en																													III
1.	Intro	oducció	ón	1 (G	er	ne	ra	1																						1
	1.1.	Motiva	ac	ci	oı	ı																									1
	1.2.	Objetiv	V	05	S																										1
	1.3.	Alcano																													1
2.	Intro	oducció	ón	1	Es	зp	ec	cífi	ica	1																					3
	2.1.	Funcio	or	ıa	ın	nie	en	to	d	e l	lo	S	se	m	af	o	rc	s													3
		2.1.1.	9	Se	ec	ue	en	cia	a																						4
	2.2.	Esque	m	ıa	ı g	;ei	ne	era	ıl c	dе	1 9	sis	ste	m	ıa																4
	2.3.	Reque	ri	in	ni	er	nto	os																							4
	2.4.	Propu	es	st	a	de	e i	m	pl	er	me	en	ıta	ci	Ó1	n															5
		2.4.1.	I	Eı	nt	ra	ıd	as																							6
			I	D	et	ec	CC	iór	n c	de	: te	en	si	or	1																6
			I	D	et	ec	CC	iór	n c	de	r	ui	do	o a	an	nk	ie	er	ıt	e											6
		2.4.2.	I	P]	la	ta	fo	rn	na	d	le	de	esa	ar	rc	11	0														6
		2.4.3.	ç	Sa	ali	d	as																								8
			I	M	lo	d١	ul	o v	wi	fi																					8
			ľ	M	lo	d١	ul	0 8	gei	ne	era	ad	01	rc	de	S	OI	ni	d	0									•	•	8
3.	Dise	ño e In	ոյ	p.	le	m	ıeı	nta	aci	ió	n																				9
	3.1.	Anális	sis	5 (dε	<u>:</u> 1	SC	oft	wa	ar	e																				9
4.	Ensa	iyos y I	Re	es	su	lt	ac	los	s																						11
	4.1.	Prueba	as	3 1	fu	no	cio	on	ale	es	d	lel	h	aı	rd	W	a	re	•												11
5.	Con	clusion	ıe	S																											13
	5.1.	Conclu	us	si	or	ne	S	ge	ne	era	ale	es																			13
	5.2.	Próxin	no	05	s į	эa	SC	S	•						•										•					•	13
Bi	bliog	rafía																													15

Índice de figuras

2.1.	Esquema general del sistema	4
2.2.	Módulo de aislamiento opto-acoplador de 1 bit	6
2.3.	Módulo para la detección de sonido	6
2.4.	La EDU-CIAA posee un microcontrolador LPC4337 (dual core ARM	
	Cortex-M4 y Cortex-M0)	7
2.5.	ESP8266 (ESP-01) 2.4GHz Módulo Inalámbrico	8
2.6.	Circuito amplificador basado en el amplificador operacional LM386.	8

Índice de Tablas

Dedicado a... [OPCIONAL]

Introducción General

Este capítulo introduce al lector al tema abordado en este trabajo, su propósito y su alcance.

1.1. Motivacion

En Argentina 1 de cada 10 personas poseen algún tipo de discapacidad, siendo la que más prevalece la discapacidad motora, seguida por la visual, la auditiva y la mental [2].

Uno de los problemas más comunes a los que se enfrentan las personas con discapacidad visual es el cálculo de distancias en un lugar dado, el cual es necesario para evitar accidentes. Es por esta razón que se acude al uso de elementos como el bastón, uno de los principales desafíos es cruzar la calle. Esto se debe a que en general no tienen ningún tipo de señal que les indique si está libre de autos circulando o si se produjo el cambio de semáforo a rojo. Para estas situaciones el bastón no es de utilidad, ya que no brinda ningún tipo de información. Si bien en algunas oportunidades pueden valerse de la buena intención de algún transeúnte es importante para toda persona poder valerse por sí misma y no depender de un tercero.

1.2. Objetivos

El objetivo de este proyecto fue desarrollar un prototipo abierto, autónomo y económico, que permite ser conectado a cualquier semáforo convencional, aprendiendo el comportamiento de este. Tomando como entradas la secuencia de luces del semáforo y como salida advierte a las personas con discapacidades visuales cuando puede o no cruzar la calle sin peligro. Esta advertencia se realiza por medio de de una señal sonora y/o vibraciones de su teléfono inteligente el cual se conecta a una red wifi [1] provista por el sistema.

Dicho prototipo fue realizado de manera abierta, es decir, que su código y hardware están disponibles para todas las personas que lo deseen.

1.3. Alcance

El desarrollo del presente proyecto incluyó:

- Desarrollo de un prototipo funcional.
- Desarrollo de una aplicación en android.
- Desarrollo de un protocolo para lograr la escalabilidad en las formas de comunicación con dispositivos de advertencia.
- Ajuste de nivel de sonido automáticamente según ruido ambiente.
- Posibilidad de activar el sistema por medio de un comando a distancia.

Introducción Específica

Este capítulo provee una introducción más detallada de todo el trabajo realizado. Se presenta al lector una explicación del funcionamiento de los semáforos, una vista general del sistema, requerimientos y una explicación de las tecnologías involucradas en el desarrollo.

2.1. Funcionamiento de los semaforos

Los semáforos, también conocidos técnicamente como señales de control de tráfico, son dispositivos de señales que se sitúan en intersecciones viales y otros lugares para regular el tráfico, y por ende, el tránsito peatonal [4].

Los semáforos se dividen en tres clases, que son:

- Vehicular: Tiene por objeto regular el tránsito de vehículos en las intersecciones. Está compuesto esencialmente por tres faros programados para que proyecten durante un tiempo determinado.
- Peatonal: Se hallan instalados en combinación con los vehiculares y tienen por objeto regular el paso de los peatones en intersecciones con alto volumen de tráfico.
- Direccional: Tiene como fin informar mediante flechas, el momento adecuado para girar.

En cuanto al funcionamiento del semáforo vehicular se puede decir que, cuando la luz es verde, significa que hay vía libre y se puede pasar. La luz amarilla advierte al conductor que se aproxima un cambio de luz. Al ver la luz roja se debe detener el auto, pues otro flujo de vehículos se interceptará en la dirección de su marcha.

En los semáforos peatonales, el significado es el siguiente: la silueta roja indica que el peatón no debe cruzar la calle, mientras que la silueta verde o blanca lo permite.

En los semáforos direccionales, la flecha roja prohíbe el giro, y la verde autoriza el cruce en ese sentido.

2.1.1. Secuencia

En base a la observación del funcionamiento de los semáforos vehiculares en distintas provincias de la República Argentina como ser Córdoba, Catamarca y Tucumán se detectaron las siguientes secuencias:

- Rojo, Rojo-Amarillo , Verde, Amarillo y Rojo
- Rojo, Amarillo, Verde, Amarillo y Rojo
- Rojo, Amarillo, Verde y Rojo

Debiera hacer unas figuras con las secuencias? o con texto se entiende? esta bien los colores con mayuscula?

2.2. Esquema general del sistema

Se observa en la siguiente figura 2.1 una version simplificada del sistema.

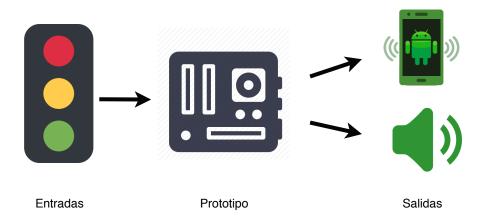


FIGURA 2.1: Esquema general del sistema.

Se toman como entradas las luces del semáforo, que se encuentran conectadas al prototipo a través de interfaces que detectan la tensión presente en los focos, esta información se procesa y según el caso se envían las señales correspondientes por medio del módulo wifi hacia una aplicación instalada previamente en el teléfono inteligente del usuario final, también se toma como entrada el ruido ambiente, siendo este un límite de intensidad para la señal sonora emitida por la bocina del prototipo.

2.3. Requerimientos

De acuerdo a la necesidad que se necesita satisfacer y a lo expuesto, se encontraron los siguientes requerimientos:

R1. Hardware:

R1.1. Operar con cargas de entradas de 220 V, 50 Hz y 5A.

R1.2. El hardware involucrado en la detección del cambio de luces debe estar totalmente aislado del módulo principal.

R2. Comunicación:

- R2.1. El sistema debe proveer un red Wifi que cumpla con las normas IEEE 802.11.
- R2.2. Se debe proveer una señal sonora, la cual su intensidad de debe poder automáticamente dependiendo del ruido presente.

R3. Software embebido:

- R3.1. El sistema deberá ser capaz de aprender la secuencia de cambio de luces.
- R3.2. El sistema deberá ser capaz de detectar el semáforo fuera de servicio.
- R3.3. Se deberá implementar un protocolo para la fácil escalabilidad de los distintos tipos de comunicación.
- R3.4. El sistema deberá implementarse en base a un sistema operativo de tiempo real.

R4. Metodología de desarrollo:

- R4.1. Se utilizará GIT como herramienta de control de versiones.
- R4.2. Se utilizará Doxygen como herramienta para generar la documentación.
- R4.3. Se realizarán pruebas unitarias para cada módulo.

R5. Aplicación móvil:

- R5.1. Conectarse automáticamente a la red wifi que provee el sistema.
- R5.2. Definir un protocolo de vibraciones según los mensajes del sistema.

2.4. Propuesta de implementación

Para abordar una solución integral a la problemática planteada y satisfacer los requerimientos enunciados, se propuso un sistema con componentes de hardware y software los cuales se describen de la siguiente manera.

Para el software se utilizaron las siguientes tecnologías:

- FreeRTOS como sistema operativo de tiempo real.
- sAPI como framework para manejo de periféricos [3].
- Colas para mensajes entre tareas.
- Eventos asincronicos.

En cuanto al hardware, los elementos se dividieron en tres secciones:

- Elementos de entrada.
- Plataforma de desarrollo.

■ Elementos de salida.

2.4.1. Entradas

Detección de tension

Para censar si hay tensión presente en algún foco del semáforo vehicular, se utilizaron un módulos de aislamiento con opto-acopladores de 1 bit para corriente alterna 220v fig 2.2 en cada luz. Dichos módulos poseen un tensión de alimentación de 3v a 5v y provee una salida de tensión continua de 5v para alto y 0v para bajo.



FIGURA 2.2: Módulo de aislamiento opto-acoplador de 1 bit

Detección de ruido ambiente

Para la detección del nivel de ruido ambiente presente se utilizo un modulo que tiene un micrófono y un circuito amplificador con un integrado LM393 fig 2.3. Este módulo tiene una tensión de alimentación de 3.3v y entrega salidas de entre 0v a 3.3v.



FIGURA 2.3: Módulo para la detección de sonido

2.4.2. Plataforma de desarrollo

Se optó por la EDU-CIAA-NXP fig 2.4 como base para el desarrollo del proyecto por ser una plataforma ya conocida, de amplia disponibilidad, económica y de hardware abierto. Dicha placa posee un microcontrolador LPC4337JBD144 de la empresa NXP, el cual cuenta con dos núcleos ARM Cortex-M; un Cortex-M4 y un Cortex-M0.



FIGURA 2.4: La EDU-CIAA posee un microcontrolador LPC4337 (dual core ARM Cortex-M4 y Cortex-M0).

La EDU-CIAA cuenta con los siguientes módulos:

- 2 puertos micro-USB, uno para aplicaciones y debugging, otro para alimentación.
- 4 salidas digitales implementadas con leds RGB.
- 4 entradas digitales con pulsadores.
- 1 puerto de comunicaciones RS 485 con bornera.
- 2 conectores de expansión:
- P1:
 - 3 entradas analógicas (ADC0 1, 2 y 3).
 - 1 salida analógica (DAC0).
 - 1 puerto I2C.
 - 1 puerto asincrónico full duplex para RS-232.
 - 1 puerto CAN.
 - 1 conexión para un teclado de 3 4.
- P2:
 - 1 puerto Ethernet.
 - 1 puerto SPI.
 - 1 puerto para Display LCD con 4 bits de datos, Enable y RS.
 - 9 pines genéricos de I/O.

2.4.3. Salidas

Modulo wifi

El ESP8266 es un microprocesador de bajo coste con Wifi integrado fabricado por la empresa Espressif fig 2.5. En cuanto a comunicación Wifi, este modulo tiene comunicación integrada 802.11 b/g/n, incluidos modos Wi-Fi Direct (P2P) y soft-Ap. Incluye una pila de TCP/IP completa, lo que libera de la mayor parte del trabajo de comunicación al procesador.

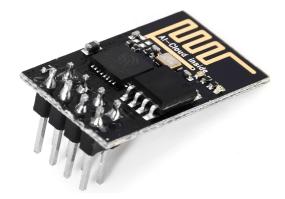


FIGURA 2.5: ESP8266 (ESP-01) 2.4GHz Módulo Inalámbrico.

Modulo generador de sonido

El módulo fue desarrollado específicamente para este proyecto en base a diagramas de la hoja de datos del fabricante fig 2.6 para el amplificador operacional LM386, el cual provee un amplificador de audio de baja potencia, capaz de funcionar con una fuente de alimentación simple entre 4 y 12 Volts. Este módulo genera una señal sonora a través de un parlante de 8 ohms.

Debiera poner una referencia al datasheet?

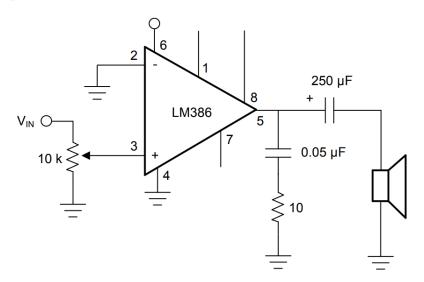


FIGURA 2.6: Circuito amplificador basado en el amplificador operacional LM386.

Diseño e Implementación

3.1. Análisis del software

La idea de esta sección es resaltar los problemas encontrados, los criterios utilizados y la justificación de las decisiones que se hayan tomado.

Se puede agregar código o pseudocódigo dentro de un entorno lstlisting con el siguiente código:

```
\begin{lstlisting}[caption= "un epígrafe descriptivo"]
  las líneas de código irían aquí...
  \end{lstlisting}
  A modo de ejemplo:
1 #define MAX_SENSOR_NUMBER 3
2 #define MAX_ALARM_NUMBER 6
3 #define MAX_ACTUATOR_NUMBER 6
5 uint32_t sensorValue[MAX_SENSOR_NUMBER];
6 FunctionalState alarmControl[MAX_ALARM_NUMBER]; //ENABLE or DISABLE
10 void vControl() {
11
   initGlobalVariables();
12
13
   period = 500 ms;
   while (1) {
16
17
     ticks = xTaskGetTickCount();
18
19
     updateSensors();
20
21
     updateAlarms();
23
     controlActuators();
25
     vTaskDelayUntil(&ticks, period);
26
27
28 }
```

ALGORITMO 3.1: Pseudocódigo del lazo principal de control.

Ensayos y Resultados

4.1. Pruebas funcionales del hardware

La idea de esta sección es explicar cómo se hicieron los ensayos, qué resultados se obtuvieron y analizarlos.

Conclusiones

5.1. Conclusiones generales

La idea de esta sección es resaltar cuáles son los principales aportes del trabajo realizado y cómo se podría continuar. Debe ser especialmente breve y concisa. Es buena idea usar un listado para enumerar los logros obtenidos.

5.2. Próximos pasos

Acá se indica cómo se podría continuar el trabajo más adelante.

Bibliografía

- [1] Real academia española. *Definicion de wifi*. Disponible: 2019-07-13. URL: https://dle.rae.es/?id=c6ehZd8.
- [2] Indec. Estudio Nacional sobre el Perfil de las Personas con Discapacidad. Disponible: 2019-07-13. URL: https://www.indec.gob.ar/ftp/cuadros/poblacion/estudio_discapacidad_12_18.pdf.
- [3] sAPI. *simpleAPI*. Disponible: 2019-07-20. URL: https://github.com/epernia/sAPI.
- [4] Wikipedia. *Semáforo*. Disponible: 2019-07-11. URL: https://es.wikipedia.org/wiki/Sem%C3%A1foro.