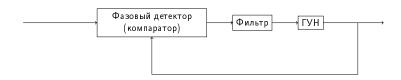
## Оценка области захвата для систем ФАПЧ 3 порядка

#### Миронов Алексей Владиславович

Санкт-Петербургский государственный университет

Научный руководитель: д.ф.-м. н., профессор Юлдашев Р. В.

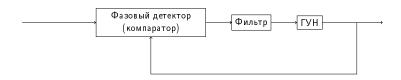
2 марта 2020 г.



В результате воздействия компаратора появляется сигнал

$$v_e(\theta_{ref}(t) - \theta_{vco}(t)) \tag{1}$$

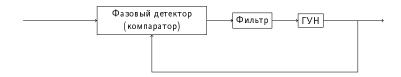
Где  $\theta_{vco}(t)$  - фаза подстраиваемого генератора,  $\theta_{ref}(t)$  - фаза эталонного генератора,  $\psi_e(\theta_e(t))$  -  $2\pi$  периодическая функция



Связь входного  $\upsilon_e(\theta_e(t))$  и выходного  $\upsilon_f(t)$  сигналов фильтра нижних частот может быть описана уранениями

$$\dot{x} = Ax + bv_e(\theta_e(t)), \quad v_f(t) = c^*x + hv_e(\theta_e(t))$$

Где A - постоянная матрица  $n \times n$ , b и c постоянные n-мерные векторы, h - константа, x(t) - n-мерный вектор состояний системы.



Подстройка частоты ГУН

$$\dot{\theta}_{vco}(t) = \omega_{vco}(t) = \omega_{vco}^{free} + K_{vco} v_f(t)$$
 (2)

Где  $\omega_{vco}^{free}$  - частота свободных колебаний ГУН,  $K_{vco}$  - коэфициент передачи.

Если эталонный генератор работает на постоянной частоте

$$\dot{\theta}_{ref}(t) = \omega_{ref}(t) \equiv \omega_{ref}$$
 (3)

Разность частот эталонного генератора и частотой свободных колебаний ГУН

$$\omega_e^{free} \equiv \omega_{ref} - \omega_{vco}^{free} \tag{4}$$

Миронов Алексей Владиславович (СПГ Оценка области захвата для систем

Система дифференциальных уравнений описывающих работу ФАПЧ

$$\dot{x} = Ax + bv_e(\theta_e), \quad \dot{\theta}_e = \omega_e^{free} - K_{vco}(c^*x + hv_e(\theta_e))$$
 (5)

В системе (5) сделаем следующие преобразования  $-K_{vco}c o c$ ,  $-K_{vco}h o h$  и замену

$$z = x + A^{-1}b\gamma, \quad \gamma = \frac{\omega_e^{tree}}{c^*A^{-1}b - h} \tag{6}$$

В результате (5) примет вид

$$\dot{z} = Az + b(\upsilon_e(\theta_e) - \gamma), \quad \dot{\theta_e} = c^*z + h(\upsilon_e(\theta_e) - \gamma))$$
 (7)

4 ロ ト 4 個 ト 4 重 ト 4 重 ト 9 Q (\*)

### Теорема

Рассмотрим систему (7)

$$\dot{z} = Az + b(\upsilon_e(\theta_e) - \gamma), \quad \dot{\theta_e} = c^*z + h(\upsilon_e(\theta_e) - \gamma))$$
 (8)

Пусть  $v_{m{e}}( heta_{m{e}})$  дифференцируема на  $\mathbb R$  и удовлетворяет условиям

$$\mu_1 \le \frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma} \le \mu_2 \tag{9}$$

Введем в рассмотрение число:

$$\nu = \int_0^{2\pi} (\varphi(\sigma) - \gamma) d\sigma \left( \int_0^{2\pi} |\varphi(\sigma) - \gamma| d\sigma \right)^{-1}$$
 (10)



### Теорема

#### Theorem

Пусть все нули функции  $\varphi(\sigma) - \gamma$  изолированы, пара (A,b) вполне управляема, все собственные значения матрицы A имеют отрицательные вещественные части и существуют числа  $\varepsilon>0, \delta>0, \tau\geq0$ , и  $\varkappa$ , такие что имеют место неравенства:

$$Re(\varkappa K(ix) - \varepsilon(K(ix))^{2} - [K(ix) + \mu_{1}^{-1}ix]^{*}\tau[K(ix) + \mu_{2}^{-1}ix]) \ge \delta, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$
(11)

$$4\varepsilon\delta > (\varkappa\nu)^2 \tag{12}$$

Тогда система (7) глобально ассимптотически устойчива.

◆ロ > ◆母 > ◆き > ◆き > き の Q (\*)

## Постановка задачи

Оценить полосу захвата для систем, описывающихся следующими передаточными функциями:

$$F(s) = \frac{1}{(1 + \tau_{p1}s)(1 + \tau_{p2}s)}$$

$$F(s) = \frac{(1+\tau_{z1}s)^2}{(1+\tau_{p1}s)^2}$$

$$F(s) = \frac{(1 + \tau_{z1}s)(1 + \tau_{z2}s)}{(1 + \tau_{p1}s)(1 + \tau_{p2}s)}$$

Фильтр 
$$F(s) = \frac{1}{(1+\tau_{p1}s)(1+\tau_{p2}s)}$$

Оценка параметра  $u^2$  для фильтра  $F(s) = rac{1}{(1+ au_{
m p1}s)(1+ au_{
m p2}s)}$ 

$$\frac{(\tau_{p1}\tau_{p2}-1)^2}{\tau_{p1}^2+\tau_{p2}^2+1} > \nu^2$$

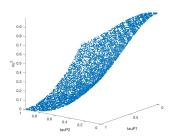


Рис.: First image

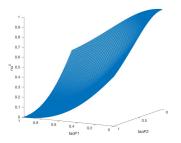
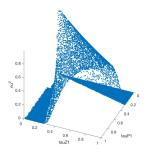


Рис.: Second image

Фильтр 
$$F(s) = \frac{(1+\tau_{z1}s)^2}{(1+\tau_{p1}s)^2}$$

Оценка параметра  $u^2$  для фильтра  $F(s) = \frac{(1+ au_{z1}s)^2}{(1+ au_{p1}s)^2}$ 



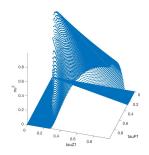


Рис.: 1. Численное приближение в MATLAB 2. Аналитическое решение

Фильтр 
$$F(s) = \frac{(1+ au_{z1}s)^2}{(1+ au_{p1}s)^2}$$

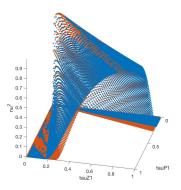


Рис.: График зависимости  $\nu^2$  от  $\tau_{p1}, \tau_{p2}$ . Синим цветом представлено точное решение. Оранжевым цветом представлено аналитическое решение.

Фильтр 
$$F(s) = \frac{(1+ au_{z1}s)(1+ au_{z2}s)}{(1+ au_{p1}s)(1+ au_{p2}s)}$$

При рассмотрении фильтра  $F(s)=rac{(1+ au_{z1}s)(1+ au_{z2}s)}{(1+ au_{\rho1}s)(1+ au_{\rho2}s)}$  получаем следующую оценку параметра  $u^2$ :

$$\begin{split} \nu^2 &< 4 \frac{[\alpha_1^2(1-\beta_1)-\alpha_2(1-\beta_2)][\alpha_1^2(1-\beta_1)\beta_1-\alpha_2(1-\beta_2)]}{[\alpha_1^2(1-\beta_1^2)-2\alpha_2(1-\beta_2)]^2} \\ \alpha_1 &= \tau_{p1} + \tau_{p2}, \quad \alpha_2 = \tau_{p1}\tau_{p2}, \quad \beta_1 = \frac{\tau_{z1} + \tau_{z2}}{\tau_{p1} + \tau_{p2}}, \quad \beta_2 = \frac{\tau_{z1}\tau_{z2}}{\tau_{p1}\tau_{p2}} \end{split}$$

# Спасибо за внимание