Миронов А. В., Юлдашев Р. В.

Оценка области захвата для систем ФАПЧ 3 порядка

1. Введение. Система фазовой автоподстройки частоты (Φ AПЧ) — система с обратной связью, используемая для синхронизации сигналов эталонного и подстраиваемого генераторов. Она появилась в первой половине XX века [5]. В настоящее время системы Φ AПЧ применяются в различном телекоммуникационном оборудовании, навигационных системах и т. д. [1].

На практике часто используют системы Φ АПЧ второго порядка. Наряду с системами Φ АПЧ второго порядка исследуются системы третьего порядка, отличающиеся хорошим подавлением шума и более низкой стационарной ошибкой [6].

Хорошо известна система дифференциальных уравнений, описывающих $\Phi A\Pi \Psi [4]$

$$\dot{x} = Ax + b\nu_e(\theta_e)
\dot{\theta}_e = \omega_e^{free} - K_{vco}(c^*x + h\nu_e(\theta_e))$$
(1)

Где A — постоянная матрица $n \times n$, b и c постоянные n — мерные векторы, h — константа, x(t) — n-мерный вектор состояний системы, ω_{vco}^{free} — частота свободных колебаний ГУН, K_{vco} — коэфициент передачи. При этом предполагается, что эталонный генератор работает на постоянной частоте.

В системе (1) сделаем преобразования $-K_{vco}c \rightarrow c, -K_{vco}h \rightarrow h$ и замену

$$z = x + A^{-1}b\gamma, \quad \gamma = \frac{\omega_e^{free}}{c^*A^{-1}b - h}$$
 (2)

Тогда система (1) принимает вид

$$\dot{z} = Az + b(v_e(\theta_e) - \gamma)
\dot{\theta_e} = c^*z + h(v_e(\theta_e) - \gamma))$$
(3)

Миронов Алексей Владиславович – студент, Санкт-Петербургский государственный университет; e-mail: alexmir2015@yandex.ru, тел.: +7(911)146-14-40

Рассмотрим систему(3), предполагая, что функция $v_e(\theta_e)$ дифференцируема на $\mathbb R$ и удовлетворяет условиям

$$\mu_1 \leqslant \frac{dv_e(\theta_e)}{d\theta_e} \leqslant \mu_2$$
(4)

Введем в рассмотрение число:

$$\nu = \int_0^{2\pi} \left(\upsilon_e(\theta_e) - \gamma \right) d\theta_e \left(\int_0^{2\pi} |\upsilon_e(\theta_e) - \gamma| d\theta_e \right)^{-1}$$
 (5)

Теорема 1 [3]. Пусть все нули функции $v_e(\theta_e) - \gamma$ изолированы, пара (A,b) вполне управляема, все собственные значения матрицы A имеют отрицательные вещественные части и существуют числа $\varepsilon > 0, \delta > 0, \tau \geqslant 0, \ u \varkappa$, такие что имеют место неравенства:

$$\operatorname{Re}\left(\varkappa K(ix) - \varepsilon \left[K(ix)\right]^{2} - \left[K(ix) + \mu_{1}^{-1}ix\right]^{*} \tau \left[K(ix) + \mu_{2}^{-1}ix\right]\right) \geqslant \delta, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$
(6)

$$4\varepsilon\delta > (\varkappa\nu)^2\tag{7}$$

Тогда система (3) глобально ассимптотически устойчива.

2. Инженерное применение. Приведенная теорема не отвечает на вопрос как найти полосу захвата, т. е. максимальный интервал $\omega_e^{free} \in [0, \omega_{pull-in}]$, при котором система (1) глобально ассимптотически устойчива. Этот вопрос является важным для инженеров при физической реализации ФАПЧ. Для ответа рассмотрим некоторые фильтры 2 порядка. Найдем $\varepsilon, \delta, \varkappa, \tau$, удовлетворяющие условию теоремы так, что бы максимизировать ν . При характеристике фазового детектора $\upsilon(\theta_e) = sin(\theta_e)$, ν выражается следующим образом

$$|\nu| = \frac{0.5\pi\gamma}{\gamma \arcsin(\gamma) + \sqrt{1 - \gamma^2}} \tag{8}$$

Из (8) и второго уравнения (2) можно однозначно найти ω_e^{free} . Из максимальности ν получим максимальный ω_e^{free} , при котором система (1) глобально ассимтотически устойчива.

3. Оценка области захвата для систем ФАПЧ с фильтром $\frac{1}{(1+ au_{p1}s)(1+ au_{p2}s)}$. Рассмотрим передаточную функцию:

$$W(s) = \frac{1}{(1 + \tau_{p1}s)(1 + \tau_{p2}s)} = \frac{1}{1 + as + bs^2}$$

$$a = \tau_{p1} + \tau_{p2}, \quad b = \tau_{p1}\tau_{p2}, \quad 0 < \tau_{p1} < 1, \quad 0 < \tau_{p2} < 1$$
(9)

Поскольку $\det(sI-A)=s^2+ab^{-1}s+b^{-1}$, матрица A — устойчива. Очевидно, что пара (A,b) вполне управляема. Подставим (9) в (6) и перенесем все в левую часть неравенства. Сделаем замену переменной $t=s^2$. Для максимизации ν положим $\varepsilon=\varkappa-\tau-\delta$. Не умаляя общности, можем считать $\varkappa=1$, тогда первое условие теоремы принимает вид

$$At^{2} + Bt + C \geqslant 0, \quad \forall t \in \mathbb{R}_{+}$$

$$A = \tau b^{2}, \quad B = \tau a^{2} - 2\tau b - \delta b^{2}, \quad C = -b + \tau - \delta a^{2} + 2\delta b$$
(10)

Для того, что бы выполнялось (10) необходимо потребовать $A\geqslant 0$ и $C\geqslant 0$, тогда $B\geqslant 0$. Будем искать максимум следующей функции

$$\nu^2 < 4\delta - 4\tau\delta - 4\delta^2 \tag{11}$$

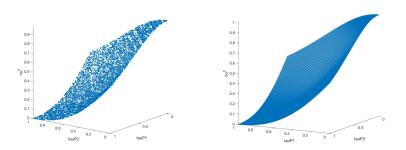


Рис. 1. Точное и вычисленное решения для фильтра (9)

Получили задачу на условный экстремум, т.е. найти максимум (11), при условии $C\geqslant 0$. Заметим, что максимальное значение достигается на границе или в точках понижения ранга. Однако точки падения ранга противоречат условию теоремы. Рассмотри границу допустимой области, т.е. C=0, выразим τ через δ и подставим в (11)

$$\nu^2 < 4\delta(1-b) - 4\delta^2(a^2 - 2b + 1) \tag{12}$$

Максимум (12) достигается при $\delta = \frac{1-b}{2(a^2-2b+1)}$ и равен

$$\nu^2 < \frac{(b-1)^2}{a^2 - 2b + 1} = \frac{(\tau_{p1}\tau_{p2} - 1)^2}{\tau_{p1}^2 + \tau_{p2}^2 + 1}$$
(13)

4. Оценка области захвата для систем ФАПЧ с фильтром $\frac{1+\alpha_1\beta_1s+\alpha_2\beta_2s^2}{1+\alpha_1s+\alpha_2s^2}$. Рассмотрим передаточную функцию

$$W(x) = \frac{1 + \alpha_1 \beta_1 s + \alpha_2 \beta_2 s^2}{1 + \alpha_1 s + \alpha_2 s^2}$$
(14)

Где $\alpha_1,\,\alpha_2,\,\beta_1,\,\beta_2$ вещественные положительные числа. Предположим

$$\beta_1 < \beta_2 < 1 \tag{15}$$

Поскольку $\det(sI-A)=s^2+\alpha_1\alpha_2^{-1}s+\alpha_2^{-1}$, матрица A — устойчива. Очевидно, что пара (A,b) вполне управляема. Подставим (14) в (6) и перенесем все в левую часть неравенства. Положим $\tau=0$, и не умаляя общности можем считать $\varkappa=1$. Для максимизации ν положим $\varepsilon=1-\delta$. Тогда (6) принимает вид

$$(\alpha_2^2 \beta_2 - \alpha_2^2 \delta - \alpha_2^2 \beta_2^2 + \alpha_2^2 \beta_2^2 \delta) t + \alpha_2 \beta_2 - \alpha_2 + 2\alpha_2 \delta + \alpha_1^2 \beta_1 - \alpha_1^2 \delta - \alpha_1^2 \beta_1^2 + \alpha_1^2 \beta_1^2 \delta - 2\alpha_2 \beta_2 \delta \geqslant 0, \quad \forall t \in \mathbb{R}_+$$
(16)

Выполнение (15) влечет положительность старшего коэффициента. Так как максимальное значение достигается в точках падения ранга или на границе положим, что свободный член раыен нулю. Получаем

$$\delta = \frac{\alpha_1^2 (1 - \beta_1) \beta_1 - \alpha_2 (1 - \beta_2)}{\alpha_1^2 (1 - \beta_1^2) - 2\alpha_2 (1 - \beta_2)}$$
(17)

Для того что бы $\delta>0$ потребуем $\alpha_1^2>\frac{\alpha_2(1-\beta_2)}{\beta_1(1-\beta_1)}$. Это условие гарантирует положительность числителя и знаменателя (17). В результате преобразований получили оценку для ν^2

$$\nu^{2} < 4 \frac{\left[\alpha_{1}^{2}(1-\beta_{1}) - \alpha_{2}(1-\beta_{2})\right]\left[\alpha_{1}^{2}(1-\beta_{1})\beta_{1} - \alpha_{2}(1-\beta_{2})\right]}{\left[\alpha_{1}^{2}(1-\beta_{1}^{2}) - 2\alpha_{2}(1-\beta_{2})\right]^{2}}$$
(18)

Эта оценка была получена в [2], однако вывод был пропущен.

5. Заключение. В настояцее время системы фазовой автоподстройки частоты и их модификации применяются во многих системах, где требуется синхронизация частот. Полученный резкльтат будет интересен инженерам и может использоваться при проектировании и реализации систем Φ A Π Ч третьего порядка.

Литература

- 1. Best R. E. Phase-Locked Loops: Design, Simulation, and Applications / McGraw-Hill Education, 2007. P. 195–207.
- 2. Leonov G. A., Kuznetsov N. V. Nonlinear mathematical models of phase-locked loops: stability and oscillations / Cambridge Scientific Publishers, 2014. P. 112–113.
- 3. Леонов Г. А., Селеджи С. М. Системы фазовой синхронизации в аналоговой и цифровой схемотехнике / СПб.: Изд-во Невский диалект, 2014. Р. 195–207.
- Kuznetsov N. V., Leonov G. A., Yuldashev M. V., Yuldashev R. V. Solution of the Gardner problem on the lock-in range of phase-locked loop // ArXiv e-prints. 2017. 1705.05013. P. 289–298.
- 5. Appleton E. E. Automatic synchronization of triode oscillators // Proc. Camb. Phil. Soc. 1923. Vol. 21, No 3. P. 231.
- 6. Feng L., Wu C., Jin B., Wu Z. A Passive Third-order Cascade PLL Filter // Trans Tech Publications. 2011. Vols. 255-260. P. 1.