

4.8 Испытание "Бремя наследия" 1 из 1 шага пройден 10 из 10 баллов получено

Вы прошли больше 80% курса, оставьте отзыв

[Оставить отзыв](#)

[Нет, спасибо](#)

Испытание "Бремя наследия"

Видео-разбор подвига (решение смотреть только после своей попытки):

- YouTube: https://youtu.be/M_UctsRbNGA (https://youtu.be/M_UctsRbNGA)
- Смотреть на RuTube (<https://rutube.ru/video/private/e2bc4686322e6ca66b1aca0c00a5de92/?p=SnVc90aU1EfN81RcWge-dA>)

Всевидящее око начальства увидело, что вы прошли еще одну ступень в постижении глубин ООП языка Python - наследование. Вас вновь решили испытать и посмотреть, на что вы действительно способны. Тимлид (Teamleader) с широкой улыбкой протянул вам следующее задание.

Техническое задание

Необходимо написать универсальную основу для представления ненаправленных связных графов и поиска в них кратчайших маршрутов. Далее, этот алгоритм предполагается применять для прокладки маршрутов: на картах, в метро и так далее.

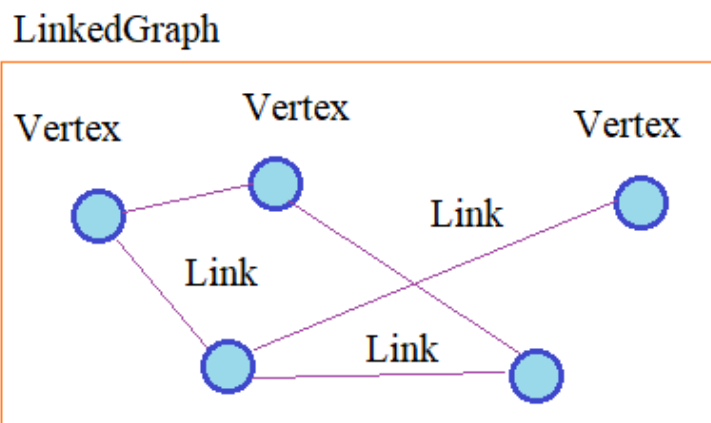


Для универсального описания графов, вам требуется объявить в программе следующие классы:

Vertex - для представления вершин графа (на карте это могут быть: здания, остановки, достопримечательности и т.п.);

Link - для описания связи между двумя произвольными вершинами графа (на карте: маршруты, время в пути и т.п.);

LinkedGraph - для представления связного графа в целом (карта целиком).



Объекты класса **Vertex** должны создаваться командой:

```
v = Vertex()
```

и содержать локальный атрибут:

_links - список связей с другими вершинами графа (список объектов класса **Link**).

Также в этом классе должно быть объект-свойство (property):

links - для получения ссылки на список _links.

Объекты следующего класса **Link** должны создаваться командой:

```
link = Link(v1, v2)
```

где *v1*, *v2* - объекты класса **Vertex** (вершины графа). Внутри каждого объекта класса **Link** должны формироваться следующие локальные атрибуты:

_v1, _v2 - ссылки на объекты класса **Vertex**, которые соединяются данной связью;

_dist - длина связи (по умолчанию 1); это может быть длина пути, время в пути и др.

В классе **Link** должны быть объявлены следующие объекты-свойства:

v1 - для получения ссылки на вершину *v1*;

v2 - для получения ссылки на вершину *v2*;

dist - для изменения и считывания значения атрибута _dist.

Наконец, объекты третьего класса **LinkedGraph** должны создаваться командой:

```
map_graph = LinkedGraph()
```

В каждом объекте класса `LinkedGraph` должны формироваться локальные атрибуты:

`_links` - список из всех связей графа (из объектов класса `Link`);
`_vertex` - список из всех вершин графа (из объектов класса `Vertex`).

В самом классе `LinkedGraph` необходимо объявить (как минимум) следующие методы:

```
def add_vertex(self, v): ... - для добавления новой вершины v в список _vertex (если она там отсутствует)
def add_link(self, link): ... - для добавления новой связи link в список _links (если объект link с
указанными вершинами в списке отсутствует);
def find_path(self, start_v, stop_v): ... - для поиска кратчайшего маршрута из вершины start_v в вершину
stop_v.
```

Метод `find_path()` должен возвращать список из вершин кратчайшего маршрута и список из связей этого же маршрута в виде кортежа:

`([вершины кратчайшего пути], [связи между вершинами])`

Поиск кратчайшего маршрута допустимо делать полным перебором с помощью рекурсивной функции (будем полагать, что общее число вершин в графе не превышает 100). Для тех, кто желает испытать себя в полной мере, можно реализовать алгоритм Дейкстры поиска кратчайшего пути в связном взвешенном графе.

В методе `add_link()` при добавлении новой связи следует автоматически добавлять вершины этой связи в список `_vertex`, если они там отсутствуют.

Проверку наличия связи в списке `_links` следует определять по вершинам этой связи. Например, если списке имеется объект:

```
_links = [Link(v1, v2)]
```

то добавлять в него новые объекты `Link(v2, v1)` или `Link(v1, v2)` нельзя (обратите внимание у всех трех объектов будут разные `id`, т.е. по `id` определять вхождение в список нельзя).

Подсказка: проверку на наличие существующей связи можно выполнить с использованием функции `filter()` и указанием нужного условия для отбора объектов.

Пример использования классов, применительно к схеме метро (эти строчки в программе писать не нужно):

```

map_graph = LinkedGraph()

v1 = Vertex()
v2 = Vertex()
v3 = Vertex()
v4 = Vertex()
v5 = Vertex()
v6 = Vertex()
v7 = Vertex()

map_graph.add_link(Link(v1, v2))
map_graph.add_link(Link(v2, v3))
map_graph.add_link(Link(v1, v3))

map_graph.add_link(Link(v4, v5))
map_graph.add_link(Link(v6, v7))

map_graph.add_link(Link(v2, v7))
map_graph.add_link(Link(v3, v4))
map_graph.add_link(Link(v5, v6))

print(len(map_graph._links))    # 8 связей
print(len(map_graph._vertex))   # 7 вершин
path = map_graph.find_path(v1, v6)

```

Однако, в таком виде применять классы для схемы карты метро не очень удобно. Например, здесь не указаний названий станций, а также длина каждого сегмента равна 1, что не соответствует действительности.

Чтобы поправить этот момент и реализовать программу поиска кратчайшего пути в метро между двумя произвольными станциями, объявите еще два дочерних класса:

class **Station**(Vertex): ... - для описания станций метро;
class **LinkMetro**(Link): ... - для описания связей между станциями метро.

Объекты класса Station должны создаваться командой:

```
st = Station(name)
```

где name - название станции (строка). В каждом объекте класса Station должен дополнительно формироваться локальный атрибут:

name - название станции метро.

(Не забудьте в инициализаторе дочернего класса вызывать инициализатор базового класса).

В самом классе Station переопределите магические методы `__str__()` и `__repr__()`, чтобы они возвращал название станции метро (локальный атрибут name).

Объекты второго класса LinkMetro должны создаваться командой:

```
link = LinkMetro(v1, v2, dist)
```

где v1, v2 - вершины (станции метро); dist - расстояние между станциями (любое положительное число).

(Также не забывайте в инициализаторе этого дочернего класса вызывать инициализатор базового класса).

В результате, эти классы должны совместно работать следующим образом (эти строчки в программе писать не нужно):

```
map_metro = LinkedGraph()
v1 = Station("Сретенский бульвар")
v2 = Station("Тургеневская")
v3 = Station("Чистые пруды")
v4 = Station("Лубянка")
v5 = Station("Кузнецкий мост")
v6 = Station("Китай-город 1")
v7 = Station("Китай-город 2")

map_metro.add_link(LinkMetro(v1, v2, 1))
map_metro.add_link(LinkMetro(v2, v3, 1))
map_metro.add_link(LinkMetro(v1, v3, 1))

map_metro.add_link(LinkMetro(v4, v5, 1))
map_metro.add_link(LinkMetro(v6, v7, 1))

map_metro.add_link(LinkMetro(v2, v7, 5))
map_metro.add_link(LinkMetro(v3, v4, 3))
map_metro.add_link(LinkMetro(v5, v6, 3))

print(len(map_metro._links))
print(len(map_metro._vertex))
path = map_metro.find_path(v1, v6) # от сретенского бульвара до китай-город 1
print(path[0]) # [Сретенский бульвар, Тургеневская, Китай-город 2, Китай-город 1]
print(sum([x.dist for x in path[1]])) # 7
```