

# Лекция 5

## Индексы

# Индексы

- Упорядоченные индексы
  - Индексы в виде B-дерева
  - Индексы в виде B<sup>+</sup>-дерева
- Хеш-индексы (в следующей лекции)
- Bitmap индексы

# ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

**Индекс БД** – это структура данных, которая повышает скорость операций поиска данных в таблице БД за счет дополнительных операций записи и хранения для поддержания структуры данных индекса.

Механизмы индексации используются для ускорения доступа к данным

- Например, каталог по авторам в библиотеке
- **Ключ поиска** – атрибут (или набор атрибутов), используемый для поиска записей в файле.
- **Файл индекса** состоит из записей (называемые записями индекса) следующей формы:

search-key	pointer
------------	---------

# Основные понятия

Файлы индекса обычно гораздо меньше оригинального файла

Два базовых типа индексов:

- **Упорядоченные индексы:** записи индекса хранятся в порядке, отсортированных по ключам поиска
  - (далее сегодня только про них)
- **Хэш индексы:** ключи поиска распределены равномерно по бакетам (bucket), которые используют хэш-функции.

# Файлы с плотными индексами

- **Плотный (Dense) индекс**— для каждого значения ключа поиска появляется запись индекса в файле
- Например, атрибут *ID* отношения *instructor*

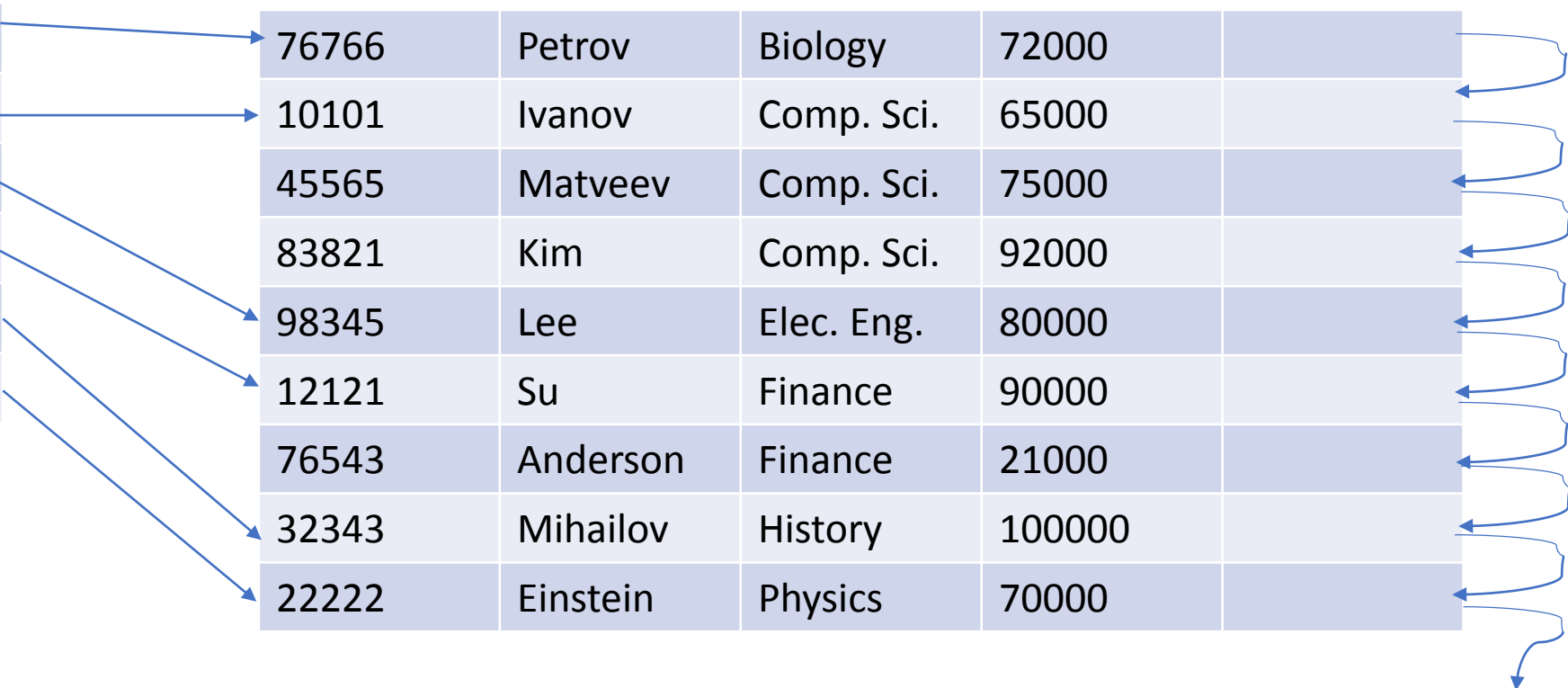


10101	→	10101	Ivanov	Comp. Sci.	65000	
12121	→	12121	Petrov	Finance	90000	
15151	→	15151	Ivashenko	Physics	50000	
22222	→	22222	Mozart	Music	70000	
32343	→	32343	Vechevin	History	20000	

# Файлы с плотными индексами

- Плотный индекс *dept\_name*, и файл *instructor*, отсортированный по *dept\_name*

Biology		76766	Petrov	Biology	72000	
Comp. Sci.		10101	Ivanov	Comp. Sci.	65000	
Elec. Eng.		45565	Matveev	Comp. Sci.	75000	
Finance		83821	Kim	Comp. Sci.	92000	
History		98345	Lee	Elec. Eng.	80000	
Music		12121	Su	Finance	90000	
		76543	Anderson	Finance	21000	
		32343	Mihailov	History	100000	
		22222	Einstein	Physics	70000	



# Файлы с разреженными индексами

- **Разреженный индекс:** содержит записи индекса только для некоторых значений ключей поиска
  - Применимо, когда записи последовательно отсортированы по ключу поиска
- Чтобы найти запись с ключом поиска  $K$ :
  - Найти запись индекса с наибольшим значением ключа поиска  $\leq K$
  - Производится последовательный поиск в файле, начиная с записи, на которую ссылает запись индекса

10101		10101	Ivanov	Comp. Sci.	65000	
32343		12121	Petrov	Finance	90000	
76766		15151	Ivashenko	Physics	50000	
		22222	Mozart	Music	70000	
		32343	Vechevin	History	20000	
		33456	Lee	Finance	55000	
		45565	Su	Biology	65000	
		58583	Sidorov	Comp. Sci.	32000	
		76543	Kim	Elec. Eng.	50000	
		76766	Einstein	Physics	55000	
		83821	Darvin	Biology	34000	
		98345	Irodov	History	43000	

# Файлы с разреженными индексами

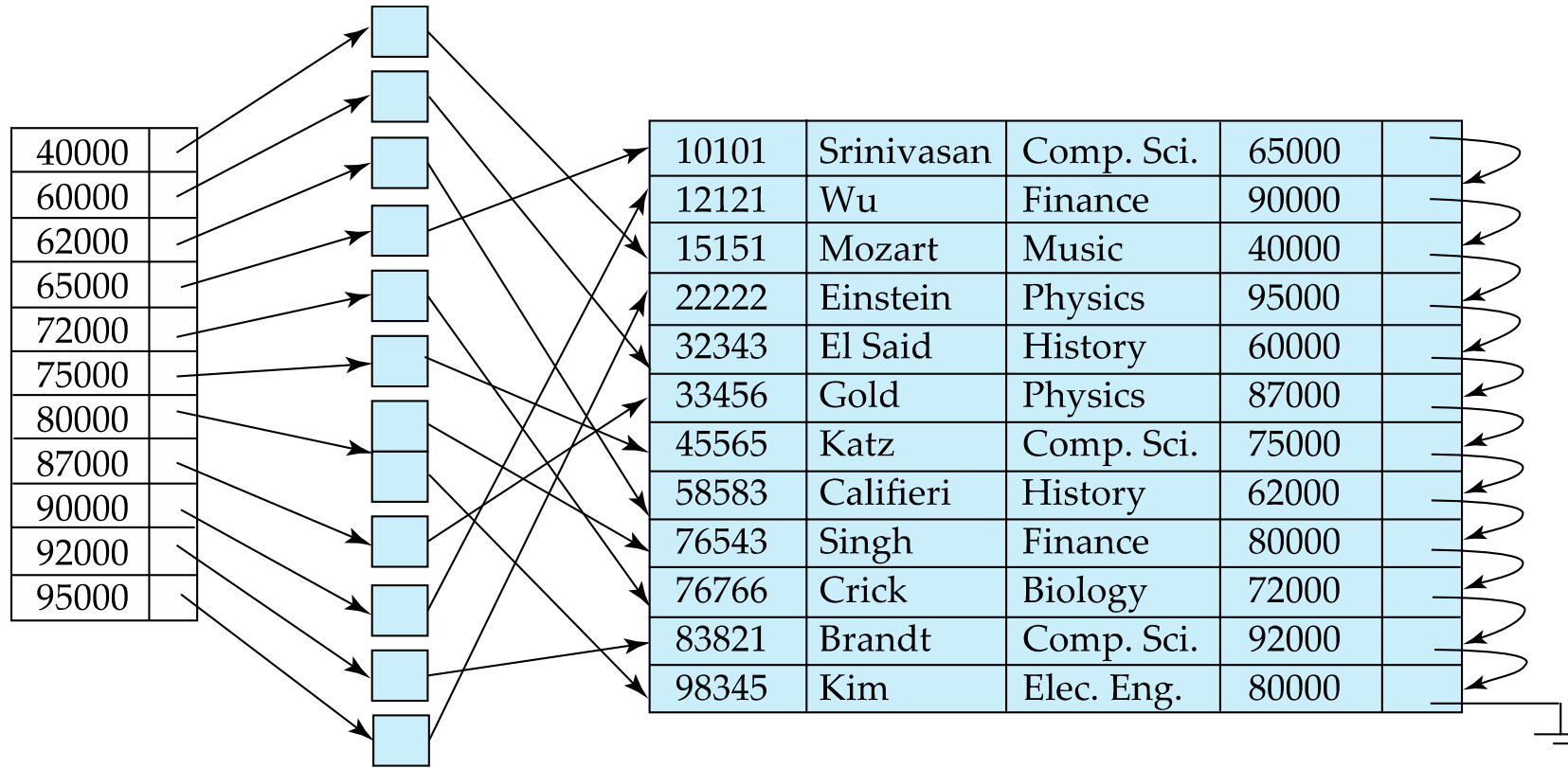
- Сравнивая с плотными индексами:
  - Меньший размер и меньше накладных расходов для вставок и удалений
  - Обычно медленней, чем плотный индекс для поиска записей



# Первичный и вторичный индекс

- **Первичный индекс** – уникальный индекс по полю первичного ключа.
- **Вторичный индекс** – индекс по другим полям (кроме поля первичного ключа).

# Пример вторичного индекса



Вторичный индекс по полю *on salary* для отношения *salary*

- Записки индекса указывают на bucket, который содержит указатели для всех записей с определенным ключом поиска.
- Вторичный индекс должен быть плотным

# Первичный и вторичный индекс

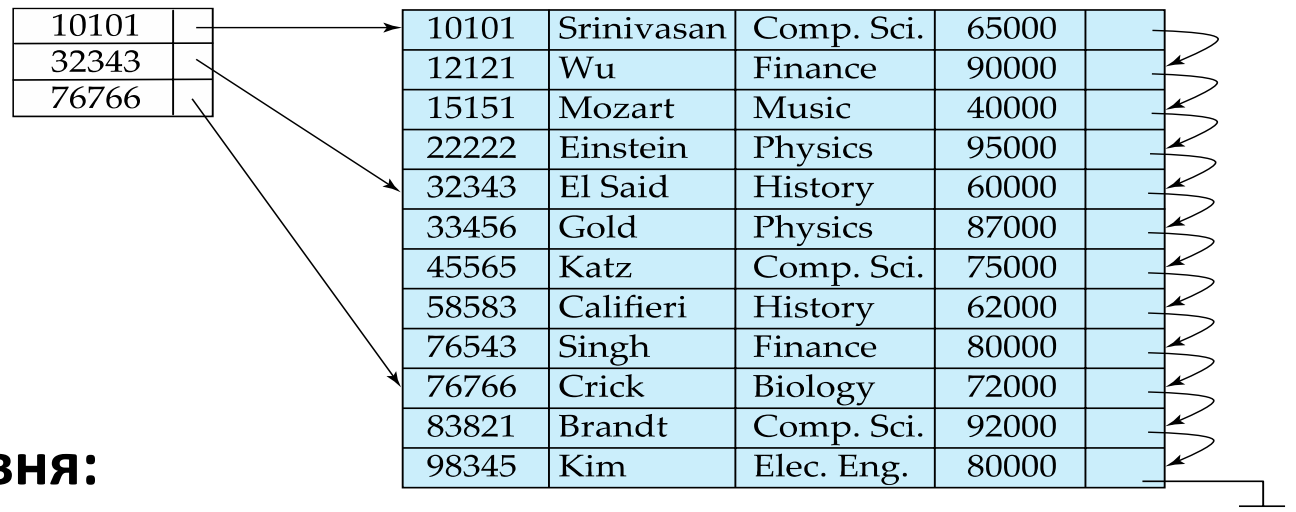
- Индексы предоставляют существенные преимущества, когда осуществляется поиск для записей.
- НО: Индексы дают накладные расходы при изменении базы данных
  - когда запись вставлена или удалена, каждый индекс в отношении должен быть обновлен
  - при обновлении записи любой индекс по обновленному атрибуту должен быть обновлен.
- Последовательное сканирование при использовании первичного индекса довольно эффективно, но последовательное сканирование вторичного индекса довольно дорогая операция на магнитном диске
  - Каждый доступ к записи может осуществлять забор нового блока из диска
  - Каждый забор блока с диска занимает время

# Обновление индекса: Вставка

- **Вставка индекса одного уровня:**
  - Осуществляется поиск по индексу для ключа вставки.
  - **Плотные индексы** – если значение ключа поиска отсутствует в индексе, осуществляется вставка
    - Индексы поддерживаются в виде последовательных файлов
    - Требуется создание места для новой записи, возможно, потребуются overflow блоки.
- **Разреженные индексы** – если в индексе хранится запись для каждого блока файла, в индекс не нужно вносить никаких изменений, если только не создан новый блок.
  - Если создается новый блок, первое значение ключа поиска, появляющееся в новом блоке, вставляется в индекс.

# Обновление индекса: Удаление

Если удаленная запись была единственной записью в файле для определенного ключа поиска, ключ поиска также удаляется из индекса



- **Удаление записи индекса из 1 уровня:**
  - **Плотный индекс** – удаление ключа поиска аналогично удалению записи из отношения
  - **Разреженный индекс** –
    - если запись для ключа поиска существует в индексе, она удаляется путем замены записи в индексе следующим значением ключа поиска в файле (в порядке ключа отношения).
    - Если следующее значение ключа поиска уже имеет запись в индексе, эта запись удаляется, а не заменяется.

# Индексы по составным ключам

- **Составной поисковый ключ**
  - Например, индекс по отношению *instructor* по атрибутам (*name*, *ID*)
  - Значения хранятся лексикографически
    - Например, (John, 12121) < (John, 13514)  
и (John, 13514) < (Peter, 11223)
  - Могут быть запрос по *name*, или по (*name*, *ID*)

# Файл индекса в виде $B^+$ -дерева

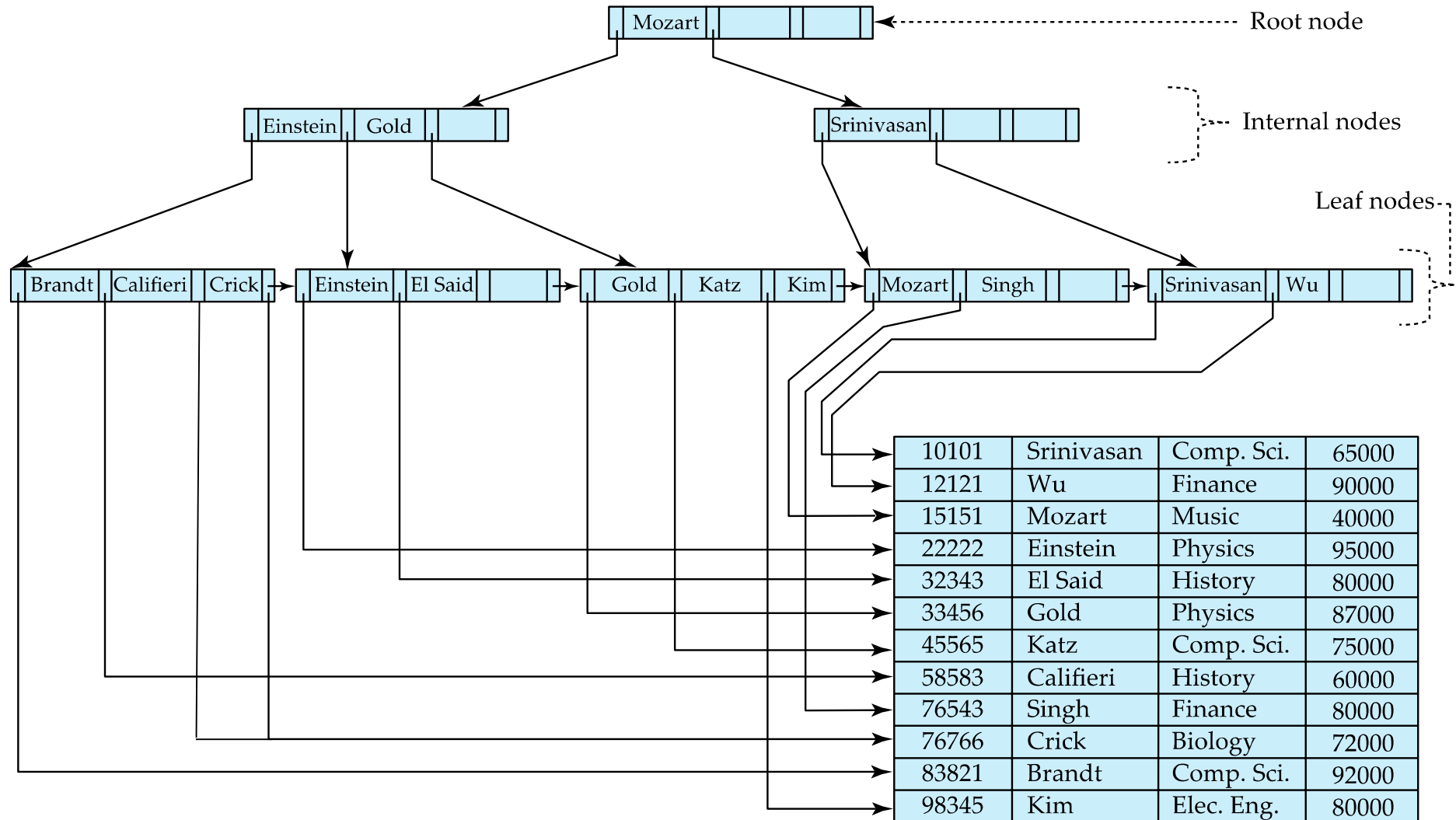
- Недостатки последовательных файлов индекса:
  - Производительность ухудшается при росте файла, так как могут быть созданы overflow блоки.
  - Требуется периодическая реорганизация всего файла
- Далее см.  $B^+$  Деревья

# Файл индекса в виде $B^+$ -дерева

- Недостатки последовательных файлов индекса:
  - Производительность ухудшается при росте файла, так как могут быть созданы overflow блоки.
  - Требуется периодическая реорганизация всего файла
- Преимущество файла в виде  $B^+$ -дерева:
  - Автоматически реорганизуется при небольших, локальных изменениях при вставках и удалениях
  - Реорганизация всего файла не требуется для управления производительностью.
- (Небольшой) недостаток  $B^+$ -дерева:
  - Дополнительные издержки на вставку и удаление, есть накладные расходы для места
- Обычно преимущества  $B^+$ -деревьев превышают недостатки
  - $B^+$ -деревья часто используются на данный момент



# B<sup>+</sup>-Деревья. Пример.



# Файл индекса в виде $B^+$ -дерева

$B^+$ -дерево – корневое дерево со следующими свойствами:

- Все пути от корня до листа одинакового размера
- Каждая вершина, которая не корень и не лист имеет от  $\lceil n/2 \rceil$  до  $n$  детей.
- Лист содержит от  $\lceil (n-1)/2 \rceil$  до  $n-1$  значений
- Специальные случаи:
  - Если корень не лист, у него есть как минимум, 2 ребенка.
  - Если корень является листом, то у него от 0 до  $(n-1)$  значений.

# Структура вершин $B^+$ -Дерева

- Формат вершины

$P_1$	$K_1$	$P_2$	$\dots$	$P_{n-1}$	$K_{n-1}$	$P_n$
-------	-------	-------	---------	-----------	-----------	-------

- $K_i$  – ключи поиска
- $P_i$  – указатели на детей (для не листовых вершин) или указатели на записи или buckets записей (для листовых вершин).
- Ключи поиска в вершине отсортированы

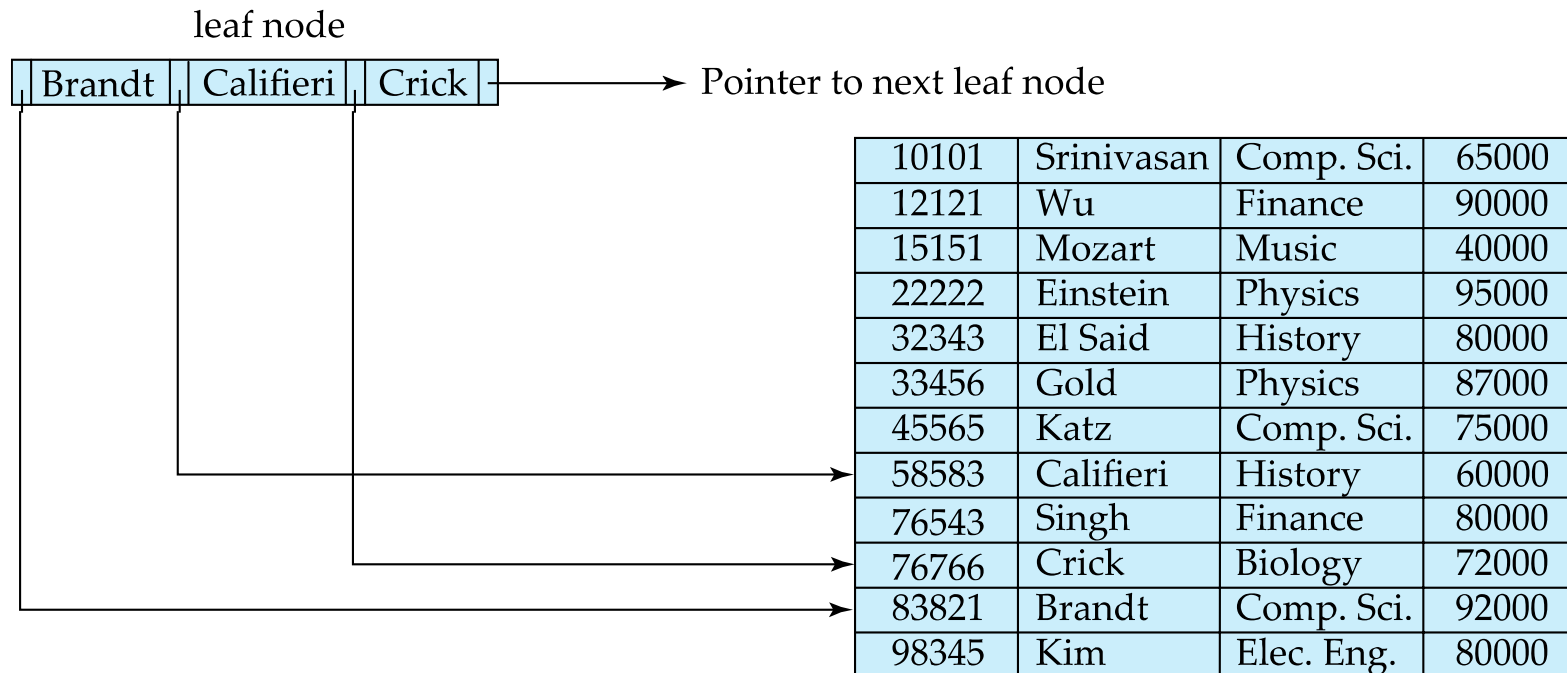
$$K_1 < K_2 < K_3 < \dots < K_{n-1}$$

(Предположение: отсутствуют ключи дубликаты)

# Листья в $B^+$ -Деревьях

Свойства листов:

- Для  $i = 1, 2, \dots, n-1$ , указатель  $P_i$  указывает на запись файла со значениям ключа поиска  $K_i$ ,
- Если  $L_i, L_j$  – листовые вершины и  $i < j$ , значения ключей поиска  $L_i$  меньше, чем  $L_j$
- $P_n$  указывает на следующий лист в порядке ключа поиска

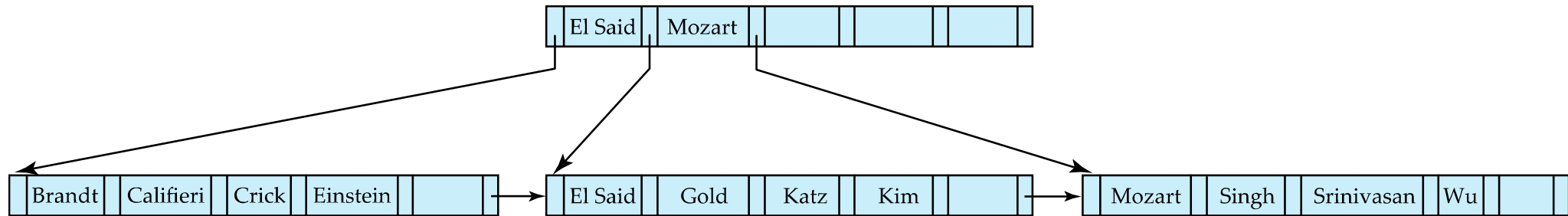


# Не листовые вершины в $B^+$ -деревьях

- Не листовые узлы формируют многоуровневый разреженный индекс на конечных узлах. Для не листовой вершине с  $m$  указателями:
  - Все ключи поиска в поддереве, на который указывает  $P_1$  меньше, чем  $K_1$
  - Для  $2 \leq i \leq n - 1$ , все ключи поиска в поддереве, на который указывают  $P_i$  имеют значения больше или равно, чем  $K_{i-1}$  и меньше, чем  $K_i$
  - Все ключи поиска в поддереве, на который указывает  $P_n$ , имеют значения больше или равные, чем  $K_{n-1}$

$P_1$	$K_1$	$P_2$	...	$P_{n-1}$	$K_{n-1}$	$P_n$
-------	-------	-------	-----	-----------	-----------	-------

# Пример B<sup>+</sup>-дерева



B<sup>+</sup>-дерево для файла *instructor* ( $n = 6$ )

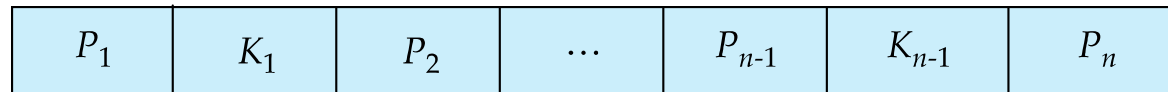
- Листовых вершин должно быть от 3 до 5 ( $\lceil (n-1)/2 \rceil$  and  $n-1$ , with  $n = 6$ ).
- Не листовые и некорневые должны быть от 3 до 6 детей ( $\lceil n/2 \rceil$  and  $n$  with  $n = 6$ ).
- Корень должен содержать хотя бы 2 ребенка.

# Наблюдения о B<sup>+</sup>-деревьях

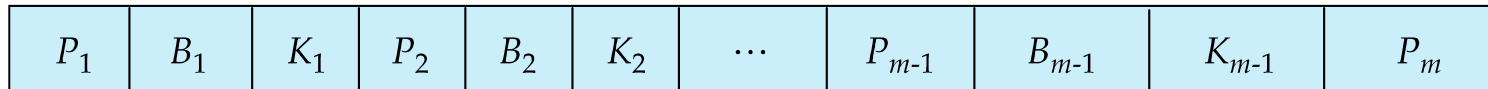
- Так как межузловые связи происходят через указатели, то “логически” близкие блоки не должны быть “физически” близкими.
- Не листовые вершины B<sup>+</sup>-дерева формируют иерархию разреженных индексов.
- B<sup>+</sup>-дерево содержит относительно небольшое количество уровней
  - Уровни ниже корня имеют хотя бы  $2 * \lceil n/2 \rceil$  значений
  - Следующий уровень содержит в себе  $2 * \lceil n/2 \rceil * \lceil n/2 \rceil$  значений
  - .. т.д.
  - Если в файле значений ключей поиска  $K$ , высота дерева не более, чем  $\lceil \log_{\lceil n/2 \rceil}(K) \rceil$
  - Таким образом, поиск был эффективным
- Вставки и удаления для основного файла могут быть эффективно обработаны, так как индекс реконструируется за логарифмическое время

# Файлы индексов в виде В-дерева

- Похоже на В+-деревья, но В-деревья позволяют ключам поиска возникать только один раз; исключает избыточное хранение ключей поиска.
- Ключи поиска в не листовых атрибутах нигде больше не возникают; требуется доп. указатель для каждого не ключевой вершины
- Обобщенная вершина листа В-дерева



(a)



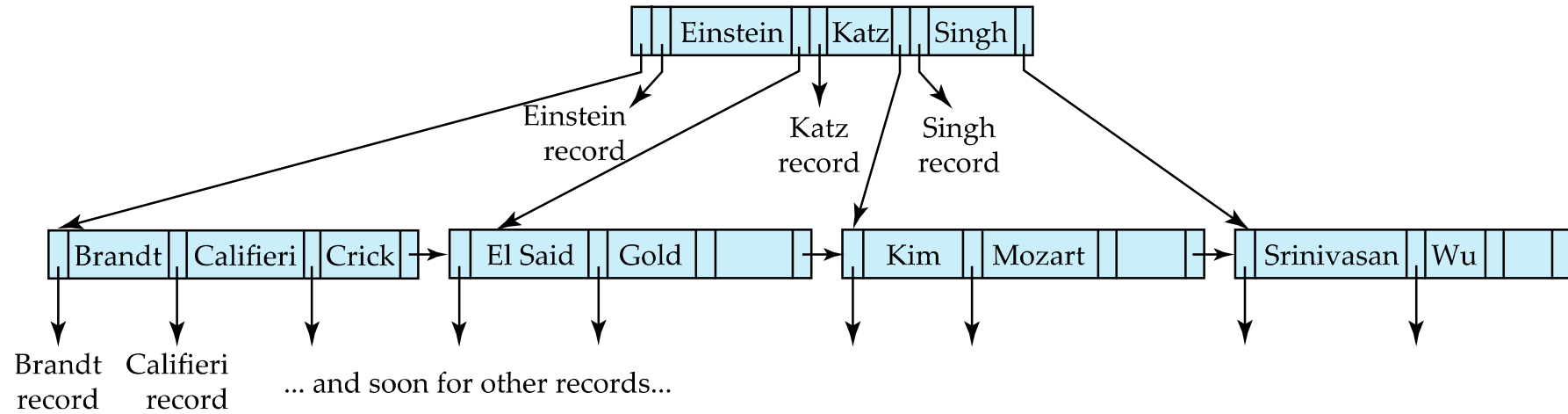
(b)



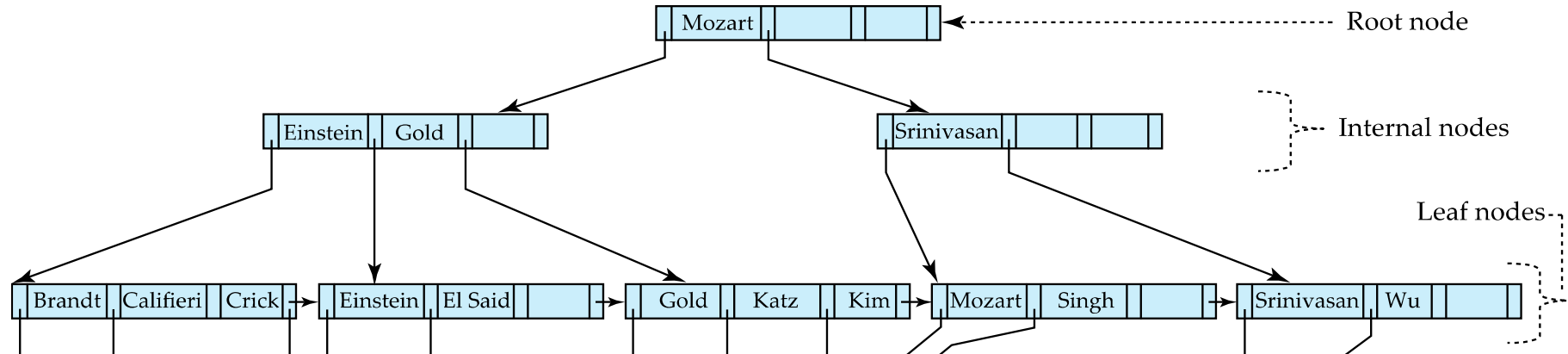
# Файлы индексов в виде В-дерева

- Преимущества индексов в виде В-Дерева:
  - Может быть меньшее число вершин, чем в  $B^+$ -Дереве.
  - Иногда можно найти ключ поиска до листа.
- Недостатки индексов в виде В-Дерева:
  - Только небольшое число ключей поиска находится до листа
  - Вставка и удаление более сложна, чем в  $B^+$ -Деревьях
  - Реализация сложнее, чем  $B^+$ -Деревья.
- Обычно преимущества В-Деревьев не превышают недостатки

# Файлы индексов в виде В-дерева



В-дерево(выше) и В+-дерево(ниже) для тех же данных



# Bitmap индексы

- Bitmap индексы – специальный тип индексов, разработанный специально для эффективных запросов по нескольким ключам
- Записи в отношении предполагаются пронумерованными последовательно от, например, 0
  - Имея номер  $n$  довольно просто получить запись  $n$ 
    - Особенно, если записи фикс. длины
- Применимо, если атрибуты содержат в себе малое число уникальных значений
  - Например, пол, город, страна
  - Или уровень дохода (0-9999, 10000-19999, 20000-50000, 50000-бесконечность)
- Bitmap (битовая карта) – это просто массив битов

# Bitmap индексы

- В простейшей форме битмар индекс по атрибуту содержит битовую карту для каждого значения атрибута
  - Битовая карта содержит столько битов сколько записей
  - В битовой карте значения  $v$ , the bit для записи 1 запись содержит значения  $v$  для атрибута, иначе - 0

record number	<i>ID</i>	<i>gender</i>	<i>income_level</i>
0	76766	m	L1
1	22222	f	L2
2	12121	f	L1
3	15151	m	L4
4	58583	f	L3

Bitmaps for *gender*

m	10010
f	01101

Bitmaps for *income\_level*

L1	10100
L2	01000
L3	00001
L4	00010
L5	00000

# Bitmap индексы

- Bitmap индексы полезны для запросов по нескольким атрибутам
  - не всегда полезны для запросов с одним атрибутом
- Запросы работают с
  - Пересечением (and)
  - Объединением (or)
- Каждая операция берет две битовые карты того же размера и применяет битовые операции
  - Пример.  $100110 \text{ AND } 110011 = 100010$   
 $100110 \text{ OR } 110011 = 110111$   
 $\text{NOT } 100110 = 011001$
  - Мужчины с уровнем дохода L1:  $10010 \text{ AND } 10100 = 10000$ 
    - Затем можно получить необходимые кортежи
    - Подсчет количества очень быстрый