

①

## Упражнения

а) • Возмем обратный оператор по отнош. к  $\hat{I}$ :

по опред.:  $\hat{I}\hat{I}^{-1} = \hat{I} \rightarrow \underbrace{\hat{I}\hat{I}\hat{I}^{-1}}_{\hat{I}} = \hat{I}\hat{I} \rightarrow \hat{I}^{-1} = \hat{I}$

То есть  $\hat{I}^{-1} = \hat{I}$

• Найдем эрмитово сопряженный к  $\hat{I}$ :

по опред.:  $\langle \varphi | \hat{I} \psi \rangle = \langle \hat{I}^+ \varphi | \psi \rangle$

$$\langle \varphi | \hat{I} \psi \rangle = \int \varphi^*(\vec{r}) \underbrace{\hat{I} \psi(\vec{r})}_{\psi(-\vec{r})} dV \stackrel{\vec{r}' = -\vec{r}}{=} \int \varphi^*(-\vec{r}') \psi(\vec{r}') dV =$$

$$= \int (\hat{I} \varphi(\vec{r}'))^* \psi(\vec{r}') dV = \langle \hat{I} \varphi | \psi \rangle \rightarrow \hat{I}^+ = \hat{I}$$

То есть  $\hat{I}^+ = \hat{I}$

б) • Найдем обратный оператор по отнош. к  $\hat{T}_a$

по отр.:  $\hat{T}_{-a} \hat{T}_a f(\vec{r}) = f(\vec{r}) \quad (\text{т.к. } \hat{T}_a f(\vec{r}) = f(\vec{r} - \vec{a}))$

То есть  $\hat{T}_a^{-1} = \hat{T}_{-a}$

• Найдем  $\hat{T}_a^+$ :  $\langle \varphi | \hat{T}_a \psi \rangle = \int \varphi^*(\vec{r}) \hat{T}_a \psi(\vec{r}) dV = \int \varphi^*(\vec{r}) \psi(\vec{r} - \vec{a}) dV =$   
 $\langle \hat{T}_a^+ \varphi | \psi \rangle$

$$= [\vec{r}' = \vec{r} - \vec{a}] = \int \varphi^*(\vec{r}' + \vec{a}) \psi(\vec{r}') dV = \langle \hat{T}_{-a} \varphi | \psi \rangle$$

То есть  $\hat{T}^+ = \hat{T}_{-a}$

И, с учетом предыдущей точки:  $\hat{T}_a^{-1} = \hat{T}^+$



② Оператор инверсии:  $\hat{I} f(\vec{r}) = f(-\vec{r})$

Чтобы найти соотв. значения и соотв. состояния, решим ур-ие  $\hat{I} f = \lambda f$

$$\hat{I}^2 f = \hat{I}(\lambda f) = \lambda^2 f = f \quad \hookrightarrow \quad \lambda^2 = 1 \quad \hookrightarrow \quad \lambda_{\pm} = \pm 1$$

Для  $\lambda_+ = 1$ :

$$\hat{I} f_+(\vec{r}) = \underbrace{f_+(-\vec{r})}_{\text{по опред. оператор. инверс.}} = \underbrace{f_+(\vec{r})}_{\text{т.к. } \lambda=1} \quad \hookrightarrow \quad f_+ - \text{чётная функция}$$

Для  $\lambda_- = -1$ :

$$\hat{I} f_-(\vec{r}) = f_-(-\vec{r}) = -f_-(\vec{r}) \quad \hookrightarrow \quad f_- - \text{нечётная функция}$$

$$\begin{aligned} \textcircled{3} \quad \hat{T}_a \psi(x) &= \psi(x-a) = \psi(x) - \psi'(x) \cdot a + \frac{1}{2} \psi''(x) a^2 + \dots = \\ &= \left[ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(-a \frac{d}{dx}\right)^n \right] \psi(x) = e^{-a \frac{d}{dx}} \psi(x) = e^{-\frac{i}{\hbar} a \cdot \hat{p}} \psi(x) \end{aligned}$$

Т.е. формально  $\hat{T}_a = e^{-\frac{i}{\hbar} a \cdot \hat{p}}$ , где  $\hat{p} = -i\hbar \frac{d}{dx}$  - оператор импульса.

Собственные функции и соотв. значения  $\hat{p} = -i\hbar \frac{d}{dx}$  суть

$$\psi_k(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx} \quad \text{и} \quad p = \hbar k, \quad \text{где} \quad k \in \mathbb{R} - \text{волновое число}$$

Значит оператор  $\hat{T}_a$  имеет те же соотв. функции, что и  $\hat{p}$ ,

$$\begin{aligned} \text{т.к. по опред. функции от оператора} \quad \hat{A} \psi_a(x) &= a \psi_a(x) \xleftrightarrow{\text{def}} \\ \xleftrightarrow{\text{def}} f(\hat{A}) \psi_a(x) &= f(a) \psi_a(x) \end{aligned}$$

$$\text{Откуда соотв. значения } \hat{T}_a \text{ суть } \lambda = e^{-ika}, \quad k \in \mathbb{R}$$



④

Используя упр. 3 и учитывая, что в общем случае  $\vec{r} = x$ , а  $\vec{r}$  и  $\frac{d}{dx} \rightarrow \nabla$ .

Тогда  $\hat{T}_a = e^{-a\hat{p}} = e^{\frac{-i}{\hbar} a \hat{p}}$ , где  $\hat{p} = -i\hbar \nabla$ .

⑤ Явный вид оператора  $e^{i\varphi \hat{I}}$

Вспомогая, что  $e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$ , а  $e^{\hat{A}} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\hat{A}^k}{k!}$ , получим:

$$\begin{aligned} e^{i\varphi \hat{I}} &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(i\varphi \hat{I})^k}{k!} = \sum_{\substack{s=0 \\ k=2s}}^{\infty} \frac{(i\varphi)^{2s}}{(2s)!} \hat{I}^{2s} + \sum_{\substack{s=0 \\ k=2s+1}}^{\infty} \frac{(i\varphi)^{2s+1}}{(2s+1)!} \hat{I}^{2s+1} = \\ &= \sum_{s=0}^{\infty} \frac{(-1)^s \varphi^{2s}}{(2s)!} \hat{I}^{2s} + \sum_{s=0}^{\infty} \frac{(-1)^s \varphi^{2s+1}}{(2s+1)!} i \hat{I}^{2s+1} = \hat{I} \cos \varphi + i \hat{I} \sin \varphi \end{aligned}$$

⑥

$$[H, I] \stackrel{\text{def}}{=} HI - IH$$

• Рассмотрим  $[\hat{A}\hat{B}, \hat{C}] = \hat{A}[\hat{B}, \hat{C}] + [\hat{A}, \hat{C}]\hat{B}$

$$\begin{aligned} [\hat{A}\hat{B}, \hat{C}] &= \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{C}\hat{A}\hat{B} = \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{A}\hat{C}\hat{B} + \hat{A}\hat{C}\hat{B} - \hat{C}\hat{A}\hat{B} = \\ &= \hat{A}(\hat{B}\hat{C} - \hat{C}\hat{B}) + (\hat{A}\hat{C} - \hat{C}\hat{A})\hat{B} = \hat{A}[\hat{B}, \hat{C}] + [\hat{A}, \hat{C}]\hat{B} \end{aligned}$$

• Рассмотрим  $[\hat{A}, \hat{B}\hat{C}] = \hat{B}[\hat{A}, \hat{C}] + [\hat{A}, \hat{B}]\hat{C}$

$$\begin{aligned} [\hat{A}, \hat{B}\hat{C}] &= \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{B}\hat{C}\hat{A} = \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{B}\hat{A}\hat{C} + \hat{B}\hat{A}\hat{C} - \hat{B}\hat{C}\hat{A} = \\ &= (\hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A})\hat{C} + \hat{B}(\hat{A}\hat{C} - \hat{C}\hat{A}) = [\hat{A}, \hat{B}]\hat{C} + \hat{B}[\hat{A}, \hat{C}] \end{aligned}$$