

PROJET D'AIDE À LA NAVIGATION POUR AVEUGLES

PLAN DE DÉVELOPPEMENT



SUIVI DES MODIFICATIONS DU DOCUMENT

Version	Date	Validation	Commentaire
A	25/09/2025	Gilles VENTURINI	Rédaction initiale
B	08/10/2025	Gilles VENTURINI	Ajout nom association

REDACTEUR : Alexandre BOURCIER**VALIDATEUR :** Gilles VENTURINI**CLIENT :** Gilles VENTURINI**ENCADRANT :** Frédéric CHAUVIN

Table des matières

1. Présentation du projet	3
2. Équipe du projet	4
2.1. Maître d'œuvre	4
2.2. Encadrant.....	4
2.3. Client / Maître d'ouvrage.....	4
3. Cycle de développement	5
3.1. Méthode du projet.....	5
3.2. Description des phases	5
4. FOP	7
5. Suivi de projet.....	8
5.1. Comité de suivi	8
5.2. Comité de pilotage.....	8
5.3. Revues	8
6. Outils	9
6.1. Conception	9
6.2. Développement	9
6.3. Documentation	9
6.4. Conduite de projet	9
7. Planning prévisionnel	10

1. Présentation du projet

Étudiant en 5^{ème} année à POLYTECH Tours en Informatique et Systèmes Intelligents Embarqués, je dois effectuer un Projet Recherche et Innovation (PRI) de septembre 2025 à février 2026.

L'objectif est de concevoir un système de canne intelligente pour aveugles qui pourrait détecter les obstacles/individus devant l'utilisateur et de l'en informer. La détection des objets se ferait à l'aide d'une caméra et d'un algorithme de reconnaissance et la distance serait évaluée à l'aide d'un radar à ultrasons. L'utilisateur est informé de la présence d'un objet grâce à des hauts parleurs et un vibreur.

On peut imaginer plusieurs modes de fonctionnement : Un mode de marche qui signale uniquement si quelque chose se trouve en face de la personne. Un mode de reconnaissance qui annonce quel type d'objet / personne se trouve devant ou sur les côtés de l'utilisateur.

Ce projet s'inscrit dans le cadre d'une reprise de projet antérieur. En effet, la canne intelligente a déjà été construite. L'idée est de reprendre le système et de l'améliorer sur plusieurs points :

- Le visuel : Peaufiner la maquette, la rendre plus robuste
- Le code : Il doit fonctionner parfaitement
- L'ergonomie : Une fois allumé le système doit fonctionner parfaitement

2. Équipe du projet

2.1. Maître d'œuvre

Le MOE en charge du projet est :

- Alexandre BOURCIER

2.2. Encadrant

L'encadrant fait office de pont entre le client et l'étudiant, mais aussi de référent technique :

- Gilles VENTURINI

2.3. Client / Maître d'ouvrage

Les clients de ce projet seront les personnes concernées, donc n'importe quel aveugle. Une démonstration aura lieu avec l'association H2VL

3. Cycle de développement

3.1. Méthode du projet

Le projet adopte la méthode du cycle en V. Cette méthode divise le projet en plusieurs phases, avec les activités de développement et de test. Au début du projet, les tâches ont été définies pour chaque étape. Cette approche vise à minimiser les risques en identifiant et corrigent les erreurs à chaque étape du processus, favorisant ainsi la qualité et la fiabilité du produit final.

3.2. Description des phases

La description des phases s'est effectuée en accord avec la méthode du cycle en V mise en place. La fin du projet se situe à la conception détaillée.

- Initialisation
- Spécifications
- Conception générale
- Conception détaillée
- Réalisation
- Tests unitaires
- Tests d'intégration
- Validation fonctionnelle
- Clôture du projet.

Chacune de ses étapes est divisé en plusieurs tâches, et se termine par un jalon (voir détail page suivante) :

- **Initialisation**
 - FOP
 - Plan de développement
 - Kick-Off / Réunion de lancement
- **Spécifications**
 - Rédaction du cahier de spécifications
 - Validation du cahier de spécifications
 - Livraison des spécifications
 - Revue des spécifications
- **Conception générale**
 - Étude du système global
 - Validation de la conception générale
 - Livraison de la conception général
 - Revue de la conception générale
- **Conception détaillée**
 - Schéma détaillés global
 - Validation de la conception détaillée
 - Livraison de la conception détaillée
 - Revue de la conception détaillée
- **Réalisation**
 - Développement du code
- **Tests unitaires**
 - Test du capteur
 - Test du software
 - Validation des tests unitaires
 - Livraison des tests unitaires
 - Revue des tests unitaires
- **Tests d'intégration**
 - Test d'intégration système RTA
 - Validation des tests d'intégration
 - Livraisons des tests d'intégration
 - Revue des tests d'intégration
- **Validation fonctionnelle**
 - Test sur le site avec le client
 - Rédaction du manuel d'utilisation
 - Rédaction du manuel d'installation
- **Clôture du projet**
 - Rédaction du rapport
 - Préparation soutenance
 - Soutenance

4. FOP

Client: M. Gilles VENTURINI

Projet: Système d'aide à la navigation pour aveugles

Membres de l'équipe:

- Chef de projet : M. Alexandre BOURCIER

Prestations intellectuelles

Profil		PRIX/H	H	Total
Chef de projet		35	115	9200
Total prestations intellectuelles				9 200,00 €

Autres chiffres d'affaires

Désignation	Coût Unit.	Qté	Total
Matériel mécanique	50	1	50
Divers	50	1	50
Total ACA			100,00 €
Analyse des risques (~10%)			930,00 €
Total budget interne			10 230,00 €
Prix de vente			13 299,00 €
Marge prévisionnelle (~30%)			3 069,00 €

5. Suivi de projet

Le projet n'étant que sur 6 mois, il est très important de maintenir une bonne communication ainsi que des réunions récurrentes.

5.1. Comité de suivi

Le comité de suivi est organisé au minimum toutes les semaines entre l'encadrant et l'étudiant afin de se synchroniser sur l'état d'avancement des tâches réalisées ou à réaliser. Ces comités peuvent prendre la forme de simples mails, visites dans la salle 220, comptes rendus, ... À la suite de ces réunions, des actions doivent être mises en place pour assurer la bonne conduite du projet. C'est à l'étudiant d'organiser ces réunions. Des petits comptes-rendus devront être rédigés et seront diffusés dans le Drive prévu à cet effet.

5.2. Comité de pilotage

Le comité de pilotage est organisé à chaque fin de phases entre l'encadrant et l'étudiant. A la suite de ces réunions, la phase sera soit validée par l'encadrant, soit à revoir par l'étudiant. Pour chaque réunion de suivi de pilotage, l'étudiant doit faire un compte-rendu qu'il enverra à son encadrant.

Lors du rendu de tout livrable, un courriel de notification sera envoyé par l'étudiant au client / validateur. Sans retour formel de la part de ce dernier dans les 5 jours ouvrés suivant l'envoi, le livrable sera considéré comme tacitement validé.

5.3. Revues

Revue des spécifications : Avant 22/10/2025

L'étudiant doit livrer un cahier de spécifications au client. En retour, le client devra valider ou non ce cahier, ainsi que remplir un bon de livraison.

Revue de la conception : Avant 19/11/2025

L'étudiant doit livrer un cahier de conception générale au client. En retour, le client devra valider ou non ce cahier, ainsi que remplir un bon de livraison.

Revue de la réalisation :

L'étudiant doit livrer le livrable des réalisations au client. En retour, le client devra valider ou non ce livrable, ainsi que remplir un bon de livraison

6. Outils

6.1. Conception

Pour la conception, nous utiliserons :

- Draw.io et/ou MS Visio pour la création des schémas.
- Pack Office, pour la gestion de projet.

6.2. Développement

Pour le développement, nous utiliserons :

- Visual Studio Code comme IDE
- GitLab
- Linux comme OS de notre système

6.3. Documentation

La documentation utilisée pour ce projet correspond aux :

- Documentations techniques de chaque élément (capteurs, Jetson nano, etc...)
- Documentations des projets précédents

6.4. Conduite de projet

Pour la conduite de projet, nous utiliserons :

- Google Drive pour les rendus de livrables et rapports réguliers
- Gantt Project pour la création de planning prévisionnel et réel

7. Planning prévisionnel

