

Norges teknisk—naturvitenskapelige universitet Institutt for datateknologi og informatikk TDT4102 Prosedyreog objektorientert programmering Vår 2020

Øving 3

Frist: 2020-01-31

Mål for denne øvingen:

- Lære å organisere koden din i flere filer
- Lære forskjellene mellom vanlige variabler og referanser
- Lære å bruke nyttige funksjoner fra standardbiblioteket som sin og cos (Se PPP §24.8)
- Generere tilfeldige tall

Generelle krav:

- Bruk de eksakte navn og spesifikasjoner gitt i oppgaven.
- Teorioppgaver besvares med kommentarer i kildekoden slik at læringsassistenten enkelt finner svaret ved godkjenning.
- 70% av øvingen må godkjennes for at den skal vurderes som bestått.
- Øvingen skal godkjennes av stud.ass. på sal.
- Det anbefales å benytte en programmeringsomgivelse (IDE) slik som Visual Studio Code.

Anbefalt lesestoff:

• Kapittel 5 og 8 i PPP.

Å skrive kode i flere filer

Når man programmerer er det viktig å være ryddig. C++ legger til rette for flere måter å organisere kode på. Å bygge en struktur ved hjelp av filer hjelper på lesbarhet og forståelse av koden. Uten denne muligheten ville alle programmer vi ønsket å skrive vært samlet i en stor fil.

Vanligvis vil koden til et C++-program være strukturert som dette:

- En «hovedfil», gjerne kalt main.cpp, som inneholder main-funksjonen
- En eller flere .cpp-filer (implementasjonsfiler)
- En eller flere .h- eller .hpp-filer (headerfiler)

Implementasjonsfiler

I disse filene implementeres funksjonene som brukes i programmet. Det er vanlig å plassere relaterte funksjoner i samme fil, gruppert etter formål. I dette faget kan det for eksempel være nyttig å ha én fil per oppgave i en øving, der man implementerer alle funksjonene som trengs for å gjøre den oppgaven.

Hovedfilen

Dette er implementasjonsfilen som inneholder main-funksjonen, som kjøres når programmet startes. Ofte inneholder denne filen kun main-funksjonen, og ingen andre funksjoner.

Headerfiler

En headerfil er en fil med en samling av deklarasjoner. Headerfilen inneholder funksjonsprototyper for alle funksjoner som skal gjøres tilgjengelige når headerfilen inkluderes fra en implementasjonsfil. Å samle deklarasjoner i headerfiler er nøkkelen til god strukturering i C++. For å se hva et program kan gjøre er det nok å se i headerfilen, programmets grensesnitt, etter mulige operasjoner og handlinger.

Filenes relasjon til hverandre

En headerfil bør inkluderes i kildefiler som definerer funksjoner som er deklarert i headerfilen. Det gjør at kompilatoren kan luke ut eventuelle skrivefeil og andre småfeil som kan være vanskelig å oppdage. Det samme gjelder for kildefiler med kode som kaller på funksjonen, de må også kjenne til at funksjonen eksisterer og deklarasjonen må være tilgjengelig.

Konvensjonen er at hver .cpp-fil — med unntak av «hovedfilen» — har en headerfil med samme navn, som beskriver hva som er implementert i den tilsvarende .cpp-filen. Har man en fil som heter minefunksjoner.cpp har man også minefunksjoner.h. For å finne ut hva som er implementert i minefunksjoner.cpp kan man se på minefunksjoner.h.

Kopier og lim inn

De stedene det står **#include "headerfile.h"** er det enkelt og greit en innlesing av headerfilen som foregår ved kompilering. Se §8.3 *Headerfiles* i læreboka (PPP) for et eksempel.

Generelt er det ønskelig at hver fil som inngår i prosjektet ditt bare blir med en gang i kompileringen. For headerfiler må man ofte passe på dette ved bruk av såkalte «header guards», men en enklere og etterhvert svært utbredt måte å sørge for dette er å skrive **#pragma once** øverst i headerfilen. Det er ikke standard, men støttet av de aller fleste kompilatorer¹.

¹Du kan lese mer om dette her: https://en.wikipedia.org/wiki/Pragma_once

Del 1: Enkel bevegelse

I denne øvingen kommer vi til å se på gjenstander i bevegelse. Spesifikt ønsker vi å se på banen til en kanonkule som blir skutt ut med en gitt vinkel og fart.

Opprett et prosjekt som beskrevet i øving 0.

\Box Funksjonsdeklarasjoner (10%)

I denne oppgaven skal vi lage et sett med funksjonsdeklarasjoner. De skal være i en egen headerfil, som i denne øvingen skal hete cannonball.h (evt. cannonball.hpp).

Funksjonsdeklarasjonene du skal lage i denne oppgaven danner grunnlaget for et *bibliotek* som kan regne ut banen til en kanonkule. Det skal ikke være nødvendig å gjøre antagelser.

a) Akselerasjonen i y-retning (oppover).

Funksjonen skal returnere akselerasjonen i y-retning og skal være et flyttall, (double). Funksjonen skal hete acclY og parameterlisten er tom.

b) Farten i y-retning (oppover).

Funksjonen tar inn to flyttall (double): startfart (initVelocityY) og tid i sekunder (time). Returverdien er farten som et flyttall. Funksjonen skal hete velY.

c) Posisjon i henholdsvis x- og y-retning.

Vi trenger en funksjon for hver retning:

Posisjon i x-retning Posisjon i y-retning

Begge funksjonene tar inn tre flyttall hver: startposisjon (initPosition), startfart (initVelocity) og tid (time). Kall funksjonene posX og posY. Returtypen er også flyttall.

d) Utskrift av tid.

Den tar inn tid i sekunder (double) og returnerer ingen verdi. Funksjonen skal hete printTime.

e) Flyvetid.

Den tar inn startfart i y-retning og returnerer flyvetiden i sekunder. Funksjonen skal hete flightTime. Både parameter og returverdi er flyttall (double).

I denne oppgaven skal vi implementere funksjonene fra forrige oppgave. Alle funksjonsimplementasjoner skal ligge i en implementasjonsfil. I dette tilfellet bør den hete cannonball.cpp siden vi skal implementere funksjonene fra cannonball.h.

De nødvendige formlene vil bli presentert. Din oppgave er å skrive funksjoner som passer til beskrivelsen/formelen under hver oppgave og som samsvarer med funksjonsdeklarasjonene vi lagde tidligere. For å få hjelp av kompilatoren til å unngå skrivefeil er det en god tommelfingerregel å inkludere headerfilen(e) som inneholder deklarasjoner for de funksjonene som skal implementeres. F.eks.

```
#include "cannonball.h"
```

Legg header- og implementasjonsfil i samme filkatalog, så unngår du unødvendige problemer.

a) Akselerasjon i y-retning.

Vi definerer vertikal akselerasjonen til å ha positiv retning oppover, derfor blir kulas akselerasjon $-9.81 \,\mathrm{m\,s^{-2}}$.

b) Fart i y-retning.

Funksjonen skal beregne farten i y-retningen basert på argumentene:

$$FartY = StartFartY + AkselerasjonY \cdot Tid$$
 (1)

c) Posisjonsberegning.

Formel for beregninger (gjelder både x- og y-retning):

$$Posisjon = StartPosisjon + StartFart \cdot Tid + \frac{Akselerasjon \cdot Tid^2}{2}$$
 (2)

Aksellerasjon i x-retningen er $0 \,\mathrm{m\,s^{-2}}$

d) Utskrift av tid.

Funksjonen skal fra argumentet beregne antall timer, minutter og sekunder og skrive det til skjerm på en leselig måte.

e) Flyvetid.

flightTime skal finne ut hvor lenge et objekt kommer til å fly gitt en startfart. I denne oppgaven antas et plant underlag, ingen friksjon i lufta, og kun tyngdekraften påvirker kulens fart i y-retningen, slik at kun startfarten i y-retning påvirker flytiden. Vi antar også at kulen skytes ut fra (posY = 0) og får dermed at kulens flytid er gitt ved:

$$Tid = \frac{-2 \cdot StartFartY}{AkselerasjonY}$$
 (3)

Å teste deler av et program er viktig for å verifisere at oppførselen er som forventet. Det kan være flere kilder til en feil: syntaks, logikk, eksterne faktorer, osv. Ofte kan det være utfordrende å finne feil dersom man skriver mye kode før den testes.

a) Forsikre deg om at programmet kompilerer.

Dersom programmet ikke kompilerer, sjekk følgende:

- Filer eksisterer: main.cpp, cannonball.h og cannonball.cpp.
- Inkludering: main.cpp skal inkludere cannonball.h. cannonball.cpp bør inkludere cannonball.h.
- I alle filene finnes det til sammen kun en main-funksjon (int main()).
- .cpp-filer bør aldri inkluderes, kun .h-filer.

Dersom det fortsatt ikke fungerer når du prøver å kompilere må du se nærmere på feilmeldingene. Forstår du ikke feilmeldingen kan du prøve å søke etter den med Google, spørre studentassistenten din eller spørre i emnets diskusjonsforum.

b) Test hver funksjon fra main.

Nyttig å vite: flyttall

Når man gjør operasjoner med flyttall kan man få et annet resultat enn det man forventer. Dette er fordi en datamaskin representere flyttall med et endelig antall desimaler. Du kan lese mer om dette i lærebokas kapittel 24.2. Når vi skal verifisere at funksjon som utfører flyttall operasjoner gir oss ønsket resultat må vi sjekke om resultatet ligger innenfor et intervall. Altså at resultatet er tilnærmet likt forventet resultat. Ved å bruke eksempeldata der man vet svaret på forhånd kan man teste at

programmet fungerer sånn det skal.

• Dataene under er noen eksempler på forventede resultater.

	T = 0	T = 2.5	T = 5.0
acclX	0	0	0
acclY	-9.81	-9.81	-9.81
velX	50.0	50.0	50.0
velY	25.0	0.475	-24.05
posX	0.0	125.0	250.0
posY	0.0	31.84	2.375

Merk: Hverken acclX eller velX tilsvarer funksjoner i oppgaven. Disse verdiene er med fordi du kanskje trenger dem som argumenter når du skal teste andre funksjoner. Vi antar at initPosition = 0 i både x- og y-retning.

• Opprett en funksjon som skal sammenligne to flyttall og avgjøre om de er tilnærmet like. Funksjonen skal skrive resultatet av testen til skjerm. Deklarasjonen til en slik funksjon kan være:

Deklarer og implementer funksjonen i main-filen.

Nyttig å vite: deklarasjon og definisjon i samme fil

En funksjon kan deklareres et sted og defineres et annet, også i samme fil, for eksempel i main-filen. Da kan funksjonen deklareres over main() og defineres under. På den måten vet main() at funksjonen finnes uten at definisjonen må ligge før. Eks på main.cpp:

```
int add(int a, int b); // deklarasjon
int main() { cout << add(2, 3) << '\n'; }
int add(int a, int b) { return a + b; } // definisjon</pre>
```

 $\bullet\,$ Et eksempel på bruk for den ene tallverdien gitt med fete typer i tabellen ovenfor (250.0)er:

testDeviation(posX(0.0,50.0,5.0), 250.0, maxError, "posX(0.0,50.0,5.0)"); Her er maxError en konstant i programmet ditt som du definerer verdien på selv (f.eks. 0.0001), og vi bruker parameteren name til å si hvilken test vi utfører.

• Test funksjonene dine med testDeviation().

Del 2: Gjenbruk av funksjoner

4 Implementer funksjoner (20%)

a) Implementering av funksjoner.

Implementer funksjonene under i cannonball.cpp. Husk å plassere deklarasjonene i cannonball.h

```
// Ber brukeren om en vinkel
double getUserInputTheta();

//Ber brukeren om en absoluttfart
double getUserInputAbsVelocity();

// Konverterer fra grader til radianer
double degToRad(double deg);

// Returnerer henholdsvis farten i x-, og y-retning, gitt en vinkel
// theta og en absoluttfart absVelocity.
double getVelocityX(double theta, double absVelocity);
double getVelocityY(double theta, double absVelocity);

// Dekomponerer farten gitt av absVelocity, i x- og y-komponentene
// gitt vinkelen theta. Det første elementet i vectoren skal være
//x-komponenten, og det andre elementet skal være y-komponenten.
// "Vector" i funksjonsnavnet er vektor-begrepet i geometri
vector<double> getVelocityVector(double theta, double absVelocity);
```

Funksjonene brukes til å lese inn en vinkel og en fart fra brukeren og omgjøre de innleste verdiene til hastighet i x- og y-retning. Den siste funksjonen, getVelocityVector, kombinerer så de to forrige getVelocity-funksjonene i én funksjon.

I funksjonen getVelocityX beregnes farten i x-retning:

$$FartX = AbsoluttFart \cdot cos(Vinkel) \tag{4}$$

Tilsvarende for getVelocityY:

$$FartY = AbsoluttFart \cdot \sin(Vinkel) \tag{5}$$

Funksjonen getVelocityVector() kaller getVelocityX() og getVelocityY() og lagrer returverdiene fra disse funksjonene i en vector og returnerer denne.

b) Implementer funksjonen

```
double getDistanceTraveled(double velocityX, double velocityY)
```

som skal returnere den horisontale avstanden kanonkulen fløy før den traff bakken, med andre ord verdien til posisjonen i x-retning når posisjonen i y-retning (høyde over bakken) er 0. Gjenbruk av kode anbefales.

Du kan fremdeles anta at kanonkulen skytes ut fra pos Y = 0.

c) Implementer funksjonen targetPractice()

som skal ta inn en avstand distanceToTarget og returnere avviket i meter mellom verdien distanceToTarget og der kulen lander (avstand fra start i x-retning) når velocityX og velocityY er henholdsvis startfart i x- og y-retning.

d) Test koden fra main().

Verifiser at programmet oppfører seg som du forventer.

5 Cannonball, et lite spill (40%)

I denne oppgaven skal du skrive et enkelt spill som går ut på å skyte en kanonkule mot et mål.

Ofte har vi lyst til at programmet vårt skal ha en form for tilfeldig oppførsel. Vanligvis får man til dette ved å generere tilfeldige tall. Når vi her snakker om tilfeldige tall mener vi pseudotilfeldige heltall fra en uniform sannsynlighetsfordeling på et bestemt intervall, som vil si at alle de mulige verdiene i intervallet skal være like sannsynlige utfall. At vi genererer pseudotilfeldige tall betyr at tallene regnes ut med en deterministisk algoritme basert på en «startverdi» som kalles et frø (Eng. seed).

a) Opprett en ny fil, utilities.cpp, og tilhørende headerfil. Filen skal inneholde en funksjon for å generere pseudotilfeldige tall.

Nyttig å vite: rand og srand

Det finnes i moderne C++ hovedsakelig to måter å generere tilfeldige tall på. Her skal vi bruke den «gamle» metoden, som kommer fra programmeringsspråket C, som er å bruke funksjonen rand fra biblioteket cstdlib. rand genererer pseudotilfeldige tall i intervallet 0 til RAND_MAX, der RAND_MAX er en konstant som er definert i biblioteket cstdlib. (Læreboka kapittel 24.7 presenterer randint som er en nyere og litt bedre måte å generere tilfeldige tall på, men vi skal ikke bruke det her).

Dersom man genererer to rekker med tall basert på samme frø, vil disse tallrekkene være identiske. Siden rand ikke automatisk får et nytt frø hver gang programmet kjøres, er vi nødt til å gjøre dette manuelt for å unngå at rand alltid gir oss samme tallrekke. Å velge hvilket frø som brukes kalles å initiere (Eng. seeding) rand. Dette gjøres ved å bruke funksjonen srand, som også finnes i biblioteket cstdlib.

Det er vanlig å bruke returverdien fra time(nullptr) til å initiere, dvs. som input til srand. time finnes i biblioteket ctime. Denne verdien er av historiske årsaker antallet sekunder siden nyttår 1970 (og endrer seg derfor hvert sekund). Dersom man kjører srand med time(nullptr), vil rand altså gi en unik tallrekke hver gang programmet kjøres forutsatt at man ikke starter programmet to ganger i løpet av samme sekund. Merk at man kun skal initiere én gang hver gang programmet kjøres. Her er et eksempel på bruk av rand og srand:

```
srand(static_cast<unsigned int>(time(nullptr)));
int tilfeldig_tall = rand();
// tilfeldig_tall inneholder nå et tilfeldig
// heltall mellom 0 og RAND_MAX
```

srand forventer en unsigned int som parameter og vi må derfor utføre en eksplisitt typekonvertering static_cast på den verdien time returnerer.

- b) Skriv en funksjon randomWithLimits som tar inn en øvre og nedre grense, og som bruker rand til å returnere et heltall i intervallet gitt av disse grensene (grensene skal være med i intervallet). Forsikre deg om at denne funksjonen fungerer slik den skal ved å teste den i main-funksjonen. Bruk en løkke for å kjøre funksjonen flere ganger. Kjør programmet flere ganger og sammenlign kjøringene.
- c) I forrige oppgave fikk vi samme resultat ved hver kjøring. Endre programmet ditt slik at du får forskjellig resultat ved hver kjøring, ved å bruke srand med time. Test deretter programmet ditt igjen, som beskrevet i forrige deloppgave. Hint: Bruk srand som beskrevet over. Husk at srand kun skal kjøres én gang, som betyr at den bør kjøres fra main-funksjonen.
- d) Implementer funksjonen playTargetPractice().

```
void playTargetPractice();
```

playTargetPractice() skal lese inn vinkel og startfart fra brukeren. Deretter skal funksjonen skyte med kanonen mot en tilfeldig plassert blink, mellom 100 og 1000 meter, og si hvor langt unna spilleren var fra å treffe målet. Spilleren skal få 10 forsøk på å treffe blinken og for hvert forsøk skal avstanden til målet, samt om skuddet var for langt eller for kort, skrives til skjerm. Det skal også oppgis hvor lang tid kulen har brukt på reisen, på en måte det er lett å tolke for mennesker.

Dersom kanonkulen lander mindre enn fem meter unna målet regnes det som et treff, og spilleren har vunnet. Spilleren taper dersom hun ikke treffer på 10 forsøk. Hvis spilleren vinner skal hun gratuleres, og tilsvarende skal hun informeres om tap dersom det motsatte skjer.

e) Visualisering med FLTK — frivillig —

Dette er en frivillig oppgave som krever at du har en riktig installasjon av FLTK og grafikkbiblioteket som følger med læreboka. Se Øving 0 Blackboard for nærmere detaljer. Det betyr at denne oppgaven krever at du oppretter et grafikkprosjekt. Du kan kopiere alle filene så langt i øvingen over i det nye prosjektet, eller legge til filene fra prosjektet du har arbeidet med til nå som allerede eksisterende filer.

I den utdelte koden, cannonball_viz.h og cannonball_viz.cpp, er det skrevet kode for å visualisere kanonkulens bane. Kall funksjonen

for å åpne et vindu som stegvis tegner banen. targetPosition er blinkens posisjon, fieldLength skal settes til den maksimale avstanden (1000 meter) og timeSteps (tidssteg) bestemmer hvor mange ganger langs kulens bane man skal vise kulens posisjon. Funksjonen er laget slik at man må trykke på Next-knappen oppe til høyre i vinduet for å vise hvert tidssteg, prøv gjerne med ulike antall tidssteg. Kallet på funksjonen skal gjøres en gang inne i den løkka der du gir tekstlig feedback til spilleren.

Du kan oppdage at konsollvinduet forsvinner etter at grafikkvinduet lukkes. Det kan du gjøre noe med ved å kalle funksjonen keep_window_open(). Se forelesning 1 og bokens side 53, nest siste avsnitt. Funksjonen er definert i headerfilen std_lib_facilities.h.