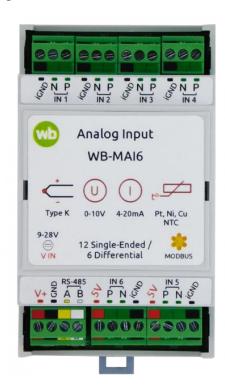
Модуль аналоговых входов WB-MAI6

Универсальный модуль аналогового ввода. Поддерживается большое количество типов датчиков — различные датчики температуры, датчики с унифицированным сигналом (ток, напряжение), датчики Холла, дискретные датчики. Подробнее смотрите инструкцию https://wirenboard.com/wiki/WB-MAI6 Modbus Analog Inputs.

Количество каналов: 6 дифференциальных, либо 12 однополярных.



Настройка модуля

Модуль универсальный и требует предварительной настройки.

В первую очередь необходимо указать тип датчика на нужном входе. Тип датчика для определенного канала указывается путем записи в соответствующий регистр кода датчика.

Карта регистров и коды датчиков указаны по следующей ссылке https://wirenboard.com/wiki/WB-MAI6_Modbus_Registers.

Настройку (запись параметров в модуль) можно производить, например, с помощью программы Modbus Poll. Можно использовать и любы другие удобные программы. По следующей ссылке перечислены некоторые программы https://wirenboard.com/wiki/Working with WB devices without a controller.

Параметры связи с модулем по умолчанию:

Скорость – 9600 бит/с; Количество битов данных – 8; Четность – None; Стоп биты – 2. Пример №1.

Канал модуля: 3.

Тип датчика: ТСМ-100 по трехпроводной схеме.

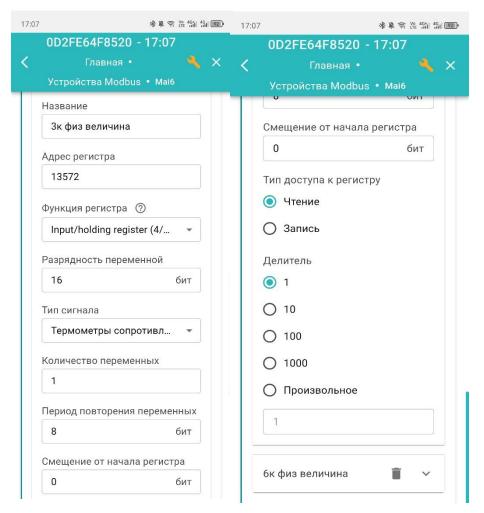
Для начала настроим модуль. Для этого нужно указать тип датчика на входе 3.

Тип датчика указывается в двух регистрах 0xX400 и 0xX401, где X – номер входа. Так как мы используем трехпроводку, то мы займем оба входа на одном канале и нам достаточно указать тип датчика только в регистре 0xX400 – в нашем случае в регистре 0x3400 (так как номер канал 3).

Итак, TCM 100 имеет код 0x1221 (hex формат) или 4641 (dec формат). Этот код мы отправляем в регистр 0x3400.

После настройки модуля и после физического подключения датчика к модулю, а модуля к контроллеру ZONT, можно приступать к настройке самого контроллера. Ниже можете посмотреть скриншоты настроек для текущего примера.

Нам необходимо прочитать пересчитанное в физическую величину значение (то есть значение уже в градусах Цельсия). Этому значению соответствует регистр 0х**X**504 или в нашем случае (канал 3) 0х**3**504. Переведем в десятичный формат и получим адрес – **13572**. Данный регистр является **Input регистром** и хранит значение в формате **16 бит со знаком**.



Канал модуля: 2.

Тип датчика: 2 датчика **NTC 10k** ($\mathbf{B} = \mathbf{3988} \ \mathbf{K}$) — один подключаем ко входу INxP, а другой ко входу INxN.

Для начала настроим модуль. Для этого нужно указать тип датчика входах INxP и INxN канала 2. Адреса регистров 0x2400 и 0x2401 соответственно. Значение для записи в оба регистра – 0x1701 (hex) или 5889 (dec).

Напомню, настройку можно делать через любые удобные программы, из которых можно подключатся к модулю MAI6 по Modbus и производить запись в регистры.

Далее настройки ZONT.

Физическая величина (температура) для датчиков, подключенных к каналу **2** и входам INxP, INxN, находится в регистрах 0x**2**504 и 0x**2**505, соответственно (**9476** и **9477** в десятичном формате).

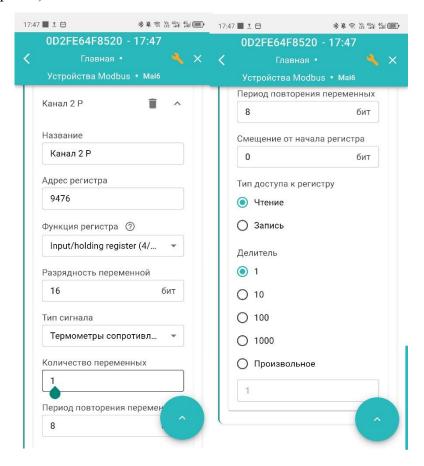


Рисунок для канала 2 входа INxP. Для канала 2 входа INxN настройки аналогичные, за исключением адреса, который равен 9477.

ВНИМАНИЕ! Способы физического подключения датчиков к модулю описаны в инструкции к WB-MAI6 https://wirenboard.com/wiki/WB-MAI6_Modbus_Analog_Inputs