

Лекция 10. Уравнение Эйлера — уравнение вида

$$a_0 x^n y^{(n)} + a_1 x^{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_n y = f(x)$$

a_i — постоянные

$x = e^t$ — замена при $x > 0$

$x = -e^t$ при $x < 0$.
сводит к линейному ур-нию с постоянными коэффициентами

Рассмотрим случай $x > 0$:

Д-ем : $\frac{dy}{dx^k} = e^{-kt} L[y]$, где $L[y] = \sum_{i=1}^k b_{k,i} y^{(i)}(t)$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dx}{dt} = e^{-t} \cdot y_t'$$

сумма произведений с постоянными коэф.

$$\begin{aligned} \frac{d^{k+1}y}{dx^{k+1}} &= \frac{d}{dx} (e^{-kt} L[y]) = e^{-t} \cdot \frac{d}{dt} (e^{-kt} L[y]) = \\ &= -k e^{-(k+1)t} L[y] + e^{-(k+1)t} \frac{dL[y]}{dt} = e^{-(k+1)t} L_1[y], \end{aligned}$$

где $L_1[y]$ - сумма производных $y_t^{(k+1)}, \dots, y_t'$ с постоянными коэффициентами.

Хар. ур: $a_0 \lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-n+1) + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0$
(получается из линейного подстановкой $y = e^{\lambda t} = x^{\lambda}$).

Системы линейных однородных уравнений с постоянными вещ. коэфф.

Однородная! (1) $\frac{d\vec{x}}{dt} = A\vec{x}$, A - матрица с пост. ^{веществ.} элем.

Построим ФСР (1) (ОЛСЧ), она будет выражена в элем. ф-тах

Будем искать решения (1) в виде

$$(2) \vec{x} = \vec{h} \cdot e^{\lambda t}, \quad \vec{h} \neq \vec{0}, \quad \lambda \in \mathbb{C}.$$

\vec{h} - const вектор

Подставим (2) в (1):

$$e^{\lambda t} (A - \lambda E) \vec{h} = \vec{0}. \quad e^{\lambda t} \neq 0 \quad \forall t \Rightarrow$$

$$\vec{x} \text{ вида (2) явл. рещ. (1)} \Leftrightarrow (A - \lambda E) \vec{h} = \vec{0} \Rightarrow$$

\vec{h} - собств. вектор, λ - с.з. матрицы A .

Необх. усл. $\det(A - \lambda E) = 0$ - наз. характ. ур-ием.

Лин-е система n , имеет n корней над \mathbb{C} .

опр. Набор векторов $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_k$ наз. жордановой цепочкой, если

$$A_{\lambda} \vec{e}_1 = \vec{0}, \quad A_{\lambda} = A - \lambda E$$

$$A_{\lambda} \vec{e}_2 = \vec{e}_1, \quad \vec{e}_1 - \text{с.в.}$$

$$\vdots$$
$$A_{\lambda} \vec{e}_k = \vec{e}_{k-1} \quad \vec{e}_i, i=2, k - \text{присоед.}$$

Теорема Жордана (сд-ва)

Для любой квадратной матрицы A в линейном векторном пространстве \mathbb{R}^n существует базис, состоящий из жордановых цепочек, которые отвечают всем собственным значениям A .

Все пр-во \mathbb{R}^n разбивается на прямую сумму инвар. подпр-в R_1, \dots, R_k (корневые).

Они состоят из таких \vec{x} , что $A_{\lambda_i}^{r_i} \vec{x} = \vec{0}$
 r_i - кратность λ_i и разн-ые R_i

$$\mathbb{R}^n = R_1 \oplus R_2 \oplus \dots \oplus R_k$$

$\begin{matrix} \updownarrow & & \updownarrow \\ \lambda_1^{r_1} & & \lambda_k^{r_k} \\ \updownarrow & & \updownarrow \\ r_1 & + \dots + & r_k = n \end{matrix}$

$\lambda_i \neq \lambda_j$

Базисы в R_i образуют жордановы цепочки.

Пусть с.з. λ соответ. цепочка e_1, \dots, e_k

Рассм. вектор-функцию

$$\vec{\omega}_m(t) = \vec{e}_1 \cdot \frac{t^{m-1}}{(m-1)!} + \frac{t^{m-2}}{(m-2)!} \vec{e}_2 + \dots + \vec{e}_m, \quad m = \overline{1, k}$$

Лемма 1. Функции $\vec{x}_m(t) = \vec{w}_m(t) e^{\lambda t}$, $m = \overline{1, k}$ являются
 решениями (1). При этом $\vec{x}_m(0) = \vec{e}_m$, $m = \overline{1, k}$

До-во: 1) $\frac{d\vec{w}_i}{dt} = \vec{w}_{i-1}$, т.к.

$$\frac{d\vec{w}_i}{dt} = \vec{e}_1 \cdot \frac{t^{m-2}}{(m-2)!} + \dots + \vec{e}_{i-1} = \vec{w}_{i-1}$$

2) $A\vec{w}_i = \lambda \vec{w}_i + \vec{w}_{i-1}$, т.к.

$$A\vec{w}_0 = \frac{t^{m-1}}{(m-1)!} A\vec{e}_1 + \dots + A\vec{e}_i = \frac{t^{m-1}}{(m-1)!} \lambda \vec{e}_1 +$$

$$+ \frac{t^{m-2}}{(m-2)!} (\lambda \vec{e}_2 + \vec{e}_1) + \dots + \lambda \vec{e}_i + \vec{e}_{i-1} = \lambda \vec{w}_i + \vec{w}_{i-1}.$$

3) Проверим $\vec{x}_m(t)$ в (1):

$$\frac{d\vec{x}_m}{dt} = \frac{d}{dt} (\vec{w}_m e^{\lambda t}) = \lambda e^{\lambda t} \vec{w}_m + e^{\lambda t} \frac{d\vec{w}_m}{dt} =$$

$$= e^{\lambda t} \left(\lambda \vec{\omega}_m + \frac{d\vec{\omega}_m}{dt} \right) = e^{\lambda t} A \vec{\omega}_m(t) = A \vec{x}_m.$$

$\vec{\omega}_{m-1}$

Если $t=0$ $\vec{x}_m(0) = \vec{\omega}_m(0) e^{\lambda \cdot 0} = \vec{\omega}_m(0) = \vec{e}_m.$

Рассмотрим все такие функции (из всех
цепочек)

Цепочки $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{f}_1, \vec{f}_2, \dots, \vec{f}_k$ образуют гр-у

$\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$ - базисные векторы, где $k \leq l \leq n$

$\vec{\varphi}_1(t), \dots, \vec{\varphi}_n(t)$ - гр-уны: $\vec{e}_1 e^{\lambda_1 t}, \dots, \left[\frac{t^{k_1-1}}{(k_1-1)!} \vec{e}_1 + \dots + \vec{e}_{k_1} \right] e^{\lambda_1 t}$

$\dots, \vec{f}_1 e^{\lambda_k t}, \dots, \left[\frac{t^{k_e-1}}{(k_e-1)!} \vec{f}_1 + \dots + \vec{f}_{k_e} \right] e^{\lambda_k t}$

Докажем, что все эти решения линейно независимы.

$W(t) = W[\vec{p}_1, \dots, \vec{p}_n]$. При $t=0$ $W(0) = W[\vec{h}_1, \dots, \vec{h}_n] \neq 0$, тогда
они лин. незав. $\forall t$.

Лемма 2. Если $\lambda = \alpha + i\beta$ ($\beta \neq 0$) — с.з. ^{вещ.} матрицы A ,
а \vec{h} — с.в. для λ , то \vec{h} — с.в. для $\bar{\lambda}$. Для ^{вещ.} λ \vec{h}
можно брать ^{вещ.}.

Д-во: $A\vec{h} = \lambda\vec{h}$
 $\overline{A\vec{h}} = A\vec{h} = \bar{\lambda}\vec{h}$

Для ^{вещ.} λ

$$(A - \lambda E)\vec{h} = \vec{0}$$

$\det A = 0 \Rightarrow \vec{h}$ можно брать ^{вещ.}

Веществ. векторы $\text{Im } \vec{h}$ и $\text{Re } \vec{h}$ лин. незав.

Теорема 1. Пусть $\vec{h}_1, \dots, \vec{h}_n$ — базис, сост. из нормиров.
испект., а $\vec{p}_1(t), \dots, \vec{p}_n(t)$ — особ. или решенные ОЛСЧ (2)
Тогда для \forall ее решения \exists константы C_i .

$$\vec{x}(t) = C_1 \vec{\varphi}_1(t) + \dots + C_n \vec{\varphi}_n(t).$$

Д-во следует из Теоремы 3 (лекция 8).

Построим ФСР, состоящий из веществ. решений. Пусть даны $\vec{h}_1, \dots, \vec{h}_n$ сост. из $2g$ кол-во-сопр. вект. и $n-2g$ действ. Тогда вещ. векторы $\operatorname{Re} \vec{h}_1, \operatorname{Im} \vec{h}_1, \dots, \operatorname{Re} \vec{h}_g, \operatorname{Im} \vec{h}_g, \vec{h}_{2g+1}, \dots, \vec{h}_n$ линея. незав.

(Аналогично g -ву теореме 1 лекция 9).

Получили **Теорему 2**:

Если среди решений $\vec{\varphi}_1(t), \dots, \vec{\varphi}_n(t)$ имеются $2g$ кол-во-сопр. и p действ. решений, $p+2g=n$, то $\operatorname{Re} \vec{\varphi}_1, \operatorname{Im} \vec{\varphi}_1, \dots, \vec{\varphi}_{2g+1}, \dots, \vec{\varphi}_n$ обр. веществ. ФСР системы (1).

$$\Delta - \text{во: } \det(\text{Re } \vec{\varphi}_1, \dots, \vec{\varphi}_n) \Big|_{t=0} = |\text{Re } \vec{h}_1, \text{Im } \vec{h}_1, \dots, \vec{h}_n| \neq 0, \text{ т.к.}$$

последние л.н. незав. \Rightarrow функции φ_i незав.

Жорданова клетка порядка m с соотв. зн. λ — это матрица вида

$$J_m = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & 0 \\ & \ddots & \ddots & \\ 0 & & \ddots & 1 \\ & & & \lambda \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_m$

В Жордановом базисе матрица A имеет вид

$$J = \begin{pmatrix} J_{k_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{k_\ell} \end{pmatrix}$$

k_ℓ — кратность с.з.

Из теоремы Мордана следует, что эквив.
матрицы T : $J = T^{-1}AT = \begin{pmatrix} J_{k_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{k_r} \end{pmatrix}$.

Линейные неоднор. сист. с пр. 2. квадратн.

$$\frac{d\vec{x}}{dt} = A\vec{x} + e^{M^t} \vec{p}_m(t) \quad (3)$$

\uparrow м-н степени m (полином)

$$\vec{p}_0 + \vec{p}_1 t + \dots + \vec{p}_m t^m$$

\nwarrow const вектора

Th (без д.ва) Система (3) имеет частное решение

вида $\vec{x}(t) = \vec{G}_{m+s}(t) e^{M^t}$, где \vec{G}_{m+s} -

век.-м-н-н степени $m+s$, а $s = \begin{cases} 0, & \text{если } \mu \neq \lambda \\ r, & \text{если } \mu = \lambda \end{cases}$
 r - макс длина ж.у.