

Математический анализ. Семинар 9

Затехал Айвазов Денис
Семинар вёл Скубачевский Антон

21 ноября 2017

1 Семинар 9.

1.1 Формула Остроградского- Гаусса

Это способ свести поверхностный интеграл 2 рода к кратному интегралу.

Теорема 1 (Формула Остроградского-Гаусса). Пусть область $G \subset \mathbb{R}^3$ с кусочно гладкой границей δG , ориентированной внешними нормальями. В G задано векторное поле $\bar{a} \in C^1(\bar{G})$ (\bar{a} непрерывно дифференцируемо на замыкании области G). Тогда:

$$\iint_{\delta G} (\bar{a}, \bar{n}) dS = \iiint_G \operatorname{div} \bar{a} \, dx dy dz$$

Если поверхность ориентирована не внешними нормальями, то перед интегралом нужно поставить '-'.
'-'

1.1.1 №11.47(2)

$$\mathbb{J} = \iint_S x^3 dy dz + y^3 dz dx + z^3 dx dy; \bar{a} = \begin{pmatrix} x^3 \\ y^3 \\ z^3 \end{pmatrix}$$

S - внутр. сторона сферы $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$;

$$\operatorname{div} \bar{a} = 3(x^2 + y^2 + z^2)$$

по формуле Остроградского-Гаусса. '-' т.к. S ориентирована не внешними нормальями (внутренняя сторона сферы по условию). Переходим к сферическим:

$$\mathbb{J} = - \iiint_G 3(x^2 + y^2 + z^2) dG = -3 \int_0^{2\pi} d\phi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \psi \psi \int_0^R r^2 \cdot r^2 dR = -3 \cdot 2\pi \cdot \frac{R^5}{5} \cdot 2 = -\frac{12\pi R^5}{5}$$

Замечание. Часто студенты применяют формулу Остроградского-гаусса там, где не нужно. Приведем пример, где ее применять нельзя.

Пример.

$$\iint_S yz dz dx$$

-, где S - внешняя сторона части эллипсоида $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$; $z \geq 0$; $a, b, c > 0$

Замена:

$$\begin{cases} x = a \cos \psi \cos \varphi \\ y = b \cos \psi \sin \varphi \\ z = c \sin \psi \end{cases}$$

$$\varphi \in [0; 2\pi]; \psi \in [0; \frac{\pi}{2}] \text{ (т.к. } z \geq 0)$$

Посмотрим на то, совпадает ли знак нормалей, получающихся при такой ориентации, со знаком нормалей, заданным в условии. Вектор нормали:

$$\vec{N} = \vec{r}'_{\varphi} \times \vec{r}'_{\psi} = \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x'_{\varphi} & y'_{\varphi} & z'_{\varphi} \\ x'_{\psi} & y'_{\psi} & z'_{\psi} \end{pmatrix}$$

Его проекция на ось OZ:

$$N_z = x'_{\varphi} y'_{\psi} - x'_{\psi} y'_{\varphi} = a \cos \psi \sin \varphi b \sin \psi \sin \varphi + a b \sin \psi \cos \varphi \cos \psi \cos \varphi$$

Посчитаем при $\psi = \pi/4, \varphi = \pi/4$:

$$N_z = ab((\frac{\sqrt{2}}{2})^4 + (\frac{\sqrt{2}}{2})^4) = \frac{ab}{2} > 0$$

По условию нормали внешние. Значит, проекция на OZ в верхней полуплоскости должна быть >0 . И мы при нашей параметризации получили >0 . Ура, совпало! Значит, когда будем считать интеграл, знак менять не надо будет. Таким образом, по формуле для подсчета поверхностного интеграла 2 рода через смешанное произведение имеем:

$$\begin{aligned} I &= + \iint_S \begin{vmatrix} 0 & b \sin \psi \cos \psi \sin \varphi & 0 \\ x'_{\varphi} & y'_{\varphi} & z'_{\varphi} \\ x'_{\psi} & y'_{\psi} & z'_{\psi} \end{vmatrix} d\varphi d\psi = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} b \sin \psi \cos \psi \sin \varphi a \cos \psi \sin \varphi c \cos \psi d\psi d\varphi = \\ &= -abc^2 \int_0^{\pi/2} \cos^3 \psi d\cos \psi \int_0^{2\pi} \sin^2 \varphi d\varphi = \frac{\pi abc^2}{4} \end{aligned}$$

Как вы уже поняли, поверхностные интегралы 2го рода проще считать по формуле Остроградского-Гаусса. Давайте ее применим.

Способ 2. Неверный. Решим по формуле О.-Г.

$$\operatorname{div} \vec{a} = \frac{\partial}{\partial y}(yz) = z.$$

$$\iint_S yz dz dx = \iiint_G z dx dy dz$$

Здесь G - то, что ограничивает наша полусфера, то есть верхний полушар \Rightarrow

$$\begin{cases} x = a \cos \varphi \cos \psi \\ y = b r \sin \varphi \cos \psi \\ z = c r \sin \psi \end{cases}$$

$r \in [0; 1], \varphi \in [0; 2\pi]; \psi \in [0; \pi/2]$ (т.к. $z \geq 0$, то есть полушар). Якобиан $J = abc r^2 \cos \psi$

$$\begin{aligned} \iiint_G z dx dy dz &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} c r \sin \psi abc r^2 \cos \psi d\psi d\varphi dr = \\ &= 2\pi abc^2 \int_0^1 r^3 dr \int_0^{\pi/2} \frac{\sin 2\psi}{2} d\psi = 2\pi abc^2 \frac{1}{4} \frac{1}{4} (-\cos 2\psi) \Big|_0^{\pi/2} = \frac{\pi abc^2}{4} \end{aligned}$$

И предыдущим способом получили $\frac{\pi abc^2}{4}$. Но этот способ неверный, так делать нельзя. Дело в том, что мы проинтегрировали тут, воспользовавшись формулой Остроградского-Гаусса, по всей границе верхней полусферы, в том числе и по ее нижней крышке, а по ней интегрировать не надо. Ответ правда получился верный, потому что интеграл по нижней крышке равен 0, потому что под интегралом стоит yz , а $z = 0$ на нижней крышке. Запомните и никогда так не делайте, это распространенная ошибка. Формулу О-Г применяем, только если наша поверхность полностью ограничивает какую-то область, то есть если наша поверхность образно говоря замкнута.

1.2 Формула Стокса

Сведение криволинейного интеграла II рода к пов. интегралу II рода

Теорема 2 (Формула Стокса). γ - плоский замкнутый кусочно гладкий контур. S - кусочно гладкая поверхность, натянутая на γ . \bar{a} - непрерывно дифференцируема в окрестности S . Ориентации γ и S согласованы по правилу буравчика (вкручивать по часовой стрелке. Вкручиваем буравчик по направлению ориентации γ . Если направление нормалей к поверхности совпадает с направлением буравчика, то все согласовано). Тогда справедлива формула Стокса:

$$\oint_{\gamma} (\bar{a}, d\bar{r}) = \iint_S (\text{rot} \bar{a}, \bar{n}) dS$$

1.2.1 №11.63

Найти $\oint_L ydx + zdy + xdz$?. Где $L : \begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = R^2 \\ x + y + z = 0 \end{cases}$ ориент.

положит. относительно $\bar{k} = (0, 0, 1)$. (имеется в виду, что ориентация поверхности и ее края уже согласованы)

Заметим, что L это пересечение сферы и плоскости т.е. окружность.

Проверим, в нужную ли сторону смотрят нормали к поверхности: $\bar{N} = (1, 1, 1)$; $\bar{n} = \frac{\bar{N}}{|\bar{N}|} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)$; Ориентация нормальная т.к. $(\bar{n}, \bar{k}) > 0$, значит, знака менять не нужно.

Векторное поле, как видим из условия, равно: $\vec{a} = (y; z; x)$

$$\text{rot} \bar{a} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y & z & x \end{vmatrix} = [\bar{\nabla} \times \bar{a}] = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\oint_{\gamma} (\bar{n}, d\bar{r}) = \iint_S (\text{rot} \bar{a}, \bar{n}) dS = -\sqrt{3} \iint_S dS = -\sqrt{3} \pi R^2$$

1.2.2 №11.65(2)

$$\oint_L (y - z)dx + (z - x)dy + (x - y)dz?$$

Где L - эллипс:

$$\begin{cases} x^2 + y^2 = a^2 \\ \frac{x}{a} + \frac{z}{c} = 1 \end{cases}$$

Причем также известно, что $a > 0$, $c > 0$, а также, что эллипс ориентирован отрицательно относительно $\vec{i} = (1, 0, 0)$

Решение:

Вектор нормали к нашему эллипсу: $\vec{N} = (\frac{1}{a}, 0, \frac{1}{c})$;

Модуль вектора нормали: $|\vec{N}| = \frac{ac}{\sqrt{a^2+c^2}}$

Тогда единичный вектор нормали $\vec{n} = \frac{\vec{N}}{|\vec{N}|} = (\frac{c}{\sqrt{a^2+c^2}}, 0, \frac{a}{\sqrt{a^2+c^2}})$

$(\vec{n}, \vec{i}) = \frac{c}{\sqrt{a^2+c^2}} > 0$, то есть проекция вектора нормали на единичный вектор, сонаправленный с осью OX, > 0 , а должна быть по условию меньше нуля, поэтому нужен знак -. Чтобы потом не путаться, сразу изменим знак \vec{n} : $\vec{n} = (-\frac{c}{\sqrt{a^2+c^2}}, 0, -\frac{a}{\sqrt{a^2+c^2}})$.

$\vec{a} = (y - x, z - x, x - y)$

$$\text{rot} \vec{a} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix} = (-2, -2, -2)$$

По формуле Стокса:

$$\mathbb{J} = \iint_S (\text{rot} \vec{a}, \vec{n}) dS = \iint_S \frac{2(a+c)}{\sqrt{a^2+c^2}} dS = \frac{2(a+c)}{\sqrt{a^2+c^2}} S_{\text{эллипса}} = \frac{2(a+c)}{\sqrt{a^2+c^2}} \pi a \sqrt{a^2+c^2} = 2\pi a(a+c)$$

(В том, что большая полуось равна $\sqrt{a^2+c^2}$ можете убедиться сами)

2 Потенциальные и соленоидальные поля.

Потенциальное поле Векторное поле $\vec{a} = \begin{pmatrix} P(x, y, z) \\ Q(x, y, z) \\ R(x, y, z) \end{pmatrix}$, заданное

на области $G \subset R^3$, называется потенциальным в области G , если существует непрерывно дифференцируемая функция U : $P = \frac{\partial U}{\partial x}$; $Q = \frac{\partial U}{\partial y}$; $R = \frac{\partial U}{\partial z}$. Ну то есть $\vec{a} = \text{grad} U$ Эту функцию U называют потенциалом поля \vec{a}

Теорема. Пусть векторное поле $\vec{a} = \begin{pmatrix} P(x, y, z) \\ Q(x, y, z) \\ R(x, y, z) \end{pmatrix}$ непрерывно в области G . Тогда:

\vec{a} — потенциально $\Leftrightarrow \int_{\Gamma} (\vec{a}, d\vec{r}) = 0$ (равна нулю циркуляция по любому замкнутому

кусочно гладкому контуру) $\Leftrightarrow \int_{AB} (\vec{a}, d\vec{r})$ не зависит от траектории, а только от начальной

и конечной точек A и B (AB — просто некоторая кривая, соединяющая точки A и B)

Теорема. Пусть векторное поле \vec{a} — непрерывно дифференцируемо в области G . Тогда:

1. \vec{a} — потенциально $\Rightarrow \text{rot} \vec{a} = \vec{0}$
2. Если область G поверхностно односвязна и $\text{rot} \vec{a} = \vec{0}$, то поле в ней потенциально

Пара слов про односвязность

- Область G поверхностно односвязна в 2d, если она без дыр. То есть если некоторый контур ∂D лежит в G , то и то, что он ограничивает, D лежит в G
- Поверхностно односвязная область в 3d: если на любой контур из нее можно натянуть поверхность, удовлетворяющую условиям теоремы Стокса.
- Объемная односвязность (бывает только в 3d): если 3d область G без дыр, т.е. если некоторая поверхность ∂D лежит в G , то и то, что она ограничивает, D лежит в G

Соленоидальное поле. Поле \vec{a} называется соленоидальным, если $\text{div} \vec{a} = 0$.

Теорема. Поле \vec{a} соленоидально в области $G \Leftrightarrow$ равен нулю поток в направлении внешней нормали через границу произвольной области $D \subset G$, такой, что D удовлетворяет условиям теоремы Остроградского-Гаусса.

Замечание. То, какие поверхности, контура и области удовлетворяют теоремам Стокса и Остроградского-Гаусса советую внимательно в лекциях посмотреть (в Бесове, например). В этих конспектах я целиком не все сформулировал, там длинные формулировки и рассуждения про всякие там гладкие куски поверхности и тд.

Пример. Пусть непрерывно дифференцируемое поле $\vec{F} \in \mathbb{R}^3$ удовлетворяет условиям $\operatorname{div} \vec{F} = 0$ и $\operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$. Доказать, что поле \vec{F} - потенциально и что его потенциал U - решение уравнения Лапласа $\Delta U = 0$.

\mathbb{R}^3 - поверхностно односвязна; $\operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$, значит, по одной из теорем выше поле \vec{F} - потенциально. Значит, по определению, $\exists U : \vec{F} = \operatorname{grad} U$. Известно из условия, что $\operatorname{div} \vec{F} = 0$. Значит, $\operatorname{div} \operatorname{grad} U = 0$. Но $\operatorname{div} \operatorname{grad} = \Delta$. Ч.т.д.