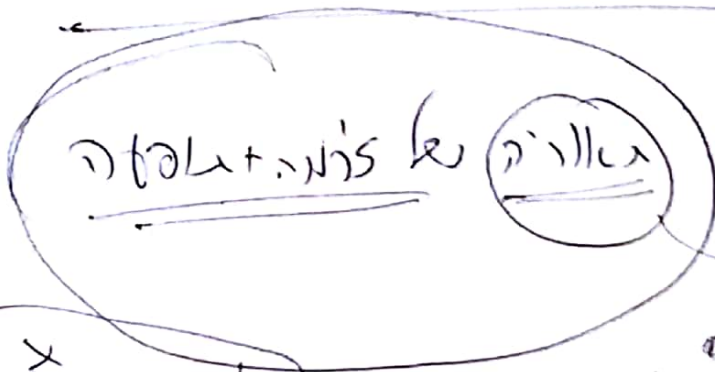


① PIVOT

: h GN



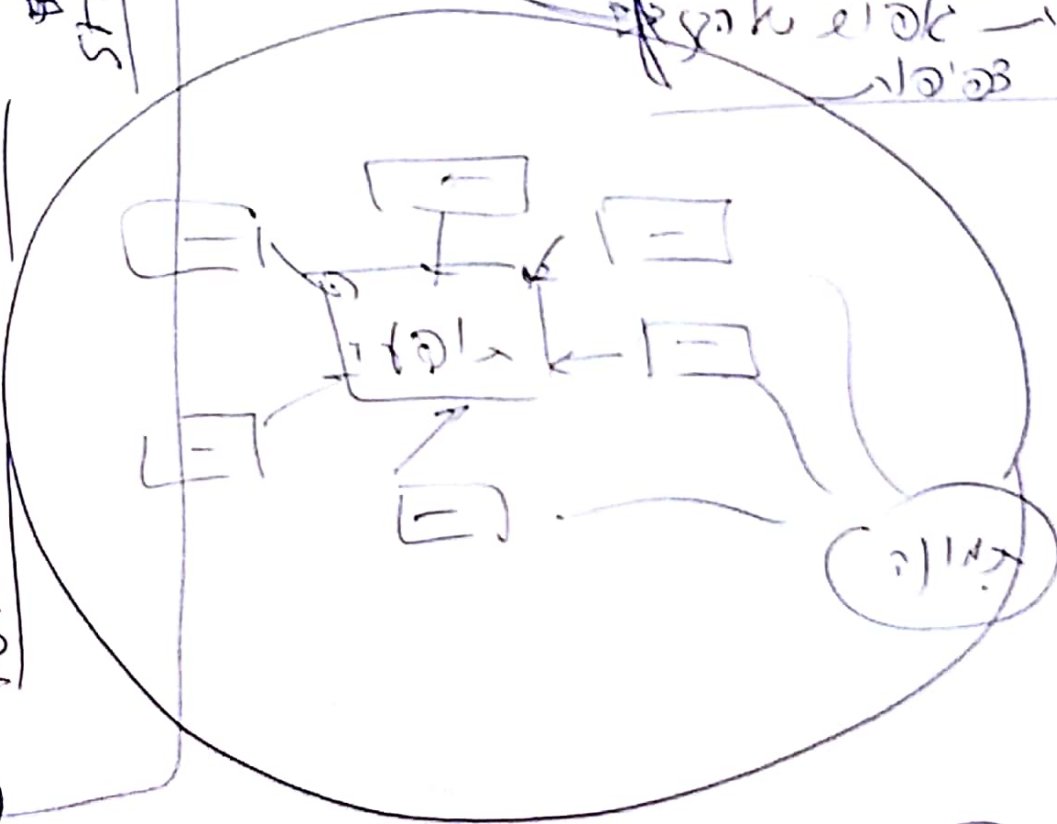
→ חתכים ישרים -
- (3' 1') אלסטי

PLIF
(TEMPERATURE)

→ ג'ו' 3 מ/מ מהירות -
- יו' חק

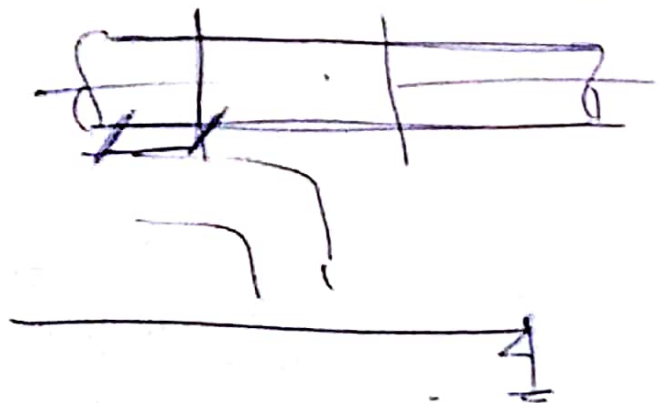
→ ג'ו' 1 - אלסטי חתכים
- צפ'ו'ו

WWW.OVERLEAF.COM
TUTORIALS → 1/2 hour
LATEX
SPACE



גליל

20 * ס' מ' (20) ג'ו' 1 - (3' 1')



$\frac{d}{dt} = 0$
 "13" 3144

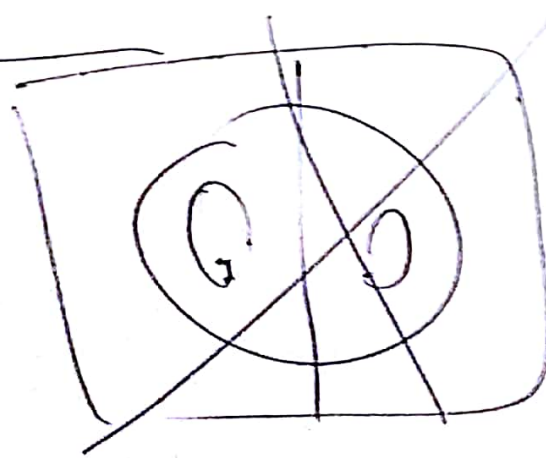
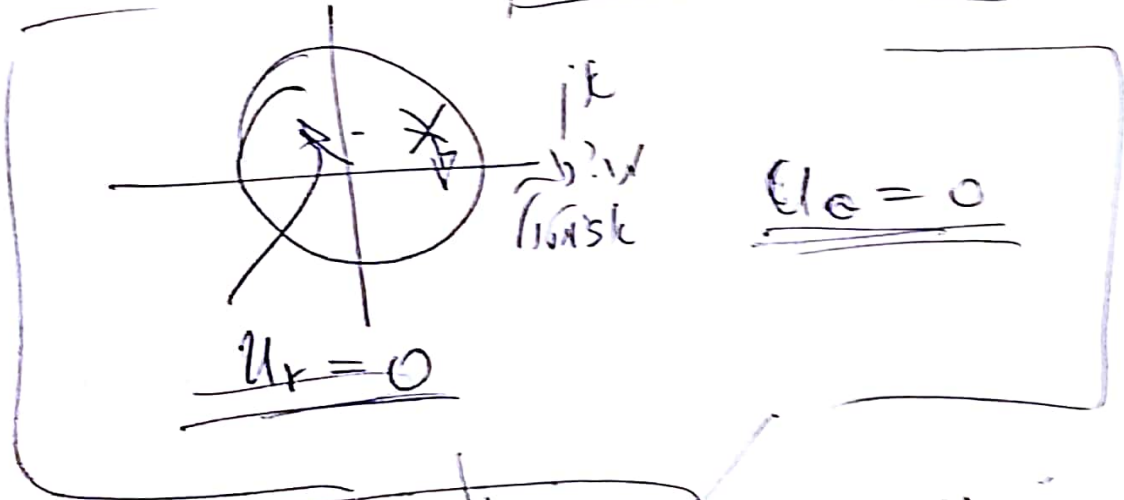
$\left(\frac{d}{dt} = 0 \right)$
 Steady State

Re

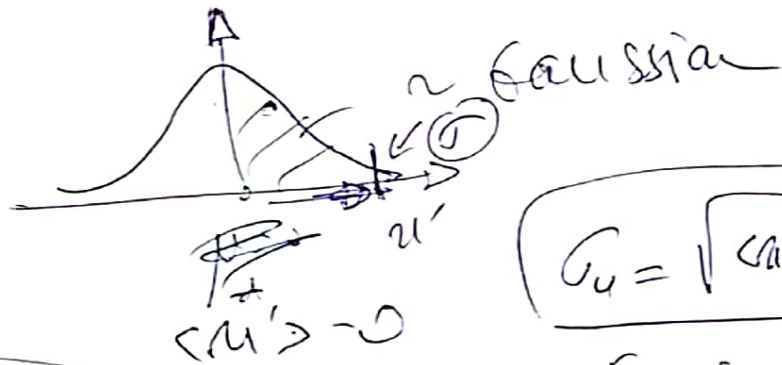
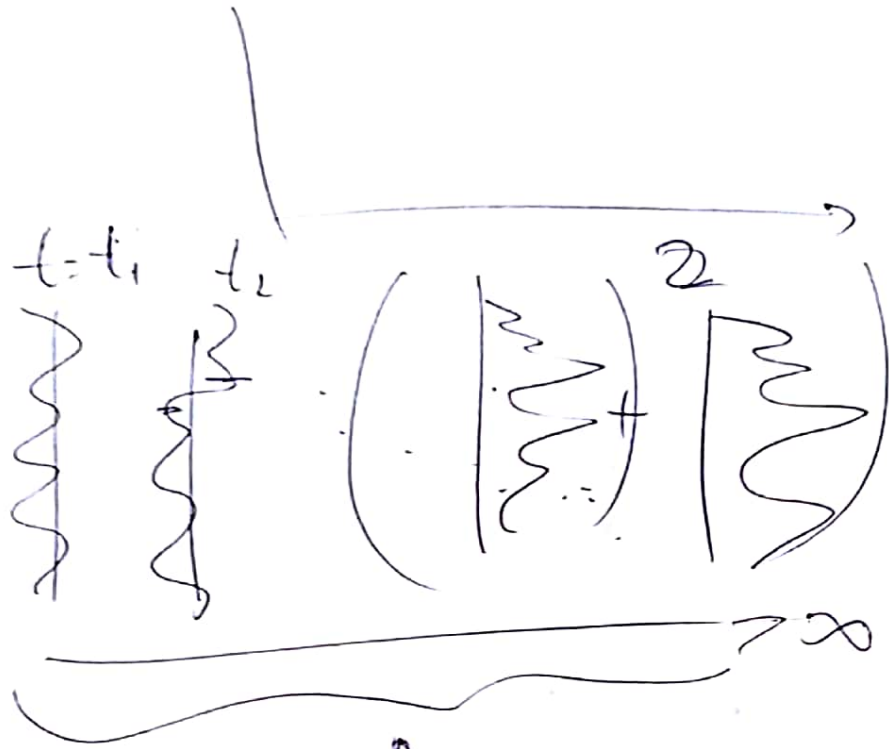
u^*
 3144

$Q \text{ (m}^3\text{/s)}, \mu$
 $D \text{ (m)}, \tau$

$Re \gg 2000$



jk
 jk



$$\sigma_u = \sqrt{\langle u'^2 \rangle}$$

r.m.s or

std.

מנהל סוכן הנהל ויהל 33
(מנהל מנהל)

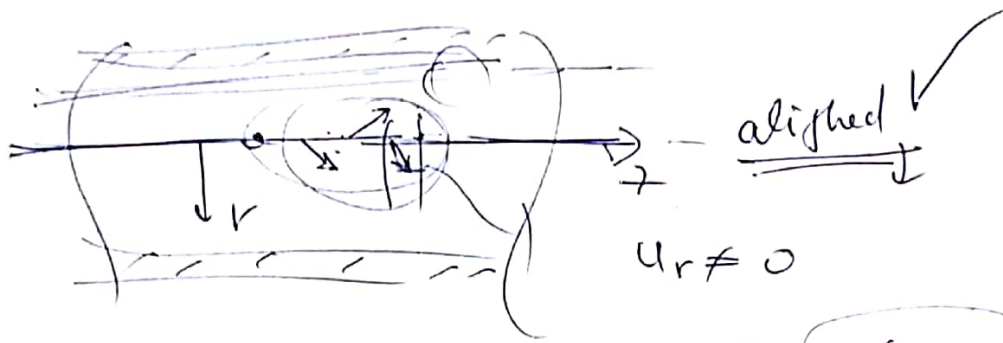
Δt מנהל + מנהל

* מנהל מנהל *
מנהל מנהל *
מנהל מנהל *

מנהל מנהל

$$(u - U)^2 = (u - U)(u - U)$$

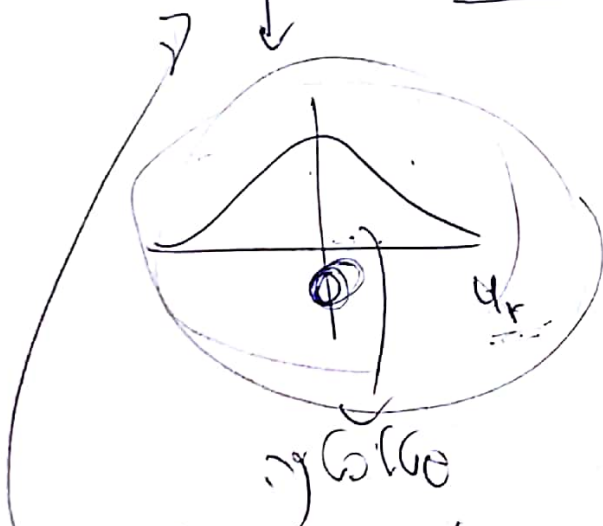
5



$u_r(r, t)$ ✓
 (1)

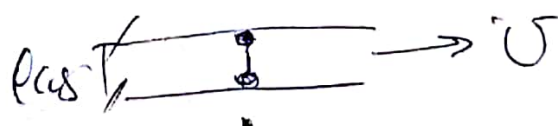
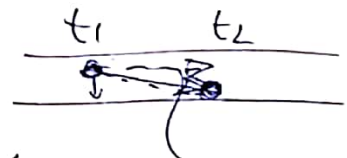
תנאי גבול: צירי האורך

ל 2 צידי

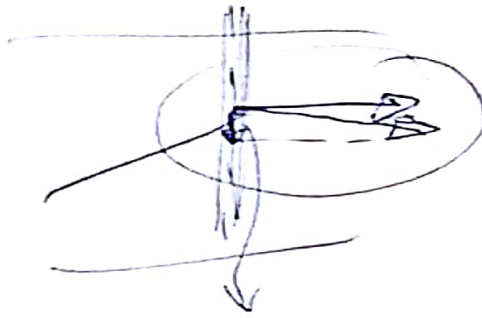


- ✓ (1) תנאי גבול
- (2) צירי האורך - צירי הרוחב
- (3) תנאי גבול - צירי האורך
- 1, 2 ו-3

$\langle u_r \rangle_{t=0} = 0$



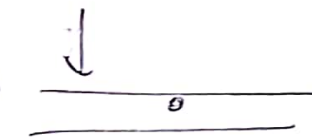
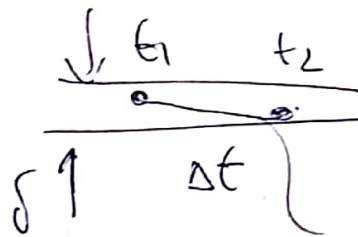
רצו / כל אקור
לצמח / מה עולה
אבל



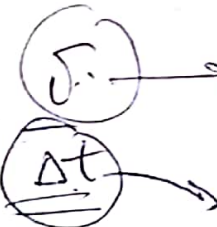
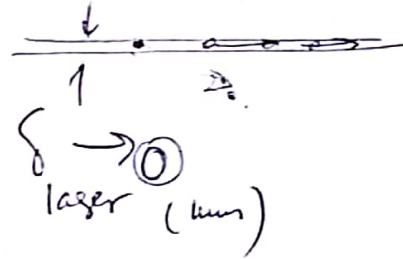
align

(1) מנסה א-הן סוף
כדי מנסה א-הן
השליש

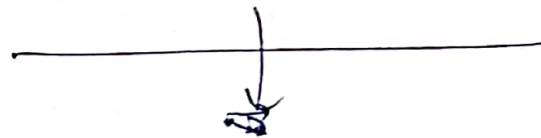
מנסה א-הן סוף
מנסה א-הן סוף



laser



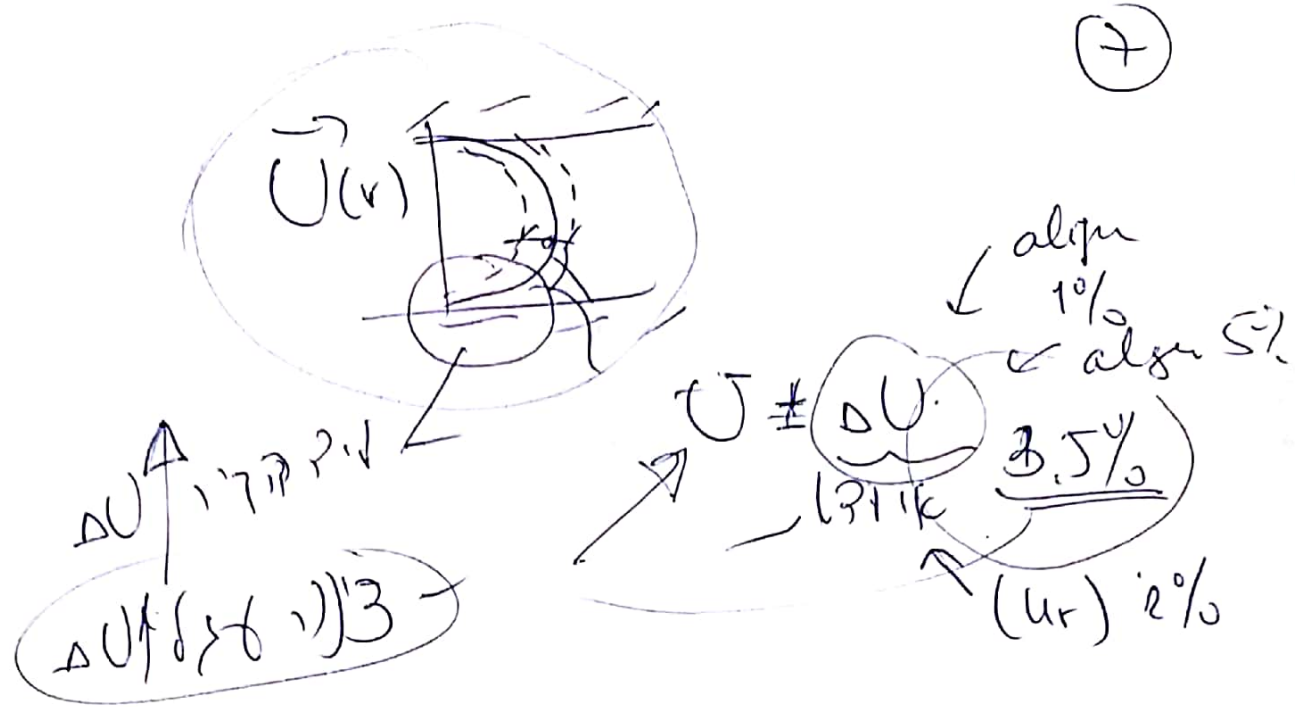
$\mu_{r \max}$



(2) מנסה א-הן סוף
מנסה א-הן סוף

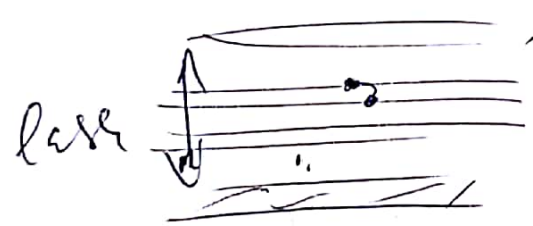
(1) מנסה א-הן סוף
(2) מנסה א-הן סוף

7

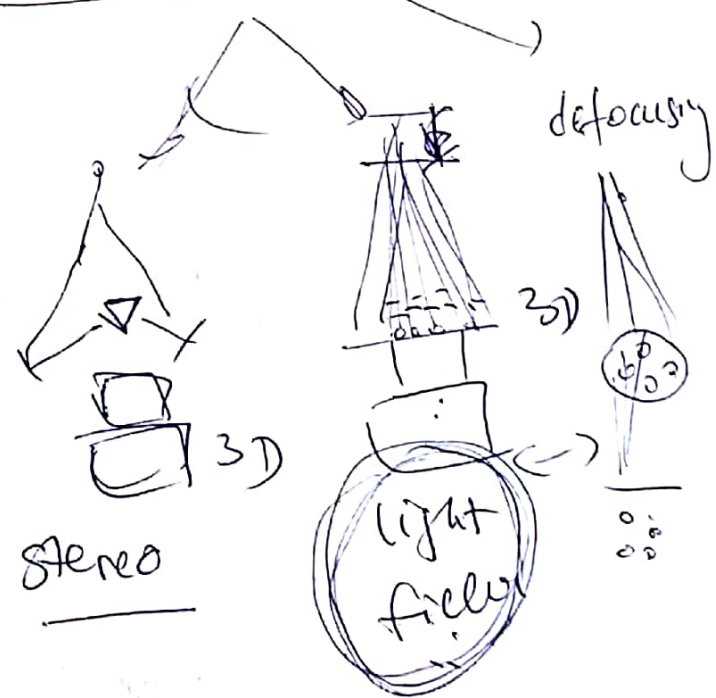


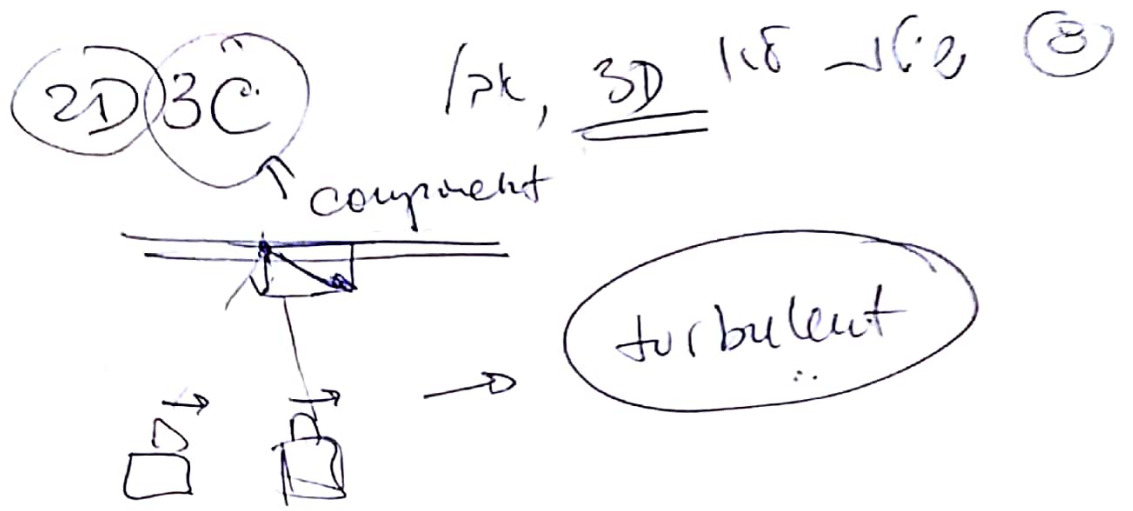
2D \rightarrow 3D \checkmark
 \rightarrow 3D \checkmark

① scanning



② optical





אם אנו רוצים להבין את המידע, אנחנו צריכים להבין את המידע (אם אנו רוצים להבין)

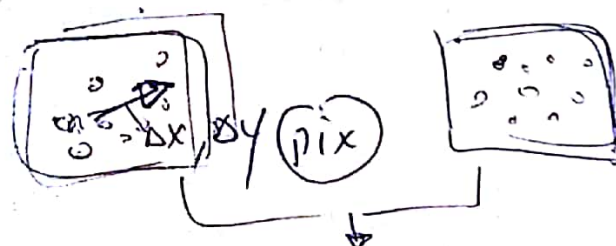
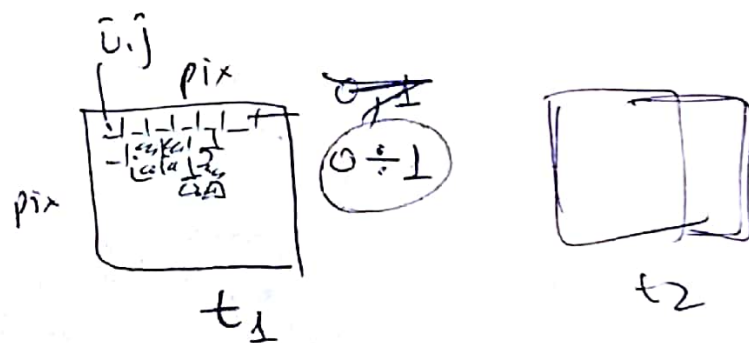
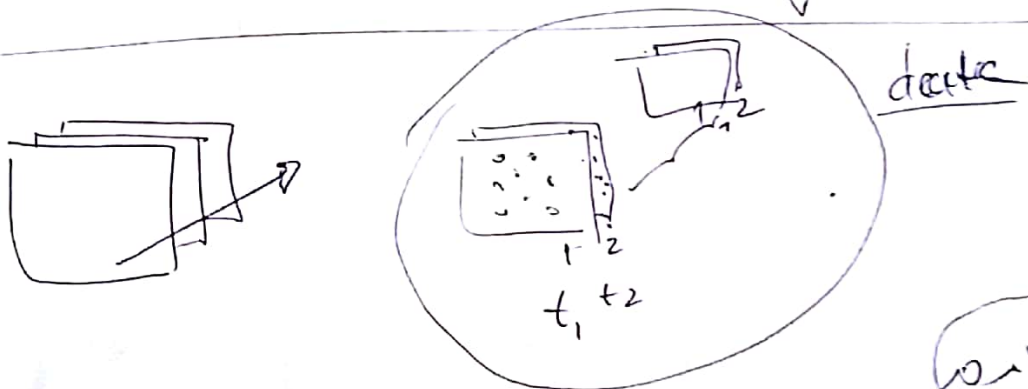
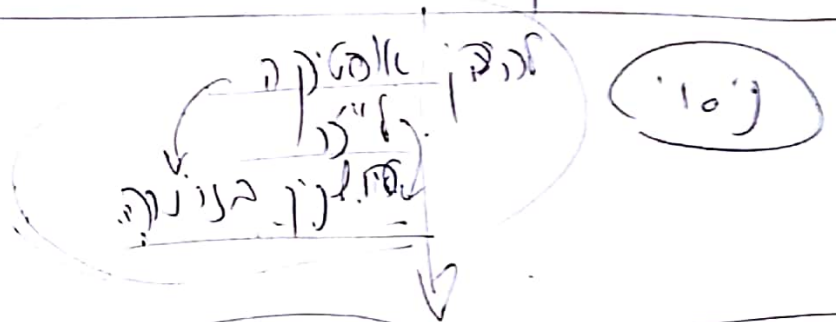


image processing מ/מ - 312 of N - 100 (1)



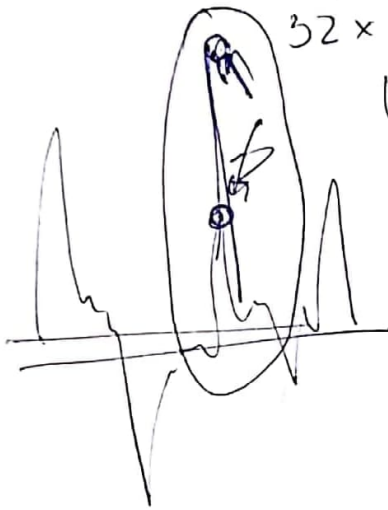
pattern matching

I_{t_1}, J_{t_2}



$\Delta x, \Delta y$
most probable
shift

$I(x, y)$ $J(x, y)$
 32×32 32×32



63x63 floating
value

$I \rightarrow J$

מ/מ - 312 of N - 100

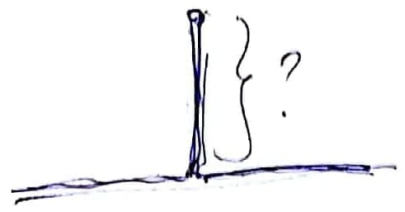
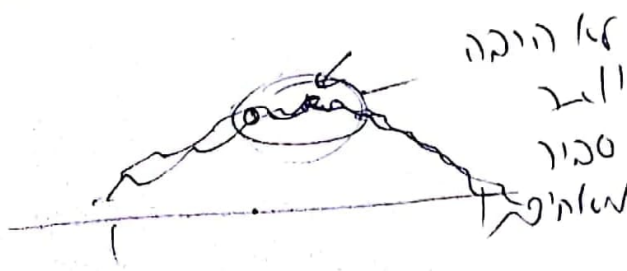
$I \rightarrow J$

מ/מ - 312 of N - 100

מ/מ - 312 of N - 100
 $(I * J)$ shift Δx

מ/מ - 312 of N - 100

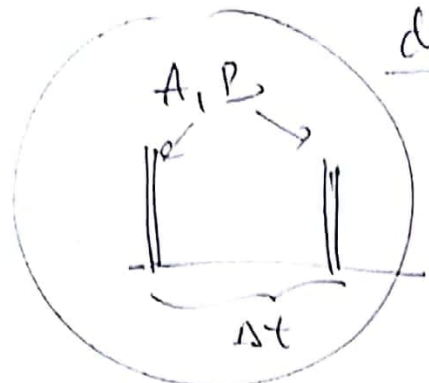
מ/מ - 312 of N - 100



63

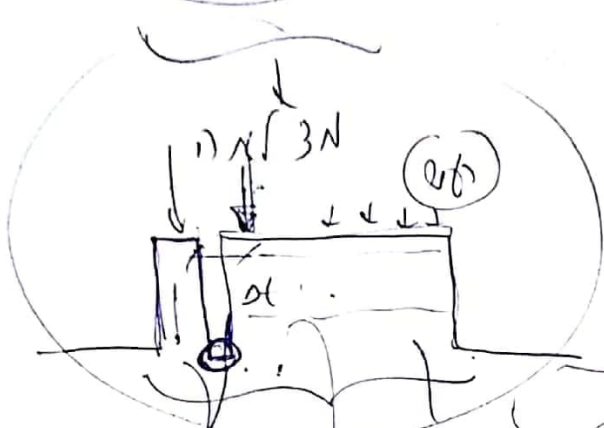
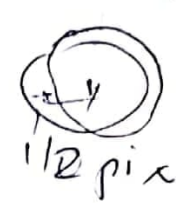
$\delta \rightarrow \text{DIV.} + \text{TRRB} \Rightarrow (10)$

dual laser $\leftarrow (\Delta t) \downarrow \uparrow$



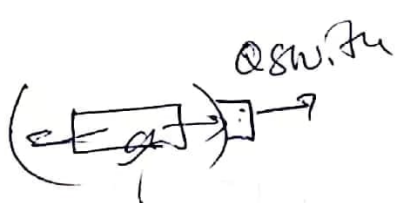
isls
 $\Delta x, \Delta y \sim \frac{4 \sim 8 \text{ pix}}{}$

0.5 pix

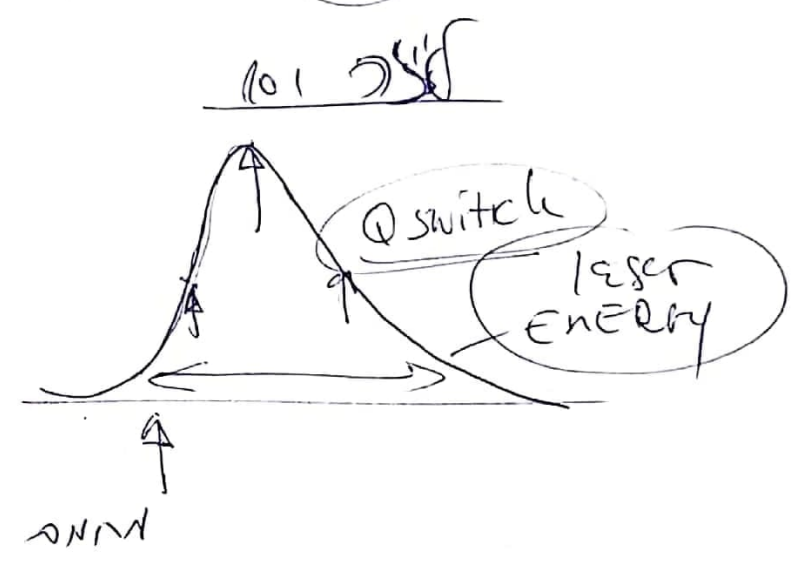


$\Delta t \sim 200 \text{ ns}$

$\Delta t \text{ min}$
 $\sim 200 \text{ ns}$

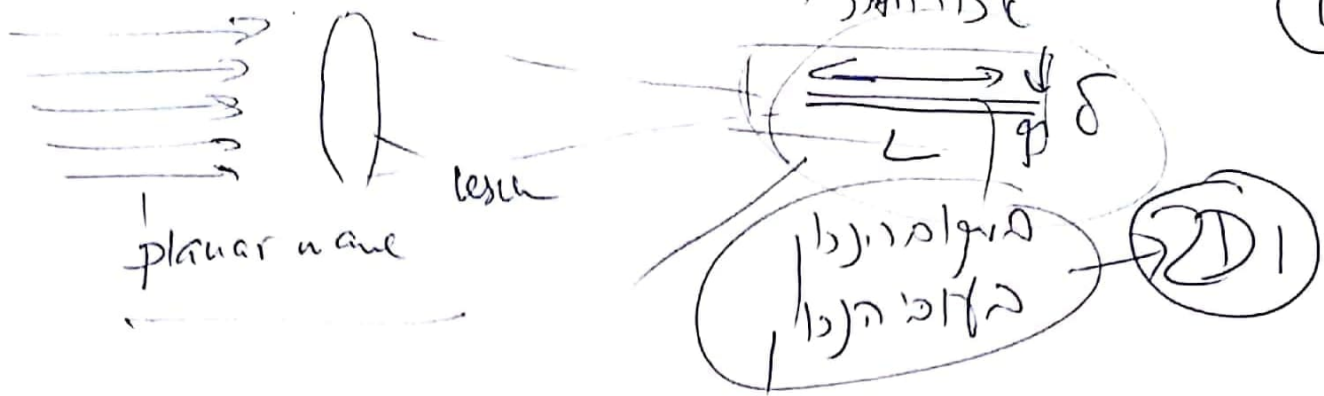


PC
 flash lamp

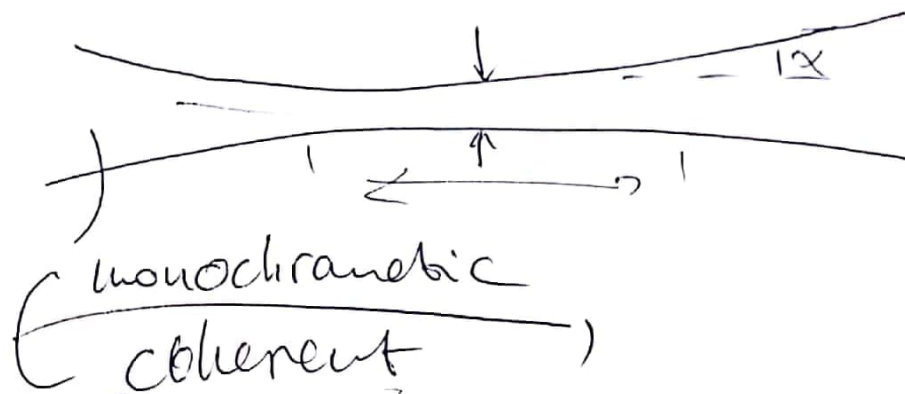


240

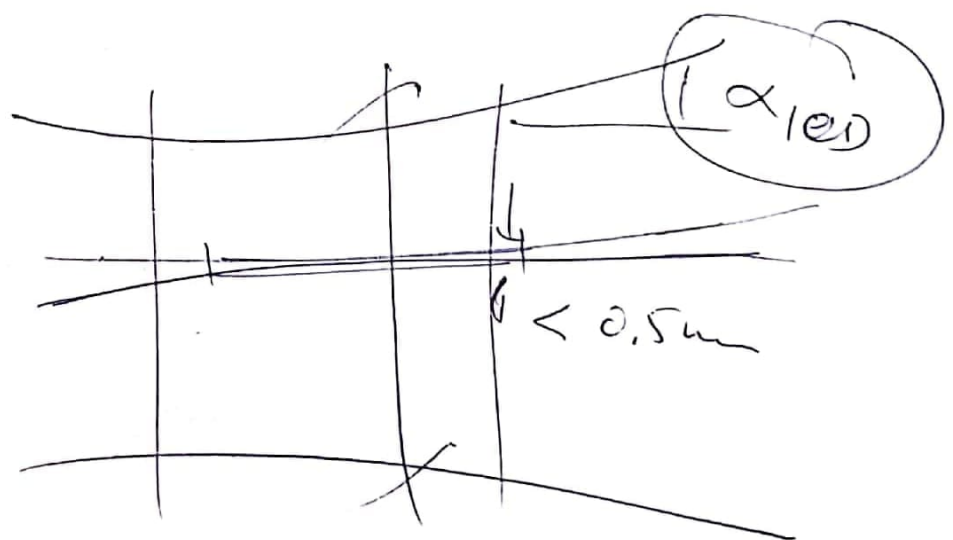
11



waist



coherent

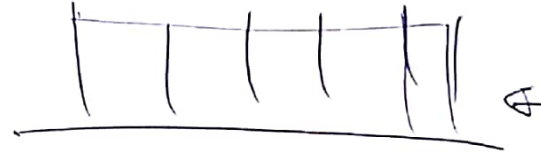
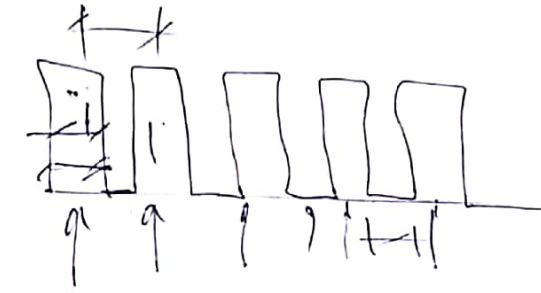
 $\lambda < 0.5 \mu\text{m}$

DIV + high speed

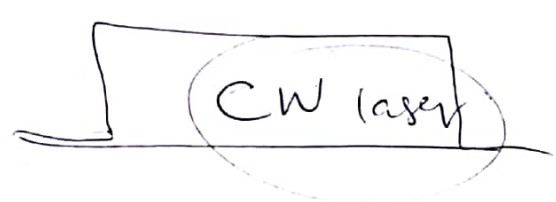
frame rate
 $\frac{1}{\Delta t}$

+ exposure time

I \rightarrow 1



\$\$\$



TODO

SOFTWARE COMMUNICATION

