

Estructuras algebraicas

1 Generalidades y teorema de Lagrange

1.1 Grupos

Definición 1.1 Un grupo es un conjunto no vacío G en el que se define una operación binaria $G \times G \rightarrow G ; (a, b) \mapsto ab$ que cumple (1) **asociatividad** $((ab)c = a(bc))$, (2) **existencia de elemento neutro** $u \in G ; ua = a = au$ y (3) **existencia de elemento inverso** $a, x \in G ; ax = u = xa$. Tanto u como a son únicos. Para la suma $u = 0, a = -x$ y para el producto $u = 1, a = x^{-1}$.

Otras propiedades inmediatas de los grupos son (1) **simplificación**: $ab = ac \iff b = c ; ba = ca \iff b = c$; (2) **asociatividad generalizada**: $(a_1 \cdots a_k)(a_{k+1} \cdots a_n) = (a_1 \cdots a_l)(a_{l+1} \cdots a_n)$, (3) **inverso de un producto**: $(a_1 \cdots a_n)^{-1} = a_n^{-1} \cdots a_1^{-1}$.

Definición 1.2 Un **grupo simétrico** S_n es el conjunto de biyecciones de un conjunto X con n elementos. Se cumple que $\text{card}(S_n) = n!$. Otros ejemplos de grupos son $GL_n(\mathbb{R})$, el grupo de matrices no singulares para la operación producto; o D_n es el conjunto de biyecciones que conserva la distancia en un polígono de n lados.

Definición 1.3 Un grupo es **abeliano** si $ab = ba \forall a, b \in G$. Todo grupo con dos elementos es abeliano, pues $aa = aa; uu = uu; ua = a = au$; pero para $n \geq 3$, S_n no puede ser abeliano. $GL_n; n \geq 2$, ni $D_n; n \geq 3$ son abelianos.

Proposición 1.4 (1) Si $x^2 = 1 \forall x \in G$, entonces G es abeliano; (2) si $(ab)^2 = a^2b^2$ entonces G es abeliano.

Demostración. (1) Para cada $x, x \cdot x = 1 \iff x = x^{-1}$, luego si $a, b \in G$ entonces $a = a^{-1}; b = b^{-1}$ y si $c = ab$ entonces $ab = c = c^{-1} = (ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1} = ba$. (2) Dados $a, b \in G$, se tiene que $a(ba)b = (ab)^2 = a^2b^2 = a(ab)b$ y, por simplificación, $ab = ba$.

Definición 1.5 Si G, G' son dos grupos con operaciones $G \times G \rightarrow G : (a, b) \mapsto ab ; G' \times G' \rightarrow G' : (a', b') \mapsto a'b'$ el **producto cartesiano** $G'' = G \times G'$ es un grupo con operación $G'' \times G'' \rightarrow G'' : ((a, a'), (b, b')) \mapsto (ab, a'b')$. La asociatividad se mantiene, y se ve que $1_{G''} = (1_G, 1_{G'})$. Además, si G, G' son abelianos, G'' también lo es. Se dice que $G_1 \times \cdots \times G_r$ es el **producto directo**.

1.2 Subgrupos

Definición 1.6 Un subconjunto no vacío $H \subset G$ es un **subgrupo** de G si es un grupo con la misma operación que G . **EN ALGUNOS SITIOS $H \subset G$ INDICA QUE H ES SUBGRUPO DE G** . Se puede ver que el elemento neutro de H es 1_G , y que si $x \in H; x^{-1} \in H$. Para que (1) H sea subgrupo de G se tiene que cumplir que (2) si $x, y \in H$, entonces $xy^{-1} \in H$.

$\{1_G\}$ y G son subgrupos de G . El resto de subgrupos se llaman **subgrupos propios** de G . Por ejemplo, $m\mathbb{Z} = \{mx \mid x, m \in \mathbb{Z};\}$ es un subgrupo de \mathbb{Z} .

Definición 1.8.3 Se denomina a $\langle S \rangle$ al **subgrupo generado** por S .

$\langle S \rangle = \{s_1^{h_1} \cdots s_n^{h_n} \mid n \in \mathbb{N}, s_i \in S, h_i \in \mathbb{Z}, 1 \leq i \leq n\}$. Esto se puede simplificar como

$\langle S \rangle = \{x_1 \cdots x_m \mid m \in \mathbb{N}, x_i \in S, 1 \leq i \leq m\}$. Es decir, es el conjunto de todos los elementos de S combinados con operación binaria. Si \mathcal{F}_S es la familia de los subgrupos de G que contienen a S , entonces se cumple que $\langle S \rangle = \bigcap_{H \in \mathcal{F}_S} H$.

Un caso particular es cuando $S = \{a\}$. En tal caso es el **subgrupo generado por a** , $\langle a \rangle = \{a^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$. Un subconjunto $S \subset G$ se llama **generador de G** si $G = \langle S \rangle$. Es cierto que $\langle G \rangle = G$. Si S es finito, entonces se dice que G es **finitamente generado**.

Definición 1.8.4 Si H es subgrupo de G , se llama **centralizador de H en G** a $C_G(H) = \{x \in G \mid ax = xa \forall a \in H\}$. El centralizador de G en G , llamado **centro de G** es el caso $Z(G) = \{x \in G \mid xa = ax \forall a \in G\}$. Se ve que $C_G(H)$ es un subgrupo de G .

Definición 1.8.5 Si $S \subset G$ y $a \in G$, se llama **conjugado de S por a** al conjunto $S^a = \{a^{-1}xa \mid x \in S\}$

Definición 1.8.6 Si $S \subset G$, se llama **normalizador de S en G** al conjunto $N_G(S) = \{a \in G \mid S^a = S\}$. El normalizador de S es un subgrupo de G porque si $a, b \in N_G(S)$, entonces $S^{ab^{-1}} = (S^a)^{b^{-1}} = S^{b^{-1}} = (S^b)^{b^{-1}} = S^{bb^{-1}} = S$

Definición 1.8.8 Dados dos subgrupos K, H de G , se define $HK = \{hk \mid h \in H, k \in K\}$. Para que HK sea un subgrupo de G entonces $HK = KH$. Si $H \subset K$, $HK = K = KH$.

1.3 Orden de un grupo

Definición 1.9 El **orden** de un subgrupo finito $H \subset G$ es el número de elementos que tiene. Se denota por $o(H)$. Un elemento $a \in G$ es **de torsión** si $\langle a \rangle$ es finito. En tal caso el orden es $o(a)$.

Proposición 1.10 Sea G un grupo y $a \in G$ de torsión. Entonces se cumple que

- Existe $k \geq 1$ tal que $a^k = 1$
- $o(a)$ es el menor número tal que $a^n = 1$
- Si $n = o(a)$, $\langle a \rangle = \{1, a, \dots, a^{n-1}\}$
- $a^k = 1$ sii k es múltiplo de n
- $o(a^{-1}) = o(a)$
- Si $x = a^k$ y $n = o(a)$, entonces $o(x) = \frac{n}{\text{mcd}(n, k)}$
- Si $b \in G$ es de torsión y $ab = ba$ entonces $o(ab)$ es divisor de $\text{mcm}(o(a), o(b))$. Si $o(a), o(b)$ son primos entre sí, $o(ab) = o(a)o(b)$
- $o(ab) = o(ba)$

1.4 Índice de un subgrupo

Definición 1.2/Observación 1.12.6/7 Sea G un grupo y $H \subset G$. Sean R^H, R_H las relaciones de equivalencia en G :

$$xR_H y \iff xy^{-1} \in H$$

$$xR^H y \iff x^{-1}y \in H$$

Además, se definen $Hx = \{hx \mid h \in H\}; xH = \{xh \mid h \in H\}$. Se cumple que si $x, y \in G$, y yR_Hx entonces $yx^{-1} = h \in H$ y, por tanto, $y = hx \in Hx$.

Además, las aplicaciones $H \rightarrow Hx : h \mapsto hx$ y su equivalente en xH son biyectivas. Es importante que pese a existir una biyección entre Hx y xH , **no siempre Hx y xH son iguales**.

Proposición 1.12.3 La aplicación entre conjuntos cocientes $G/R_H \rightarrow G/R^H : Hx \rightarrow x^{-1}H$ es biyectiva.

Definición 1.12.4 $H \subset G$ es un subgrupo de **índice infinito** si G/R_H es un conjunto infinito. Por otra parte, el índice de H en G , $[G : H]$ es el número de elementos de G/R_H .

● **Proposición 1.12.8 (T de Lagrange)** Sea $H \subset G$ un subgrupo. Se cumple que si G es finito, entonces $o(H)$ es finito, H tiene índice finito en G y $o(G) = o(H) \cdot [G : H]$.

Corolario 1.12.9 Si H, K son subgrupos finitos de G , $o(H) = m$, $o(K) = n$, entonces $o(H \cap K) = 1 \iff H \cap K = \{1_G\}$

Proposición 1.12.10 (F de transitividad del índice) Sean H, K subgrupos de G . Si H es subgrupo de K , y los índices entre subgrupos, y con G , son finitos, entonces se cumple $[G : H] = [G : K][K : H]$

Proposición 1.12.11 Sean H, K subgrupos de G , finito. Entonces

$$\text{card}(HK) = \frac{o(H)o(K)}{o(H \cap K)}$$

● **Definición 1.15 / Observación 1.15.4** Un grupo G se llama **cíclico** si existe $a \in G$ tal que $G = \langle a \rangle$. Si $o(a) = p$, primo, el grupo es cíclico.

Proposición 1.16 / 1.17 Sea G cíclico y $n = o(G)$, para cada divisor m de n existe un único subgrupo de G de orden m , y ese subgrupo es cíclico. Además, todo subgrupo de un grupo cíclico [finito o no] es cíclico.

Definición 1.18 Sea G finitamente generado. Un sistema generador S se llama **minimal** si cualquier subconjunto de G con menos elementos que S no es generador de G .

Proposición 1.19 Sea G finito de orden n y $S = \{x_1, \dots, x_p\}$ un sistema generador minimal de G . Entonces $2^p \leq n$.

Demostración. Llamamos $S_i = \{x_1, \dots, x_i\}$, $1 \leq i \leq p$; y $H_i = \langle S_i \rangle$. Evidentemente, $H_i \subset H_{i+1}$. Por el teorema de Lagrange y la fórmula de la transitividad del índice,

$$[G : H_1] = [H_p : H_1] = [H_p : H_{p-1}][H_{p-1} : H_{p-2}] \cdots [H_2 : H_1]$$

Además,

$$[H_{i+1} : H_i] = \frac{o(H_{i+1})}{o(H_i)} > 1 \iff [H_{i+1} : H_i] \geq 2$$

pues los índices son enteros. Por tanto, $[G : H_1] \geq 2^{p-1}$, y como $o(H_1) \geq 2$, entonces, $o(G) = o(H_1)[G : H_1] \geq 2^p$

Page intentionally left in blank

2 Subgrupos normales, homomorfismos, teorema de estructura de grupos abelianos finitos

● **Proposición 2.1** Sea G un grupo y H un subgrupo. H es un subgrupo **normal** (LO DEFINO AQUÍ COMO \subset_N) si se cumplen las condiciones equivalentes:

1. Para todo $a \in G$, $aH = Ha$
2. Para todo $a \in G$, $H = H^a$
3. Para todo $a, b \in G$, $ab \in H \iff ba \in H$, luego H es abeliano.

Demostración. $1 \implies 2$. Si $y \in H^a$ entonces $aya^{-1} = h \in H$. Como $ay = ha \in Ha = aH$ existe $h' \in H$ tal que $ay = ah'$. Así, $y \in H^a = h' \in H \iff H^a \subset H$. Si aplicamos lo mismo con xa^{-1} tenemos $H^{a^{-1}} \subset H$ y, con ello $H \subset H^a$, luego $H = H^a$. $2 \implies 3$. Como $ab \in H$, $ba = a^{-1}aba \in H^a$, y como $ba \in H$, $H = H^a$. $3 \implies 1$. Sea $x \in Ha$, luego $\exists h \in H, x = ha$, y $xa^{-1} = h \in H$. Por hipótesis $h' = a^{-1}x \in H$ y $x = ah' \in aH$, luego $Ha \subset aH$. Si empezamos con $x \in aH$ obtenemos que $aH \subset Ha$, luego $aH = Ha$.

Observación 2.2.1 Si H es normal, entonces $R^H = R_H$, y G/R_H se escribe G/H .

Observación 2.2.4/2.2.5 Si H es un subgrupo de G , y $[G : H] = 2$, H es subgrupo normal de G . Asimismo, los subgrupos $\{1_G\}, G$ son normales.

Definición 2.2.14 Un grupo G es **simple** si los únicos subgrupos son $\{1_G\}, G$. Si $o(G)$ es primo p , por el teorema de Lagrange, los únicos subgrupos son $\{1_G\}, G$, luego G es simple.

Proposición 2.2.8 Todo subgrupo $H \subset Z(G) = \{a \in G \mid ag = ga \forall g \in G\}$ es subgrupo normal de G .

Proposición 2.2.10 Sea H subgrupo de G .

1. H es subgrupo de $N_G(H) = \{a \in G \mid H = H^a\}$.
2. $H \subset_N N_G(H)$.
3. Si $H \subset K \subset G$ y $H \subset_N K$, entonces $K \subset N_G(H)$.

Definición 2.2.11 Si H, K son subgrupos de G , K es un **subgrupo conjugado** de H si existe $a \in G$ tal que $K = H^a$. Como la relación es recíproca, se dice que K y H son conjugados.

Proposición 2.2.11

- Si Σ es la familia de conjugados de H y $N = N_G(H)$, la aplicación $\phi : G/N \rightarrow \Sigma : Na \rightarrow H^a$ es biyectiva.
- Si N tiene índice finito en G , el número de conjugados con H es $[G : N]$.

Proposición 2.2.13 Si $A \subset_N G$, $H \subset K \subset G$, y $H \subset_N K$, entonces $AH \subset_N AK$.

● La normalidad no es transitiva, es decir, si $H \subset_N K \subset_N G$, no siempre es cierto que $H \subset_N G$.

Definición 2.2.16/Observación 2.2.16.1 Si $H \subset G$, se llama corazón de H a

$$\heartsuit(H) = K(H) = \bigcap_{a \in G} H^a$$

Si $N \subset_N H$ entonces $N \subset K(H)$, pues para cada $a \in G$: $N = N^a \subset H^a$, luego $N = N^a \subset \bigcap_{a \in G} H^a = K(H)$

Proposición 2.2.17 (T de Poincaré) Si G posee un subgrupo de índice finito, también posee un subgrupo normal de índice finito.

2.1 Grupos cocientes

Proposición 2.3 El grupo cociente G/H de $H \subset_N G$ tiene estructura de grupo con la operación:

$$\begin{aligned} G/H \times G/H &\longrightarrow G/H \\ (aH, bH) &\longmapsto abH \end{aligned}$$

El elemento neutro del grupo cociente es H , y el inverso de aH es $(aH)^{-1} = a^{-1}H$.

Observación 2.3.1 Si $H \subset_N K \subset G$ (entonces $H \subset_N G$), el grupo cociente $K/H \subset G/H$, ya que si $aH, bH \in K/H, a, b \in K$, entonces $(aH)(bH)^{-1} = (aH)(b^{-1}H) = ab^{-1}H \in K/H$, ya que como $K \subset G, ab^{-1} \in K$

Observación 2.3.1.1 $K \subset_N G \iff K/H \subset_N G/H$

Ejemplo 2.3.3 (Función ϕ de Euler) Si denotamos $\mathbb{Z}_m^* = \{a + m\mathbb{Z} \in \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \mid \text{mcd}(a, m) = 1\}$ y consideramos la operación binaria

$$\mathbb{Z}_m^* \times \mathbb{Z}_m^* \rightarrow \mathbb{Z}_m^* : (a + m\mathbb{Z}, b + m\mathbb{Z}) \mapsto ab + m\mathbb{Z}$$

vemos que \mathbb{Z}_m^* forma un grupo abeliano con elemento neutro $1 + m\mathbb{Z}$ y elemento inverso $u + m\mathbb{Z}$, con $au = 1$.

Entonces, la función $\phi : \mathbb{N}\{0\} \rightarrow \mathbb{N}\{0\}$ que a cada m positivo le corresponde el orden de \mathbb{Z}_m^* es la función de Euler. Para p primo, $\phi(p) = p - 1$, y $\phi(p^k) = p^{k-1}(p - 1)$. Si tenemos m, n tal que $\text{mcd}(m, n) = 1$, entonces $\phi(mn) = \phi(m)\phi(n)$. Con todo esto, si tenemos un número $a = p_1^{k_1} \cdots p_i^{k_i}$, entonces $\phi(a) = p_1^{k_1-1} \cdots p_i^{k_i-1}(p_1 - 1) \cdots (p_i - 1)$

2.2 Homomorfismos

Definición 2.4 / 2.6 Una aplicación $f : G \rightarrow G'$ es un **homomorfismo de grupos** si $f(ab) = f(a)f(b) \forall a, b \in G$. Para todo homomorfismo se tiene que $f(1_G) = 1_{G'}$ y $f(a^{-1}) = (f(a))^{-1}$. Si un homomorfismo es biyectivo se llama **isomorfismo**. Se denota por $G \simeq G'$ cuando dos grupos son isomorfos.

Definición 2.4.3/Proposición 2.4.4 El **núcleo** de un homomorfismo es $\ker(f) = \{a \in G \mid f(a) = 1_{G'}\}$. f es inyectiva sii $\ker(f) = \{1_G\}$.

Definición 2.4.5 Se llama **imagen** de f a $\text{im}(f) = \{f(x) \mid x \in G\}$.

Proposición 2.4.6 Si $f : G \rightarrow G'$ es homomorfismo y $H' \subset G'$, entonces $f^{-1}(H') = \{x \in G \mid f(x) \in H'\}$ es un subgrupo de G . Además, si $H' \subset_N G'$ entonces $f^{-1}(H') \subset_N G$.

Observación 2.4.7/2.4.8 Si $H \subset G$, la inclusión $j : H \rightarrow G : x \mapsto x$ es un homomorfismo inyectivo; y si $H \subset_N G$, la proyección $\pi : G \rightarrow G/H : x \mapsto xH$ es un homomorfismo sobreyectivo.

Proposición 2.4.9 Si $f : G \rightarrow G'$ y $g : G' \rightarrow G''$ son homomorfismos, $g \circ f : G \rightarrow G''$ también lo es, pues $(g \circ f)(xy) = g(f(xy)) = g(f(x)f(y)) = g(f(x))g(f(y)) = (g \circ f)(x)(g \circ f)(y)$

Proposición 2.4.10 Si f es un homomorfismo y $x \in G$ tiene orden m , se cumple que (i) $o(f(x))$ divide a m (ii) Si f es inyectiva, $o(f(x)) = m$.

● **Proposición 2.5 (Factorización canónica de un homomorfismo)**

Sea $f : G \rightarrow G'$ un homomorfismo. Entonces existe un homomorfismo biyectivo $b : G/\ker(f) \rightarrow \text{im}(f)$ que hace conmutativo el diagrama

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{f} & G' \\ \pi \downarrow & & \uparrow j \\ G/\ker(f) & \xrightarrow{b} & \text{im}(f) \end{array}$$

Demostración. $f(x) = j((b \circ \pi)(x)) = b(\pi(x)) = b(x \ker(f))$. Comprobamos que se cumple el enunciado. (1) b está bien definida porque si $x \ker(f) = y \ker(f)$ entonces $x^{-1}y \in \ker(f)$, $f(x)^{-1}f(y) = 1_{G'} \iff f(y) = f(x)$, luego $b(x \ker(f)) = b(y \ker(f))$. (2) b es homomorfismo, ya que $b((x \ker(f))(y \ker(f))) = b(xy \ker(f)) = f(xy) = f(x)f(y) = b(x \ker(f))b(y \ker(f))$. (3) b es inyectivo, ya que si $x \ker(f) \in \ker(b)$ entonces $f(x) = b(x \ker(f)) = 1_{\text{im}(f)} = 1_{G'}$, y $x \in \ker(f)$. (4) b es sobreyectivo ya que para cada elemento de $\text{im}(f)$ existe un elemento de la forma $b(x \ker(f))$.

Proposición 2.6.X (Propiedades de isomorfismos) Si $G \simeq G'$, y G es abeliano o cíclico, entonces G' también lo es. Si X, Y son conjuntos con el mismo número de elementos, entonces $\text{Biy}(X) \simeq \text{Biy}(Y)$.

● **Corolario 2.7 (Primer teorema de la isomorfía)** Si $f : G \rightarrow G'$ es un homomorfismo, $G/\ker(f) \simeq \text{im}(f)$.

Corolario 2.8 Todo grupo cíclico es isomorfo a \mathbb{Z} o a $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$. Demostración. Sea $G = \langle a \rangle$ cíclico. Consideramos $f : \mathbb{Z} \rightarrow G : k \mapsto f(k) = a^k$. Como $f(x+y) = a^{x+y} = a^x a^y = f(x)f(y)$, f es homomorfismo. Cada elemento $b \in G$ es de la forma a^k , luego f es sobreyectivo, es decir, $\text{im}(f) = G$. Por el primer tma de isomorfía tenemos que $\mathbb{Z}/\ker(f) \simeq \text{im}(f)$, luego $\mathbb{Z}/\ker(f) \simeq G$, y como $\ker(f)$ es subgrupo de \mathbb{Z} , existe m tal que $\ker(f) = m\mathbb{Z}$. Si $m = 0$, $\ker(f) = 0\mathbb{Z} = \{0\}$, y $\mathbb{Z} \simeq G$. Si $m > 0$, $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \simeq G$.

Ejemplo 2.9.4.4 Si n es múltiplo de m , existen homomorfismos inyectivos y el número de homomorfismos es $\phi(m)$. Si $\text{mcd}(m, n) = n$, existen isomorfismos sobreyectivos y el número es $\phi(n)$.

Ejemplo 2.9.6 Sea $n \geq 2$ y $X = \{1, 2, \dots, n\}$ y $f_n \in S_n = \text{Biy}(X)$. Se llama **signatura de f** , $s(f)$ al número de pares $(i, j) \in X \times X$ tales que $i < j$ $f(i) > f(j)$. La aplicación $\epsilon : S_n \rightarrow U_2 = \{-1, 1\}$ $f \mapsto \epsilon(f) = (-1)^{s(f)}$ es homomorfismo. Esta fórmula puede ser calculada también así: $\epsilon(f) = \prod_{i < j} \frac{f(i)-f(j)}{i-j}$. Se denomina **grupo alternado**, A_n al núcleo de ϵ : $A_n = \{f \in S_n \mid \epsilon(f) = 1\}$

Proposición 2.10 Si G es un grupo con $o(G) < 12$, para cada divisor d de n existe un subgrupo G , $o(G) = d$. Sin embargo, si $o(G) \geq 12$, no siempre se cumple esto (A_4 tiene $o(A_4) = 12$, pero no tiene subgrupos de orden 6. Esto verifica que el **recíproco del teorema de Lagrange no es cierto siempre**.

2.3 Teoremas de isomorfía

Proposición 2.15 (Segundo teorema de isomorfía) Sean $N, H \subset_N G$, y $N \subset H$. Entonces $H/N \subset_N G/N$ y $(G/N)/(H/N) \simeq G/H$

Proposición 2.16 (Tercer teorema de isomorfía) Si $H, N \subset G$, y $N \subset_N G$,

1. $H \cap N \subset_N H$
2. $HN \subset G$
3. $N \subset_N HN$
4. $HN/N \simeq H/(H \cap N)$

Lema 2.17 Sean $A, B, C \subset G$, y $B \subset A$. Entonces $A \cap BC = B(A \cap C)$

Proposición 2.18 (Cuarto teorema de isomorfía). Sea $H_1, H_2 \subset G$, $N_i \subset_N H_i$. Entonces

- $N_1(H_1 \cap H_2) \subset H_1$ y $N_2(H_1 \cap H_2) \subset H_2$
- $N_1(H_1 \cap H_2) \subset_N N_1(H_1 \cap H_2)$ y $N_2(N_1 \cap H_2) \subset_N N_2(H_1 \cap H_2)$
- $(H_1 \cap H_2)(N_1 \cap H_2) \subset_N H_1 \cap H_2$
- $(N_1(H_1 \cap H_2))/(N_1(H_1 \cap H_2)) \simeq (H_1 \cap H_2)/(H_1 \cap H_2) (N_1 \cap H_2) \simeq (N_2(H_1 \cap H_2))/(N_2(N_1 \cap H_2))$

2.4 Estructura de grupos abelianos finitos

Lema 2.20 Sea G grupo abeliano finito y $x \in G$ un elemento de orden máximo. Entonces, para cada $y \in G$, el orden de y divide al de x .

Lema 2.20.2 Sea G abeliano finito y $x \in G$ de orden máximo. Sean $H = \langle x \rangle$ e $y \in G$, entonces existe $z \in Hy$ tal que $o(z) = o(Hy)$

Lema 2.20.3 Sean $H, K \subset_N G$ tales que $H \cap K = \{1\}$. Entonces $HK \simeq H \times K$.

● **Proposición 2.2.1 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitos)** Si G es abeliano finito, existen m_1, \dots, m_r , denominados **coeficientes de torsión de G** , tales que

$$G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \dots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z}$$

y cada m_i divide a m_{i-1} . Además, los coeficientes son únicos.

Proposición 2.22 Sean G_1, G_2 grupos cíclicos de órdenes m y n , y $G = G_1 \times G_2$, entonces las afirmaciones (1) G es cíclico, (2) $\text{mcd}(m, n) = 1$ son equivalentes.

Demostración. (1) \rightarrow (2). Sea M el $\text{mcm}(m, n)$. Escribimos $M = ma, M = nb$. Cada $u = (x, y) \in G$ cumple $u^M = (x^M, y^M) = ((x^m)^a, (y^n)^b) = (1_{G_1}^a, 1_{G_2}^b) = 1_G$ Como G es cíclico y $o(G) = m$, alguno de sus elementos tiene orden mn . Luego $mn = N$ y $\text{mcd}(m, n) = 1$

Observación 2.22.3 Si $p_1 < \dots < p_s$ son primos, todo grupo abeliano de orden $n = p_1 \dots p_s$ es cíclico.

Proposición 2.23 Si p es primo, \mathbb{Z}_p^* es cíclico.

3 Grupos abelianos finitamente generados. Generadores relacionales

3.1 Teorema de la Estructura

● **Definición 7.1** Si G es un grupo, denotamos $T(G) = \{x \in G \mid o(x) \text{ es finito}\}$. G tiene **torsión** si $T(G) \neq \{1\}$.

1. Si G es abeliano, $T(G) \subset G$ ya que $o(1) = 1$, y si $x, y \in T(G)$, $o(xy^{-1}) \mid \text{lcm}(o(x), o(y))$, luego $o(xy) = o(xy^{-1})$ es finito y $xy^{-1} \in T(G)$.
2. El cociente $G/T(G)$ no tiene torsión.
3. Si G no es abeliano, $T(G)$ no tiene por qué ser subgrupo de G .
4. El grupo $G = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$ no tiene torsión
5. Si G es finito, $G = T(G)$ ya que $\forall x \in G, x^{O(G)} = 1$.
6. Si G es infinito, puede ser que $G = T(G)$.
7. Si G es abeliano y $K \subset G$, $T(K) = K \cap T(G)$. Si K no tiene torsión, $K \cap T(G) = \{1\}$, y si G no tiene torsión, K tampoco la tiene.
8. Si $K = T(G)$, $T(T(G)) = T(K) = K \cap T(G) = T(G)$

Ejemplo 7.2 / 7.3 Si $G = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$, entonces $T(G) = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \{0\} \times \cdots \times \{0\}$ y $G/T(G) = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$

Lema 7.5/7.6 Sea $\{x_1, \dots, x_k\}$ un sistema generador minimal de G . Si existen enteros no nulos m_1, \dots, m_k , tales que $\prod x_i^{m_i} = 1$, entonces G tiene torsión. Sea G abeliano, sin torsión y finitamente generado. Si n es el mínimo número de generadores de G , existen subgrupos de G cíclicos $H_1, \dots, H_n \simeq \mathbb{Z}$ tales que $G = H_1 \cdots H_n \simeq H_1 \times \cdots \times H_n$

● **Proposición 7.7 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitamente generados)** Sea G abeliano finitamente generado. Existen enteros no negativos n, r , y si $n \neq 0$, enteros positivos m_1, \dots, m_n , todos únicos, tales que

1. $G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots_r \times \mathbb{Z}$
2. m_i divide a m_{i-1} para cada $2 \leq i \leq n$.
3. $T(G) \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n\mathbb{Z}$ y $r = \beta(G) = \text{número de Betti de } G$.
4. $G \simeq T(G) \times G/T(G)$.

Ejemplo 7.8 Si G no es finitamente generado, puede ser que $G \neq T(G) \times G/T(G)$. P. ej. en el grupo $G = \prod_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{Z}/p_n\mathbb{Z}$, si $T(G) = \{a \in G \mid \text{sop}(a) \text{ es finito}\}$, $\text{sop}(a) = \{n \in \mathbb{N} \mid a_n + p_n\mathbb{Z} \neq 0 + p_n\mathbb{Z}\}$ falla en cumplir la isomorfía.

123 Un grupo abeliano G es **libre** si existe algún conjunto I no vacío tal que $G \simeq \mathbb{Z}^{(I)}$. [Wikipedia: si todo elemento de G puede escribirse de forma única como producto de finitos elementos de I y sus inversos.

3.2 Generadores y relaciones

Proposición 7.10 Sea G abeliano y finitamente generado, con $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ un sistema de generadores. Sea f_S el homomorfismo $f_S : \mathbb{Z} \times \cdots_n \times \mathbb{Z} = \mathbb{Z}^n \rightarrow G : (m_1, \dots, m_n) \mapsto m_1x_1 + \cdots + m_nx_n$ y sea $R(S) = \ker(f_S)$. Vemos que $\ker(f_S)$ es el conjunto que hace que $m_1x_1 + \cdots + m_nx_n = 0$. $R(S)$ se

denomina el **subgrupo de relaciones de G** . Definimos $R = \{r_1, \dots, r_l\}$ como el sistema generador de $R(S)$. El par (R, S) se denomina **presentación de G mediante generadores y relaciones**.

Proposición 7.13 Sea G un grupo abeliano finitamente generado por $S = \{x_1, \dots, x_n\}$. Entonces se cumple que $S = \{x_1, \dots, -x_i, \dots, x_n\}$ también es sistema generador, y si $\lambda_2, \dots, \lambda_n$ son enteros, y $y_1 = x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_n x_n$, entonces $S = \{y_1, x_2, \dots, x_n\}$ también es un sistema generador.

Proposición 7.14 Sea (S, R) una presentación de G , entonces se pueden obtener los coeficientes de torsión y el coeficiente de Betti mediante un ejemplo (aborrezco el algoritmo en forma de matriz).

Tomamos el sistema de la izquierda. El término más pequeño es $3x$. Procuramos obtener que todos los términos de x sean divisibles entre sí. En este caso lo hemos conseguido en un paso, pero si no se consigue, se repite tantas veces como sea necesario.

$$\begin{cases} 7x + 11y + 13z + 5u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 5x + 7y + 11z + 7u = 0 \end{cases} \xrightarrow[r_1:r_1-2r_2]{r_3:r_3-r_1} \begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 2x + 2y + 4z + 3u = 0 \end{cases}$$

Ahora creamos la variable $a = x + y - z - u$, y reescribimos el resto de ecuaciones en función de a .

$$\begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3(x + y - z - u) + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2(x + y - z - u) + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ 3a + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2a + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases}$$

Ahora tenemos un sistema ya reducido a dos relaciones y tres elementos. Aunque $5u$ es el menor elemento, vamos a seguir con $6z$, ya que el resultado será el mismo (demostración). El primer paso será obtener factores múltiples entre sí para la columna de z .

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_1:r_1-r_2} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_2:r_2-r_1} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 2z - 7u = 0 \end{cases}$$

Ahora r_2 ya puede eliminarse. Sin embargo, los términos $2z$ y $7u$ no son múltiplos, así que habrá que reducir la expresión.

$$\begin{cases} 4(z - 4u) + 28u + 8y = 0 \\ 2(z - 4u) + u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28u + 4b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28(u + 2b) - 52b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28c - 52b + 8y = 0 \\ c = 0 \end{cases}$$

Ahora sólo nos queda $8y - 52b = 0$, que se simplifica a $8(y - 7b) + 4b = 0 \rightarrow 4b + 8d = 0 \rightarrow 4(b + 2e) = 0$. En este último caso, por ser la última ecuación, que viene dada por dos variables, tenemos que $\beta(G) = 1$, y obtenemos $4f = 0$, luego $G \simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$.

Demostración.

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 17u + 10z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_2:r_2-3r_1} \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_1:r_1-2r_2} \begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases}$$

Ya tenemos el sistema preparado para reducir la variable.

$$\begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2(u + 22z - 16y) - 52z + 40y = 0 \end{cases} \rightarrow 40y - 52x = 0 \rightarrow 40(y - x) - 12x = 0 \rightarrow 12(-x + 3e) + 4e = 0 \rightarrow 4(e + 3f) = 0$$

Vemos que igualmente tenemos $G \simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$