## Estructuras algebráicas

## Generalidades y teorema de Lagrange

#### Grupos

**Definición 1.1** Un grupo es un conjunto no vacío G en el que se define una operación binaria  $G \times G \to G$ ;  $(a,b) \mapsto ab$  que cumple (1) **asociatividad** ((ab)c = a(bc)), (2) **existencia de elemento neutro**  $u \in G$ ; ua = a = au y (3) **existencia de elemento inverso**  $a, x \in G$ ; ax = u = xa. Tanto u como a son únicos. Para la suma u = 0, a = -x y para el producto u = 1,  $a = x^{-1}$ .

Otras propiedades inmediatas de los grupos son (1) **simplificación**:  $ab = ac \iff b = c$ ;  $ba = ca \iff b = c$ ; (2) **asociatividad generalizada**:  $(a_1 \cdots a_k)(a_{k+1} \cdots a_n) = (a_1 \cdots a_l)(a_{l+1} \cdots a_n)$ , (3) **inverso de un producto**:  $(a_1 \cdots a_n)^{-1} = a_n^{-1} \cdots a_1^{-1}$ .

**Definición 1.2** Un **grupo simétrico**  $S_n$  es el conjunto de biyecciones de un conjunto X con n elementos. Se cumple que  $card(S_n) = n!$ . Otros ejemplos de grupos son  $GL_n(\mathbb{R})$ , el grupo de matrices no singulares para la operación producto; o  $D_n$  es el conjunto de biyecciones que conserva la distancia en un polígono de n lados.

**Definición 1.3** Un grupo es **abeliano** si  $ab = ba \ \forall a, b \in G$ . Todo grupo con dos elementos es abeliano, pues aa = aa; uu = uu; ua = a = au; pero para  $n \ge 3$ ,  $S_n$  no puede ser abeliano.  $GL_n$ ;  $n \ge 2$ , ni  $D_n$ ;  $n \ge 3$  son abelianos.

**Proposición 1.4** (1) Si  $x^2 = 1 \ \forall x \in G$ , entonces G es abeliano; (2) si  $(ab)^2 = a^2b^2$  entonces G es abeliano.

Demostración. (1) Para cada x,  $x \cdot x = 1 \iff x = x^{-1}$ , luego si  $a, b \in G$  entonces  $a = a^{-1}$ ;  $b = b^{-1}x$  y si c = ab entonces  $ab = c = c^{-1} = (ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1} = ba$ . (2) Dados  $a, b \in G$ , se tiene que  $a(ba)b = (ab)^2 = a^2b^2 = a(ab)b$  y, por simplificación, ab = ba.

**Definición 1.5** Si G, G' son dos grupos con operaciones  $G \times G \to G : (a,b) \mapsto ab$  ;  $G' \times G' \to G' : (a',b') \mapsto a'b'$  el **producto cartesiano**  $G'' = G \times G'$  es un grupo con operación  $G'' \times G'' \to G'' : ((a,a'),(b,b')) = (ab,a'b')$ . La asociatividad se mantiene, y se ve que  $1_{G''} = (1_G,1_{G'})$ . Además, si G, G' son abelianos, G'' también lo es. Se dice que  $G_1 \times \cdots \times G_r$  es el **producto directo**.

#### Subgrupos

**Definición 1.6** Un subconjunto no vacío  $H \subset G$  es un **subgrupo** de G si es un grupo con la misma operación que G. **EN ALGUNOS SITIOS**  $H \subset G$  **INDICO QUE** H **ES SUBGRUPO DE** G. Se puede ver que el elemento neutro de H es  $1_G$ , y que si  $x \in H$ ;  $x^{-1} \in H$ . Para que (1) H sea subgrupo de G se tiene que cumplir que (2) si  $x, y \in H$ , entonces  $xy^{-1} \in H$ .

 $\{1_G\}$  y G son subgrupos de G. El resto de subgrupos se llaman **subgrupos propios** de G. Por ejemplo,  $m\mathbb{Z} = \{mx \mid x, m \in \mathbb{Z}; \}$  es un subgrupo de  $\mathbb{Z}$ .

**Definición 1.8.3** Se denomina a  $\langle S \rangle$  al **subgrupo generado** por S.

$$\langle S \rangle = \left\{ s_1^{h_1} \cdots s_n^{h_n} \mid n \in \mathbb{N}, s_i \in S, h_i \in \mathbb{Z}, 1 \le i \le n \right\}$$
. Esto se puede simplificar como

 $\langle S \rangle = \{x_1 \cdots x_m \mid m \in \mathbb{N}, x_i \in S, 1 \le i \le m\}$ . Es decir, es el conjunto de todos los elementos de S combinados con operación binaria. Si  $\mathcal{F}_S$  es la familia de los subgrupos de G que contienen a S, entonces se cumple que  $\langle S \rangle = \bigcap_{H \in \mathcal{F}_S} H$ .

Un caso particular es cuando  $S = \{a\}$ . En tal caso es el **subgrupo generado por a**,  $\langle a \rangle = \{a^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ . Un subconjunto  $S \subset G$  se llama **generador de** G si  $G = \langle S \rangle$ . Es cierto que  $\langle G \rangle = G$ . Si S es finito, entonces se dice que G es **finitamente generado**.

**Definición 1.8.4** Si H es subgrupo de G, se llama **centralizador de** H **en** G a  $C_G(H) = \{x \in G \mid ax = xa \ \forall a \in H\}$ . El centralizador de G en G, llamado **centro de** G es el caso  $Z(G) = \{x \in G \mid xa = ax \ \forall a \in G\}$ . Se ve que  $C_G(H)$  es un subgrupo de G.

**Definición 1.8.5** Si  $S \subset G$  y  $a \in G$ , se llama **conjugado de** S **por** a al conjunto  $S^a = \{a^{-1}xa \mid x \in S\}$ 

**Definición 1.8.6** Si  $S \subset G$ , se llama **normalizador de** S **en** G al conjunto  $N_G(S) = \{a \in G \mid S^a = S\}$ . El normalizador de S es un subgrupo de G porque si  $a, b \in N_G(S)$ , entonces  $S^{ab^{-1}} = (S^a)^{b^{-1}} = S^{b^{-1}} = (S^b)^{b^{-1}} = S^{bb^{-1}} = S$ 

**Definición 1.8.8** Dados dos subgrupos K, H de G, se define  $HK = \{hk \mid h \in H, k \in K\}$ . Para que HK sea un subgrupo de G entonces HK = KH. Si  $H \subset K$ , HK = K = KH.

#### Orden de un grupo

**Definición 1.9** El **orden** de un subgrupo finito  $H \subset G$  es el número de elementos que tiene. Se denota por o(H). Un elemento  $a \in G$  es **de torsión** si  $\langle a \rangle$  es finito. En tal caso el orden es o(a).

- **Proposición 1.10** Sea G un grupo y  $a \in G$  de torsión. Entonces se cumple que
  - Existe  $k \ge 1$  tal que  $a^k = 1$
  - o(a) es el menor número tal que  $a^n = 1$
  - Si  $n = o(a), \langle a \rangle = \{1, a, \dots, a^{n-1}\}$
  - $a^k = 1 \sin k$  es múltiplo de n
  - $o(a^{-1}) = o(a)$
  - Si  $x = a^k$  y n = o(a), entonces  $o(x) = \frac{n}{mcd(n,k)}$
  - Si  $b \in G$  es de torsion y ab = ba entonces o(ab) es divisor de mcm(o(a), o(b)). Si o(a), o(b) son primos entre si, o(ab) = o(a)o(b)
  - o(ab) = o(ba)

### Índice de un subgrupo

**Definición 1.2/Observación 1.12.6/7** Sea G un grupo y  $H \subset G$ . Sean  $R^H$ ,  $R_H$  las relaciones de equivalencia en G:

$$xR_Hy\iff xy^{-1}\in H$$

$$xR^Hy \iff x^{-1}y \in H$$

Además, se definen  $Hx = \{hx \mid h \in H\}; xH = \{xh \mid h \in H\}$ . Se cumple que si  $x, y \in G$ ,  $y \ yR_Hx$  entonces  $yx^{-1} = h \in H$  y, por tanto,  $y = hx \in Hx$ .

Además, las aplicaciones  $H \to Hx$ :  $h \mapsto hx$  y su equivalente en xH son biyectivas. Es importante que pese a existir una biyección entre Hx y xH, no siempre Hx y xH son iguales.

**Proposición 1.12.3** La aplicación entre conjuntos cocientes  $G/R_H \to G/R^H : Hx \to x^{-1}H$  es biyectiva.

**Definición 1.12.4**  $H \subset G$  es un subgrupo de **índice infinito** si  $G/R_H$  es un conjunto infinito. Por otra parte, el índice de H en G, [G:H] es el número de elementos de  $G/R_H$ .

**Proposición 1.12.8 (T de Lagrange)** Sea  $H \subset G$  un subgrupo. Se cumple que si G es finito, entonces o(H) es finito, H tiene índice finito en G y  $o(G) = o(H) \cdot [G : H]$ .

**Corolario 1.12.9** Si H, K son subgrupos finitos de G, o(H) = m,  $y \mod(m, n) = 1$  entonces  $H \cap K = \{1_G\}$ .

**Proposición 1.12.10 (F de transitividad del índice)** Sean H, K subgrupos de G. Si H es subgrupo de K, Y los indices entre subgrupos, Y con G, son finitos, entonces se cumple [G:K] = [G:H][H:K]

● **Proposición 1.12.11** Sean *H*, *K* subgrupos de *G*, finito. Entonces

$$card(HK) = \frac{o(H)o(K)}{o(H \cap K)}$$

- **Definición 1.15** / **Observación 1.15.4** Un grupo G se llama **cíclico** si existe a ∈ G tal que G =  $\langle a \rangle$ . Si o(a) = p, primo, el grupo es cíclico.
- Proposición 1.16 / 1.17 Sea G cíclico y n = o(G), para cada divisor m de n existe un único subgrupo de G de orden m, y ese subgrupo es cíclico. Además, todo subgrupo de un grupo cíclico [finito o no] es cíclico.

**Definición 1.18** Sea *G* finitamente generado. Un sistema generador *S* se llama **minimal** si cualquier subconjunto de *G* con menos elemenos que *S* no es generador de *G*.

**Proposición 1.19** Sea G finito de orden n y  $S = \{x_1, \dots, x_p\}$  un sistema generador minimal de G. Entonces  $2^p \le n$ .

Demostración. Llamamos  $S_i = \{x_1, \dots, x_i\}$ ,  $1 \le i \le p$ ; y  $H_i = \langle S_i \rangle$ . Evidentemente,  $H_i \subset H_{i+1}$ . Por ele teorema de Lagrange y la fórmula de la transitividad del índice,

$$[G: H_1] = [H_P: H_1] = [H_P: H_{P-1}][H_{P-1}: H_{P-2}] \cdots [H_2: H_1]$$

Además,

$$[H_{i+1}: H_i] = \frac{o(H_{i+1})}{o(H_i)} > 1 \iff [H_{i+1}: H_i] \ge 2$$

pues los índices son enteros. Por tanto,  $[G:H_1] \ge 2^{p-1}$ , y como  $o(H_1) \ge 2$ , entonces,  $o(G) = o(H_1)[G:H_1] \ge 2^p$ 

**Definición Grupo diédrico**  $D_n$  Definimos el grupo diédrico al grupo con las operaciones f, g tales que o(g) = 2 y o(f) = n. Entonces  $D_n = \{1, f, f^2, \dots, f^{n-1}, g, gf, \dots, gf^{n-1}\}$ . Este grupo posee unas propiedades demostrables:

•  $f^k g f^k = g$ •  $g f^k g = f^{n-k}$ 

**Definición Grupo cuaternión** Q El grupo cuaternión tiene los elementos  $Q = \{1, -1, i, j, k, -i, -j, -k\}$ . Las relaciones que definen el grupo son  $i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1$ .

# Subgrupos normales, homomorfismos, teorema de estructura de grupos abelianos finitos

- **Proposición 2.1** Sea G un grupo y H un subgrupo. H es un subgrupo **normal** (**LO DEFINO AQUÍ COMO**  $\subset_N$ ) si se cumplen las condiciones equivalentes:
  - 1. Para todo  $a \in G$ , aH = Ha
  - 2. Para todo  $a \in G$ ,  $H = H^a$
  - 3. Para todo  $a, b \in G$ ,  $ab \in H \iff ba \in H$ , luego si H es abeliano, es normal.

Demostración.  $1 \Longrightarrow 2$ . Si  $y \in H^a$  entonces  $aya^{-1} = h \in H$ . Como  $ay = ha \in Ha = aH$  existe  $h' \in H$  tal que ay = ah'. Así,  $y \in H^a = h' \in H$   $\iff H^a \subset H$ . Si aplicamos lo mismo con  $xa^{-1}$  tenemos  $H^{a^{-1}} \subset H$  y, con ello  $H \subset H^a$ , luego  $H = H^a$ .  $2 \Longrightarrow 3$ . Como  $ab \in H$ ,  $ba = a^{-1}aba \in H^a$ , y como  $ba \in H$ ,  $H = H^a$ .  $3 \Longrightarrow 1$ . Sea  $x \in Ha$ , luego  $\exists h \in H$ , x = ha, y  $xa^{-1} = h \in H$ . Por hipótesis  $h' = a^{-1}x \in H$  y  $x = ah' \in aH$ , luego  $Ha \subset aH$ . Si empezamos con  $x \in aH$  obtenemos que  $aH \subset Ha$ , luego  $aH \in Ha$ .

**Observación 2.2.1** Si H es normal, entonces  $R^H = R_H$ , y  $G/R_H$  se escribe G/H.

- Observación 2.2.4/2.2.5 Si H es un subgrupo de G, y [G:H]=2, H es subgrupo normal de G. Asimismo, los subgrupos  $\{1_G\}$ , G son normales.
- **Definición 2.2.14** Un grupo G es **simple** si los únicos subgrupos son  $\{1_G\}$ , G. Si o(G) es primo p, por el teorema de Lagrange, los únicos subgrupos son  $\{1_G\}$ , G, luego G es simple.

**Proposición 2.2.8** Todo subgrupo  $H \subset Z(G) = \{a \in G \mid ag = ga \ \forall g \in G\}$  es subgrupo normal de G.

**Proposición 2.2.10** Sea *H* subgrupo de *G*.

- 1. H es subgrupo de  $N_G(H) = \{a \in G \mid H = H^a\}$ .
- 2.  $H \subset_N N_G(H)$ .
- 3. Si  $H \subset K \subset G$  y  $H \subset_N K$ , entonces  $K \subset N_G(H)$ .

**Definición 2.2.11** Si H, K son subgrupos de G, K es un **subgrupo conjugado** de H si existe  $a \in G$  tal que  $K = H^a$ . Como la relación es recíproca, se dice que K y H son conjugados.

#### Proposición 2.2.11

- Si  $\Sigma$  es la familia de conjugados de H y  $N=N_G(H)$ , la aplicación  $\phi:G/R_N\to\Sigma:Na\to H^a$  es biyectiva.
- Si N tiene índice finito en G, el número de conjugados con H es [G:N].

**Proposición 2.2.13** Si  $A \subset_N G$ ,  $H \subset K \subset G$ , y  $H \subset_N K$ , entonces  $AH \subset_N AK$ .

● La normalidad no es transitiva, es decir, si  $H \subset_N K \subset_N G$ , no siempre es cierto que  $H \subset_N G$ .

**Definición 2.2.16/Observación 2.2.16.1** Si H ⊂ G, se llama corazón de H a

$$\heartsuit(H) = K(H) = \bigcap_{a \in G} H^a$$

Si  $N \subset_N H$  entonces  $N \subset K(H)$ , pues para cada  $a \in G$ :  $N = N^a \subset H^a$ , luego  $N = N^a \subset \cap_{a \in G} H^a = K(H)$ 

**Proposición 2.2.17 (T de Poincaré)** Si *G* posee un subgrupo de índice finito, también posee un subgrupo normal de índice finito.

#### **Grupos cocientes**

**Proposición 2.3** El grupo cociente G/H de  $H \subset_N G$  tiene estructura de grupo con la operación:

$$G/H \times G/H \longrightarrow G/H$$
  
 $(aH, bH) \longmapsto abH$ 

El elemento neutro del grupo cociente es H, y el inverso de aH es  $(aH)^{-1} = a^{-1}H$ .

**Observación 2.3.1** Si  $H \subset_N K \subset G$  (entonces  $H \subset_N G$ ), el grupo cociente  $K/H \subset G/H$ , ya que si  $aH, bH \in K/H, a, b \in K$ , entonces  $(aH)(bH)^{-1} = (aH)(b^{-1}H) = ab^{-1}H \in K/H$ , ya que como  $K \subset G, ab^{-1} \in K$ 

**Observación 2.3.1.1**  $K \subset_N G \iff K/H \subset_N G/H$ 

**Ejemplo 2.3.3 (Función**  $\phi$  **de Euler)** Si denotamos  $\mathbb{Z}_m^* = \{a + m\mathbb{Z} \in \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \mid mcd(a, m) = 1\}$  y consideramos la operación binaria

$$\mathbb{Z}_m^* \times \mathbb{Z}_m^* \to \mathbb{Z}_m^* : (a + m\mathbb{Z}, b + m\mathbb{Z}) \mapsto ab + m\mathbb{Z}$$

vemos que  $\mathbb{Z}_m^*$  forma un grupo abeliano con elemento neutro  $1+m\mathbb{Z}$  y elemento inverso  $u+m\mathbb{Z}$ , con au=1.

Entonces, la función  $\phi: \mathbb{N}\{0\} \to \mathbb{N}\{0\}$  que a cada m positivo le corresponde el orden de  $\mathbb{Z}_m^*$  es la función de Euler. Para p primo,  $\phi(p) = p - 1$ , y  $\phi(p^k) = p^{k-1}(p-1)$ . Si tenemos m, n tal que mcd(m,n) = 1, entonces  $\phi(mn) = \phi(m)\phi(n)$ . Con todo esto, si tenemos un numero  $a = p_1^{k_1} \cdots p_i^{k_i}$ , entonces  $\phi(a) = p_1^{k_1-1} \cdots p_i^{k_i-1}(p_1-1) \cdots (p_i-1)$ 

#### Homomorfismos

**Definición 2.4 / 2.6** Una aplicación  $f: G \to G'$  es un **homomorfismo de grupos** si  $f(ab) = f(a)f(b) \forall a,b \in G$ . Para todo homomorfismo se tiene que  $f(1_G) = 1_{G'}$  y  $f(a^{-1}) = (f(a))^{-1}$ . Si un homomorfismo es biyectivo se llama **isomorfismo**. Se denota por  $G \simeq G'$  cuando dos grupos son isomorfos.

**Definición 2.4.3/Proposición 2.4.4** El **núcleo** de un homomorfismo es  $ker(f) = \{a \in G \mid f(a) = 1_{G'}\}$ . f es inyectiva sii  $ker(f) = \{1_G\}$ .

**Definición 2.4.5** Se llama **imagen** de f a  $im(f) = \{f(x) \mid x \in G\}$ .

**Proposición 2.4.6** Si  $f: G \to G'$  es homomorfismo y  $H' \subset G'$ , entonces  $f^{-1}(H') = \{x \in G \mid f(x) \in H'\}$  es un subgrupo de G. Además, si  $H' \subset_N G'$  entonces  $f^{-1}(H') \subset_N G$ .

**Observación 2.4.7/2.4.8** Si  $H \subset G$ , la inclusión  $j: H \to G: x \mapsto x$  es un homomorfismo inyectivo; y si  $H \subset_N G$ , la proyección  $\pi: G \to G/H: x \mapsto xH$  es un homomorfismo sobreyectivo.

**Proposición 2.4.9** Si  $f: G \to G'$  y  $g: G' \to G''$  son homomorfismos,  $g \circ f: G \to G''$  también lo es, pues  $(g \circ f)(xy) = g(f(xy)) = g(f(x)f(y)) = g(f(x))g(f(y)) = (g \circ f)(x)(g \circ f)(y)$ 

**Proposición 2.4.10** Si f es un homomorfismo y  $x \in G$  tiene orden m, se cumple que (i) o(f(x)) divide a m (ii) Si f es inyectiva, o(f(x)) = m.

#### Proposición 2.5 (Factorización canónica de un homomorfismo)

Sea  $f:G\to G$  un homomorfismo. Entonces existe un homomorfismo biyectivo  $b:G/ker(f)\to im(f)$  que hace conmutativo el diagrama

$$G \xrightarrow{f} G'$$

$$\pi \downarrow \qquad \qquad \uparrow j$$

$$G/ker(f) \xrightarrow{h} im(f)$$

Demostración.  $f(x) = j((b \circ pi)(x)) = b(\pi(x)) = b(x \ker(f))$ . Comprobamos que se cumple el enunciado. (1) b está bien definida porque si  $x \ker(f) = y \ker(f)$  entonces  $x^{-1}y \in \ker(f)$ ,  $f(x)^{-1}f(y) = 1_{G'} \iff f(y) = f(x)$ , luego  $b(x \ker(f)) = b(y \ker(f))$ . (2) b es homomorfismo, ya que  $b((x \ker(f))(y \ker(f)) = b(xy \ker(f)) = f(xy) = f(x)f(y) = b(x \ker(f))b(y \ker(f))$ . (3) b es inyectivo, ya que si  $x \ker(f) \in \ker(b)$  entonces  $f(x) = b(x \ker(f)) = 1_{im(f)} = 1_{G'}$ , y  $x \operatorname{inker}(f)$ . (4) b es sobreyectiva ya que para cada elemento de im(f) existe un elemento de la forma  $b(x \ker(f))$ .

**Proposición 2.6.X (Propiedades de isomorfismos)** Si  $G \simeq G'$ , y G es abeliano o cíclico, entonces G' también lo es. Si X, Y son conjuntos con el mismo número de elementos, entonces  $Biy(X) \simeq Biy(Y)$ .

**Corolario 2.7 (Primer teorema de la isomorfía)** Si f : G → G' es un homomorfismo,  $G/ker(f) \simeq im(f)$ .

Corolario 2.8 Todo grupo cíclico es isomorfo a  $\mathbb{Z}$  o a  $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ . Demostración. Sea  $G = \langle a \rangle$  cíclico. Consideramos  $f: \mathbb{Z} \to G: k \to f(k) = a^k$ . Como  $f(x+y) = a^{x+y} = a^x a^y = f(x)f(y)$ , f es homomorfismo. Cada elemento  $b \in G$  es de la forma  $a^k$ , luego f es sobreyectiva, es decir, im(f) = G. Por el primer tma de isomorfía tenemos que  $\mathbb{Z}/ker(f) \simeq im(f)$ , luego  $\mathbb{Z}/ker(f) \simeq G$ , y como ker(f) es subgrupo de  $\mathbb{Z}$ , existe m tal que  $ker(f) = m\mathbb{Z}$ . Si m = 0,  $ker(f) = 0\mathbb{Z} = \{0\}$ , y  $\mathbb{Z} \simeq G$ . Si m > 0,  $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \simeq G$ .

**Ejemplo 2.9.4.4** Para  $f: \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \to \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , si n es múltiplo de m, existen homomorfismos inyectivos y el número de homomorfismos es  $\phi(m)$ . Si mcd(m,n)=n, existen isomorfismos sobreyectivos y el número es  $\phi(n)$ . El número de homomorfismos en general es mcd(n,m).

**Ejemplo 2.9.6** Sea  $n \ge 2$  y  $X = \{1, 2, \dots, n\}$  y  $f_n \in S_n = Biy(X)$ . Se llama **signatura de f**, s(f) al número de pares  $(i, j) \in X \times X$  tales que i < j f(i) > (j). La aplicación  $\varepsilon : S_n \to U_2 = \{-1, 1\}$   $f \mapsto \varepsilon(f) = (-1)^{s(f)}$  es homomorfismo. Esta fórmula puede ser calculada también así:  $\varepsilon(f) = \prod_{i < j} \frac{f(i) - f(j)}{i - j}$  Se denomina **grupo alternado**,  $A_n$  al núcleo de  $\varepsilon$ :  $A_n = \{f \in S_n \mid \varepsilon(f) = 1\}$ 

**Proposición 2.10** Si G es un grupo con o(G) < 12, para cada dividor d de n existe un subgrupo G, o(G) = d. Sin embargo, si  $o(G) \ge 12$ , no siempre se cumple esto ( $A_4$  tiene  $o(A_4) = 12$ , pero no tiene subgrupos de orden 6. Esto verifica que el **recíproco del teorema de Lagrange no es cierto siempre**.

#### Teoremas de isomorfía

**Proposición 2.15 (Segundo teorema de isomorfía)** Sean  $N, H \subset_N G$ , y  $N \subset H$ . Entonces  $H/N \subset_N G/N$  y  $(G/N)/(H/N) \simeq G/H$ 

**Proposición 2.16 (Tercer teorema de isomorfía** Si  $H, N \subset G$ , y  $N \subset_N G$ ,

- 1.  $H \cap N \subset_N H$
- 2.  $HN \subset G$
- 3.  $N \subset_N HN$
- 4.  $HN/N \simeq H/(H \cap N)$

**Lema 2.17** Sean  $A, B, C \subset G, y B \subset A$ . Entonces  $A \cap BC = B(A \cap C)$ 

**Proposición 2.18 (Cuarto teorema de isomorfía)**. Sea  $H_1, H_2 \subset G$ ,  $N_i \subset_N H_i$ . Entonces

- $N_1(H_1 \cap H_2) \subset H_1 \text{ y } N_2(H_1 \cap H_2) \subset H_2$
- $N_1(H_1 \cap N_2) \subset_N N_1(H_1 \cap H_2) \text{ y } N_2(N_1 \cap H_2) \subset_N N_2(H_1 \cap H_2)$
- $(H_1 \cap N_2)(N_1 \cap H_2) \subset_N H_1 \cap H_2$
- $(N_1(H_1 \cap H_2))/(N_1(H_1 \cap N_2)) \simeq (H_1 \cap H_2)/(H_1 \cap N_2) (N_1 \cap H_2) \simeq (N_2(H_1 \cap H_2))/(N_2(N_1 \cap H_2))$

#### Estructura de grupos abelianos finitos

Lema 2.20 Sea G grupo abeliano finito y  $x \in G$  un elemento de orden máximo. Entonces, para cada  $y \in G$ , el orden de y divide al de x.

Lema 2.20.2 Sea G abeliano finito y  $x \in G$  de orden máximo. Sean  $H = \langle x \rangle$  e  $y \in G$ , entonces existe  $z \in Hy$  tal que o(z) = o(Hy)

- **Lema 2.20.3** Sean  $H, K \subset_N G$  tales que  $H \cap K = \{1\}$ . Entonces  $HK \simeq H \times K$ .
- **Proposición 2.2.1 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitos)** Si G es abeliano finito, existen  $m_1, \dots, m_r$ , denominados **coeficientes de torsión de G**, tales que

$$G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z}$$

y cada  $m_i$  divide a  $m_{i-1}$ . Además, los coeficientes son únicos.

**Proposición 2.22** Sean  $G_1$ ,  $G_2$  grupos cíclicos de órdenes m y n, y  $G = G_1 \times G_2$ , entonces las afirmaciones (1) G es cíclico, (2) mcd(m, n) = 1 son equivalentes.

Demostración. (1)  $\rightarrow$  (2). Sea M el mcm(m,n). Escribimos M=ma, M=nb. Cada  $u=(x,y)\in G$  cumple  $u^M=(x^M,y^M)=((x^m)^a,(y^n)^b)=(1^a_{G_1},1^b_{G_2})=1_G$  Como G es cíclico y o(G)=m, alguno de sus elementos tiene orden mn. Luego mn=N y mcd(m,n)=1

**Observación 2.22.3** Si  $p_1 < \cdots < p_s$  son primos, todo grupo abeliano de orden  $n = p_1 \cdots p_s$  es cíclico.

**Proposición 2.23** Si p es primo,  $\mathbb{Z}_p^*$  es cíclico.

## Grupos de automorfismos. Acción de un grupo sobre un conjunto

Corolario 3.4.3.1 Sea G un grupo y  $H \subset G$ ,  $H \subset Z(G)$ . Entonces (1)  $H \subset_N G$  y (2) Si G/H es cíclico, G es abeliano.

#### Acciones de grupos sobre conjuntos

**Definición 3.8** Una **acción sobre un conjunto** X es la aplicación  $G \times X \to X : (g, x) \mapsto g(x) \forall g \in G, \forall x \in X$ . Se cumple (1) (gh)(x) = g(h(x)), (2)  $1_G(x) = x$ .

**Observación 3.8.3** El homomorfismo  $\theta: G \longrightarrow Biy(Y)$ ;  $g \mapsto \theta(g): X \to X: x \mapsto g(x)$  es la que define g como acción sobre X. Definimos  $ker(\theta) = \{g \in G | g(x) = x \forall x \in X\}$ . Se dice que una acción es **fiel** cuando  $ker(\theta) = \{1_G\}$ .

**Proposición 3.9 (Teorema de Cayley)** Todo grupo G es isomorfo a un subgrupo Biy(G).

**Proposición 3.10** Sea  $G \times X \to X$  una acción. Se llaman

- Estabilizador de x:  $G_x = \{g \in G | g(x) = x\}$
- Órbita de x:  $O_x = \{g(x) | g \in G\} \subset X$ .  $\cup O_x = X \lor \cap O_x = \emptyset$ .
- x es un **punto fijo** de g si  $G_x = G$ .

**Definición** Una acción es **libre** si  $G_x = \{1_G\}$ . Una acción es **efectiva** si  $\cap_{x \in X} G_x = \{1_G\}$ .

**Observación 3.10.3** La aplicación  $G/R^{G_x} \to O_x : gG_x \mapsto g(x)$  es biyectiva, y  $card(O_x) = [G : G_x]$ .

Observación 3.10.4  $ker(\theta) = \bigcap_{x \in X} G_x$ 

**Definición 3.11.2.1** Se llama clase de conjugación del elemento x a  $Cl(x) = \{axa^{-1}|a \in G\}$ , y el conjunto de elementos de órbitas (un elemento por órbita), Y se llama sistema de representantes por conjugación de G.

**Definición**  $Z(G) = \{a \in G | ax = xa \ \forall x \in G\}, C_G(x) = \{a \in G | ax = xa\}.$ 

**Proposición 3.11.3** Sea G finito e Y un sistema de representantes por conjugación. Entonces  $o(G) = o(Z(G)) + \sum_{x \in Y; x \notin Z(G)} [G : C_G(x)]$ 

Corolario 3.11.4 Sea p primo,  $m \ge 1 \in \mathbb{N}$  y G de orden  $p^m$ . Entonces  $Z(G) \ne \{1_G\}$  y  $o(Z(G)) \ne p^{m-1}$ .

Corolario 3.11.5 Sea p primo y G de orden  $p^2$ . Entonces G es abeliano e isomorfo a  $\mathbb{Z}/p^2\mathbb{Z}$  o a  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ .

Corolario 3.11.6 Sea G de orden  $p^m$ , m > 1. Entonces G no es simple. Demostración. Si G es abeliano,  $Z(G) \subset_N G$  ya que  $\{1\} \neq_{3.11.5} Z(G)$  y  $Z(G) \neq G$  porque si no es abeliano. Si G es abeliano tomamos  $a \in G/\{1\}$ ; y si  $o(a) \neq p^m$ ,  $H = \langle a \rangle$  es grupo normal y  $\{1\} \neq H \neq G$ . Si  $o(a) = p^m$ , tomamos  $b = a^p \in G$ . Entonces  $o(b) = \frac{p^m}{mcd(p^m,p)} = p^{m-1}$  y  $H = \langle b \rangle$  es subgrupo normal

**Lema 3.11.8** Sea G finito, y a,  $b \in G$  elementos de orden 2, tal que  $a \notin Cl(b)$ ; entonces existe c de orden 2 de G tal que a,  $b \in G$ .

**Proposición 3.11.9 (Teorema de Brauer)** Sea G finito de orden par con  $a, b \in G$  y  $a \notin Cl(b)$ . Sea m el máximo de los órdenes de  $C_G(x)$ ; entonces  $o(G) < m^3$ .

**Ejemplo 3.12** Sean  $H \subset G$  y  $X = G/R^H$ . Definimos la acción  $G \times G/R^H \to G/R^H$ ; g(xH) = gxH. Entonces  $ker(\theta) = K(H)$ .

**Proposición 3.12.1** (generaliza 2.2.4). Sea G finito y  $p \neq o(G)$  el menor divisor de G, y  $H \subset G$ , o(H) = p. Entonces  $H \subset_N G$  y G no es simple.

**Proposición 3.12.2** Sea G finito de orden n y  $H \subset G$ ,  $[G : H] = m \neq 1$ . Si  $n \nmid m!$  entonces  $K(H) \neq \{1\}$  y G no es simple.

**Proposición 3.12.3** Sea G finito con o(G) > 2. Si G posee un subgrupo H, [G : H] = n ≠ 1, y  $G ≠ A_n$ , entonces G no es simple.

**Ejemplo 3.12.3.1** Si  $o(G) \ge 5$ , y  $H \subset G$  tal que  $2 \le [G:H] \le 4$ , entonces G no es simple.

**Proposición 3.12.4** Sea G finítamente generado. Para cada n, G tiene una cantidad finita (o nula) de subgrupos de índice n.

**Proposición 3.13 (Teorema de Cauchy-Fröbenius)** Sea p primo y G finito con orden múltiplo de p. Entonces el número de elementos  $y \in G$  tales que  $y^p = 1$  es múltiplo de p. Existe un elemento de orden p en G.

Corolario 3.14 Sean m, p, p primo tales que p > m > 1. Los grupos de orden mp no son simples.

Corolario 3.15 Sean p, q primos. Entonces, un grupo de orden pq no es simple.

Corolario 3.16 Sea G con o(G) > 1. Entonces G es simple sii G es finito y o(G) es primo.

**Proposición 3.17** Sea G un grupo de orden  $p^m$ , p primo y  $m \ge 1$ . Si  $H \ne \{1\} \subset_N G$ , entonces  $H \cap Z(G) \ne \{1\}$ .

Corolario 3.18 Sea p primo,  $m \ge 1$  uy  $o(G) = p^m$ , y H subgrupo normal de orden p, entonces  $H \subset Z(G)$ .

**Ejemplo 3.19** El grupo cuaternión Q y el diedral  $D_4$  son, salvo isomorfismo, los únicos grupos no abelianos de orden 8.

## Grupos abelianos finitamente generados. Generadores relacionales

#### Teorema de la Estructura

- **Definición 7.1** Si G es un grupo, denotamos  $T(G) = \{x \in G \mid o(x) \text{ es finito}\}$ . G tiene **torsión** si  $T(G) \neq \{1\}$ .
  - 1. Si *G* es abeliano,  $T(G) \subset G$  ya que o(1) = 1, y si  $x, y \in T(G)$ ,  $o(xy^{-1})|mcm(o(x), o(y))$ , luego  $o(xy) = o(xy^{-1})$  es finito y  $xy^{-1} \in T(G)$ .
  - 2. El cociente G/T(G) no tiene torsión.
  - 3. Si G no es abeliano, T(G) no tiene por qué ser subgrupo de G.
  - 4. El grupo  $G = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$  no tiene torsión
  - 5. Si *G* es finito, G = T(G) ya que  $\forall x \in G, x^{O(G)} = 1$ .
  - 6. Si G es infinito, puede ser que G = T(G).
  - 7. Si G es abeliano y  $K \subset G$ ,  $T(K) = K \cap T(G)$ . Si K no tiene torsión,  $K \cap T(G) = \{1\}$ , y si G no tiene torsión, K tampoco la tiene.
  - 8. Si K = T(G),  $T(T(G)) = T(K) = K \cap T(G) = T(G)$
- **Ejemplo 7.2 / 7.3** Si  $G = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$ , entonces  $T(G) = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \{0\} \times \cdots \times \{0\} \text{ y } G/T(G) = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$

Lema 7.5/7.6 Sea  $\{x_1, \dots, x_k\}$  un sistema generador minimal de G. Si existen enteros no nulos  $m_1, \dots, m_k$ , tales que  $\prod x_i^{m_i} = 1$ , entonces G tiene torsión. Sea G abeliano, sin torsión y finitamente generado. Si n es el mínimo número de generadores de G, existen subgrupos de G cíclicos  $H_1, \dots, H_n \simeq \mathbb{Z}$  tales que  $G = H_1 \dots H_n \simeq H_1 \times \dots \times H_n$ 

- **Proposición 7.7 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitamente generados)** Sea G abeliano finitamente generado. Existen enteros no negativos n, r, y si  $n \neq 0$ , enteros positivos  $m_1, \dots, m_n$ , todos únicos, tales que
  - 1.  $G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots_r \times \mathbb{Z}$
  - 2.  $m_i$  divide a  $m_{i-1}$  para cada  $2 \le i \le n$ .
  - 3.  $T(G) \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n$  y  $r = \beta(G) =$  número de Betti de G.
  - 4.  $G \simeq T(G) \times G/T(G)$ .
- **Ejemplo 7.8** Si *G* no es finítamente generado, puede ser que  $G \neq T(G) \times G/T(G)$ . P. ej. en el grupo  $G = \prod_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{Z}/p_n\mathbb{Z}$ , si  $T(G) = \{a \in G \mid \text{sop}(a) \text{ es finito}\}$ , sop $(a) = \{n \in \mathbb{N} \mid a_n + p_n\mathbb{Z} \neq 0 + p_n\mathbb{Z}\}$  falla en cumplir la isomorfía.

123 Un grupo abeliano G es **libre** si existe algún conjunto I no vacío tal que  $G \simeq \mathbb{Z}^{(I)}$ . [Wikipedia: si todo elemento de G puede escribirse de forma única como producto de finitos elementos de I y sus inversos.

#### Generadores y relaciones

**Proposición 7.10** Sea G abeliano y finitamente generado, con  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$  un sistema de generadores. Sea  $f_S$  el homomorfismo  $f_S : \mathbb{Z} \times \dots_n \times \mathbb{Z} = \mathbb{Z}^n \to G : (m_1, \dots, m_n) \mapsto m_1 x_1 + \dots + m_n x_n$  y sea  $R(S) = ker(f_S)$ . Vemos que  $ker(f_S)$  es el conjunto que hace que  $m_1 x_1 + \dots + m_n x_n = 0$ . R(S) se

denomina el **subgrupo de relaciones de** G. Definimos  $R = \{r_1, \dots, r_l\}$  como el sistema generador de R(S). El par (R, S) se denomina **presentación de** G **mediante generadores y relaciones**.

- **Proposición 7.13** Sea G un grupo abeliano finitamente generado por  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ . Entonces se cumple que  $S = \{x_1, \dots, -x_i, \dots, x_n\}$  también es sistema generador, y si  $\lambda_2, \dots, \lambda_n$  son enteros, y  $y_1 = x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_n x_n$ , entonces  $S = \{y_1, x_2, \dots, x_n\}$  también es un sistema generador.
- **Proposición 7.14** Sea (S, R) una presentación de G, entonces se pueden obtener los coeficientes de torsión y el coeficiente de Betti mediante un ejemplo (aborrezco el algoritmo en forma de matriz).

Tomamos el sistema de la izquierda. El término más pequeño es 3x. Procuramos obtener que todos los términos de x sean divisibles entre sí. En este caso lo hemos conseguido en un paso, pero si no se consigue, se repite tantas veces como sea necesario.

$$\begin{cases} 7x + 11y + 13z + 5u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 5x + 7y + 11z + 7u = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_3:r_3 - r_1} \begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 2x + 2y + 4z + 3u = 0 \end{cases}$$

Ahora creamos la variable a = x + y - z - u, y reescribimos el resto de ecuaciones en función de a.

$$\begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3(x + y - z - u) + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2(x + y - z - u) + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ 3a + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2a + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases}$$

Ahora tenemos un sistema ya reducido a dos relaciones y tres elementos. Aunque 5u es el menor elemento, vamos a seguir con 6z, ya que el resultado será el mismo (demostración). El primer paso será obtener factores múltiplos entre sí para la columna de z.

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 & \xrightarrow{r_1:r_1 - r_2} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 & \xrightarrow{r_2:r_2 - r_1} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} & \xrightarrow{r_2:r_2 - r_1} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 2z - 7u = 0 \end{cases}$$

Ahora  $r_2$  ya puede eliminarse. Sin embargo, los términos 2z y 7u no son múltiplos, así que habrá que reducir la expresión.

$$\begin{cases} 4(z-4u) + 28u + 8y = 0 \\ 2(z-4u) + u = 0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} 28u + 4b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} 28(u+2b) - 52b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} 28c - 52b + 8y = 0 \\ c = 0 \end{cases}$$

Ahora sólo nos queda 8y-52b=0, que se simplifica a  $8(y-7b)+4b=0 \to 4b+8d=0 \to 4(b+2e)=0$ . En este último caso, por ser la última ecuación, que viene dada por dos variables, tenemos que  $\beta(G)=1$ , y obtenemos 4f=0, luego  $G\simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z}\times\mathbb{Z}$ .

Demostración.

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 17u + 10z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_2:r_2 - 3r_1} \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_1:r_1 - 2r_2} \begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases}$$

Ya tenemos el sistema preparado para reducir la variable.

$$\begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2(u + 22z - 16y) - 52z + 40y = 0 \end{cases} \rightarrow 40y - 52x = 0 \rightarrow 40(y - x) - 12x = 0 \rightarrow 12(-x + 3e) + 4e = 0 \rightarrow 4(e + 3f) = 0$$

Vemos que igualmente tenemos  $G \simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$