

# Estructuras algebraicas

## 1 Generalidades y teorema de Lagrange

### 1.1 Grupos

**Definición 1.1** Un grupo es un conjunto no vacío  $G$  en el que se define una operación binaria  $G \times G \rightarrow G ; (a, b) \mapsto ab$  que cumple (1) **asociatividad**  $((ab)c = a(bc))$ , (2) **existencia de elemento neutro**  $u \in G ; ua = a = au$  y (3) **existencia de elemento inverso**  $a, x \in G ; ax = u = xa$ . Tanto  $u$  como  $a$  son únicos. Para la suma  $u = 0, a = -x$  y para el producto  $u = 1, a = x^{-1}$ .

Otras propiedades inmediatas de los grupos son (1) **simplificación**:  $ab = ac \iff b = c ; ba = ca \iff b = c$ ; (2) **asociatividad generalizada**:  $(a_1 \cdots a_k)(a_{k+1} \cdots a_n) = (a_1 \cdots a_l)(a_{l+1} \cdots a_n)$ , (3) **inverso de un producto**:  $(a_1 \cdots a_n)^{-1} = a_n^{-1} \cdots a_1^{-1}$ .

**Definición 1.2** Un **grupo simétrico**  $S_n$  es el conjunto de biyecciones de un conjunto  $X$  con  $n$  elementos. Se cumple que  $\text{card}(S_n) = n!$ . Otros ejemplos de grupos son  $GL_n(\mathbb{R})$ , el grupo de matrices no singulares para la operación producto; o  $D_n$  es el conjunto de biyecciones que conserva la distancia en un polígono de  $n$  lados.

**Definición 1.3** Un grupo es **abeliano** si  $ab = ba \forall a, b \in G$ . Todo grupo con dos elementos es abeliano, pues  $aa = aa; uu = uu; ua = a = au$ ; pero para  $n \geq 3$ ,  $S_n$  no puede ser abeliano.  $GL_n; n \geq 2$ , ni  $D_n; n \geq 3$  son abelianos.

**Proposición 1.4** (1) Si  $x^2 = 1 \forall x \in G$ , entonces  $G$  es abeliano; (2) si  $(ab)^2 = a^2b^2$  entonces  $G$  es abeliano.

Demostración. (1) Para cada  $x, x \cdot x = 1 \iff x = x^{-1}$ , luego si  $a, b \in G$  entonces  $a = a^{-1}; b = b^{-1}$  y si  $c = ab$  entonces  $ab = c = c^{-1} = (ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1} = ba$ . (2) Dados  $a, b \in G$ , se tiene que  $a(ba)b = (ab)^2 = a^2b^2 = a(ab)b$  y, por simplificación,  $ab = ba$ .

**Definición 1.5** Si  $G, G'$  son dos grupos con operaciones  $G \times G \rightarrow G : (a, b) \mapsto ab ; G' \times G' \rightarrow G' : (a', b') \mapsto a'b'$  el **producto cartesiano**  $G'' = G \times G'$  es un grupo con operación  $G'' \times G'' \rightarrow G'' : ((a, a'), (b, b')) \mapsto (ab, a'b')$ . La asociatividad se mantiene, y se ve que  $1_{G''} = (1_G, 1_{G'})$ . Además, si  $G, G'$  son abelianos,  $G''$  también lo es. Se dice que  $G_1 \times \cdots \times G_r$  es el **producto directo**.

### 1.2 Subgrupos

**Definición 1.6** Un subconjunto no vacío  $H \subset G$  es un **subgrupo** de  $G$  si es un grupo con la misma operación que  $G$ . **EN ALGUNOS SITIOS  $H \subset G$  INDICA QUE  $H$  ES SUBGRUPO DE  $G$** . Se puede ver que el elemento neutro de  $H$  es  $1_G$ , y que si  $x \in H; x^{-1} \in H$ . Para que (1)  $H$  sea subgrupo de  $G$  se tiene que cumplir que (2) si  $x, y \in H$ , entonces  $xy^{-1} \in H$ .

$\{1_G\}$  y  $G$  son subgrupos de  $G$ . El resto de subgrupos se llaman **subgrupos propios** de  $G$ . Por ejemplo,  $m\mathbb{Z} = \{mx \mid x, m \in \mathbb{Z};\}$  es un subgrupo de  $\mathbb{Z}$ .

**Definición 1.8.3** Se denomina a  $\langle S \rangle$  al **subgrupo generado** por  $S$ .

$\langle S \rangle = \{s_1^{h_1} \cdots s_n^{h_n} \mid n \in \mathbb{N}, s_i \in S, h_i \in \mathbb{Z}, 1 \leq i \leq n\}$ . Esto se puede simplificar como

$\langle S \rangle = \{x_1 \cdots x_m \mid m \in \mathbb{N}, x_i \in S, 1 \leq i \leq m\}$ . Es decir, es el conjunto de todos los elementos de  $S$  combinados con operación binaria. Si  $\mathcal{F}_S$  es la familia de los subgrupos de  $G$  que contienen a  $S$ , entonces se cumple que  $\langle S \rangle = \bigcap_{H \in \mathcal{F}_S} H$ .

Un caso particular es cuando  $S = \{a\}$ . En tal caso es el **subgrupo generado por  $a$** ,  $\langle a \rangle = \{a^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ . Un subconjunto  $S \subset G$  se llama **generador de  $G$**  si  $G = \langle S \rangle$ . Es cierto que  $\langle G \rangle = G$ . Si  $S$  es finito, entonces se dice que  $G$  es **finitamente generado**.

**Definición 1.8.4** Si  $H$  es subgrupo de  $G$ , se llama **centralizador de  $H$  en  $G$**  a  $C_G(H) = \{x \in G \mid ax = xa \forall a \in H\}$ . El centralizador de  $G$  en  $G$ , llamado **centro de  $G$**  es el caso  $Z(G) = \{x \in G \mid xa = ax \forall a \in G\}$ . Se ve que  $C_G(H)$  es un subgrupo de  $G$ .

**Definición 1.8.5** Si  $S \subset G$  y  $a \in G$ , se llama **conjugado de  $S$  por  $a$**  al conjunto  $S^a = \{a^{-1}xa \mid x \in S\}$

**Definición 1.8.6** Si  $S \subset G$ , se llama **normalizador de  $S$  en  $G$**  al conjunto  $N_G(S) = \{a \in G \mid S^a = S\}$ . El normalizador de  $S$  es un subgrupo de  $G$  porque si  $a, b \in N_G(S)$ , entonces  $S^{ab^{-1}} = (S^a)^{b^{-1}} = S^{b^{-1}} = (S^b)^{b^{-1}} = S^{bb^{-1}} = S$

**Definición 1.8.8** Dados dos subgrupos  $K, H$  de  $G$ , se define  $HK = \{hk \mid h \in H, k \in K\}$ . Para que  $HK$  sea un subgrupo de  $G$  entonces  $HK = KH$ . Si  $H \subset K$ ,  $HK = K = KH$ .

### 1.3 Orden de un grupo

**Definición 1.9** El **orden** de un subgrupo finito  $H \subset G$  es el número de elementos que tiene. Se denota por  $o(H)$ . Un elemento  $a \in G$  es **de torsión** si  $\langle a \rangle$  es finito. En tal caso el orden es  $o(a)$ .

**Proposición 1.10** Sea  $G$  un grupo y  $a \in G$  de torsión. Entonces se cumple que

- Existe  $k \geq 1$  tal que  $a^k = 1$
- $o(a)$  es el menor número tal que  $a^n = 1$
- Si  $n = o(a)$ ,  $\langle a \rangle = \{1, a, \dots, a^{n-1}\}$
- $a^k = 1$  sii  $k$  es múltiplo de  $n$
- $o(a^{-1}) = o(a)$
- Si  $x = a^k$  y  $n = o(a)$ , entonces  $o(x) = \frac{n}{\text{mcd}(n, k)}$
- Si  $b \in G$  es de torsión y  $ab = ba$  entonces  $o(ab)$  es divisor de  $\text{mcm}(o(a), o(b))$ . Si  $o(a), o(b)$  son primos entre sí,  $o(ab) = o(a)o(b)$
- $o(ab) = o(ba)$

### 1.4 Índice de un subgrupo

**Definición 1.2/Observación 1.12.6/7** Sea  $G$  un grupo y  $H \subset G$ . Sean  $R^H, R_H$  las relaciones de equivalencia en  $G$ :

$$xR_H y \iff xy^{-1} \in H$$

$$xR^H y \iff x^{-1}y \in H$$

Además, se definen  $Hx = \{hx \mid h \in H\}; xH = \{xh \mid h \in H\}$ . Se cumple que si  $x, y \in G$ , y  $yR_Hx$  entonces  $yx^{-1} = h \in H$  y, por tanto,  $y = hx \in Hx$ .

Además, las aplicaciones  $H \rightarrow Hx : h \mapsto hx$  y su equivalente en  $xH$  son biyectivas. Es importante que pese a existir una biyección entre  $Hx$  y  $xH$ , **no siempre  $Hx$  y  $xH$  son iguales**.

**Proposición 1.12.3** La aplicación entre conjuntos cocientes  $G/R_H \rightarrow G/R^H : Hx \rightarrow x^{-1}H$  es biyectiva.

**Definición 1.12.4**  $H \subset G$  es un subgrupo de **índice infinito** si  $G/R_H$  es un conjunto infinito. Por otra parte, el índice de  $H$  en  $G$ ,  $[G : H]$  es el número de elementos de  $G/R_H$ .

● **Proposición 1.12.8 (T de Lagrange)** Sea  $H \subset G$  un subgrupo. Se cumple que si  $G$  es finito, entonces  $o(H)$  es finito,  $H$  tiene índice finito en  $G$  y  $o(G) = o(H) \cdot [G : H]$ .

**Corolario 1.12.9** Si  $H, K$  son subgrupos finitos de  $G$ ,  $o(H) = m$ ,  $o(K) = n$ , entonces  $o(H \cap K) = 1 \iff H \cap K = \{1_G\}$

**Proposición 1.12.10 (F de transitividad del índice)** Sean  $H, K$  subgrupos de  $G$ . Si  $H$  es subgrupo de  $K$ , y los índices entre subgrupos, y con  $G$ , son finitos, entonces se cumple  $[G : H] = [G : K][K : H]$

**Proposición 1.12.11** Sean  $H, K$  subgrupos de  $G$ , finito. Entonces

$$\text{card}(HK) = \frac{o(H)o(K)}{o(H \cap K)}$$

● **Definición 1.15 / Observación 1.15.4** Un grupo  $G$  se llama **cíclico** si existe  $a \in G$  tal que  $G = \langle a \rangle$ . Si  $o(a) = p$ , primo, el grupo es cíclico.

**Proposición 1.16 / 1.17** Sea  $G$  cíclico y  $n = o(G)$ , para cada divisor  $m$  de  $n$  existe un único subgrupo de  $G$  de orden  $m$ , y ese subgrupo es cíclico. Además, todo subgrupo de un grupo cíclico [finito o no] es cíclico.

**Definición 1.18** Sea  $G$  finitamente generado. Un sistema generador  $S$  se llama **minimal** si cualquier subconjunto de  $G$  con menos elementos que  $S$  no es generador de  $G$ .

**Proposición 1.19** Sea  $G$  finito de orden  $n$  y  $S = \{x_1, \dots, x_p\}$  un sistema generador minimal de  $G$ . Entonces  $2^p \leq n$ .

Demostración. Llamamos  $S_i = \{x_1, \dots, x_i\}$ ,  $1 \leq i \leq p$ ; y  $H_i = \langle S_i \rangle$ . Evidentemente,  $H_i \subset H_{i+1}$ . Por el teorema de Lagrange y la fórmula de la transitividad del índice,

$$[G : H_1] = [H_p : H_1] = [H_p : H_{p-1}][H_{p-1} : H_{p-2}] \cdots [H_2 : H_1]$$

Además,

$$[H_{i+1} : H_i] = \frac{o(H_{i+1})}{o(H_i)} > 1 \iff [H_{i+1} : H_i] \geq 2$$

pues los índices son enteros. Por tanto,  $[G : H_1] \geq 2^{p-1}$ , y como  $o(H_1) \geq 2$ , entonces,  $o(G) = o(H_1)[G : H_1] \geq 2^p$

*Page intentionally left in blank*

## 2 Subgrupos normales, homomorfismos, teorema de estructura de grupos abelianos finitos

● **Proposición 2.1** Sea  $G$  un grupo y  $H$  un subgrupo.  $H$  es un subgrupo **normal** (LO DEFINO AQUÍ COMO  $\subset_N$ ) si se cumplen las condiciones equivalentes:

1. Para todo  $a \in G$ ,  $aH = Ha$
2. Para todo  $a \in G$ ,  $H = H^a$
3. Para todo  $a, b \in G$ ,  $ab \in H \iff ba \in H$ , luego  $H$  es abeliano.

Demostración.  $1 \implies 2$ . Si  $y \in H^a$  entonces  $aya^{-1} = h \in H$ . Como  $ay = ha \in Ha = aH$  existe  $h' \in H$  tal que  $ay = ah'$ . Así,  $y \in H^a = h' \in H \iff H^a \subset H$ . Si aplicamos lo mismo con  $xa^{-1}$  tenemos  $H^{a^{-1}} \subset H$  y, con ello  $H \subset H^a$ , luego  $H = H^a$ .  $2 \implies 3$ . Como  $ab \in H$ ,  $ba = a^{-1}aba \in H^a$ , y como  $ba \in H$ ,  $H = H^a$ .  $3 \implies 1$ . Sea  $x \in Ha$ , luego  $\exists h \in H, x = ha$ , y  $xa^{-1} = h \in H$ . Por hipótesis  $h' = a^{-1}x \in H$  y  $x = ah' \in aH$ , luego  $Ha \subset aH$ . Si empezamos con  $x \in aH$  obtenemos que  $aH \subset Ha$ , luego  $aH = Ha$ .

**Observación 2.2.1** Si  $H$  es normal, entonces  $R^H = R_H$ , y  $G/R_H$  se escribe  $G/H$ .

**Observación 2.2.4/2.2.5** Si  $H$  es un subgrupo de  $G$ , y  $[G : H] = 2$ ,  $H$  es subgrupo normal de  $G$ . Asimismo, los subgrupos  $\{1_G\}, G$  son normales.

**Definición 2.2.14** Un grupo  $G$  es **simple** si los únicos subgrupos son  $\{1_G\}, G$ . Si  $o(G)$  es primo  $p$ , por el teorema de Lagrange, los únicos subgrupos son  $\{1_G\}, G$ , luego  $G$  es simple.

**Proposición 2.2.8** Todo subgrupo  $H \subset Z(G) = \{a \in G \mid ag = ga \forall g \in G\}$  es subgrupo normal de  $G$ .

**Proposición 2.2.10** Sea  $H$  subgrupo de  $G$ .

1.  $H$  es subgrupo de  $N_G(H) = \{a \in G \mid H = H^a\}$ .
2.  $H \subset_N N_G(H)$ .
3. Si  $H \subset K \subset G$  y  $H \subset_N K$ , entonces  $K \subset N_G(H)$ .

**Definición 2.2.11** Si  $H, K$  son subgrupos de  $G$ ,  $K$  es un **subgrupo conjugado** de  $H$  si existe  $a \in G$  tal que  $K = H^a$ . Como la relación es recíproca, se dice que  $K$  y  $H$  son conjugados.

**Proposición 2.2.11**

- Si  $\Sigma$  es la familia de conjugados de  $H$  y  $N = N_G(H)$ , la aplicación  $\phi : G/N \rightarrow \Sigma : Na \rightarrow H^a$  es biyectiva.
- Si  $N$  tiene índice finito en  $G$ , el número de conjugados con  $H$  es  $[G : N]$ .

**Proposición 2.2.13** Si  $A \subset_N G$ ,  $H \subset K \subset G$ , y  $H \subset_N K$ , entonces  $AH \subset_N AK$ .

● La normalidad no es transitiva, es decir, si  $H \subset_N K \subset_N G$ , no siempre es cierto que  $H \subset_N G$ .

**Definición 2.2.16/Observación 2.2.16.1** Si  $H \subset G$ , se llama corazón de  $H$  a

$$\heartsuit(H) = K(H) = \bigcap_{a \in G} H^a$$

Si  $N \subset_N H$  entonces  $N \subset K(H)$ , pues para cada  $a \in G$ :  $N = N^a \subset H^a$ , luego  $N = N^a \subset \bigcap_{a \in G} H^a = K(H)$

**Proposición 2.2.17 (T de Poincaré)** Si  $G$  posee un subgrupo de índice finito, también posee un subgrupo normal de índice finito.

## 2.1 Grupos cocientes

**Proposición 2.3** El grupo cociente  $G/H$  de  $H \subset_N G$  tiene estructura de grupo con la operación:

$$\begin{aligned} G/H \times G/H &\longrightarrow G/H \\ (aH, bH) &\longmapsto abH \end{aligned}$$

El elemento neutro del grupo cociente es  $H$ , y el inverso de  $aH$  es  $(aH)^{-1} = a^{-1}H$ .

**Observación 2.3.1** Si  $H \subset_N K \subset G$  (entonces  $H \subset_N G$ ), el grupo cociente  $K/H \subset G/H$ , ya que si  $aH, bH \in K/H, a, b \in K$ , entonces  $(aH)(bH)^{-1} = (aH)(b^{-1}H) = ab^{-1}H \in K/H$ , ya que como  $K \subset G, ab^{-1} \in K$

**Observación 2.3.1.1**  $K \subset_N G \iff K/H \subset_N G/H$

**Ejemplo 2.3.3 (Función  $\phi$  de Euler)** Si denotamos  $\mathbb{Z}_m^* = \{a + m\mathbb{Z} \in \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \mid \text{mcd}(a, m) = 1\}$  y consideramos la operación binaria

$$\mathbb{Z}_m^* \times \mathbb{Z}_m^* \rightarrow \mathbb{Z}_m^* : (a + m\mathbb{Z}, b + m\mathbb{Z}) \mapsto ab + m\mathbb{Z}$$

vemos que  $\mathbb{Z}_m^*$  forma un grupo abeliano con elemento neutro  $1 + m\mathbb{Z}$  y elemento inverso  $u + m\mathbb{Z}$ , con  $au = 1$ .

Entonces, la función  $\phi : \mathbb{N}\{0\} \rightarrow \mathbb{N}\{0\}$  que a cada  $m$  positivo le corresponde el orden de  $\mathbb{Z}_m^*$  es la función de Euler. Para  $p$  primo,  $\phi(p) = p - 1$ , y  $\phi(p^k) = p^{k-1}(p - 1)$ . Si tenemos  $m, n$  tal que  $\text{mcd}(m, n) = 1$ , entonces  $\phi(mn) = \phi(m)\phi(n)$ . Con todo esto, si tenemos un número  $a = p_1^{k_1} \cdots p_i^{k_i}$ , entonces  $\phi(a) = p_1^{k_1-1} \cdots p_i^{k_i-1}(p_1 - 1) \cdots (p_i - 1)$

## 2.2 Homomorfismos

**Definición 2.4 / 2.6** Una aplicación  $f : G \rightarrow G'$  es un **homomorfismo de grupos** si  $f(ab) = f(a)f(b) \forall a, b \in G$ . Para todo homomorfismo se tiene que  $f(1_G) = 1_{G'}$  y  $f(a^{-1}) = (f(a))^{-1}$ . Si un homomorfismo es biyectivo se llama **isomorfismo**. Se denota por  $G \simeq G'$  cuando dos grupos son isomorfos.

**Definición 2.4.3/Proposición 2.4.4** El **núcleo** de un homomorfismo es  $\ker(f) = \{a \in G \mid f(a) = 1_{G'}\}$ .  $f$  es inyectiva sii  $\ker(f) = \{1_G\}$ .

**Definición 2.4.5** Se llama **imagen** de  $f$  a  $\text{im}(f) = \{f(x) \mid x \in G\}$ .

**Proposición 2.4.6** Si  $f : G \rightarrow G'$  es homomorfismo y  $H' \subset G'$ , entonces  $f^{-1}(H') = \{x \in G \mid f(x) \in H'\}$  es un subgrupo de  $G$ . Además, si  $H' \subset_N G'$  entonces  $f^{-1}(H') \subset_N G$ .

**Observación 2.4.7/2.4.8** Si  $H \subset G$ , la inclusión  $j : H \rightarrow G : x \mapsto x$  es un homomorfismo inyectivo; y si  $H \subset_N G$ , la proyección  $\pi : G \rightarrow G/H : x \mapsto xH$  es un homomorfismo sobreyectivo.

**Proposición 2.4.9** Si  $f : G \rightarrow G'$  y  $g : G' \rightarrow G''$  son homomorfismos,  $g \circ f : G \rightarrow G''$  también lo es, pues  $(g \circ f)(xy) = g(f(xy)) = g(f(x)f(y)) = g(f(x))g(f(y)) = (g \circ f)(x)(g \circ f)(y)$

**Proposición 2.4.10** Si  $f$  es un homomorfismo y  $x \in G$  tiene orden  $m$ , se cumple que (i)  $o(f(x))$  divide a  $m$  (ii) Si  $f$  es inyectiva,  $o(f(x)) = m$ .

● **Proposición 2.5 (Factorización canónica de un homomorfismo)**

Sea  $f : G \rightarrow G'$  un homomorfismo. Entonces existe un homomorfismo biyectivo  $b : G/\ker(f) \rightarrow \text{im}(f)$  que hace conmutativo el diagrama

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{f} & G' \\ \pi \downarrow & & \uparrow j \\ G/\ker(f) & \xrightarrow{b} & \text{im}(f) \end{array}$$

Demostración.  $f(x) = j((b \circ \pi)(x)) = b(\pi(x)) = b(x \ker(f))$ . Comprobamos que se cumple el enunciado. (1)  $b$  está bien definida porque si  $x \ker(f) = y \ker(f)$  entonces  $x^{-1}y \in \ker(f)$ ,  $f(x)^{-1}f(y) = 1_{G'} \iff f(y) = f(x)$ , luego  $b(x \ker(f)) = b(y \ker(f))$ . (2)  $b$  es homomorfismo, ya que  $b((x \ker(f))(y \ker(f))) = b(xy \ker(f)) = f(xy) = f(x)f(y) = b(x \ker(f))b(y \ker(f))$ . (3)  $b$  es inyectivo, ya que si  $x \ker(f) \in \ker(b)$  entonces  $f(x) = b(x \ker(f)) = 1_{\text{im}(f)} = 1_{G'}$ , y  $x \in \ker(f)$ . (4)  $b$  es sobreyectivo ya que para cada elemento de  $\text{im}(f)$  existe un elemento de la forma  $b(x \ker(f))$ .

**Proposición 2.6.X (Propiedades de isomorfismos)** Si  $G \simeq G'$ , y  $G$  es abeliano o cíclico, entonces  $G'$  también lo es. Si  $X, Y$  son conjuntos con el mismo número de elementos, entonces  $\text{Biy}(X) \simeq \text{Biy}(Y)$ .

● **Corolario 2.7 (Primer teorema de la isomorfía)** Si  $f : G \rightarrow G'$  es un homomorfismo,  $G/\ker(f) \simeq \text{im}(f)$ .

**Corolario 2.8** Todo grupo cíclico es isomorfo a  $\mathbb{Z}$  o a  $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ . Demostración. Sea  $G = \langle a \rangle$  cíclico. Consideramos  $f : \mathbb{Z} \rightarrow G : k \mapsto f(k) = a^k$ . Como  $f(x+y) = a^{x+y} = a^x a^y = f(x)f(y)$ ,  $f$  es homomorfismo. Cada elemento  $b \in G$  es de la forma  $a^k$ , luego  $f$  es sobreyectivo, es decir,  $\text{im}(f) = G$ . Por el primer tma de isomorfía tenemos que  $\mathbb{Z}/\ker(f) \simeq \text{im}(f)$ , luego  $\mathbb{Z}/\ker(f) \simeq G$ , y como  $\ker(f)$  es subgrupo de  $\mathbb{Z}$ , existe  $m$  tal que  $\ker(f) = m\mathbb{Z}$ . Si  $m = 0$ ,  $\ker(f) = 0\mathbb{Z} = \{0\}$ , y  $\mathbb{Z} \simeq G$ . Si  $m > 0$ ,  $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \simeq G$ .

**Ejemplo 2.9.4.4** Si  $n$  es múltiplo de  $m$ , existen homomorfismos inyectivos y el número de homomorfismos es  $\phi(m)$ . Si  $\text{mcd}(m, n) = n$ , existen isomorfismos sobreyectivos y el número es  $\phi(n)$ .

**Ejemplo 2.9.6** Sea  $n \geq 2$  y  $X = \{1, 2, \dots, n\}$  y  $f_n \in S_n = \text{Biy}(X)$ . Se llama **signatura de  $f$** ,  $s(f)$  al número de pares  $(i, j) \in X \times X$  tales que  $i < j$   $f(i) > f(j)$ . La aplicación  $\epsilon : S_n \rightarrow U_2 = \{-1, 1\}$   $f \mapsto \epsilon(f) = (-1)^{s(f)}$  es homomorfismo. Esta fórmula puede ser calculada también así:  $\epsilon(f) = \prod_{i < j} \frac{f(i)-f(j)}{i-j}$ . Se denomina **grupo alternado**,  $A_n$  al núcleo de  $\epsilon$ :  $A_n = \{f \in S_n \mid \epsilon(f) = 1\}$

**Proposición 2.10** Si  $G$  es un grupo con  $o(G) < 12$ , para cada divisor  $d$  de  $n$  existe un subgrupo  $G$ ,  $o(G) = d$ . Sin embargo, si  $o(G) \geq 12$ , no siempre se cumple esto ( $A_4$  tiene  $o(A_4) = 12$ , pero no tiene subgrupos de orden 6. Esto verifica que el **recíproco del teorema de Lagrange no es cierto siempre**.

## 2.3 Teoremas de isomorfía

**Proposición 2.15 (Segundo teorema de isomorfía)** Sean  $N, H \subset_N G$ , y  $N \subset H$ . Entonces  $H/N \subset_N G/N$  y  $(G/N)/(H/N) \simeq G/H$

**Proposición 2.16 (Tercer teorema de isomorfía)** Si  $H, N \subset G$ , y  $N \subset_N G$ ,

1.  $H \cap N \subset_N H$
2.  $HN \subset G$
3.  $N \subset_N HN$
4.  $HN/N \simeq H/(H \cap N)$

**Lema 2.17** Sean  $A, B, C \subset G$ , y  $B \subset A$ . Entonces  $A \cap BC = B(A \cap C)$

**Proposición 2.18 (Cuarto teorema de isomorfía).** Sea  $H_1, H_2 \subset G$ ,  $N_i \subset_N H_i$ . Entonces

- $N_1(H_1 \cap H_2) \subset H_1$  y  $N_2(H_1 \cap H_2) \subset H_2$
- $N_1(H_1 \cap N_2) \subset_N N_1(H_1 \cap H_2)$  y  $N_2(N_1 \cap H_2) \subset_N N_2(H_1 \cap H_2)$
- $(H_1 \cap N_2)(N_1 \cap H_2) \subset_N H_1 \cap H_2$
- $(N_1(H_1 \cap H_2))/(N_1(H_1 \cap N_2)) \simeq (H_1 \cap H_2)/(H_1 \cap N_2) (N_1 \cap H_2) \simeq (N_2(H_1 \cap H_2))/(N_2(N_1 \cap H_2))$

## 2.4 Estructura de grupos abelianos finitos

**Lema 2.20** Sea  $G$  grupo abeliano finito y  $x \in G$  un elemento de orden máximo. Entonces, para cada  $y \in G$ , el orden de  $y$  divide al de  $x$ .

**Lema 2.20.2** Sea  $G$  abeliano finito y  $x \in G$  de orden máximo. Sean  $H = \langle x \rangle$  e  $y \in G$ , entonces existe  $z \in Hy$  tal que  $o(z) = o(Hy)$

**Lema 2.20.3** Sean  $H, K \subset_N G$  tales que  $H \cap K = \{1\}$ . Entonces  $HK \simeq H \times K$ .

● **Proposición 2.2.1 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitos)** Si  $G$  es abeliano finito, existen  $m_1, \dots, m_r$ , denominados **coeficientes de torsión de  $G$** , tales que

$$G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \dots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z}$$

y cada  $m_i$  divide a  $m_{i-1}$ . Además, los coeficientes son únicos.

**Proposición 2.22** Sean  $G_1, G_2$  grupos cíclicos de órdenes  $m$  y  $n$ , y  $G = G_1 \times G_2$ , entonces las afirmaciones (1)  $G$  es cíclico, (2)  $\text{mcd}(m, n) = 1$  son equivalentes.

**Observación 2.22.3** Si  $p_1 < \dots < p_s$  son primos, todo grupo abeliano de orden  $n = p_1 \dots p_s$  es cíclico.

**Proposición 2.23** Si  $p$  es primo,  $\mathbb{Z}_p^*$  es cíclico.



### 3 Grupos abelianos finitamente generados. Generadores relacionales

#### 3.1 Teorema de la Estructura

● **Definición 7.1** Si  $G$  es un grupo, denotamos  $T(G) = \{x \in G \mid o(x) \text{ es finito}\}$ .  $G$  tiene **torsión** si  $T(G) \neq \{1\}$ .

1. Si  $G$  es abeliano,  $T(G) \subset G$  ya que  $o(1) = 1$ , y si  $x, y \in T(G)$ ,  $o(xy^{-1}) \mid mcm(o(x), o(y))$ , luego  $o(xy) = o(xy^{-1})$  es finito y  $xy^{-1} \in T(G)$ .
2. El cociente  $G/T(G)$  no tiene torsión.
3. Si  $G$  no es abeliano,  $T(G)$  no tiene por qué ser subgrupo de  $G$ .
4. El grupo  $G = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$  no tiene torsión
5. Si  $G$  es finito,  $G = T(G)$  ya que  $\forall x \in G, x^{O(G)} = 1$ .
6. Si  $G$  es infinito, puede ser que  $G = T(G)$ .
7. Si  $G$  es abeliano y  $K \subset G$ ,  $T(K) = K \cap T(G)$ . Si  $K$  no tiene torsión,  $K \cap T(G) = \{1\}$ , y si  $G$  no tiene torsión,  $K$  tampoco la tiene.
8. Si  $K = T(G)$ ,  $T(T(G)) = T(K) = K \cap T(G) = T(G)$

**Ejemplo 7.2 / 7.3** Si  $G = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$ , entonces  $T(G) = \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_r\mathbb{Z} \times \{0\} \times \cdots \times \{0\}$  y  $G/T(G) = \mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}$

**Lema 7.5/7.6** Sea  $\{x_1, \dots, x_k\}$  un sistema generador minimal de  $G$ . Si existen enteros no nulos  $m_1, \dots, m_k$ , tales que  $\prod x_i^{m_i} = 1$ , entonces  $G$  tiene torsión. Sea  $G$  abeliano, sin torsión y finitamente generado. Si  $n$  es el mínimo número de generadores de  $G$ , existen subgrupos de  $G$  cíclicos  $H_1, \dots, H_n \simeq \mathbb{Z}$  tales que  $G = H_1 \cdots H_n \simeq H_1 \times \cdots \times H_n$

● **Proposición 7.7 (Teorema de estructura de grupos abelianos finitamente generados)** Sea  $G$  abeliano finitamente generado. Existen enteros no negativos  $n, r$ , y si  $n \neq 0$ , enteros positivos  $m_1, \dots, m_n$ , todos únicos, tales que

1.  $G \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \times \cdots_r \times \mathbb{Z}$
2.  $m_i$  divide a  $m_{i-1}$  para cada  $2 \leq i \leq n$ .
3.  $T(G) \simeq \mathbb{Z}/m_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/m_n\mathbb{Z}$  y  $r = \beta(G) = \text{número de Betti de } G$ .
4.  $G \simeq T(G) \times G/T(G)$ .

**Ejemplo 7.8** Si  $G$  no es finitamente generado, puede ser que  $G \neq T(G) \times G/T(G)$ . P. ej. en el grupo  $G = \prod_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{Z}/p_n\mathbb{Z}$ , si  $T(G) = \{a \in G \mid \text{sop}(a) \text{ es finito}\}$ ,  $\text{sop}(a) = \{n \in \mathbb{N} \mid a_n + p_n\mathbb{Z} \neq 0 + p_n\mathbb{Z}\}$  falla en cumplir la isomorfía.

123 Un grupo abeliano  $G$  es **libre** si existe algún conjunto  $I$  no vacío tal que  $G \simeq \mathbb{Z}^{(I)}$ . [Wikipedia: si todo elemento de  $G$  puede escribirse de forma única como producto de finitos elementos de  $I$  y sus inversos.

#### 3.2 Generadores y relaciones

**Proposición 7.10** Sea  $G$  abeliano y finitamente generado, con  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$  un sistema de generadores. Sea  $f_S$  el homomorfismo  $f_S : \mathbb{Z} \times \cdots_n \times \mathbb{Z} = \mathbb{Z}^n \rightarrow G : (m_1, \dots, m_n) \mapsto m_1x_1 + \cdots + m_nx_n$  y sea  $R(S) = \ker(f_S)$ . Vemos que  $\ker(f_S)$  es el conjunto que hace que  $m_1x_1 + \cdots + m_nx_n = 0$ .  $R(S)$  se

denomina el **subgrupo de relaciones de  $G$** . Definimos  $R = \{r_1, \dots, r_l\}$  como el sistema generador de  $R(S)$ . El par  $(R, S)$  se denomina **presentación de  $G$  mediante generadores y relaciones**.

**Proposición 7.13** Sea  $G$  un grupo abeliano finitamente generado por  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ . Entonces se cumple que  $S = \{x_1, \dots, -x_i, \dots, x_n\}$  también es sistema generador, y si  $\lambda_2, \dots, \lambda_n$  son enteros, y  $y_1 = x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_n x_n$ , entonces  $S = \{y_1, x_2, \dots, x_n\}$  también es un sistema generador.

**Proposición 7.14** Sea  $(S, R)$  una presentación de  $G$ , entonces se pueden obtener los coeficientes de torsión y el coeficiente de Betti mediante un ejemplo (aborrezco el algoritmo en forma de matriz).

Tomamos el sistema de la izquierda. El término más pequeño es  $3x$ . Procuramos obtener que todos los términos de  $x$  sean divisibles entre sí. En este caso lo hemos conseguido en un paso, pero si no se consigue, se repite tantas veces como sea necesario.

$$\begin{cases} 7x + 11y + 13z + 5u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 5x + 7y + 11z + 7u = 0 \end{cases} \xrightarrow[r_1:r_1-2r_2]{r_3:r_3-r_1} \begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3x + 11y + 7z + 14u = 0 \\ 2x + 2y + 4z + 3u = 0 \end{cases}$$

Ahora creamos la variable  $a = x + y - z - u$ , y reescribimos el resto de ecuaciones en función de  $a$ .

$$\begin{cases} x + y - z - u = 0 \\ 3(x + y - z - u) + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2(x + y - z - u) + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ 3a + 8y + 10z + 17u = 0 \\ 2a + 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases}$$

Ahora tenemos un sistema ya reducido a dos relaciones y tres elementos. Aunque  $5u$  es el menor elemento, vamos a seguir con  $6z$ , ya que el resultado será el mismo (demostración). El primer paso será obtener factores múltiples entre sí para la columna de  $z$ .

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_1:r_1-r_2} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_2:r_2-r_1} \begin{cases} 4z + 12u + 8y = 0 \\ 2z - 7u = 0 \end{cases}$$

Ahora  $r_2$  ya puede eliminarse. Sin embargo, los términos  $2z$  y  $7u$  no son múltiplos, así que habrá que reducir la expresión.

$$\begin{cases} 4(z - 4u) + 28u + 8y = 0 \\ 2(z - 4u) + u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28u + 4b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28(u + 2b) - 52b + 8y = 0 \\ u + 2b = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 28c - 52b + 8y = 0 \\ c = 0 \end{cases}$$

Ahora sólo nos queda  $8y - 52b = 0$ , que se simplifica a  $8(y - 7b) + 4b = 0 \rightarrow 4b + 8d = 0 \rightarrow 4(b + 2e) = 0$ . En este último caso, por ser la última ecuación, que viene dada por dos variables, tenemos que  $\beta(G) = 1$ , y obtenemos  $4f = 0$ , luego  $G \simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ .

Demostración.

$$\begin{cases} 10z + 17u + 8y = 0 \\ 6z + 5u = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 17u + 10z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_2:r_2-3r_1} \begin{cases} 5u + 6z = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases} \xrightarrow{r_1:r_1-2r_2} \begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2u - 8z + 8y = 0 \end{cases}$$

Ya tenemos el sistema preparado para reducir la variable.

$$\begin{cases} u + 22z - 16y = 0 \\ 2(u + 22z - 16y) - 52z + 40y = 0 \end{cases} \rightarrow 40y - 52x = 0 \rightarrow 40(y - x) - 12x = 0 \rightarrow 12(-x + 3e) + 4e = 0 \rightarrow 4(e + 3f) = 0$$

Vemos que igualmente tenemos  $G \simeq \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$