Лабораторная работа 4. Системы линейных уравнений

Отчет по лабораторной работе 4

Милёхин Александр НПМмд-02-21

Содержание

1	Цель работы	4
2	Теоретические сведения	5
3	Задание	6
4	Выполнение лабораторной работы	7
5	Выводы	17

List of Figures

4.1	Расширенная матрица	7
4.2	Элемент матрицы	8
4.3	Вектор строки	9
4.4	Преобразование матрицы. Шаг 1	9
4.5	Преобразование матрицы. Шаг 2	10
4.6	Получение единичной матрицы	10
4.7	Более высокая точность записи десятичного числа	.11
4.8	Короткая форма записи десятичного числа	.11
4.9	Выделение матрицы и вектора	.12
4.10	Вектор х	13
4.11	Матрица А	15
4.12	LU-разложение матрицы А	.16

1 Цель работы

Познакомиться с методами исследования систем линейных уравнений в Octave.

2 Теоретические сведения

Вся теоретическая часть по выполнению лабораторной работы была взята из инструкции по лабораторной работе №4 ("Лабораторная работа №4. Описание") на сайте: https://esystem.rudn.ru/course/view.php?id=12766

3 Задание

Выполните работу и задокументируйте процесс выполнения.

4 Выполнение лабораторной работы

1. Метод Гаусса

Octave содержит сложные алгоритмы, встроенные для решения систем линейных уравнений.

Для решения системы линейных уравнений:

Ax = b

методом Гаусса можно построить расширенную матрицу вида:

B = (A|b).

Рассмотрим расширенную матрицу.

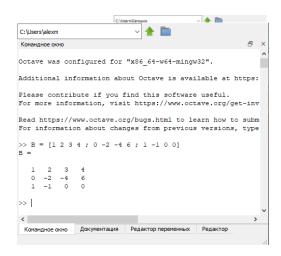


Figure 4.1: Расширенная матрица

Ее можно просматривать поэлементно.

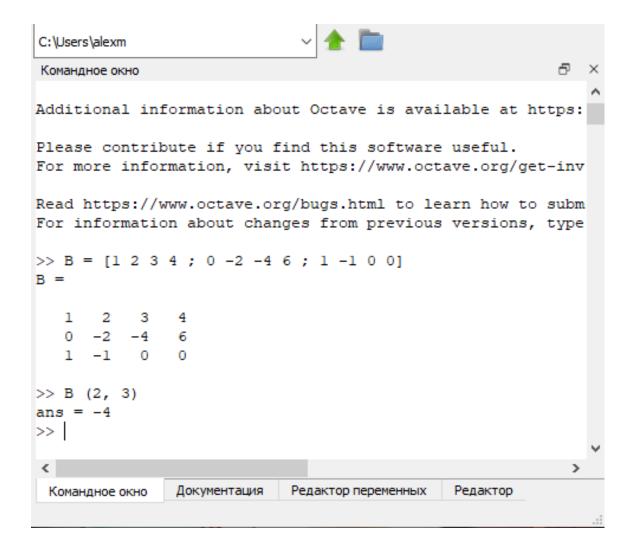


Figure 4.2: Элемент матрицы

Это скаляр, хранящийся в строке 2, столбце 3.

Также можно извлечь целый вектор строки или вектор столбца, используя оператор сечения. Сечение можно использовать для указания ограниченного диа-

пазона. Если не указано начальное или конечное значение, то результатом оператора является полный диапазон.

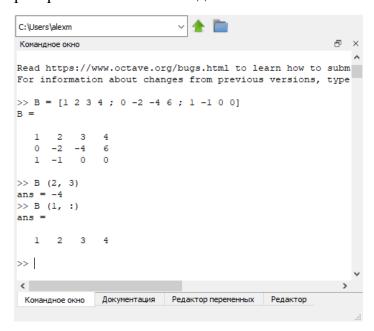


Figure 4.3: Вектор строки

Реализуем теперь явно метод Гаусса.

Сначала добавим к третьей строке первую строку, умноженную на -1.

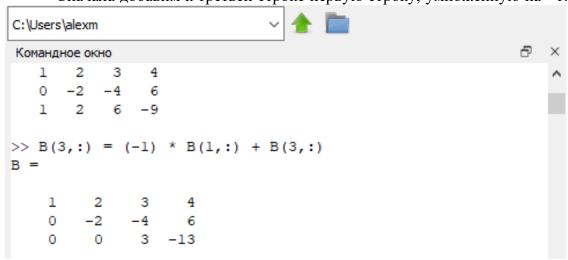


Figure 4.4: Преобразование матрицы. Шаг 1

Далее добавим к третьей строке вторую строку, умноженную на -1.5.

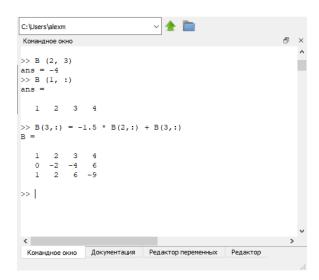


Figure 4.5: Преобразование матрицы. Шаг 2

Матрица теперь имеет треугольный вид. Очевидным образом получим ответ: 5.66667; 5.66667; -4.33333

Этот ответ был получен путем решения третьей строки матрицы, а впоследствии подставлением найденных элементов в другие строки матрицы. Либо этот ответ можно получить приведя матрицу к единичной (треугольной), цифры справа — это и есть ответ.

Конечно, Octave располагает встроенной командой для непосредственного поиска треугольной формы матрицы.

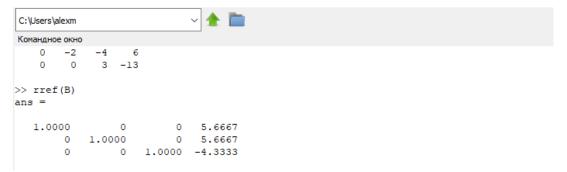


Figure 4.6: Получение единичной матрицы

Следует обратить внимание, что все числа записываются в виде чисел с плавающей точкой (то есть десятичных дробей). Пять десятичных знаков отображаются по умолчанию. Переменные на самом деле хранятся с более высокой точностью, и при желании можно отобразить больше десятичных разрядов.

```
C:\Users\alexm
Командное окно
      0
          3 -13
>> rref(B)
ans =
     000 0 0 5.6667
0 1.0000 0 5.6667
  1.0000
         0 1.0000 -4.3333
>> format long
>> rref(B)
ans =
  1.0000000000000000
                                                  0 5.66666666666667
                                                  0 5.6666666666666
              0 1.000000000000000
                    0 1.000000000000 -4.333333333333333
>>
```

Figure 4.7: Более высокая точность записи десятичного числа

Вернем предыдущий формат представления.

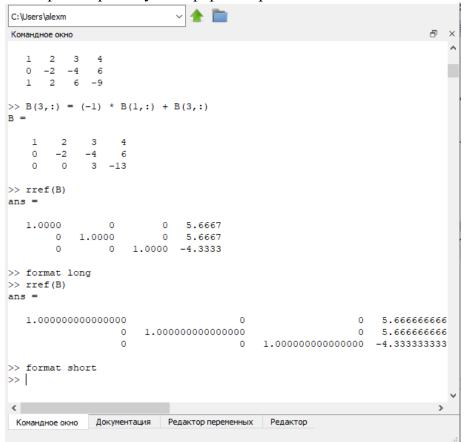


Figure 4.8: Короткая форма записи десятичного числа

2. Левое деление

Встроенная операция для решения линейных систем вида

Ax = b

в Octave называется левым делением и записывается как А. Выделим из расширенной матрицы В матрицу А, а также вектор b.

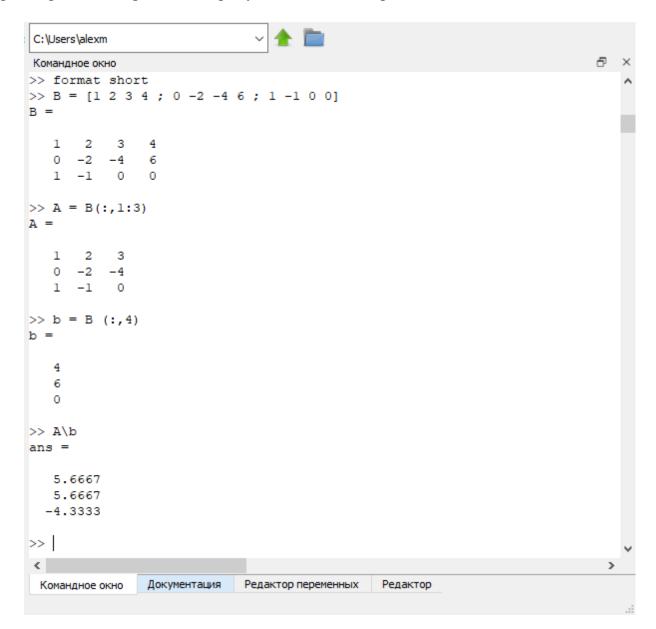


Figure 4.9: Выделение матрицы и вектора

После чего найдём вектор х.

```
C:\Users\alexm
Командное окно
>> format short
>> B = [1 2 3 4 ; 0 -2 -4 6 ; 1 -1 0 0]
   1 2 3 4
   0 -2 -4 6
   1 -1 0
>> A = B(:,1:3)
     2 3
   0 -2 -4
   1 -1 0
>> b = B (:,4)
b =
   4
   6
>> A\b
ans =
  5.6667
  5.6667
  -4.3333
>>
               Документация Редактор переменных
                                            Редактор
 Командное окно
```

Figure 4.10: Вектор х

3. LU-разложение

• LU-разложение:

LU разложение — это вид факторизации матриц для метода Гаусса. Цель состоит в том, чтобы записать матрицу A в виде:

A = LU,

где L — нижняя треугольная матрица, а U — верхняя треугольная матрица. Эта факторизованная форма может быть использована для решения уравнения Ax = b.

LU-разложение существует только в том случае, когда матрица А обратима, а все главные миноры матрицы А невырождены. Этот метод является одной из разновидностей метода Гаусса.

• Решение систем линейных уравнений:

Если известно LU-разложение матрицы A, то исходная система может быть записана как:

LUx = b.

Эта система может быть решена в два шага. На первом шаге решается система: Ly = b.

Поскольку L — нижняя треугольная матрица, эта система решается непосредственно прямой подстановкой.

На втором шаге решается система:

Ux = y.

Поскольку U — верхняя треугольная матрица, эта система решается непосредственно обратной подстановкой.

• Задание:

Пусть дана матрица А.

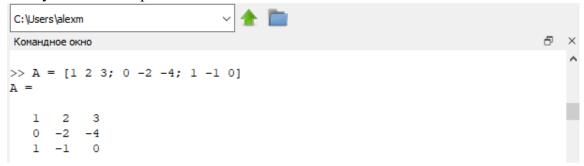


Figure 4.11: Матрица А

С помощью Octave нужно расписать её LU-разложение. Распишем LU-разложение матрицы A.

```
C:\Users\alexm
Командное окно
>> A = [1 2 3; 0 -2 -4; 1 -1 0]
  1 2 3
  0 -2 -4
  1 -1 0
>> [L, U, P] = lu(A)
  1.0000 0
                      0
  1.0000 1.0000
      0 0.6667 1.0000
υ =
  1 2 3
  0 -3 -3
  0 0 -2
Permutation Matrix
          0
  0
     0 1
  0 1 0
>>
             Документация Редактор переменных Редактор
 Командное окно
```

Figure 4.12: LU-разложение матрицы A

5 Выводы

Я познакомился с методами исследования систем линейных уравнений в Octave.