

Grundlæggende GPS teori, efteråret 2004

Dato	Emne	Sider i lærebog	M-filer
5/10	Ideerne bag systemet	\mathcal{G} : 12-20, time_itr.pdf	comptime, doy, get_eph, gps_time, julday, satpos, satconst
7/10	Beregning af satellitposition	\mathcal{G} : 31-47	check_t, edata, find_eph, julday, run, satpos
12/10	Observationerne og beregning af modtagerposition	\mathcal{G} : 50-54, 59-60, noter	00050761.94o, check_t, edata.dat, find_eph, frgeod, get_eph, rad2dms, recpos, satpos, togeod
14/10	Nøjagtigheds-klasser, observationsmetoder, transformation af kovarians	\mathcal{G} : 18-19, 100-105, 108-113, 166-167	dms2rad, sigma_tr, wgs2ed50, wgs2utm
19/10	Modtagerposition, DOP, kovarians for differenser, One-ways	\mathcal{M} : 80-88, \mathcal{G} : 50-57, 67-69, 76-79, 82-85, 95-96	dd_cov, dds26_2.dat, k_dd3, k_dd4, one_*.dat, one_way

Litteratur

Kai Borre (1995): *GPS i landmålingen*, (\mathcal{G})

Kai Borre (1992): *Mindste kvadraters princip anvendt i landmålingen*, (\mathcal{M})

M-filerne kan hentes på adressen gps.aau.dk/~borre/gps-17