Monika Kubek

Implementacja funkcji Greena dla sfery

3 października 2017

Implementacja funkcji Greena dla sfery na podstawie publikacji "Green's function formalism for phononic crystals" R. Sainidou, N. Stefanou, A. Modinos (Phys. Rev. B 69, 064301). Oznaczenia zostały zachowane według oryginału.

Konwencja

Używane są układy współrzędnych kartezjańskich (x, y, z) i sferycznych (r, θ, ϕ) .

Kartezjański układ współrzędnych (x,y,z) - jego relacja z układem sferycznym jest następująca

$$x = r\cos\phi\sin\theta \tag{1}$$

$$y = r\sin\phi\sin\theta \tag{2}$$

$$z = r\cos\theta \tag{3}$$

Sferyczny układ współrzędnych (r, θ, ϕ) - jego relacja z układem kartezjańskim jest następująca

radialna
$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$
 (4)

polarna
$$\theta = \cos^{-1}\left(\frac{z}{r}\right)$$
 (5)

azymutalna
$$\phi = \operatorname{tg}^{-1}\left(\frac{y}{x}\right),$$
 (6)

gdzie $r \in [0, \inf)$, $\theta \in [0, \pi)$, $\phi = \in [0, 2\pi]$. Jednostkowe wektory we współrzędnych sferycznych można zdefiniować w układzie kartezjańskim następująco

radialny
$$\hat{\mathbf{r}} = [\sin \theta \cos \phi, \sin \theta \sin \phi, \cos \theta]$$
 (7)

polarny
$$\hat{\boldsymbol{\theta}} = [\cos \theta \cos \phi, \sin \phi \cos \theta, -\sin \theta]$$
 (8)

azymutalny
$$\hat{\boldsymbol{\phi}} = [-\sin\phi, \cos\phi, 0].$$
 (9)

Gradient we współrzędnych sferycznych wynosi

$$\nabla = \hat{\mathbf{r}} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \hat{\boldsymbol{\theta}} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \hat{\boldsymbol{\phi}}.$$
 (10)

Źródło

- 1. Weisstein, Eric W. "Spherical Coordinates." From MathWorld--A Wolfram Web Resource. http://mathworld.wolfram.com/SphericalCoordinates.html
- 2. Spherical coordinate system, https://en.wikipedia.org/w/index.php?title=Spherical coordinate (last visited Dec. 7, 2017).

Implementacja

Rozważamy pojedynczą, jednorodną sferę o promieniu S i gęstości ρ_S umieszczona w centrum układu współrzednych. Jest ona zanurzona w jednorodnym ośrodku o gęstości ρ .

Zastosowano układ współrzędnych sferycznych oraz następujące oznaczenia:

- **r** wektor położenia w przestrzeni,
- **q** wektor falowy, $q = \omega/c_{\nu}$,
- $-\omega$ częstość kołowa fali,
- c_{ν} prędkość fali w ośrodku, gdzie $\nu=l,t$ kolejno dla fali podłużnej i poprzecznej,
- indeks L = Plm jest zbiorem trzech indeksów, gdzie:
 - -P = L, M, N, gdzie L to fala podłużna, M i N to fale poprzeczne kolejno o polaryzacji p i s,
 - l liczba naturalna,
 - m liczba naturalna mniejsza lub równa l,
- $-\Theta$ jest funkcją skokową Heaviside'a,
- indeksy i, i' = 1, 2, 3 to składowe wektora.

Sferyczne funkcje własne odpowiadające wartości własnej $c_{\nu}q$ oznaczamy \mathbf{u}_{Lq} . Zbiór podłużnych, sferycznych funkcji własnych odpowiadających wartości własnej $c_l q$ dany jest jako

$$\sqrt{\rho V} \mathbf{u}_{Llmq} \left(\mathbf{r} \right) = \frac{1}{q} \nabla \left[f_l \left(qr \right) Y_l^m \left(\hat{\mathbf{r}} \right) \right], \tag{11}$$

a zbiór poprzecznych, sferycznych funkcji własnych odpowiadających wartości własnej $c_t q$ dany jest wzorami

$$\sqrt{\rho V} \mathbf{u}_{Mlmq} \left(\mathbf{r} \right) = f_l \left(qr \right) \mathbf{X}_{lm} \left(\hat{\mathbf{r}} \right), \tag{12}$$

$$\sqrt{\rho V} \mathbf{u}_{Nlmq} \left(\mathbf{r} \right) = \frac{i}{q} \nabla \times \left[f_l \left(qr \right) \mathbf{X}_{lm} \left(\hat{\mathbf{r}} \right) \right]. \tag{13}$$

W powyższych wzorach:

- Y_l^m to harmoniki sferyczne, \mathbf{X}_{lm} to wektorowe harmoniki sferyczne,

— f_l - w zależności od rodzaju fali jest to sferyczna funkcja Bessel'a j_l (dla fali padającej, funkcja własna oznaczona jest wtedy jako $\mathbf{J}_{\mathrm{L}}\left(\mathbf{r}\right)$) lub sferyczna funkcja Hankel'a h_l^+ (dla fali rozproszonej, funkcja własna oznaczona jest wtedy jako $\mathbf{H}_{L}(\mathbf{r})$).

Wektorowe harmoniki sferyczne (VSH3) $X_{lm}(\hat{r})$ są zdefiniowane w następujący sposób

$$\sqrt{l(l+1)} \mathbf{X}_{lm}(\hat{\mathbf{r}}) = -i\mathbf{r} \times \nabla Y_l^m(\hat{\mathbf{r}}), \qquad (14)$$

a dokładne wyrażenia podają wzory (39-40) w pracy źródłowej. Składowe $\mathbf{\hat{e}_2}$ i $\hat{\mathbf{e}}_3$ to wektory jednostkowe kolejno polarny i azymutalny, które są prostopadłe do wektora $\mathbf{r} = (r, 0, 0)$.

VSH3 spełniają poniższą własność

$$\mathbf{X}_{l-m} = (-1)^{m+1} \, \mathbf{X}_{lm}^*, \tag{15}$$

oraz dla pola multipolowego

$$i\nabla \cdot (f(r)\mathbf{X}_{lm}) = 0,$$
 (16)

$$i\sqrt{l(l+1)}\nabla\times(f(r)\mathbf{X}_{lm}) = -\frac{l(l+1)}{r}f\mathbf{Y}_{lm} - \left(\frac{df}{dr} + \frac{1}{r}f\right)\mathbf{\Psi}_{lm}, \quad (17)$$

gdzie:

Falę płaską rozwijamy jako $\mathbf{u}_{p\mathbf{q}}\left(\mathbf{r}\right)=\sum_{\mathbf{L}}a_{\mathbf{L}}^{p\hat{\mathbf{q}}}\mathbf{u}_{\mathbf{L}}^{0}\left(\mathbf{r}\right)$ co jest sumą powyższych fal kulistych z pewnymi współczynnikami $a_{\rm L}$.

Fala padająca zostaje rozwinięta w falę sferyczną i ma formę $\sum_{\rm L} a_{\rm L}^I {\bf J}_{\rm L}^S({f r})$ wewnątrz sfery oraz $\sum_{L} \left[a_{L}^{0} \mathbf{J}_{L} \left(\mathbf{r} \right) + a_{L}^{+} \mathbf{H}_{L} \left(\mathbf{r} \right) \right]$ na zewnątrz (jako suma padającej i rozproszonej). Z założenia ciągłości na granicy otrzymujemy układ równań liniowych

$$a_{\rm L}^{+} = \sum_{\rm L'} T_{\rm LL'} a_{\rm L'}^{0},$$
 (18)

$$a_{\rm L}^I = \sum_{{\rm L}'} C_{{\rm LL'}} a_{{\rm L'}}^0$$
 (19)

W rozdziale Appendix A pracy źródłowej mamy układ równań

$$\boldsymbol{M}_{4x4} \begin{pmatrix} a_{Nlm}^+ \\ a_{Llm}^I \\ a_{Nlm}^I \\ a_{Llm}^I \end{pmatrix} = \boldsymbol{N}_{4x2} \begin{pmatrix} a_{Nlm}^0 \\ a_{Llm}^0 \end{pmatrix}, \text{ (A1)}$$
$$\boldsymbol{K}_{2x2} \begin{pmatrix} a_{Mlm}^+ \\ a_{Mlm}^I \end{pmatrix} = a_{Mlm}^0 \boldsymbol{L}_{2x1}, \text{ (A2)}$$

$$\boldsymbol{K}_{2x2} \begin{pmatrix} a_{Mlm}^+ \\ a_{Mlm}^I \end{pmatrix} = a_{Mlm}^0 \boldsymbol{L}_{2x1}, \text{ (A2)}$$

skąd otrzymujemy, że

$$\begin{pmatrix}
a_{Nlm}^{+} \\
a_{Llm}^{+} \\
a_{Nlm}^{I} \\
a_{Llm}^{I} \\
a_{Mlm}^{+} \\
a_{Mlm}^{I}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\mathbf{M}^{-1} \mathbf{N} \\
\mathbf{M}^{-1} \mathbf{N} \\
\mathbf{K}^{-1} \mathbf{L}
\end{pmatrix} \begin{pmatrix}
a_{Nlm}^{0} \\
a_{Llm}^{0} \\
a_{Mlm}^{0}
\end{pmatrix}, (20)$$

a z uzyskanej macierzy blokowej dostaniemy odpowiednie wartości macierzy T i C z (18,19). Macierze te są diagonalne w momencie pędu (lm) i symetryczne w $PP'=MM',\,LL',\,NN',\,LN',\,NL'.$ Funkcja dla fali regularnej ostatecznie ma postać

$$\mathbf{R}_{L}(\mathbf{r}) = \left[\mathbf{J}_{L}(\mathbf{r}) + \sum_{L'} T_{L'L} \mathbf{H}_{L'}(\mathbf{r})\right] \Theta(r - S) + \sqrt{\rho_{S}/\rho} \sum_{L'} C_{L'L} \mathbf{J}_{L'}^{S}(\mathbf{r}) \Theta(S - r). \quad (21)$$

Fala rozproszona zostaje rozwinięta w falę sferyczną i ma wewnątrz sfery formę $\sum_{\rm L} \left[c_{\rm L}^I {\bf J}_{\rm L}^S \left({\bf r} \right) + c_{\rm L}^{I+} {\bf H}_{\rm L}^S \left({\bf r} \right) \right]$ (jako suma padającej i rozproszonej) oraz $\sum_{\rm L} c_{\rm L}^0 {\bf H}_{\rm L} \left({\bf r} \right)$ na zewnątrz. Z założenia ciągłości na granicy otrzymujemy układ równań liniowych

$$c_{\rm L}^{I+} = \sum_{\rm L'} Q_{\rm LL'} c_{\rm L'}^0,$$
 (22)

$$c_{\rm L}^I = \sum_{{\rm L}'} P_{{\rm LL}'} c_{{\rm L}'}^0$$
 (23)

W rozdziale Appendix A pracy źródłowej mamy układ równań

$$\boldsymbol{M'}_{4x4} \begin{pmatrix} c_{Nlm}^{I+} \\ c_{Llm}^{I+} \\ c_{Nlm}^{I} \\ c_{Llm}^{I} \end{pmatrix} = \boldsymbol{N'}_{4x2} \begin{pmatrix} c_{Nlm}^{0} \\ c_{Llm}^{0} \end{pmatrix}, \text{ (A5)}$$
$$\boldsymbol{K'}_{2x2} \begin{pmatrix} a_{Mlm}^{I+} \\ a_{Mlm}^{I} \\ a_{Mlm}^{I} \end{pmatrix} = c_{Mlm}^{0} \boldsymbol{L'}_{2x1}, \text{ (A6)}$$

skąd analogicznie jak wcześniej otrzymujemy

a z uzyskanej macierzy blokowej dostaniemy odpowiednie wartości macierzy ${m Q}$ i ${m P}$ z (22,23). Macierze te są diagonalne w momencie pędu (lm) i symetryczne w $PP'=MM',\; LL',\; NN',\; LN',\; NL'.$ Funkcja dla fali nieregularnej ostatecznie ma postać

$$\mathbf{I}_{L}(\mathbf{r}) = \mathbf{H}_{L}(\mathbf{r}) \Theta(r - S) + \sqrt{\rho_{S}/\rho} \sum_{L} \left[P_{LL'} \mathbf{J}_{L'}^{S}(\mathbf{r}) + Q_{L'L} \mathbf{H}_{L'}^{S}(\mathbf{r}) \right] \Theta(S - r). \quad (25)$$

Wyrazy macierzy M, N, K, L są zdefiniowane w Appendix A za pomocą wzorów (A3-4) i (A7-8), gdzie $z_{\nu}=\omega S/c_{\nu},\ x_{\nu}=\omega S/c_{s\nu}$

Funkcja Greena dla sfery, którą implementujemy, ma postać

$$G_{ii'}^{(s)}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = -i \sum_{\mathbf{L}} \frac{\omega}{c_{\nu}^{3}} \left[R_{\mathbf{L};i}(\mathbf{r}) \, \bar{I}_{\mathbf{L};i'}(\mathbf{r}') \, \Theta\left(r' - r\right) + I_{\mathbf{L};i}(\mathbf{r}) \, \bar{R}_{\mathbf{L};i'}(\mathbf{r}') \, \Theta\left(r - r'\right) \right], \quad (26)$$

gdzie

$$\bar{\mathbf{u}}_{Plm}(\mathbf{r}) = (-1)^f \mathbf{u}_{Pl-m}(\mathbf{r}) \text{ dla } \begin{cases} f = m & \text{gdy } P = L, N \\ f = m+1 & \text{gdy } P = M \end{cases}$$

Wzory pomocnicze

$$\nabla (fg) = f(\nabla g) + g(\nabla f) \tag{27}$$

$$\nabla \times (f\mathbf{A}) = f(\nabla \times \mathbf{A}) - \mathbf{A} \times (\nabla f)$$
(28)

Pytania

1. brak