Exercicio 32 c)

Seja  $\{m_{\mathbf{p}}\}$  a especificação do número de partículas com vetor de onda  $\vec{k}$ para todos os valores de R possíveis

Para um gás quântico, as partículas são indistinguiveis, e { ^ representa um só estado microscópico do sistema. A probabilidade deste estado no ensemble canónico é

$$\frac{D\left(\left\{ \begin{array}{c} m_{\vec{k}} \\ \vec{k} \end{array} \right) = \frac{\exp\left(-\beta E\right)}{Z} \quad \text{com } E = \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} m_{\vec{k}}$$

Para gerar realizações da variável aleatória  $\{m, \}$  com a distribuição de probabilidade pretendida usamos o Algoritmo de Metropolis Genérico considerando  $x = \{m, \}$ 

## Algoritmo de Metropolis genérico

- Se pretendermos construir uma cadeia de Markov que tem como distribuição estacionária, a densidade de probabilidade,  $p_{st}(x)$ , então podemos usar o algoritmo:
  - perturbamos o estado x, propondo x' com probabilidade Q(x'|x). A perturbação deve ser pequena de modo a que a probabilidade média de aceitar o novo estado seja próxima de 0.5.
  - aceitamos o novo estado com probabilidade,  $p_A = \min\left(1, \frac{Q(x|x')p_{st}(x')}{Q(x'|x)p_{st}(x)}\right)$

## Algoritmo de Metropolis genérico

- se o novo estado for recusado o novo estado é igual ao anterior, caso contrário o estado é atualizado para x'.
- repetimos o procedimento um número de passos suficiente para que o sistem perca memória do estado inicial.
- A probabilidade de transição vem dada por  $w(x \to x') = Q(x'|x) \min\left(1, \frac{Q(x|x')p_{st}(x')}{Q(x'|x)p_{st}(x)}\right)$
- O equilíbrio detalhado é obedecido:
  - se  $\frac{Q(x|x')\,p_{st}(x')}{Q(x'|x)p_{st}(x)} < 1$  então
  - $\begin{array}{l} \operatorname{sc} \ Q(x'|x)p_{st}(x) \\ p_{st}(x)w\left(x \to x'\right) = Q(x|x')p_{st}(x') = w\left(x' \to x\right)p_{st}(x') \\ \bullet \ \operatorname{se} \ \frac{Q(x|x')p_{st}(x')}{Q(x'|x)p_{st}(x)} > 1 \ \operatorname{então} \ p_{st}(x)w\left(x \to x'\right) = p_{st}(x)Q(x'|x) = \\ Q(x|x')\frac{Q(x'|x)p_{st}(x)}{Q(x|x')p_{st}(x')}p_{st}(x') = w\left(x' \to x\right)p_{st}(x') \end{array}$
- os estado gerados em regime estacionário têm a densidade de probabilidade pretendida.

## Algoritmo 2

- Começar com um estado arbitrário do sistema com N partículas. Por exemplo todas as partículas no estado fundamental.
- Manter uma lista do estado ocupado por cada uma das N partículas e do número de partículas no estado  $\vec{k}$ ,  $n_{\vec{k}}$ .
- 3 Atualizar o estado do sistema repetidamente deixando equilibrar
  - escolher ao acaso uma partícula e mover a partícula do estado  $\vec{k}$  para acaso um estado vizinho  $\vec{k}_{v}$  ao acaso
  - calcular a variação de energia, dE correspondente a mover um partícula para o novo estado
  - aceitar a mudança de estado da partícula de  $\vec{k}$  para  $\vec{k}_{\nu}$  com probabilidade  $p_A$ ,  $p_A = \min\left(1, \frac{n_V(\vec{k}) \left(n_{\vec{k}_V} + 1\right)}{n_V(\vec{k}_V) n_{\vec{k}}} \exp(-\beta dE)\right)$

temos  $x = \{ m_{\vec{k}} \} = \{ \dots m_{\vec{k}}, m_{\vec{k}}, \dots \} = x' = \{ m_{\vec{k}}' \} = \{ \dots m_{\vec{k}} + 1, m_{\vec{k}} + 1, \dots \}$ 

dado que uma perturbação do sistema consiste em retirar uma partícula de 🕏

e coloca-la em 본

Como  $(\chi'/\chi)$  = probabilidade de propor x' dado x é igual ao produto da probabilidade de escolher um k pela probabilidade de escolher um vizinho desse k

A probabilidade de escolher um k escolhendo uma particula ao acaso é

A probabilidade de escolher um vizinho ao acaso é

ທຸ (ເບິ່) 0 número de vizinhos de um k

ou seja 
$$Q(x'/2) = Q(m+1, m-1)m, m, m, = \frac{mz}{Nm(k)}$$

A transição inversa tem uma probabilidade de ser proposta

$$Q(x/2) = Q(m_{\vec{k}}, m_{\vec{k}} + 1, m_{\vec{k}} - 1) = \frac{m_{\vec{k}} + 1}{N m_{\vec{k}}}$$

$$\begin{array}{cccc}
\left(\begin{array}{c}
\left(\begin{array}{c}
\left(\begin{array}{c}
x & 1 & 2
\end{array}\right) &= \left(\begin{array}{c}
\left(\begin{array}{c}
M_{x} & 1 & M_{x} & 1 & M_{x} & 1
\end{array}\right) &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{M_{x}^{2} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} \\
\frac{N_{x} + 1}{N_{x} + 1} &= \frac{N_{x} +$$

Portanto a probabilidade de aceitar vem dada por

$$P_{A} = min\left(1, \frac{Q(x|x')}{Q(x|x')}, \frac{P_{A}t(x')}{P_{A}t(x)}\right) = min\left(1, \frac{m_{k_{v}} + 1}{m_{v}(\vec{k})}, \frac{P_{A}dE}{m_{v}(\vec{k})}\right)$$

Num gás clássico, as partículas são distinguiveis, e  $\{m_{\vec{k}}\}$  corresponde a vários estados microscópicos do sistema. A probabilidade no ensemble canónico é

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{Z}} \qquad \frac{\mathcal{N}!}{\mathcal{N}!} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{Z}} \qquad \frac{\mathcal{N}!}{\mathcal{N}!} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{Z}} \qquad \frac{\mathcal{N}!}{\mathcal{N}!} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{Z}} \qquad \frac{\mathcal{N}!}{\mathcal{R}!} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{Z}} \qquad \frac{\mathcal{N}!}{\mathcal{R}!} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{R} \mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{P}\left(-\beta E\right)}{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

$$\frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right) = \frac{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)}{\mathcal{P}\left(\left\{ \mathcal{M}_{\mathcal{R}}^{\dagger} \right\} \right)} \qquad \text{porque se trocarmos, entre si, as particulas}$$

com o mesmo valor das variáveis  $\{M_{p}\}$ .

N é o número de permutações das N partículas e  $m_{\rightarrow}$  1 é o número de permutações de partículas com o mesmo 👸 que não podemos contabilizar como gerando um estado microscópico diferente.

Para simular este sistema no exercicio 32 c) usamos o mesmo algoritmo de proposta de estado ko a ser perturbado e portanto temos a mesma probabilidade de proposta

$$Q(x'/2) = Q(m_{\vec{k}} + 1, m_{-1} | m_{\vec{k}}, m_{\vec{k}}) = \frac{m_{\vec{k}}}{N m_{\vec{k}}(\vec{k})}$$

Como a distribuição de probabilidade estacionária é agora diferente temos:

$$\frac{P_{st}(x') - N! e^{-\beta E'}}{P_{st}(x) - (m+1)! (m-1)! \dots e^{\beta E} N!} \frac{m_{E}! m_{E}!}{e^{\beta E} N!} \frac{m_{E}!}{m_{E}!} e^{-\beta dE}$$

Portanto a probabilidade de aceitar vem dada por

$$P = min\left(1, \frac{Q(\times | \times |)}{Q(\times | \times |)}, \frac{P_{st}(\times |)}{P_{st}(\times |)}\right) = min\left(1, \frac{m_{v}(\vec{k})}{n_{v}(\vec{k})}, \frac{P_{sd}(\times | \times |)}{n_{v}(\vec{k})}\right)$$