La relación matemática entre la frecuencia angular  $\omega$  y la constante elástica del resorte k es

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Se puede demostrar por el siguiente camino:

Se obtiene la ecuación de la velocidad derivando la ecuación de movimiento con respecto al tiempo

$$v = \frac{\mathrm{d} x}{\mathrm{d} t} = \frac{\mathrm{d} \{ A \cdot \mathrm{sen} (\omega \cdot t + \varphi_0) \}}{\mathrm{d} t} = A \cdot \omega \cdot \mathrm{cos} (\omega \cdot t + \varphi_0)$$

Volviendo a derivar se obtiene la ecuación de la aceleración:

$$a = \frac{\mathrm{d} v}{\mathrm{d} t} = \frac{\mathrm{d} \{A \cdot \omega \cdot \cos(\omega \cdot t + \varphi_0)\}}{\mathrm{d} t} = -A \cdot \omega^2 \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi_0)$$

Si se sustituye  $A \cdot \text{sen}(\omega \cdot t + \varphi_0)$  por x queda

$$a = -\omega^2 \cdot x$$

La aceleración es proporcional y de sentido contrario a la elongación.

La fuerza resultante puede escribirse, por la 2ª ley de Newton,

$$F = m \cdot a = m \left( -\omega^2 \cdot x \right)$$

En el movimiento vertical, la fuerza resultante entre la fuerza elástica y el peso es una fuerza recuperadora que se rige por la expresión:

$$F = -k \cdot x$$

Igualando las dos expresiones queda

$$-k\cdot x=m\left(-\omega^2\cdot x\right)$$

$$k = m \cdot \omega^2$$

Despejando  $\omega$ 

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$