A relación matemática entre a frecuencia angular ω e a constante elástica do resorte k é

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Pódese demostrar polo seguinte camiño:

Obtense a ecuación da velocidade derivando a ecuación de movemento con respecto ao tempo

$$v = \frac{\mathrm{d} x}{\mathrm{d} t} = \frac{\mathrm{d} \left\{ A \cdot \mathrm{sen} \left(\omega \cdot t + \varphi_0 \right) \right\}}{\mathrm{d} t} = A \cdot \omega \cdot \mathrm{cos} \left(\omega \cdot t + \varphi_0 \right)$$

Volvendo derivar obtense a ecuación da aceleración:

$$a = \frac{\mathrm{d} v}{\mathrm{d} t} = \frac{\mathrm{d} \{A \cdot \omega \cdot \cos(\omega \cdot t + \varphi_0)\}}{\mathrm{d} t} = -A \cdot \omega^2 \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi_0)$$

Ao substituír $A \cdot \text{sen} (\omega \cdot t + \varphi_0)$ por x queda

$$a = -\omega^2 \cdot x$$

A aceleración é proporcional e de sentido contrario á elongación.

A forza resultante pode escribirse, pola 2ª lei de Newton,

$$F = m \cdot a = m \left(-\omega^2 \cdot x \right)$$

No movemento vertical, a forza resultante entre a forza elástica e o peso é unha forza recuperadora que se rexe pola expresión:

$$F = -k \cdot x$$

Igualando as dúas expresións queda

$$-k\cdot x=m\left(-\omega^2\cdot x\right)$$

$$k = m \cdot \omega^2$$

Despexando ω

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$