Definição de Requisitos de QoS em Coreografias de Serviços

Alfonso Phocco Diaz¹, Daniel M. Batista ¹

¹ Departamento de Ciência da Computação Universidade de São Paulo (USP) – São Paulo, SP – Brazil

{alfonso7,batista}@ime.usp.br

Abstract. Service choreography allows the composition of services in a collaborative way, because of global description and decentralized coordination using P2P interactions between participants. However, since infrastructures and implementations aren't mature enough to enact choreographies, the evaluation of QoS requirements and composition behaviour is a difficult task.

In this work, we propose an approach for QoS requirements definition between participant services involved into a service choreography taking into account QoS composition and infrastructure aspects. To be able to do so, we developed a choreography simulator in order to simulate the enactment of choreographies. The establishment of QoS constraints are based on simulation results of CDN scenario according to the failure model of service operation, data and communication issues.

Resumo. TODO

1. Introdução

O modo de desenvolver aplicações e sistemas complexos evoluiu com o passar do tempo até convergir para arquiteturas de software e modelos de computação orientados a serviços, o que é chamado de Computação Orientada a Serviços (Service Oriented Computing – SOC) [Papazoglou et al. 2007]. As aplicações baseadas em serviços requerem composições de serviços como um fator chave para alavancar um desenvolvimento rápido, de baixo acoplamento e flexível na integração com outros sistemas [Papazoglou et al. 2007].

Devido ao número crescente de dispositivos móveis que se aderem à Internet, uma abordagem orientada a serviços centralizada como a orquestração pode não ser escalável em termos de largura de banda para lidar com o número cada vez mais crescente de dispositivos e serviços que podem estar disponíveis. Nesse cenário, uma abordagem descentralizada, como a coreografia, pode se tornar a mais adequada para as características da Internet do Futuro [Stuttgart 2012].

Atualmente existem duas principais abordagens para compor serviços, a orquestração e a coreografia. A orquestração de serviços é uma composição centralizada, já que uma entidade denominada *orquestrador* é responsável de coordenar a comunicação dos serviços participantes em base a um fluxo de trabalho. Por outro lado, a coreografia de serviços, a diferencia da orquestração, é uma composição descentralizada já que é uma descrição de interações ponto a ponto entre os serviços participantes, ou seja, nesse modelo, não há a figura de um controlador central [Barker et al. 2009b].

Durante a execução de coreografias de serviços¹, o estado dos elementos de rede (aparelhos e conexões) jogam um papél fundamental. Deve haver garantias da Qualidade de Serviço - QoS, de modo que haja vantagens usando um modelo de negócios descentralizado. Um método comum para definir garantias entre um provedor de serviços e um cliente (que pode ser também um serviço) é por meio de um Acordo de nível de serviço - SLA. Atualmente, para implementar e executar uma coreografia serviço real ainda é difícil já que a tecnologia de suporte está imatura, especialmente pela falta de motores de execução cientes de coreografia [Kopp et al. 2010]. Assim, os mecanismos para definir medições de QoS, estabelecimento de requisitos de QoS, monitoramento, entre outros, não estão bem desenvolvidos para coreografias.

Este trabalho apresenta uma proposta para detectar falhas não funcionais dos participantes de uma coreografia na etapa de projeto e a partir delas estabelecer requisitos e restrições de QoS de maneira a definir SLAs iniciais. Nossa abordagem realiza uma avaliação de desempenho mediante simulações de cenários definidos a partir da coreografia alvo. Tais cenários são instâncias de coreografias mas com diferentes configurações de acordo com um modelo de falhas de atributos de QoS. Os atributos de QoS envolvem aspectos de serviços Web, troca de mensagens dos participantes, e especialmente da rede. Dessa maneira, os requisitos e restrições de QoS estão baseados na análise dos resultados das simulações de cenários com diversos níveis de falha.

A simulação é utilizada pois a implementação e a execução de coreografias de serviços Web reais ainda é difícil por conta da imaturidade das tecnologias.O simulador utilizado para avaliar a nossa proposta também representa uma contribuição deste artigo. Este novo simulador estende aquele novel apresentado em [Guimaraes et al. 2012] por meio da adição do suporte a composição e monitoramento de QoS.

As contribuições desse trabalho são: (1) uma metodologia para estabelecer SLAs iniciais a partir de requisitos e restrições de QoS em coreografia de serviços; (2) um modelo de falhas e QoS para coreografias de serviços; (3) um simulador de coreografias com suporte da requisitos de QoS. Nosso trabalho difere dos encontrados na literatura porque realiza uma análise de desempenho em etapas antes do desenvolvimento (como na modelagem e projeto) de coreografias, o que serve também como primeira etapa para definir os requisitos de QoS e SLA entre os participantes. Além disso, este trabalho faz uso do modelo de interação de coreografias oferecida no padrão BPMN na versão 2.0.

Este artigo está organizado da seguinte forma: a Seção 2 apresenta os conceitos básicos necessários para a compreensão da proposta como coreografias de serviços Web, BPMN e QoS. Na Seção 3 são apresentados os trabalhos relacionados a esta pesquisa. Na Seção 4 é descrita a proposta que inclui a descrição do modelo de QoS e de falhas, o cálculo e agregação de QoS, e a arquitetura do simulador de coreografias. A Seção 5 apresenta os cenários propostos para avaliar o modelo proposto e os resultados das simulações. Finalmente, na Seção 6 são apresentadas as conclusões e trabalhos futuros.

¹Utilizaremos o termo executar coreografias por falta de uma tradução ideal para o termo *to enact choreographies*

2. Conceitos Básicos

2.1. Coreografia de Serviços

Uma coreografia de serviços é uma forma de compor serviços de maneira colaborativa e é uma descrição ponto a ponto (P2P) de interações dos comportamentos externamente observáveis dos seus participantes (serviços). Difere de uma orquestração em que não possui um único ponto central de controle ou de coordenação, em cujo caso é realizada desde uma perspectiva global com foco na troca de mensagens [Barker et al. 2009b]. A coreografia é mais eficiente do que a orquestração porque não joga toda a carga em cima de um único ponto [Barker et al. 2009a], e por ser um esquema P2P, a rede é um aspecto que afeta o funcionamento da coreografia.

Existem duas maneiras de especificar coreografias de serviços, com modelos de interação e com modelos de interconexão. O padrão BPMN² suporta a especificação de coreografias para ambos os modelos, sendo que só a partir do BPMN versão 2.0 o modelo de interação é suportado. O modelo de interação tem como bloco de construção de coreografias as interações atômicas entre participantes por meio de troca de mensagens.

A Figura 1 mostra alguns dos elementos BPMN do modelo de interação que são considerados na construção do simulador. Consultar [?] para informação detalhada de todos os elementos BPMN de coreografias. As tarefas de coreografias (*choreography task*) representam as interações atômicas. Os *gateways* são elementos que permitem definir condições e caminhos de execução e também sincronização delas.

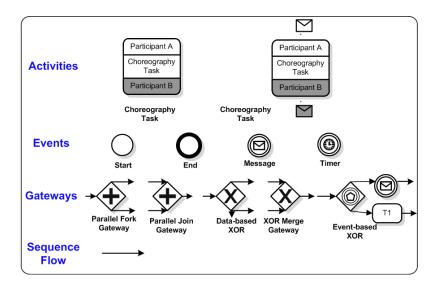


Figura 1. Elementos BPMN de coreografias no modelo de interação

2.2. QoS e Monitoramento

Na computação orientada a serviços (SOC), o fornecimento de serviços com garantia de qualidade exige ter soluções que incluem modelos de qualidade de serviço (QoS) como característica chave. De facto, os modelos de QoS fornecem uma adequada base para o cumprimento de QoS em ambientes orientados a serviços [Mabrouk et al. 2009].

²BPMN: http://www.bpmn.org/

Em tais ambientes, a QoS pode ser influenciada por diversos fatores incluindo o hardware, a infraestrutura de rede (capacidades dos aparelhos de computação, conectividade de rede), o nível de qualidade oferecido pelos serviços de aplicação e pelas características do usuário final (mobilidade, tráfego gerado). Isso implica que, a fim de se obter uma avaliação exata da QoS, nenhum destes aspectos devem, em princípio, ser negligenciados na fase de modelagem de QoS. Assim, a QoS deve considerar uma base ponto a ponto (*end-to-end*), ou seja, que os modelos de QoS devem cobrir características de todos os recursos e atores envolvidos na execução de um serviço. Na prática, estes incluem [Mabrouk et al. 2009]: (i) o ambiente do serviço e o hardware e infraestrutura de rede subjacente, (ii) os serviços mesmos, e (iii) os usuários finais.

Este trabalho está focado em atributos não funcionais ou de QoS presentes em serviços Web, principalmente de desempenho e de disponibilidade. Tais atributos de QoS abrangem os pontos citados acima (i,ii e iii) e três aspectos como serviço, mensagem e comunicação.

- Tempo de Execução: Tempo necessário para executar um serviço.
- **Tempo de Resposta**: Tempo necessário para executar um serviço e retorná-lo ao cliente.
- Vazão: Número de requisições realizadas em um período de tempo.
- Formato da mensagem: Conteúdo consistente tanto sintática quanto semântica da mensagem.
- Latência de rede: Atraso de rede ao enviar as requisições ou ao retornar as respostas.
- Largura de banda: Medida da capacidade de transmissão do canal de comunicação.

Um modelo de falhas descreve os tipos de falhas que podem ocorrer em um sistema enquanto está sendo executado, e ajuda a determinar qual mecanismo de tolerância de falhas deveria ser aplicado [Liu et al. 2010]. Baseado no trabalho [Liu et al. 2010], pode se distinguir em um modelo de falhas em serviços Web quatro tipos: lógicas, de sistema, de conteúdo e de nível de serviço (SLA).

- Falhas Lógicas: Detectados na lógica definida na especificação da composição.
- Falhas de Sistema: Surgem no suporte do ambiente de execução, estão relacionados a falhas nos *hosts*, rede, sistema operacional, etc.
- Falhas de Conteúdo: Devido a dados ou mensagens corrompidos.
- Falhas de SLA: Devido a violações de QoS especificados em um SLA.

O modelo de QoS e o modelo de falhas correspondente são definidos na Subseção 4.1. No contexto de coreografias, já que há serviços compostos, os atributos de QoS são individuais e agregados de acordo com os padrões de fluxo de trabalho (gateways que definem decisões, paralelismo, etc) e dependências. O monitor é responsável pela coleta, medição e agregação de tais atributos, assim como de acompanhar a execução da coreografia e detectar falhas e violações de restrições de QoS.

3. Trabalhos Relacionados

Existem poucas infraestruturas para implementação de coreografias de serviços Web [Barker et al. 2009a]. O Pi4SOA [Zhou et al. 2006] é um arcabouço que fornece de um editor para modelagem de coregrafias em WS-CDL³, e realizar verificações,

³WSCDL: Linguagem de especificação de coreografias proposto pela W3C

validações e simulações. Porém, não suporta execução de coreografias e as suas simulações servem só para achar inconsistências na especificação. O WS-CDL+ [Kang et al. 2007] é uma proposta de um motor de execução de coreografias especificadas em WS-CDL, mas foi implementado na forma de protótipo e somente a versão 1.0 foi lançada. O OpenKnowledge [Barker et al. 2009a] é um arcabouço que fornece a capacidade de rodar sistemas distribuídos em uma arquitetura P2P (ponto a ponto), podendo rodar coreografias também, mas de maneira limitada.

Muitos simuladores para sistemas e ambientes distribuídos foram propostos, por exemplo, o arcabouço GridSim [Buyya et al. 2002], o Pi4SOA [Zhou et al. 2006], e o arcabouço SimGrid [Casanova et al. 2008]. O arcabouço GridSim [Buyya et al. 2002] é um motor de simulação de ambientes distribuídos baseado em eventos. Ele implementa entidades para emular usuários. As requisições dos usuários são escalonadas por meio de um *broker* que os aloca nos recursos de simulação. O SimGrid [Casanova et al. 2008]] é um arcabouço para simular diversos sistemas distribuídos e permite para avaliar mecanismos de *cluster*, grade e P2P.

Como podemos notar, não há soluções baseadas em simulações para apoiar a execução de coreografias e menos ainda com suporte de QoS. Por conta disso, em [Guimaraes et al. 2012], nós desenvolvimos um simulador inicial para demonstrar que coreografias são mais eficientes do que orquestrações de serviços. Contudo, os trabalhos citados ainda não tratam a execução ou simulação de coreografias com QoS ou SLA.

Por outro lado, existem algumos trabalhos acerca de coreografias de serviços com QoS. Em [Haq and Schikuta 2010] propõe uma abordagem baseada em agregação de SLAs para garantir qualidade de serviço (QoS) em coregrafias de serviços Web, para suportar vários níveis de hierarquia de coreografias. Mas a proposta está focada na formalização do conceito de coreografia de SLA e definir um modelo de agregação baseado em vistas de SLA. Em [Buccafurri et al. 2008], apresenta-se uma abordagem para o tratamento de QoS em serviços Web focando-se na degradação da qualidade. Também se desenvolveu um arcabouço para fornecer funcionalidades de adaptação por meio de um monitoramento e ações de recuperação ante falhas. Apesar de descrever rapidamente uma abordagem do monitoramento de uma coreografia do exemplo acerca do CDN (Content Delivery Network) em tempo real, não foca-se na especificação do QoS nem na agregação de QoS em coreografias. Porém, nosso trabalho fornece de um simulador de coreografias e leva em consideração a agregação de QoS em coreografias.

4. Metodologia

4.1. Modelo de QoS e Falhas

Os atributos de QoS considerados neste trabalho estão envolvidos em interações de serviços, isto é, de acordo a um modelo de requisição e resposta para um serviço (individual ou composto). Essas interações entre serviços estão baseadas nas interações atômicas (atividades de coreografia) do BPMN2. A Figura 2 mostra o mapeamento das atividades de coreografia para seu equivalente em interações de serviço, de maneira a definir aí o modelo de QoS (atributos, métricas, cálculos, entre outros).

A Figura 3 mostra os atributos de QoS básicos envolvidos em uma invocação de um serviço tais como, o tempo de comunicação na requisição, o tempo de execução, o

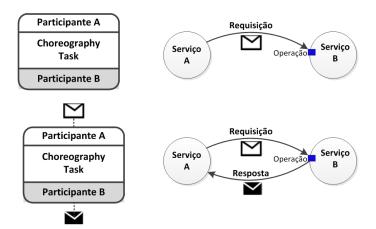


Figura 2. Interação de serviços a partir de uma interaçções atômicas do BPMN2.

tempo de comunicação na resposta e o tempo de resposta. O tempo de comunicação depende de atributos de QoS de rede como a largura de banda e a latência, o tempo de resposta depende do tempo de execução e do tempo de comunicação da requisição e da resposta. Além do mais, no caso de serviços compostos o cálculo dos atributos de QoS depende das medidas dos outros atributos de QoS e das dependências com outros serviços. A seguir, as equações para calcular os atributos de QoS já mencionados.

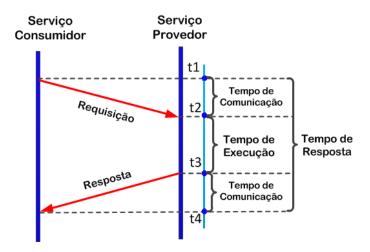


Figura 3. Atributos de QoS em uma interação com um serviço Web

- Tempo de comunicação: $t_C = L_{ij} + S/Bij$. Onde o S é o tamanho da mensagem, e L_{ij} e Bij são a latência e largura de banda de rede entre o ponto i e o ponto j.
- Tempo de execução: $t_{Execution} = t_3 t_2$.
- Tempo de Resposta: $t_R = t_{Execution} + t_{C1} + t_{C2}$. Onde o t_{C1} e t_{C2} são os tempos de comunicação na requisição e na resposta respectivamente.
- Tempo de execução efetiva: $t_{Execution} = t_{Rcomposed} + t_{Execution_individual}$. Onde $t_{Rcomposed}$ é o tempo de resposta acumulado das dependências, e $t_{Execution_individual}$ é o tempo de execução do serviço atual.
- Tempo de resposta composto: $t_{R_composed} = F(aggregationType, data, t_{R_1}, ..., t_{R_k})$. Onde os $t_{R_1}, ..., t_{R_k}$ são os

tempos de resposta das dependências do serviço atual, F é a função de agregação que depende do tipo de padrão de workflow (gateway) aggregationType, e data é a informação associada. Os gateways atualmente suportados são a sequência, paralelismo e a decisão exclusiva:

- Sequência: $F(SEQUENCE, data, t_{R1}) = t_{R1}$. Onde t_{R1} é o serviço em sequência do atual.
- Paralelismo: $F(PARALLEL, data, t_{R1}, ..., t_{Rk}) = maxt_{R1}, ..., t_{Rk}.$
- Decisão exclusiva: $F(EXCLUSIVE, data, t_{R1}, ..., t_{Rk}) = t_{Ry}$. Onde os t_{Ry} é o tempo de resposta do serviço escolhido de acordo ao valor de data.

A Figura 4 mostra as requisições e respostas que entram e saiem de um serviço composto. Essas interações (requisições e respostas) são registradas mediante eventos por parte de um serviço ou cliente solicitador (eventos 1 e 4) e eventos por parte das dependências (eventos 2 e 3). Os eventos indicam quando e quais atributos de QoS devem ser medidos e garantem a ordem para ter valores consistentes, e é por isso que o gerenciamento de eventos complexos são importantes nos atuais *middlewares* para composição de serviços. Finalmente, os atributos de QoS base com as suas métricas e tipos de falhas associadas são apresentados na Tabela 1.

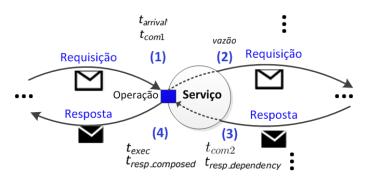


Figura 4. Atributos de QoS calculados em um evento dado. (1) Recebendo de requisições de um cliente ou serviço, (2) enviando requisições para um serviço dependente, (3) recebendo resposta de um serviço dependente e (4) enviando resposta para o um cliente ou serviço.

Tabela 1. Modelo de QoS e de falhas

labola ii modolo do doo o do lamao						
Tipo	Atributo de QoS	Métrica	Tipo de Falha			
Serviço	Tempo de Resposta	ms	temporização, violação de QoS			
Serviço	Vazão	#requisições/s	serviço não disponível, violação de QoS			
Mensagem	Formato da Mensagem	-	probabilidade de falha			
Comunicação	Latência	ms	Erro de comunicação/violação de QoS			
Comunicação	Largura de Banda(máxima)	Mb/s	Erro de comunicação			

4.2. Simulador

Implementar um simulador inteiro de zero é uma tarefa muito complexa. Devido isso, decidimos usar um framework de simulação existente, o SimGrid [Casanova et al. 2008]. Desde o SimGrid permite a simulação de ambientes distribuídos, ele foi usado como base para implementar nosso simulador.

A Figura 5 mostra a arquitetura do simulador de coreografias (ChorSim) com suporte de QoS. A base do ChorSim está construído sobre o arcabouço SimGrid, para suportar a definição de *hosts*, topologia de rede, comunicação entre serviços, e especificação de consumo de recursos. O motor de execução de coreografias do ChorSim permite a criação de instâncias de coreografias e iniciar as interações dos diversos serviços envolvidos mediante uma grafo de requisições e de informação de QoS.

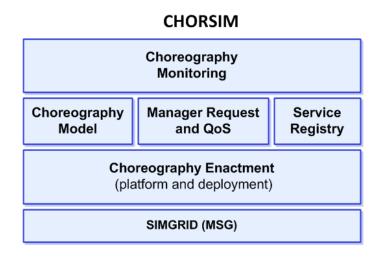


Figura 5. Arquitetura do simulador de coreografías ChorSim.

A topologia da coreografia (host, canais de comunicação e links) é configurada por meio de um arquivo XML de especificação de plataforma. Os serviços foram modelados como um conjunto de *threads* que recebem uma tarefa enviada através da rede, a executam em seguida enviam outra tarefa através da rede para atuar como uma resposta da requisição.

Um modelo de coreografias (*Choreography Model*) é construido a partir de uma especificação baseada em XML que define os serviços participantes, suas dependências e suas interações. Os recursos computacionais necessários para executar, a quantidade de *threads*, o tamanho médio das respostas dadas nas interações dos serviços e suas operações são configurados por meio de um arquivo XML de implantação, que está especificado de acordo como o modelo de coreografias. O arquivo de implantação serve também como base para construir o Registro de serviços (*Service Registry*).

O Manager Request gerencia o grafo de requisições e de informação de QoS de acordo com o avanço e execução dos serviços. Acima desta infraestrutura e usando o modelo de coreografias, o registro de serviços e o gerenciador de requisições, o monitoramento de coreografias é desenvolvido. Esse monitor é responsável pela medição dos atributos de QoS dos serviços individuais e agregá-los para calcular os atributos de QoS compostos. A agregação de QoS é realizada de acordo com as dependências, interações e os padrões de fluxo de trabalho (gateways) do modelo de coreografia. Por meio do monitor criam-se e gerenciam-se as instâncias de coreografias e seus respectivos identificadores para serem usadas nas mensagens durante as interações e evitar problemas de correlação.

5. Simulações e Análise de Desempenho

5.1. Metodologia dos Experimentos

Para atestar a eficacia da proposta, a coreografia apresentada em [Buccafurri et al. 2008] é utilizada. Essa coreografia representa uma aplicação de CDN (Content Delivery Network) para fornecimento de conteúdo multimídia como áudio, vídeo e imagens. A Figura 6 ilustra a coreografia a simular mostrando os serviços e suas respectivas interações. A coreografia está composta de cinco serviços Web (WS_1,WS_2,WS_3,WS_4 e WS_5). Cada serviço pertence a um participante diferente e há sete canais de comunicação definindo a topologia G_{chor} , onde:

 $G_{chor}=(V_{WS},E)$ é um grafo não dirigido, $ws_i \in V_{WS}$ é um serviço Web da coreografia e $e \in E$ é a comunicação entre dois serviços. $V_{WS}=\cup_{i=1}^5\{WS_i\}$ e , $E=\{(ws_1,ws_2),(ws_1,ws_3),(ws_1,ws_4),(ws_2,ws_4),(ws_2,ws_5),(ws_3,ws_5),(ws_4,ws_5)\}$.

Nem sempre todos os serviços de uma coreografias são utilizados em uma instância de coreografia, isto é, há interações entre serviços que não acontecem porque a especificação de uma coreografia abrange varias posibilidades e todas as possíveis interações. Assim, os serviços utilizados em uma instância de coreografia depende do ponto de entrada, ou seja, a primeira requisição para algum serviço da coreografia. Neste caso as instâncias de coreografias a simular, conforme a Figura 6, se iniciam com requisições do cliente para uma operação do serviço composto WS_1 , que resulta em interações com os serviços WS_3 e WS_5 .

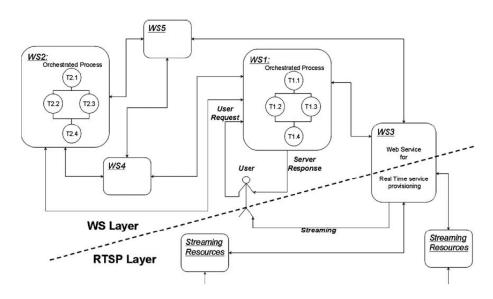


Figura 6. Coreografia de serviços da aplicação de CDN [Buccafurri et al. 2008]

Então, o objetivo dos experimentos é analisar o comportamento do tempo de resposta total do serviço composto WS_1 quando o tamanho de resposta de WS_1 é acrescentado com diferentes valores de largura de banda. Para tanto, utilizam-se dois cenários definidos pelo comportamento da largura de banda da rede. O primeiro cenário possui valores de largura de banda que são fixos ao longo do tempo. O segundo cenário consiste em usar valores de largura de banda que são variáveis no percorrer do tempo, e representa o estado dinâmico e a degradação por falhas em um período de tempo. A Figura 7 mostra

essa variabilidade da largura de banda em um período de 100 segundos que será utilizada no segundo cenário.

Então, a variável independente nos experimentos é o tamanho da resposta do serviço composto WS_1 que varia de 1KB até 100MB. A variável dependente é o tempo médio da resposta total do serviço composto WS_1 de várias requisições simultâneas (que variam de 1 para 10 requisições) e de acordo à largura de banda da rede. Essa largura de banda está definida entre o canal de comunicação do Cliente e o serviço composto WS_1 , e varia de 1Mbps até 16Mbps, abrangendo uma alta capacidade (H), de média capacidade (M) e de baixa capacidade (L) (inspirado em [Xia et al. 2011]).

As Tabelas 3 e 2 apresentam os valores dos atributos de QoS das requisições e das respostas que são usados para as simulações. Cada simulação consistiu na execução de instâncias de coreografia iniciadad por uma requisição de um cliente. Desso modo, foram realizadas 960 simulações (1 a 5 requisições, 120 valores de tamanhos resposta e 16 valores de largura de banda) para cada cenário (modelo normal e variável da largura de banda). As simulações se realizaram em um servidor equipado com processador Intel Core i7-2700K 3.5Ghz, 16GB de memória RAM e 1TB de espaço em disco rodando o sistema operacional Debian GNU/Linux versão 6.0.

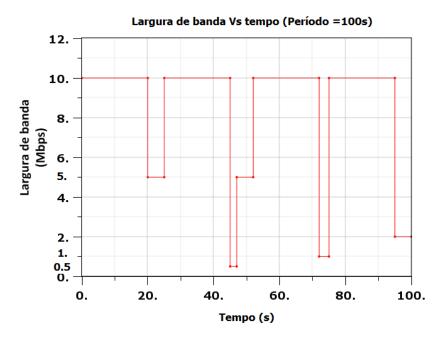


Figura 7. Modelo falhas que representa a degradação da largura de banda em um periodo de 100 segundos.

Tabela 2. Configuração de valores dos atributos de QoS nas requisições

Requisições	Largura de banda	Tamanho da requisição	latência	# requisições
Cliente a WS_1	1Mbps	1.95MB	0.002s	De 1 a 10
WS_1 a WS_3	1Mbps	5.47MB	0.002s	De 1 a 10
WS_3 a WS_5	1Mbps	5.47MB	0.002s	De 1 a 10

Tabela 3. Configuração de valores dos atributos de QoS nas respostas

Respostas	Largura de banda	Tamanho de resposta	latência	timeout
$\overline{WS_1}$ a $Cliente$	1Mbps a 16Mbps	7MB	0.002s	1000s
WS_3 a WS_1	20Mbps	8MB	0.002s	1000s
WS_5 a WS_3	40Mbps	200MB	0.002s	1000s

5.2. Ánalise de Resultados

Os gráficos 8 e 9 mostram os resultados dos dois cenários de simulação, isto é, para o modelo normal e para o modelo variável com falhas. No modelo normal percebe-se que o comportamento do tempo de resposta é menor quanto maior é a largura de banda, e estabiliza-se a partir de 5Mbps com um tempo de resposta de 150ms. Além disso, com valores pequenos nos tamanhos de resposta de até 30MB os tempos de resposta são similares com larguras de banda a partir de 2MB. Com base nisso já pode se definir restrições de QoS tais como, poder oferecer tempos de resposta menores que 450ms desde que se tenha uma infraestrutura para suportar uma largura de banda de mais de 5Mbps.

Já no modelo variável com falhas, os tempo de resposta diminui quanto maior é a largura de banda, mas diferente do modelo normal, neste cenário começa a se estabilizar a partir de 14Mbps de largura de banda, a pesar que a partir dos 8Mbps os tempos de resposta são bem próximos. Além disso, o tempo de resposta tem quase o mesmos comportamento para todos os tamanhos de resposta, diferente do modelo normal, onde para tamanhos de resposta menores que 30MB podia se obter algumas vantagens. Neste cenário, houveram timeouts com larguras de banda de 1Mbps e 2Mbps com mais de 2 requisições simultâneas e por conta disso não aparecem no gráfico. Dessa maneira, as restrições de QoS estariam focadas em garantir larguras de banda mínimas maiores que 2Mbps e para garantir tempos de resposta mínimos deveria se ter larguras de banda a partir de 14Mbps.

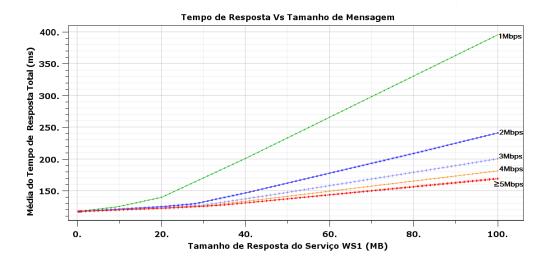


Figura 8. Tempo médio de resposta total da coreografia sob tamanho da resposta do serviço WS1 com largura de banda de 1Mbps até 16Mbps

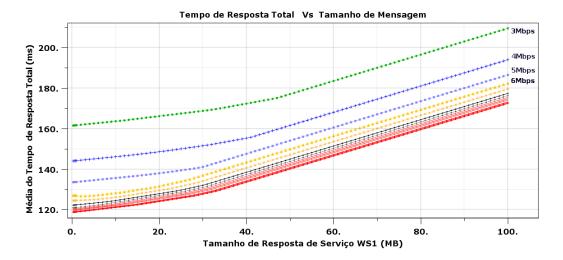


Figura 9. Tempo médio de resposta total da coreografia sob tamanho da resposta do serviço WS1 segundo o modelo de falha. A largura de banda varia de 1Mbps até 16Mbps

6. Conclusões e Trabalhos Futuros

Este trabalho apresentou o ChorSim, um simulador de coreografias para suporte de QoS, baseando-se em elementos (atividades de coreografia, *gateways*, entre outros) do modelo de interação de coreografias que oferece o padrão BPMN2 para sua construção. O simulador permite realizar medições de atributos de QoS atômicos e compostos e possui um monitoramento para acompanhar a execução das instâncias de coreografias.

Dessa maneira, é possível simular comportamentos que atualmente não podem ser realizados pela falta de implementações maduras e que permitam realizar pesquisas em coreografias de serviços Web, especialmente as relacionadas com QoS e monitoramento.

Trabalhos futuros envolvem suporte de mais elementos de coreografias de BPMN2 para poder simular coreografia de processos completamente. Além disso, seria bem interessante experimentar com modelos variáveis por meio de diversas distribuições de probabilidade sobre os atributos de QoS.

Agradecimentos

Este trabalho é apoiado pela HP Brasil sob o acordo de cooperação técnica número HP-045/12 (Projeto Baile - http://ccsl.ime.usp.br/baile/ e pelo European Community's Seventh Framework Programme FP7/2007-2013 sob o acordo número 257178 (Projeto CHOReOS - Coreografias de Larga Escala para o Internet do Futuro - http://www.choreos.eu).

Referências

Barker, A., Besana, P., Robertson, D., and Weissman, J. B. (2009a). The Benefits of Service Choreography for Data-Intensive Computing. In *In Proceedings of the 7th international workshop on Challenges of large applications in distributed environments*, CLADE '09, pages 1–10.

- Barker, A., Walton, C. D., and Robertson, D. (2009b). Choreographing Web Services. *IEEE Transactions on Services Computing*, 2(2):152–166.
- Buccafurri, F., Demeo, P., Fugini, M., Furnari, R., Goy, a., Lax, G., Lops, P., Modafferi, S., Pernici, B., and Redavid, D. (2008). Analysis of QoS in cooperative services for real time applications. *Data & Knowledge Engineering*, 67(3):463–484.
- Buyya, R., Murshed, M., Campus, C., and Campus, G. (2002). GridSim: A Toolkit for the Modeling and Simulation of Distributed Resource Management and Scheduling for Grid Computing. *CONCURRENCY AND COMPUTATION: PRACTICE AND EXPERIENCE (CCPE)*, 14:1175–1220.
- Casanova, H., Legrand, A., and Quinson, M. (2008). SimGrid: a Generic Framework for Large-Scale Distributed Experiments. In *Proceedings of the Tenth International Conference on Computer Modeling and Simulation*, UKSIM '08, pages 126–131. IEEE Computer Society.
- Guimaraes, F. P., Kuroda, E. H., and Batista, D. M. (2012). Performance Evaluation of Choreographies and Orchestrations with a New Simulator for Service Compositions. In *Workshop on Computer-Aided Modeling Analysis and Design of Communication Links and Networks (CAMAD)*, pages 140–144.
- Haq, I. U. and Schikuta, E. (2010). Aggregation Patterns of Service Level Agreements. In *In Proceedings of the 8th International Conference on Frontiers of Information Technology (FIT '10)*, page 6. ACM Press.
- Kang, Z., Wang, H., and Hung, P. C. (2007). WS-CDL+: An Extended WS-CDL Execution Engine for Web Service Collaboration. In *Proceedings of the IEEE International Conference on Web Services (ICWS 2007)*, pages 928–935. IEEE Computer Society.
- Kopp, O., Engler, L., Lessen, T. V., and Leymann, F. (2010). Interaction Choreography Models in BPEL: Choreographies on the Enterprise Service Bus. In *SBPM ONE 2010 the Subjectoriented BPM Conference* (2010).
- Liu, A., Li, Q., Member, S., Huang, L., and Xiao, M. (2010). FACTS: A Framework for Fault-Tolerant Composition of Transactional Web Services. *Framework*, 3(1):46–59.
- Mabrouk, N. B., Georgantas, N., and Issarny, V. (2009). A Semantic End-to-End QoS Model for Dynamic Service Oriented Environments. *Business*, (i):34–41.
- Papazoglou, M. P., Traverso, P., Dustdar, S., and Leymann, F. (2007). Service-Oriented Computing: State of the Art and Research Challenges. *Computer*, 40(11):38–45.
- Stuttgart, U. (2012). Research Challenges on Adaptive Software and Services in the Future Internet: Towards an S-Cube Research Roadmap. In *Software Services and Systems Research Results and Challenges (S-Cube), 2012 Workshop on European*, pages 1–7.
- Xia, Y., Dai, G., Li, J., Sun, T., and Zhu, Q. (2011). A model-driven approach to predicting dependability of WS-CDL based service composition. *Concurrency and Computation: Practice and Experience*, 23(10):1127–1145.
- Zhou, X., Tsai, W., Wei, X., Chen, Y., and Xiao, B. (2006). Pi4SOA: A Policy Infrastructure for Verification and Control of Service Collaboration. *Proceedings of the IEEE International Conference on e-Business Engineering (ICEBE'06)*, pages 307–314.