

ITAM Semestre agosto-diciembre 2017

Menú

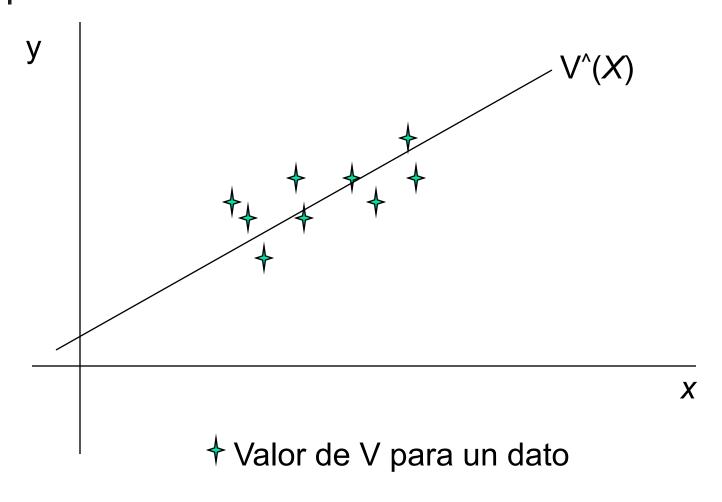
- Métodos Lineales
 - Regresión
 - Mínimos Cuadrados Estático
 - Mínimos Cuadrados Iterativo (SGD)

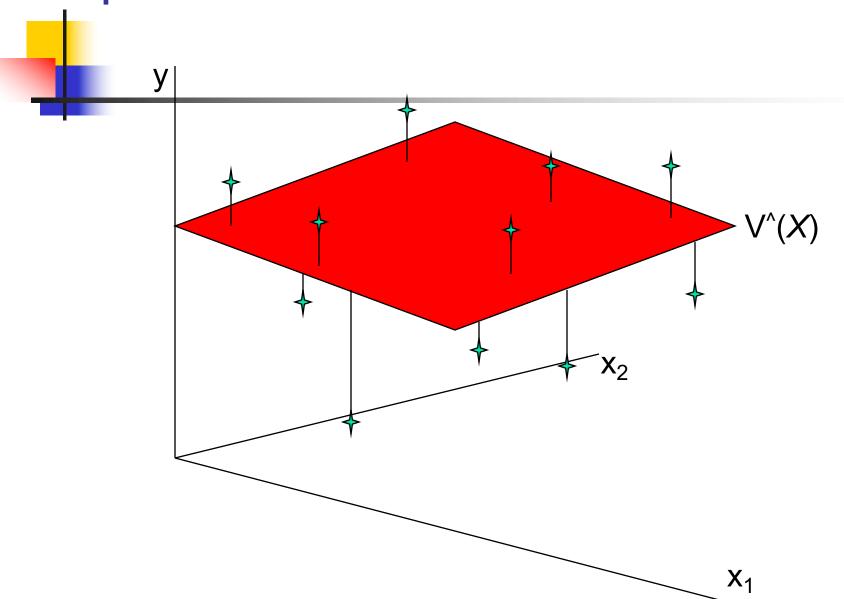
- Tipo de Método
 - Supervisado
 - Regresión: valor numérico
- Qué suponemos de los datos?
 - Atributos numéricos
 - Muestras de datos tomadas, preferiblemente, i.i.d (independientes e idénticamente distribuidas)
- Aplicaciones
 - Predicción de tendencias, precios,...

- Como es un método de aprendizaje supervisado, requerimos que cada dato de entrenamiento tenga un valor numérico asociado
 - $(X_1,y_1), (X_2,y_2),...(X_n,y_n)$
 - Donde cada X_i es un registro completo
 - Xi=<atrib₁,atrib₂,...,atrib_p>
 - Cada atributo tiene que ser numérico (o haber sido transformado en numérico)
 - Donde las y_i son valores numéricos y representan el valor de entrenamiento de la función objetivo

- El objetivo es poder determinar el valor de y para datos nuevos, por ejemplo:
 - Datos:
 - <Línea de crédito, saldo> y tenemos la deuda asociada a esos datos (<Línea de crédito, saldo>,deuda)
 - Generar un modelo para:
 - "predecir" la deuda de un individuo del cual sólo conocemos su linea de credito y saldo
- Estos métodos asumen que la función que se intenta estimar V es adecuadamente aproximada por una recta, un plano o hiper-plano
 - V es una función desconocida (que suponemos existe) que determina la relación entre las X y las y



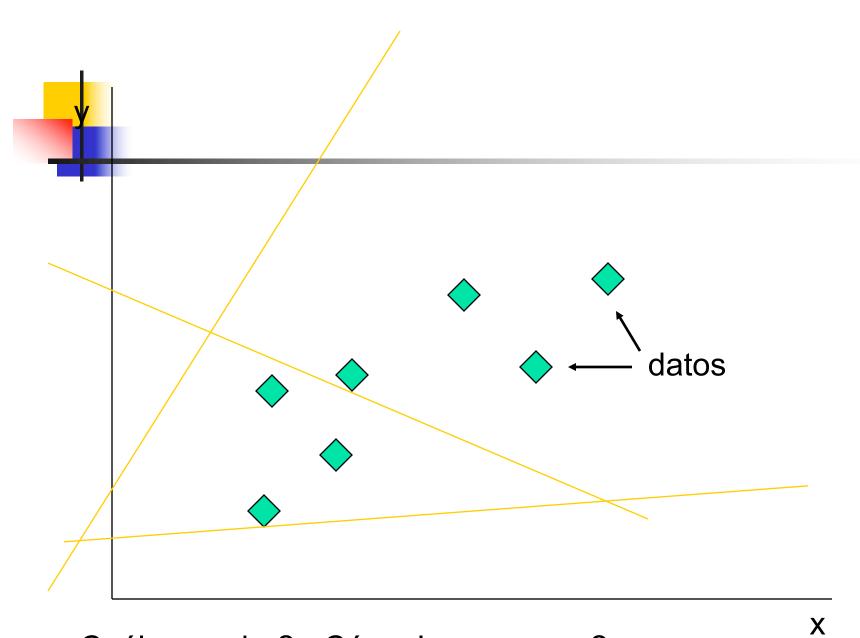




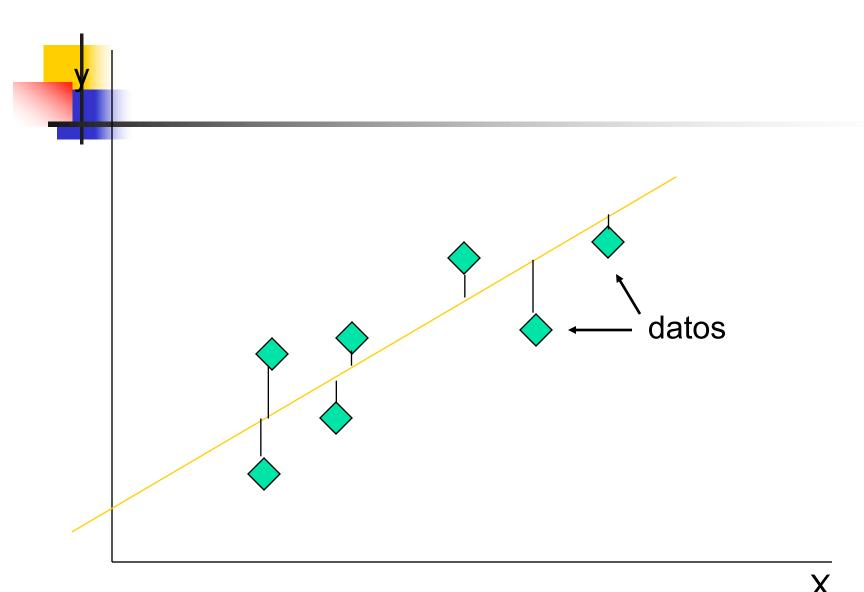
- El modelo de regresión lineal tiene la siguiente forma:
 - $V^{\wedge}(X)=W_{o}+\sum X_{j}W_{j}$
 - V[^] es la aproximación lineal a V, la función que verdaderamente describe los datos
 - La suma es sobre todos los atributos x_i del dato X
 - Las w_i's son los coeficientes de la función
- Los métodos de regresión lineal buscan encontrar valores para los parámetros w_i
 - Encontrar los valores de las w es aprender



- Para esto necesitamos definir una medida de "ajuste" de nuestro modelo a los datos
 - Para valores dados de las w, qué tan bien se ajusta a los datos de entrenamiento
- Requerimos, pues, una medida de error
 - Una vez definida dicha medida, el algoritmo de aprendizaje la utiliza para ajustar el modelo y minimizar el error



¿Cuál es mejor? ¿Cómo la movemos?



Escogemos la que minimice la distancia promedio

- La medida más común para definir el grado de ajuste se conoce como mínimos cuadrados
 - Tomamos las diferencias al cuadrado de cada valor y_i con lo calculado por V[^] para los atributos correspondientes al dato x_i
 - Intentamos minimizar la suma de esta medida para todos los datos de entrenamiento

$$MinCuad(B) = \sum_{i=1}^{N} (y_i - W_0 - \sum_{j=1}^{p} x_{i,j} W_j)^2$$

- Donde N es el número de datos y p el número de atributos en cada dato
- ¿Cómo lo minimizamos?

- Supongamos por un momento que sólo tenemos un atributo x y su correspondiente valor y para cada uno de los N datos:
 - $(X_1,y_1), (X_2,y_2),..., (X_N,y_N)$
 - $(\langle x_{1,1} \rangle, y_1), (\langle x_{2,1} \rangle, y_2), \dots, (\langle x_{N,1} \rangle, y_N)$
- El modelo es una recta
 - $V^{\wedge}(X_i) = W_0 + X_{i,1}W_1$
 - w₀ es la ordenada al origen y w₁ es la pendiente

- Y el error:
 - Mincuad(W)= $\sum^{N}(y_i-V^{\Lambda}(X_i))^2$
 - Mincuad(W)= $\sum^{N}(y_i-w_o-x_{i,1}w_1)^2$
- Para minimizarlo, primero derivamos
 - $d/w_o = -\sum_{i=1}^{N} 2(y_i w_o x_{i,1} w_1)$
 - $d/w_1 = -\sum_{i=1}^{N} 2(y_i w_o x_{i,1} w_1)(x_{i,1})$
- Segundo, igualamos la primer derivada a cero
 - $-\sum^{N} 2(y_i-w_o-x_{i,1}w_1)=0$
 - $-\sum^{N} 2(y_i-w_o-x_{i,1}w_1)(x_{i,1})=0$



Regresión Lineal Mínimos Cuadrados

Resolvemos para w_o y w₁

•
$$w_0 N$$
 + $w_1 \sum_{i,1}^N x_{i,1}$ = $\sum_i^N y_i$
• $w_0 \sum_i^N x_{i,1}$ + $w_1 \sum_i^N x_{i,1}^2 = \sum_i^N x_{i,1} y_i$



- Generalización a p atributos
 - MinCuad(\mathbf{W})=(\mathbf{y} - $\mathbf{X}\mathbf{W}$)^T (\mathbf{y} - $\mathbf{X}\mathbf{W}$)
 - Donde X es una matriz con N renglones y p+1 columnas. La primer columna tiene 1's y se utilizan para multiplicar a W₀
 - Donde W es el vector de p+1 w_i's
 - Donde y es el vector de valores para la función objetivo de las X

- La derivada es:
 - $d/dW = -2X^{T}(y-XW)$
- Igualando a cero y resolviendo para W
 - $W=(X^TX)^{-1}X^Ty$
- Una vez que se tienen los valores para las w_i's, encontrar el valor de V[^] para un nuevo dato se lo logra sustituyendo los valores de las w_i's y los valores de las X del dato en:
 - $V^{(X_i)}=W_0+\sum X_{i,j}W_{i,j}$

Ejemplo

- Haga una regresión lineal utilizando los datos provistos por el profesor (reglin)
 - Utilize sklearn (LinearRegression) y el ipython Notebook
 - Sigua el procedimiento para generar modelos delineado por el profesor en clase
 - Grafique los datos y el resultado del modelo
 - Grafique como cambia el error con el valor de los pesos W
 - Para diferentes valores de W calcule el error del modelo y grafique.
 Dónde quedan las W encontradas por sklearn
- Repita para los archivos reglin2 y 3
 - Anote sus comentarios
 - Qué podemos hacer?



Regresión lineal Transformaciones de los atributos

- Una regresión lineal encuentra una combinación lineal de los atributos (variables independientes)
- Sin embargo, podemos aplicar transformaciones no-lineales a los atributos para obtener una relación no lineal entre la variable dependiente y las variables independientes originales
 - $y=w_0+\sum f(x_i)$, donde f es la transformación

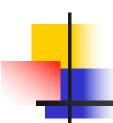
Regresión lineal Transformaciones de los atributos

 Por ejemplo: dados mis parejas de datos (x,y) puedo hacer una regresión lineal sobre x²

$$y=w_0 + \sum x^2, f(x)=x^2$$

- Qué pasa si hago esto con regLin2?
 - Pruébelo
- Qué tal regLin3? Qué transformación aplicaría?
- Por supuesto la gran pregunta es como escoger la transformación

Regresión Lineal



Método Iterativo (a.k.a Stochastic Gradient Descent)

- Supongamos que los datos no se encuentran todos disponibles al mismo tiempo
 - Que nuevos datos se hacen disponibles en cualquier momento.
- Lo que deseamos es un método incremental que sea capaz de integrar la información contenida en una nueva observación, sin necesidad de reentrenar con todos los datos
 - En ocasiones no solamente queremos incorporar información nueva, sino que también deseamos que información vieja pierda influencia



Regresión Lineal Método Iterativo(SGD)

- O bien, suponga que no es viable ejecutar la inversión de la matriz W=(X^TX)-1X^Ty
- Ya sea porque no esta bien condicionada o porque es demasiado grande....porque hay demasiados datos



Regresión Lineal Método Iterativo

- Este es el algoritmo que va a aproximar incrementalmente la función objetivo V, i.e., aprende V^
- Requiere de ejemplos con un valor asociado para entrenar. Cada ejemplo es una tupla:
 - (X, y)
 - Donde:
 - X es un datos con p atributos
 - y es el valor que se le asigna a un dato durante el entrenamiento

Regresión Lineal Método Iterativo

- Nuestra función es la siguiente combinación lineal
 - $V^{(X_i)} = W_0 + \sum W_{i,j} X_{i,j}$
 - $V^{\wedge}(X_{i}) = w_{0}x_{i,0} + w_{1}x_{i,1} + w_{2}x_{i,2} + w_{3}x_{i,3} + w_{4}x_{i,4} + w_{5}x_{i,5}$
 - Truco, insertar en todos los datos el atributo X₀=1

Donde

- las w's son coeficientes numéricos que determinan la importancia relativa de cada término
- Las x_{i,j} son los atributos del dato X_i



Regresión Lineal Método Iterativo

- Al igual que en el método estático necesitamos ajustar los pesos w_i de nuestra función
 - $V^{\wedge}(X_{i}) = W_{0}X_{i,0} + W_{1}X_{i,1} + W_{2}X_{i,2} + W_{3}X_{i,3} + W_{4}X_{i,4} + W_{5}X_{i,5}$
 - Ajustar los pesos correctamente es, en este caso, aprender
- Nuestro objetivo es encontrar el valor de los pesos w_i que hagan que nuestra función se ajuste a los ejemplos de entrenamiento



Método Iterativo Mínimos Cuadrados

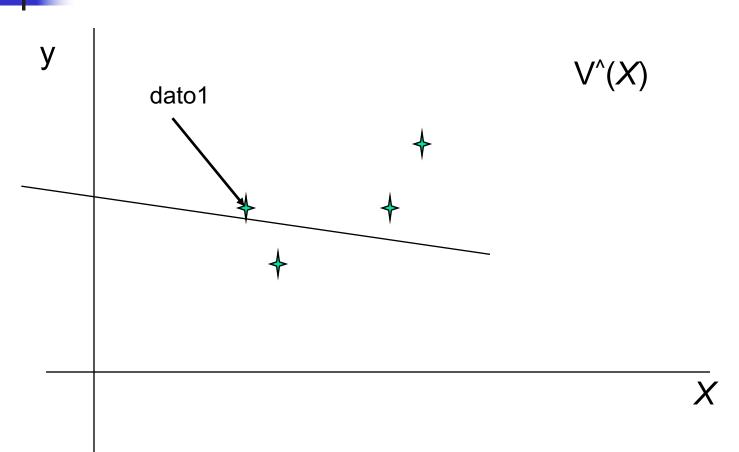
- Vamos a buscar los valores para las w_i's que minimicen el error cuadrático
 - $(y-V^{(X)})^2$
 - Es la diferencia entre el valor de entrenamiento y lo que estima nuestra función (al cuadrado)
- El algoritmo que vamos se conoce como la regla LMS "least mean squares" (El menor error cuadrático medio) y es también conocida como la regla Widrow-Hoff

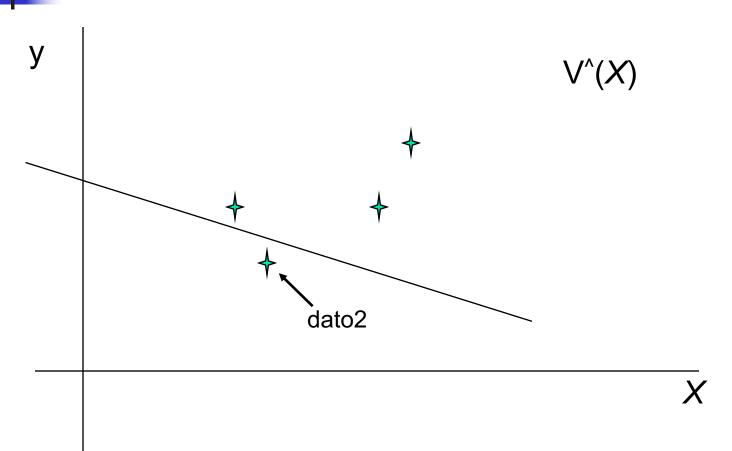
Algoritmo de Aprendizaje LMS

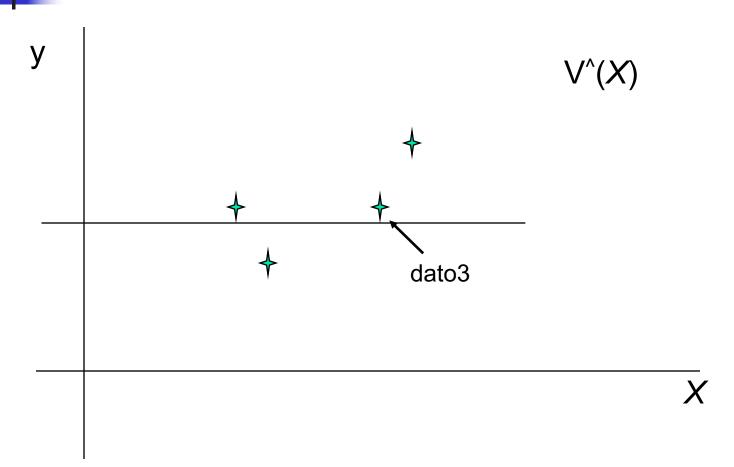
- Para cada ejemplo de entrenamiento (X, y)
 - Calcule V[^] con las w[']s actuales
 - Para cada w_i ,
 - $W_i < ---W_i + \eta(y-V^*(X)) x_i$
- Donde η es una constante pequeña menor a 1, e.g. 0.1
- La regla se aplica iterativamente un número fijo de veces ó hasta que se logran los errores deseados ó si no se detecta progreso o en cada ocasión que se presenta un dato

Algoritmo de Aprendizaje LMS

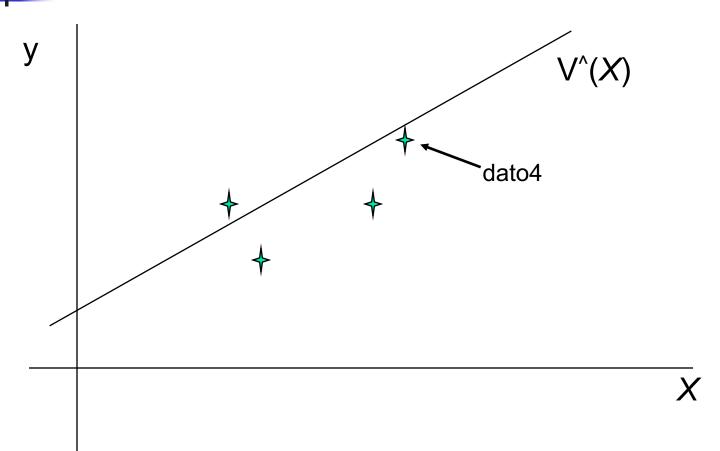
- Porqué sirve? $w_i < ---w_i + η(y-V^*(X)) x_i$
 - Cuando el error (y-V^(X)) es cero nada cambia
 - Cuando es positivo (V^(X)) es muy bajo) cada peso se modifica en proporción al valor de la x_i correspondiente. Esto aumenta V^(X) y reduce el error
 - Análogamente cuando es negativo
 - Nótese que si alguna x_i vale cero el peso correspondiente no cambia. Sólo se ajustan los pesos de las variables que contribuyen en la instancia











Algoritmo Dinámico Ejemplo

Datos:

- (<1,0,1,2,0,0>,1)
- (<1,1,0,2,0,1>,-1)

Algoritmo Dinámico Ejemplo

	x0	x1	x2	x 3	x4	x5
x´s	1	0	1	2	0	0
w´s	1	1	1	1	1	1
X _i W _i	1	0	1	2	0	0

y=1,
$$V^{(X)}=4$$
, Error=1-4=-3, η =0.1

$$w0 = 1 + 0.1(-3)1 = 0.7$$

$$w2 = 1 + 0.1(-3)1 = 0.7$$

$$w3 = 1 + 0.1(-3)2 = 0.4$$

Para verificar calculamos el nuevo error para este ejemplo: 1-2.2= -1.2

Algoritmo Dinámico Ejemplo

	x0	x1	x2	x 3	x4	x5
x´s	1	1	0	2	0	1
w´s	0.7	1	0.7	0.4	1	1
X _i W _i	0.7	1	0	0.8	0	1

y=-1,
$$V^{(X)}=3.5$$
, Error=-1-3.5=-4.5, $\eta = 0.1$

$$w0 = 0.7 + 0.1(-4.5)1=0.25$$

$$w1 = 1 + 0.1(-4.5)1 = 0.55$$

$$w3 = 0.4 + 0.1(-4.5)2 = -0.5$$

$$w5 = 1 + 0.1(-4.5)1 = 0.55$$

Verificando: el nuevo error con este ejemplo es -1-0.35=-1.35 (¿Cuál es el error con el anterior?)

Ejercicio

- Implementar LMS en Python
- Probar con reglin.csv con η= 0.05
- Graficar como va cambiando el error para cada w
- Pruebe enstandarizar los datos
- Repita el experimento para η= 0.1 y 1
- Escriba sus observaciones

Mini batch

- Hacer el ajuste ejemplo a ejemplo causa que el aprendizaje se vuelva lento
 - Adicionalmente es más difícil identificar variables superfluas (ya que para un ejemplo en particular el valor de la variable superflua puede ayudar a minimizar el error
- Podemos entonces elegir un tamaño de ventana para los datos y particionar los datos en ventanas
 - Calcular el error promedio de esa ventana
 - Ajustar los pesos usando el error calculado
 - Repetir para las demás ventanas
 - Repetir hasta criterio de terminación
- Nota: si se trata de datos estáticos es muy importante aleatorizar el orden de los datos para minimizar el que las ventanas contengan artefactos del orden
 - Porqué?



Notas acerca de regresión lineal

- Estos métodos asumen que la función objetivo puede aproximarse linealmente
 - En muchas ocasiones esta simplificación da muy buenos resultados
- Como siempre, es importante tener una buena muestra de datos y de los correspondientes valores de la función de evaluación para entrenar
- Esta idea es la base de muchos otros metodos y generalizaciones



- Vimos que podemos utilizar la regresión lineal para ajustar funciones no lineales
 - Esto se logra haciendo no lineales los regresores, las variables de entrada, y agregando múltiples de estas
- El problema es que no siempre sabemos la forma adecuada de la función ni cuantas variables extras incluir. Si incluimos demasíado no generalizaremos bien
 - Algunos de los temas que veremos en las siguientes clases giran alrededor de solventar esto

Tarea

 Leer el artículo de Searle, objeción a Turing