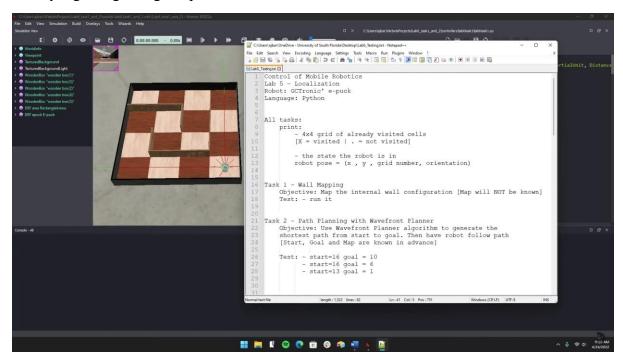
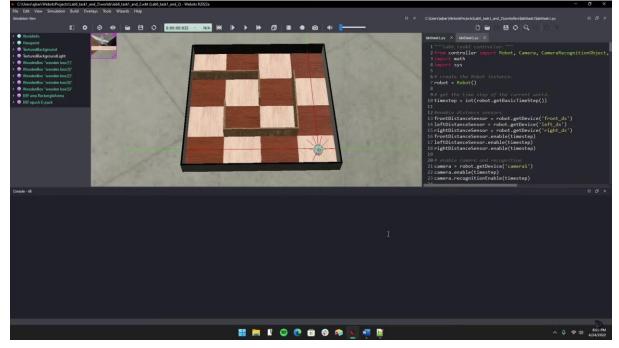
Nama: Ichlasul Al Gifari

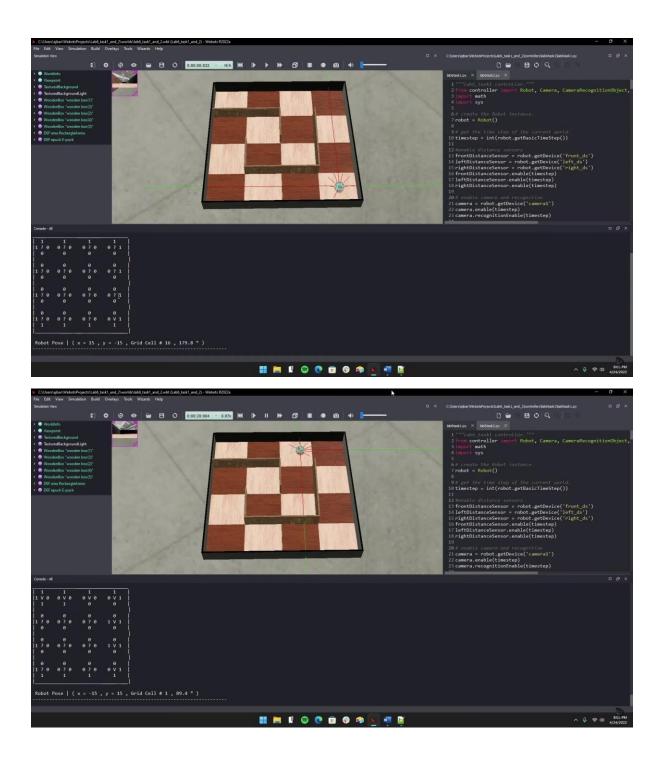
NIM: 1103204236

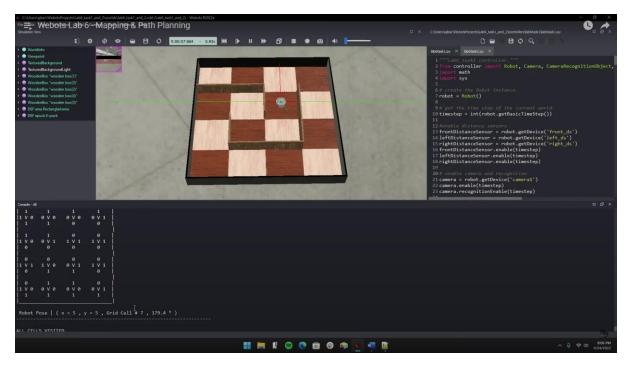
Tugas Lecture 6 Robotik

Tahap pertama, task 1 kita diminta untuk wall mapping yaitu menjalankan robot mengelilingi map. Setelah mengililingi map maka akan menghasilkan hasil konfigurasi dari robot yang mengelilingi map.

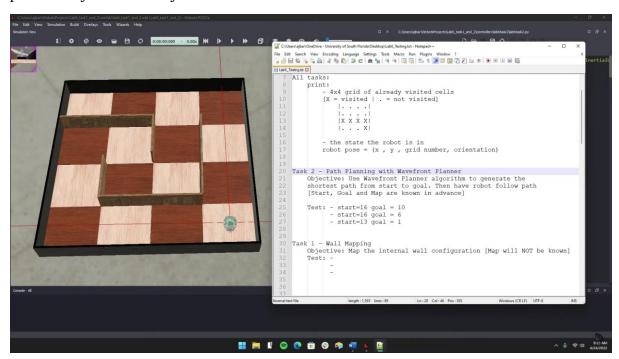


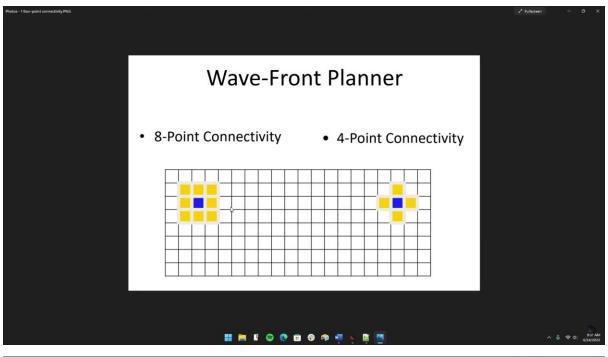


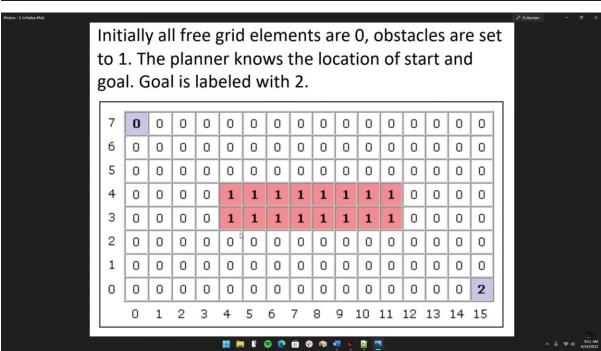


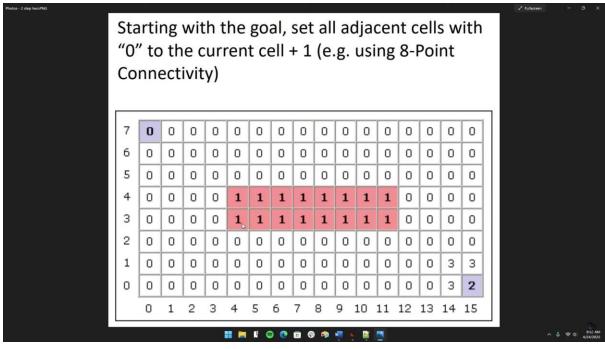


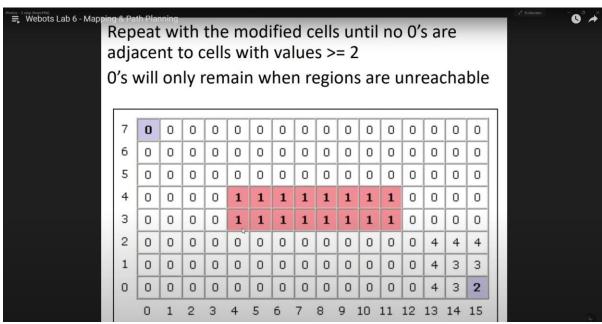
Tahap kedua, task 2 diminta menentukan rencana menggunakan algoritma yang tepat pada robot jika sudah berjalan.

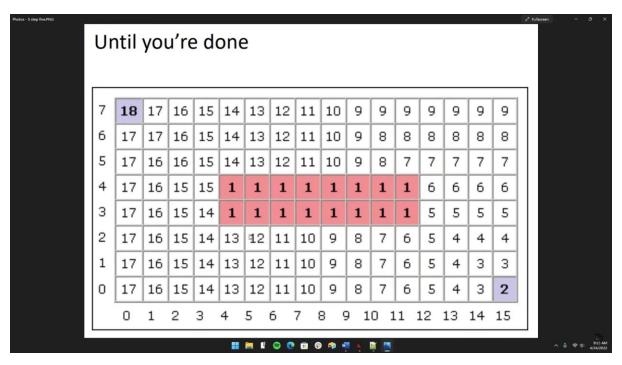












Pada gambar diatas, dijelaskan bisa diperlihatkan algoritma yang dihasilkan pada titik Tengah angka 1 maka itu adalah algoritma robot yang akan dia lewati.

