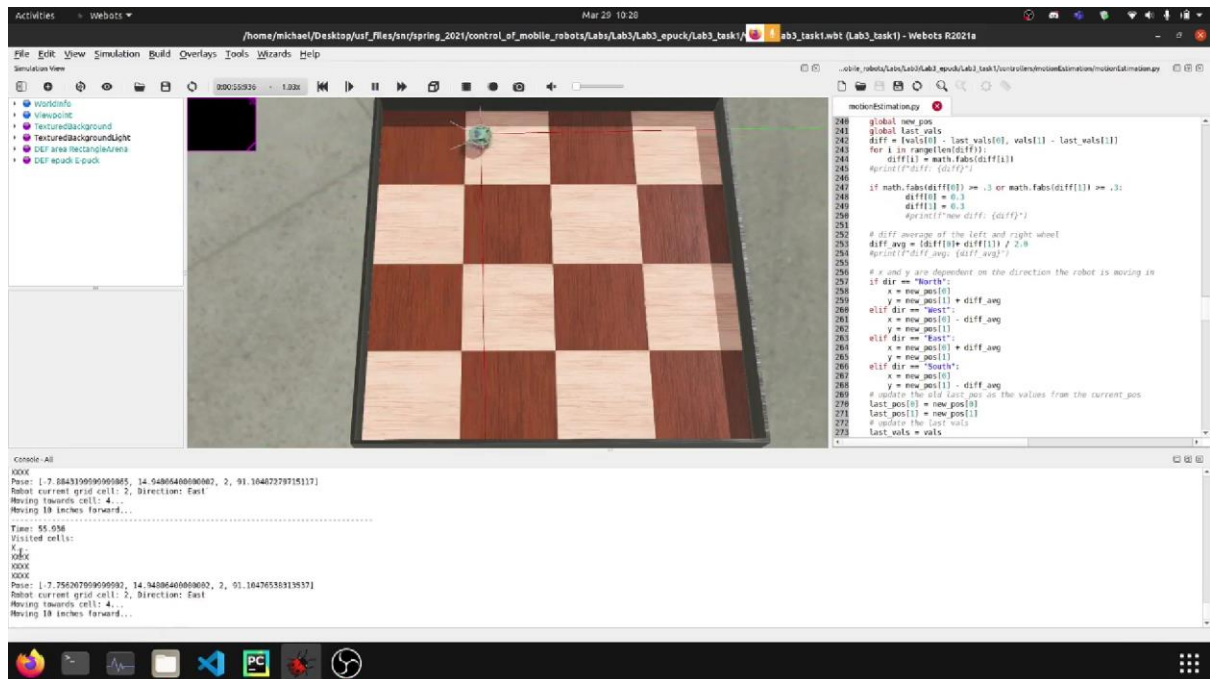


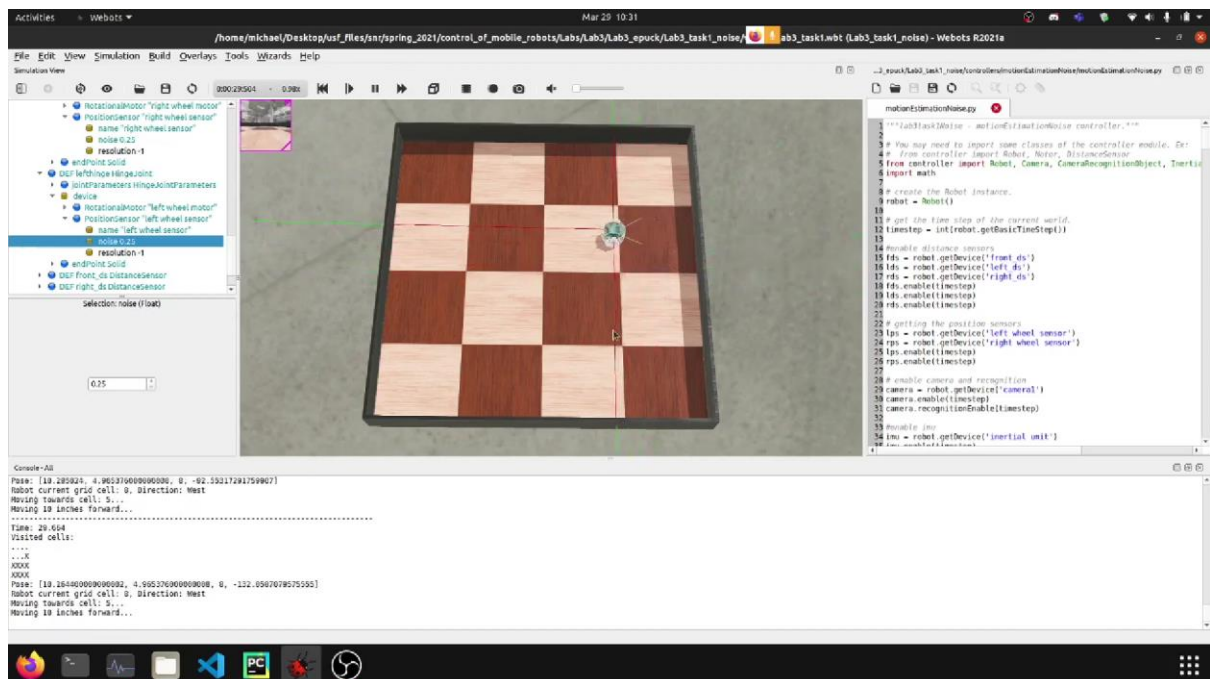
Nama : Ichlasul Al Gifari

NIM : 1103204236

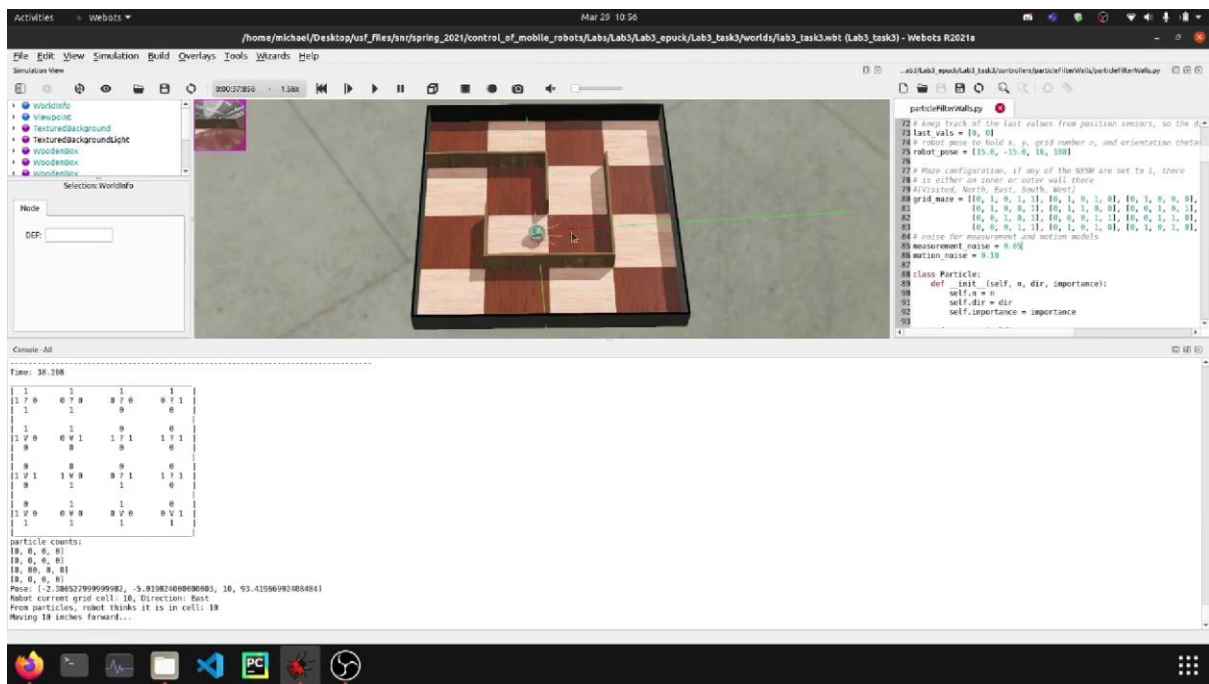
Tugas Lecture 8 Robotik



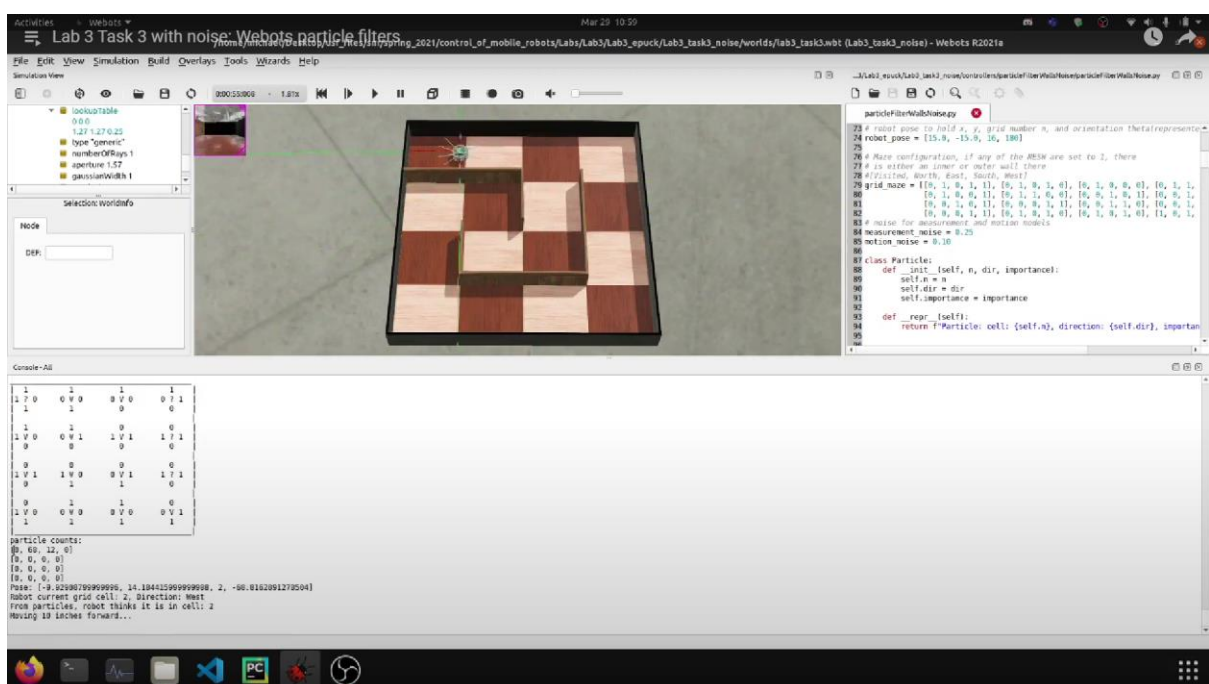
Video 8 menjelaskan bahwa robot bisa digerakkan dengan cara memasukkan perintah codingan pada webots untuk menggerakkan robot mengelilingi map.



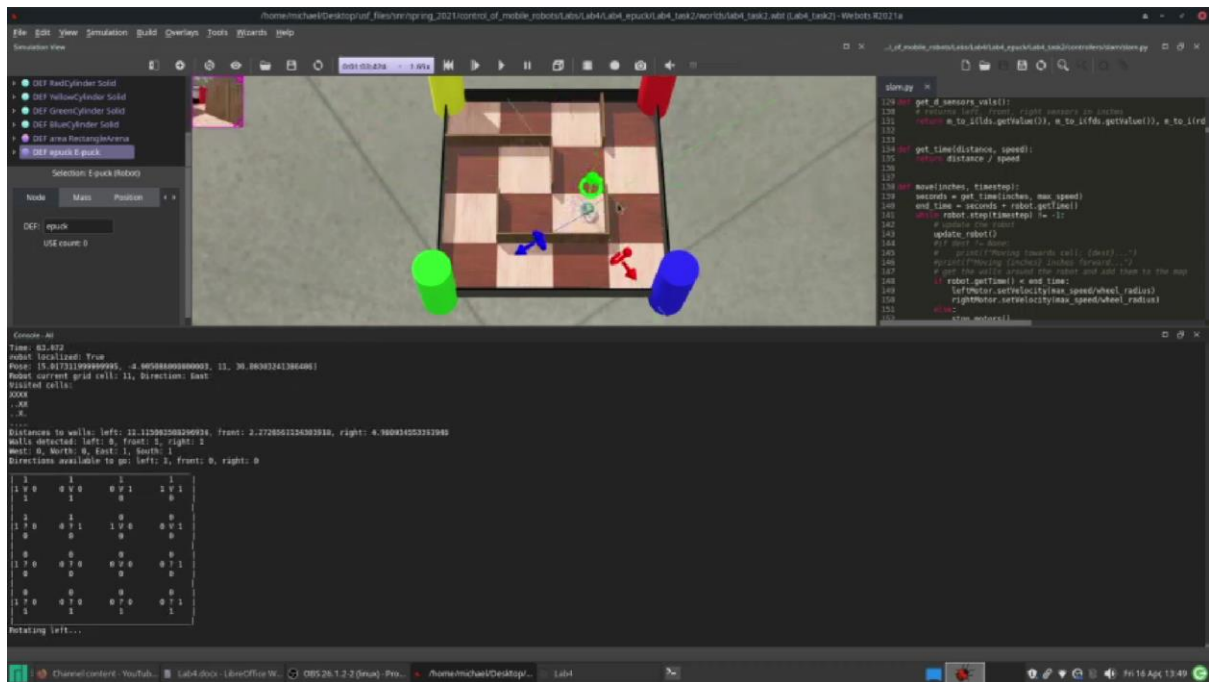
Video 9 menjelaskan hal sama dengan video 8 bedanya pada video 9 ini dijelaskan bahwa robot webots bisa diperintahkan untuk melewati rute yang tidak teratur pada map.



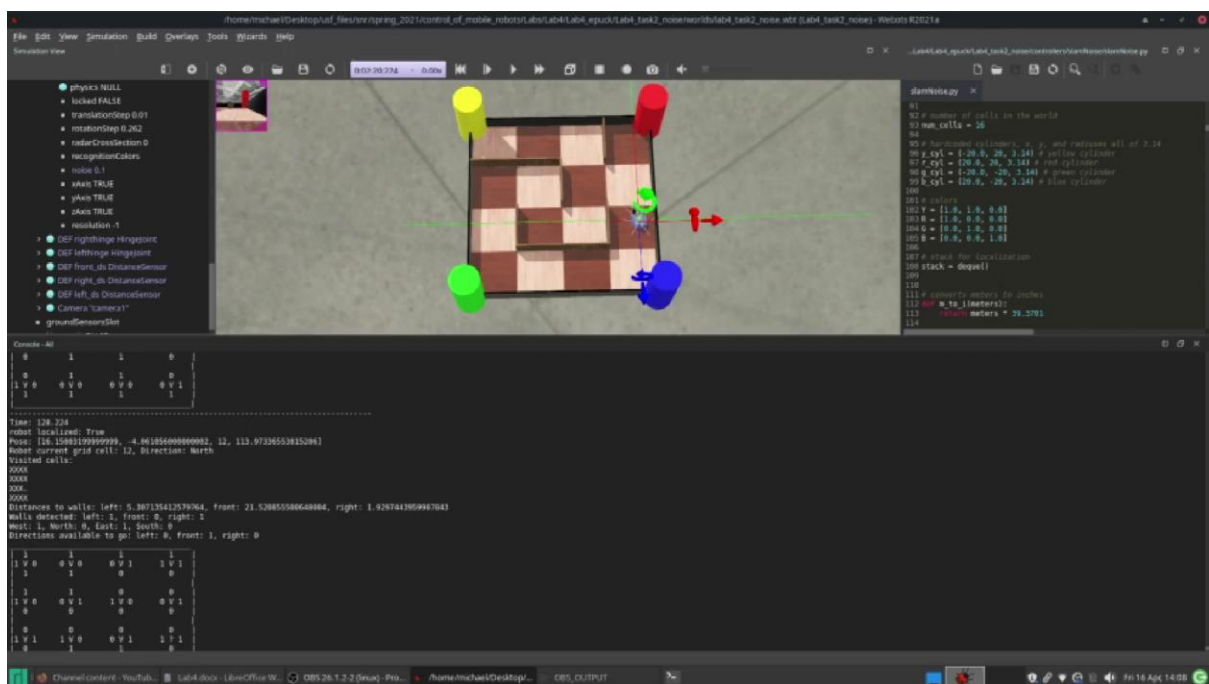
Pada video 12 kali ini map akan diberi halangan wall jadi robot diminta untuk bergerak melewati halangan wall tersebut dengan bantuan sensor kamera.

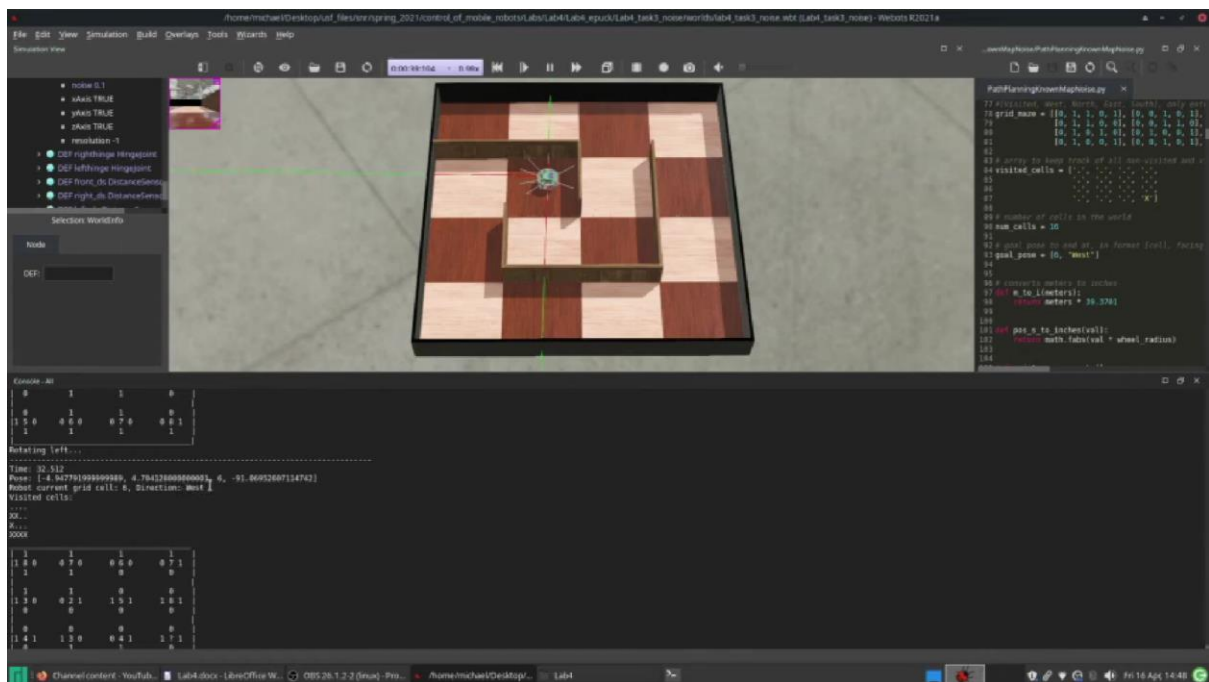
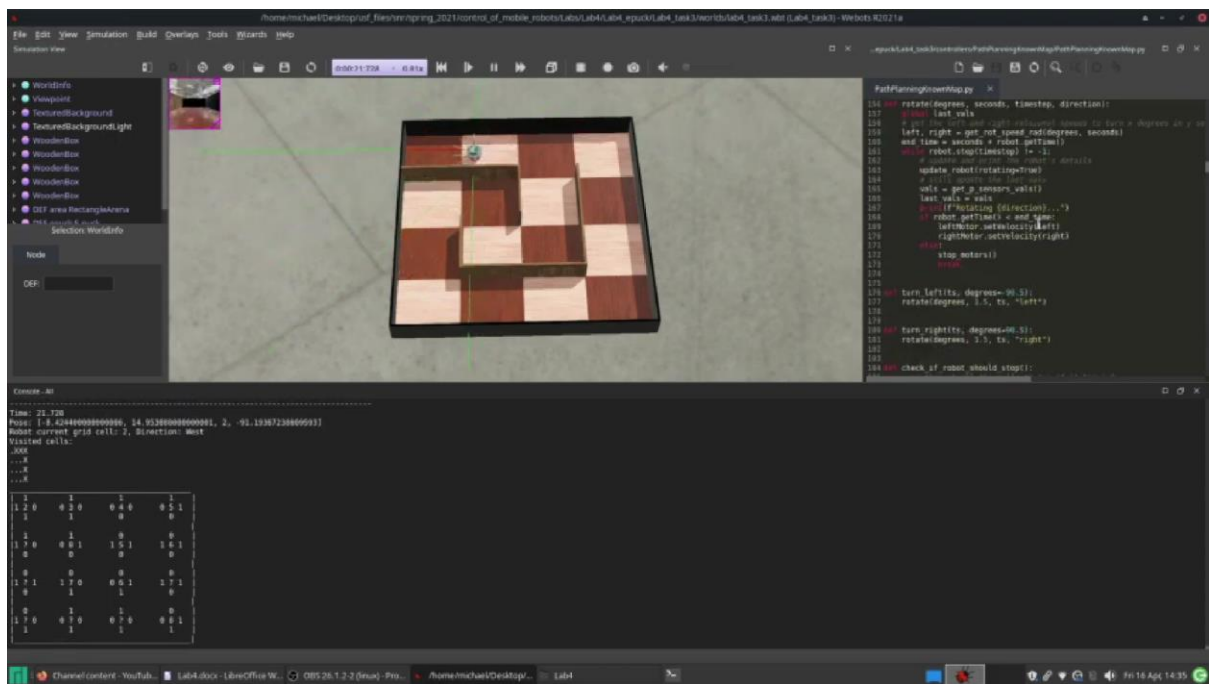


video 13 kali ini robot webots hanya ditambahkan filter untuk memperjelas jalur yang harus robot lewati.



Video 16 melakukan webots slam atau simulasi webots menggunakan wall mapping dan sensor kamera yang sudah dilakukan sebelumnya.





Video 17,18, dan 19 menjelaskan tentang gabungan semua proses yang sebelumnya sudah dijalankan.