

Algorithmen I

Tutorium 33

Woche 3 | 11. Mai 2018

Daniel Jungkind (daniel.jungkind@student.kit.edu)

INSTITUT FÜR THEORETISCHE INFORMATIK



Von Listen...

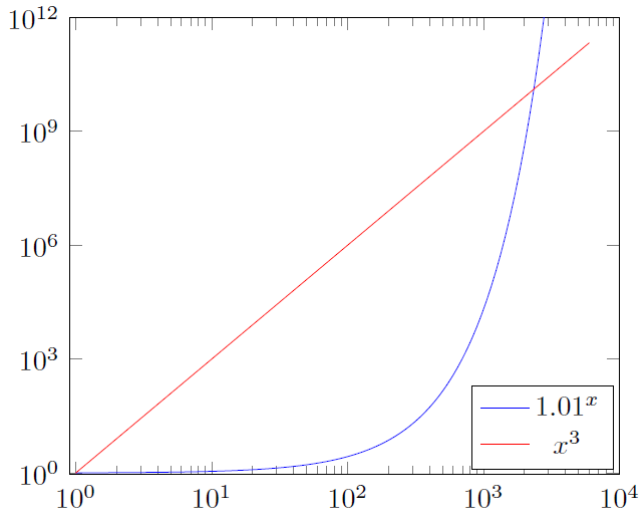
...und Arrays (feat. amortisierte Analyse)

Aufgaben

Durchschnitt: etwa 56 %

- Siehe W/F-Fragen letztes Mal
- Invarianten: Bitte keine Variablen aus dem Nichts ziehen (z. B. einfach so **invariant** $m = \gcd(a, b)$ und m kommt einfach aus dem Nichts)
- Unterscheiden zwischen Variablen **vor** und **nach** einem Schleifendurchlauf (a_i vs. a_{i+1} für aktuellen Schleifendurchlauf i)

Zum vorletzten Blatt (#1)



Zum vorletzten Blatt (#1)

$\gcd(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. ?

Zum vorletzten Blatt (#1)

$\gcd(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. **Falsch.**

Schleifeninvarianten sind Aussagen mit einem Wahrheitswert. Der gcd ist ne Zahl.

Zum vorletzten Blatt (#1)

$\text{gcd}(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. **Falsch.**

Schleifeninvarianten sind Aussagen mit einem Wahrheitswert. Der gcd ist ne Zahl.

Hat jetzt mit dem Blatt nix zu tun:

Das Master-Theorem lässt sich nur bei rekursiven Verfahren ?
anwenden.

Zum vorletzten Blatt (#1)

$\text{gcd}(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. **Falsch.**

Schleifeninvarianten sind Aussagen mit einem Wahrheitswert. Der gcd ist ne Zahl.

Hat jetzt mit dem Blatt nix zu tun:

Das Master-Theorem lässt sich nur bei rekursiven Verfahren **Falsch.** anwenden.

Jeder iterative Algorithmus kann in einen rekursiven umgeschrieben werden (und umgekehrt). Wenn danach das Pattern matcht, klappt auch das MT.

Zum vorletzten Blatt (#1)

$\gcd(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. **Falsch.**

Schleifeninvarianten sind Aussagen mit einem Wahrheitswert. Der gcd ist ne Zahl.

Hat jetzt mit dem Blatt nix zu tun:

Das Master-Theorem lässt sich nur bei rekursiven Verfahren **Falsch.** anwenden.

Jeder iterative Algorithmus kann in einen rekursiven umgeschrieben werden (und umgekehrt). Wenn danach das Pattern matcht, klappt auch das MT.

$$m \mid a \wedge m \mid (b - a) \implies m = \gcd(a, b - a). \quad ?$$

Zum vorletzten Blatt (#1)

$\gcd(a, b)$ ist eine geeignete Schleifeninvariante. **Falsch.**

Schleifeninvarianten sind Aussagen mit einem Wahrheitswert. Der gcd ist ne Zahl.

Hat jetzt mit dem Blatt nix zu tun:

Das Master-Theorem lässt sich nur bei rekursiven Verfahren **Falsch.** anwenden.

Jeder iterative Algorithmus kann in einen rekursiven umgeschrieben werden (und umgekehrt). Wenn danach das Pattern matcht, klappt auch das MT.

$m \mid a \wedge m \mid (b - a) \implies m = \gcd(a, b - a)$. **Falsch.**

m ist dann ein gemeinsamer Teiler, aber noch lange nicht der **größte!**

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. ?

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. **Wahr.**

Es sind nur **endlich viele** k . Bei unendlich vielen kracht's.
(War übrigens nötig bei A.2! Nur mit n reichte **nicht!**)

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. **Wahr.**

Es sind nur **endlich viele** k . Bei unendlich vielen kracht's.
(War übrigens nötig bei A.2! Nur mit n reichte **nicht!**)

„ C ist sortiert“ ist eine passende Schleifeninvariante
für Merging. **?**

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. **Wahr.**

Es sind nur **endlich viele** k . Bei unendlich vielen kracht's.
(War übrigens nötig bei A.2! Nur mit n reichte **nicht!**)

„ C ist sortiert“ ist eine passende Schleifeninvariante
für Merging. **Falsch.**

C von wo bis wo?!

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. **Wahr.**

Es sind nur **endlich viele** k . Bei unendlich vielen kracht's.
(War übrigens nötig bei A.2! Nur mit n reichte **nicht!**)

„ C ist sortiert“ ist eine passende Schleifeninvariante
für Merging. **Falsch.**

C von wo bis wo?!

„ $C[1..\text{index}_C]$ ist sortiert“ ist eine passende
Schleifeninvariante für Merging. **?**

Zum letzten Blatt (#2)

Durchschnitt: etwa 64 %

„Für ein $n \in \mathbb{N}$ und $\forall k \leq n$ gilt: ...“
ist eine valide Induktionsvoraussetzung. **Wahr.**

Es sind nur **endlich viele** k . Bei unendlich vielen kracht's.
(War übrigens nötig bei A.2! Nur mit n reichte **nicht!**)

„ C ist sortiert“ ist eine passende Schleifeninvariante
für Merging. **Falsch.**

C von wo bis wo?!

„ $C[1..\text{index}_C]$ ist sortiert“ ist eine passende
Schleifeninvariante für Merging. **Falsch.**

Meine Implementierung könnte $C[i] := 42 \forall i$ setzen;
ist dann auch sortiert. Generell:

⇒ Ungleichungen im IS nicht aus dem Hut zaubern, sondern in IV und
Invariante stopfen und mitbeweisen.

VON LISTEN UND ARRAYS

Wählt DIE LISTE! Sie ist sehr gut!

Datenstrukturen – dynamisch viele Elemente

Arrays = toll, aber ...

- ⇒ nur begrenzt groß
- ⇒ von Anfang an volle Größe
- ⇒ Einfügen zwischendrin ist schelße

Datenstrukturen – dynamisch viele Elemente

Arrays = toll, aber ...

— nur begrenzt groß

⇒ von Anfang an volle Größe

⇒ Einfügen zwischendrin ist schief

Datenstrukturen – dynamisch viele Elemente

Arrays = toll, aber ...

- nur begrenzt groß
- *von Anfang an* volle Größe
- ⇒ Einfügen zwischendrin ist schief

Datenstrukturen – dynamisch viele Elemente

Arrays = toll, aber ...

- nur begrenzt groß
- *von Anfang an* volle Größe
- Einfügen zwischendrin ist scheiße

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“

- Ein Segment besteht jeweils aus

- dem Element: Eigentliches Datum an der Stelle

- next: Referenz auf das nächste Segment

- prev: Referenz auf das vorherige Segment

⇒ Ganze Liste von einem Segment aus erreichbar (Dank Verlinkung)

- Invariante: $next \rightarrow prev = prev \rightarrow next = this$

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“
 - Ein **Segment** besteht jeweils aus
 - dem **Element**: Eigentliches Datum an der Stelle
 - *next*: Referenz auf das nächste Segment
 - *prev*: Referenz auf das vorherige Segment
- ⇒ Ganze Liste von einem Segment aus erreichbar (Dank Verlinkung)
- Invariante: $next \rightarrow prev = prev \rightarrow next = this$

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“
- Ein **Segment** besteht jeweils aus
 - dem **Element**: Eigentliches Datum an der Stelle
 - **next**: Referenz auf das nächste Segment

■ **prev**: Referenz auf das vorherige Segment

⇒ Ganze Liste von einem Segment aus erreichbar (Dank Verlinkung)

■ Invariante: $next \rightarrow prev = prev \rightarrow next = this$

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“
- Ein **Segment** besteht jeweils aus
 - dem **Element**: Eigentliches Datum an der Stelle
 - **next**: Referenz auf das nächste Segment
 - **prev**: Referenz auf das vorherige Segment

⇒ Ganze Liste von einem Segment aus erreichbar (Dank Verlinkung)

• Invariante: $next \rightarrow prev = prev \rightarrow next = this$

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“
 - Ein **Segment** besteht jeweils aus
 - dem **Element**: Eigentliches Datum an der Stelle
 - **next**: Referenz auf das nächste Segment
 - **prev**: Referenz auf das vorherige Segment
- ⇒ Ganze Liste von *einem* Segment aus erreichbar! (Dank Verlinkung)

■ Invariante: $\text{next} \rightarrow \text{prev} = \text{prev} \rightarrow \text{next} = \text{this}$

- Mehrere **Segmente** (*Items*): durch Referenzen (*Handles*) jeweils miteinander „verbunden“
 - Ein **Segment** besteht jeweils aus
 - dem **Element**: Eigentliches Datum an der Stelle
 - **next**: Referenz auf das nächste Segment
 - **prev**: Referenz auf das vorherige Segment
- ⇒ Ganze Liste von *einem* Segment aus erreichbar! (Dank Verlinkung)
- Invariante: $next \rightarrow prev = prev \rightarrow next = \text{this}$

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?

- Möglichkeit: Nullpointer

⇒ Viele Sonderfälle und die Invariante geht kaputt ☹

- Praktischer: Zyklische Verknüpfung

- Anfang, Ende erkennen? Leere Liste?

⇒ Verwende einen Dummy-Header (*h*) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

- *h.next*: erstes Segment der eigentlichen Liste

- *h.prev*: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariante! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
- Möglichkeit: Nullpointer

⇒ Viele Sonderfälle und die Invariante geht kaputt ☹

■ Praktischer: Zyklische Verknüpfung

■ Anfang, Ende erkennen? Leere Liste?

⇒ Verwende einen Dummy-Header (*h*) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

■ *h.next*: erstes Segment der eigentlichen Liste

■ *h.prev*: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariant! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
- Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** ☹

■ Praktischer: Zyklische Verknüpfung

■ Anfang, Ende erkennen? Leere Liste?

⇒ Verwende einen Dummy-Header (*h*) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

■ *h.next*: erstes Segment der eigentlichen Liste

■ *h.prev*: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariante! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
- Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** 😞
- Praktischer: Zyklische Verknüpfung

• Anfang, Ende erkennen? Leere Liste?

⇒ Verwende einen Dummy-Header (*h*) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

• *h.next*: erstes Segment der eigentlichen Liste

• *h.prev*: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariante! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
- Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** 😞
- Praktischer: Zyklische Verknüpfung
- Anfang, Ende erkennen? Leere Liste!?

⇒ Verwende einen Dummy-Header (*h*) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

• *h.next*: erstes Segment der eigentlichen Liste

• *h.prev*: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariant! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
 - Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** 😞
 - Praktischer: Zyklische Verknüpfung
 - Anfang, Ende erkennen? Leere Liste!?
- ⇒ Verwende einen **Dummy-Header** (h) – hält kein Element und markiert „breaking point“:

• $h.next$: erstes Segment der eigentlichen Liste

• $h.prev$: letztes Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariante! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
 - Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** ☹
 - Praktischer: Zyklische Verknüpfung
 - Anfang, Ende erkennen? Leere Liste!?
- ⇒ Verwende einen **Dummy-Header** (h) – hält kein Element und markiert „breaking point“:
- $h.next$: **erstes** Segment der eigentlichen Liste
 - $h.prev$: **letztes** Segment der eigentlichen Liste

✚ Bequemer Code, denn: Viel weniger Sonderfälle und eine happy Invariante! ☺

- Was folgt auf das **letzte** Segment? Was kommt vor dem **ersten** Segment?
 - Möglichkeit: Nullpointer
 - Viele Sonderfälle und die Invariante geht **kaputt** 😞
 - Praktischer: Zyklische Verknüpfung
 - Anfang, Ende erkennen? Leere Liste!?
- ⇒ Verwende einen **Dummy-Header** (h) – hält kein Element und markiert „breaking point“:
- $h.next$: **erstes** Segment der eigentlichen Liste
 - $h.prev$: **letztes** Segment der eigentlichen Liste
- + Bequemer Code, denn: Viel **weniger Sonderfälle** und eine happy Invariante! 😊

■ Jetzt möglich:

- Einfügen und Entfernen in $O(1)$ (wir brauchen eine konkrete Stelle)
- Inter-List-Splice (Abschnitte zwischen Listen umhängen) in $O(1)$
- Platzbedarf linear
- Auch möglich: Einfach verketteten statt doppelt \Rightarrow Weniger Speicher
 \Rightarrow schränkt manche Funktionen deutlich ein

- Jetzt möglich:
 - **Einfügen** und **Entfernen** in $O(1)$ (wir brauchen eine konkrete Stelle)
 - Inter-List-Splice (Abschnitte zwischen Listen unhängen) in $O(1)$
 - Platzbedarf linear
 - Auch möglich: Einfach verketteten statt doppelt \Rightarrow Weniger Speicher
 \Rightarrow schränkt manche Funktionen deutlich ein

- Jetzt möglich:
 - **Einfügen** und **Entfernen** in $O(1)$ (wir brauchen eine konkrete Stelle)
 - **Inter-List-Splice** (Abschnitte zwischen Listen umhängen) in $O(1)$
 - Platzbedarf linear
- Auch möglich: Einfach verketteten statt doppelt \Rightarrow Weniger Speicher
 \Rightarrow schränkt manche Funktionen deutlich ein

- Jetzt möglich:
 - **Einfügen** und **Entfernen** in $O(1)$ (wir brauchen eine konkrete Stelle)
 - **Inter-List-Splice** (Abschnitte zwischen Listen umhängen) in $O(1)$
 - Platzbedarf linear
- Auch möglich: Einfach verketteten statt doppelt \Rightarrow Weniger Speicher
 \Rightarrow schränkt manche Funktionen deutlich ein

- Jetzt möglich:
 - **Einfügen** und **Entfernen** in $O(1)$ (wir brauchen eine konkrete Stelle)
 - **Inter-List-Splice** (Abschnitte zwischen Listen umhängen) in $O(1)$
 - Platzbedarf linear
- Auch möglich: **Einfach** verketteten statt doppelt \Rightarrow Weniger Speicher
 \Rightarrow schränkt manche Funktionen deutlich ein

Inter-List-Splice

Procedure splice(a, b, t : Handle) // Cut out $\langle a, \dots, b \rangle$ and insert after t

assert b is not before $a \wedge t \notin \langle a, \dots, b \rangle$

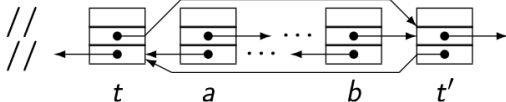
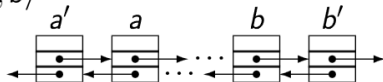
// Cut out $\langle a, \dots, b \rangle$

$a' := a \rightarrow \text{prev}$

$b' := b \rightarrow \text{next}$

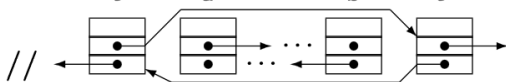
$a' \rightarrow \text{next} := b'$

$b' \rightarrow \text{prev} := a'$



// insert $\langle a, \dots, b \rangle$ after t

$t' := t \rightarrow \text{next}$



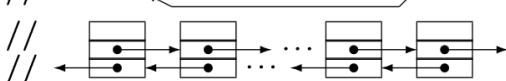
$b \rightarrow \text{next} := t'$

$a \rightarrow \text{prev} := t$



$t \rightarrow \text{next} := a$

$t' \rightarrow \text{prev} := b$



Arrays: nur begrenzt toll

verkettete Listen: **unbegrenzt toll?** (#WorstPunEver)

⇒ *List[i]* nicht in $O(1)$, sondern linear

⇒ *List.size* in $O(1)$ und gleichzeitig *Inter-List-Splice*:
Autsch

⇒ Cache-Freundlichkeit sieht anders aus

Arrays: nur begrenzt toll

verkettete Listen: **unbegrenzt toll?** (#WorstPunEver)

— List[i] nicht in $O(1)$, sondern linear

⇒ List.size in $O(1)$ und gleichzeitig *Inter-List-Splice*:
Autsch

⇒ Cache-Freundlichkeit sieht anders aus

Arrays: nur begrenzt toll

verkettete Listen: **unbegrenzt toll?** (#WorstPunEver)

- List[i] nicht in $O(1)$, sondern linear
- List.size in $O(1)$ und gleichzeitig *Inter-List-Splice*:
Autsch

⇒ Cache-Freundlichkeit sieht anders aus

Arrays: nur begrenzt toll

verkettete Listen: **unbegrenzt toll?** (#WorstPunEver)

- $\text{List}[i]$ nicht in $O(1)$, sondern linear
- List.size in $O(1)$ und gleichzeitig *Inter-List-Splice*:
Autsch
- Cache-Freundlichkeit sieht anders aus

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.

- **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe

\Rightarrow *Idee:* Nicht nur einen Wert im Cache puffern, sondern dessen Nachbarschaft gleich mit!
Kostet auch nicht mehr.

- **Verkettete Listen:** Segmente nach Bedarf angelegt:
Landen da, wo's passt \Rightarrow kreuz und quer im RAM verteilt

\Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher nicht nebeneinander \Rightarrow selten gemeinsam im Cache

- Wie kriegen wir bloß Daten zusammenhängend in den Speicher?

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.
- **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe

\Rightarrow Idee: Nicht nur einen Wert im Cache puffern, sondern dessen Nachbarschaft gleich mit!

Kostet auch nicht mehr.

- Verkettete Listen: Segmente nach Bedarf angelegt:
Landen da, wo's passt \Rightarrow kreuz und quer im RAM verteilt

\Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher nicht nebeneinander \Rightarrow selten gemeinsam im Cache

- Wie kriegen wir bloß Daten zusammenhängend in den Speicher?

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.
 - **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe
- \Rightarrow *Idee:* Nicht nur **einen** Wert im Cache puffern, sondern dessen **Nachbarschaft** gleich mit!
Kostet auch nicht mehr.

- Verkettete Listen: Segmente nach Bedarf angelegt
Landen da, wo's passt \Rightarrow kreuz und quer im RAM verteilt
- \Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher nicht nebeneinander \Rightarrow selten gemeinsam im Cache
- Wie kriegen wir bloß Daten zusammenhängend in den Speicher?

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.
 - **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe
- \Rightarrow *Idee:* Nicht nur **einen** Wert im Cache puffern, sondern dessen **Nachbarschaft** gleich mit!
Kostet auch nicht mehr.
- Verkettete Listen: Segmente **nach Bedarf** angelegt:
Landen da, wo's passt \Rightarrow **kreuz und quer** im RAM verteilt
- \Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher nicht nebeneinander \Rightarrow selten gemeinsam im Cache
- Wie kriegen wir bloß Daten zusammenhängend in den Speicher?

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.
 - **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe
- \Rightarrow *Idee:* Nicht nur **einen** Wert im Cache puffern, sondern dessen **Nachbarschaft** gleich mit!
Kostet auch nicht mehr.
- Verkettete Listen: Segmente **nach Bedarf** angelegt:
Landen da, wo's passt \Rightarrow **kreuz und quer** im RAM verteilt
- \Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher **nicht nebeneinander** \Rightarrow selten gemeinsam im Cache

■ Wie kriegen wir bloß Daten zusammenhängend in den Speicher?

- **Cache:** Prozessor-nahes Datenzwischenlager. Schneller als RAM.
 - **Lokalitätsprinzip:** Irgendwo Zugriff im RAM \Rightarrow demnächst wieder Zugriff in der Nähe
- \Rightarrow *Idee:* Nicht nur **einen** Wert im Cache puffern, sondern dessen **Nachbarschaft** gleich mit!
Kostet auch nicht mehr.
- Verkettete Listen: Segmente **nach Bedarf** angelegt:
Landen da, wo's passt \Rightarrow **kreuz und quer** im RAM verteilt
- \Rightarrow Vorgänger/Nachfolger sicher **nicht nebeneinander** \Rightarrow selten gemeinsam im Cache
- Wie kriegen wir bloß Daten **zusammenhängend** in den Speicher?

- Array läuft voll \Rightarrow Größeres Array anlegen und Daten umkopieren
 - Naiv: Einfügen von n Elementen in $\Theta(n^2)$
 - Trick: Jedes Mal ein doppelt so großes Array anlegen
 - Ist das nicht trotzdem teuer?

- Array läuft voll \Rightarrow Größeres Array anlegen und Daten umkopieren
- Naiv: Einfügen von n Elementen in $\Theta(n^2)$

■ Trick: Jedes Mal ein doppelt so großes Array anlegen

■ Ist das nicht trotzdem teuer?

- Array läuft voll \Rightarrow Größeres Array anlegen und Daten umkopieren
- Naiv: Einfügen von n Elementen in $\Theta(n^2)$
- **Trick:** Jedes Mal ein doppelt so großes Array anlegen
- Ist das nicht trotzdem **teuer**!?

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)

• Genau dieses Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)

• Vorher mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: Entfernen aus einem viertel-vollen Array (n von $4n$ gefüllt)

⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden

• Genau dieses Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)

• Vorher mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)

- Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)

■ Vorher mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: Entfernen aus einem viertel-vollen Array (n von $4n$ gefüllt)

⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden

- Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)

■ Vorher mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)

- Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
- **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: Entfernen aus einem viertel-vollen Array (n von $4n$ gefüllt)

⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden

- Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)
- **Vorher** mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)

- Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
- **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$

⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: Entfernen aus einem **viertel-vollen** Array (n von $4n$ gefüllt)

⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden

- Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)
- **Vorher** mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

- ⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)
 - Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: **Entfernen** aus einem **viertel-vollen** Array (n von $4n$ gefüllt)

- ⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden
 - Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

- ⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)
 - Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: **Entfernen** aus einem **viertel-vollen** Array (n von $4n$ gefüllt)

- ⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden
 - Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)

⇒ Vorher mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

- ⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)
 - Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: **Entfernen** aus einem **viertel-vollen** Array (n von $4n$ gefüllt)

- ⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden
 - Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$

⇒ Amortisierte Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Einfügen in ein **volles** Array (Größe $2n$):

- ⇒ Array muss vergrößert (also umkopiert werden)
 - Genau **dieses** Einfügen kostet jetzt $2n$ (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Einfüge-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Einfügen: $\frac{2n}{n} = 2 \in O(1)$

Genauso: **Entfernen** aus einem **viertel-vollen** Array (n von $4n$ gefüllt)

- ⇒ Array muss verkleinert (= umkopiert) werden
 - Genau **dieses** Entfernen kostet n (wegen Kopiererei)
 - **Vorher** mind. n Entfernen-Operationen in $O(1)$
- ⇒ **Amortisierte** Kopierkosten pro Entfernen: $\frac{n}{n} = 1 \in O(1)$

Entweder

Aggregatmethode: Schätze nach oben ab:

$$\text{Gesamtkosten von } n \text{ beliebigen Ops} = „T_{\text{Gesamt}}“ \leq c \cdot n$$

(c irgendeine Konstante).

Knifflig: Diese Abschätzung finden und zeigen.

... oder

Kontomethode: Kosten von teuren Operationen auf die billigen **umlegen**

Für jede Op der Art i : c_i „Münzen“ auf ein „Konto“ einzahlen (c_i konstant!)

Bsp.: Arten von Ops {Einfügen, Löschen} $\Rightarrow c_{\text{Einfügen}}, c_{\text{Löschen}}$ festlegen

Begründen:

Wenn mal eine Op mehr als konstante Zeit kostet (sagen wir x) \Rightarrow auf dem Konto mind. x Münzen da, um das zu bezahlen.

Knifflig: Begründen und die jeweiligen c_i finden.

... oder

Kontomethode: Kosten von teuren Operationen auf die billigen **umlegen**

Für jede Op der Art i : c_i „Münzen“ auf ein „Konto“ einzahlen (c_i **konstant!**)

Bsp.: Arten von Ops {Einfügen, Löschen} \Rightarrow Einfügen, Löschen festlegen

Begründen:

Wenn mal eine Op mehr als konstante Zeit kostet (sagen wir x) \Rightarrow
auf dem Konto mind. x Münzen da, um das zu bezahlen.

Knifflig: Begründen und die jeweiligen c_i finden.

... oder

Kontomethode: Kosten von teuren Operationen auf die billigen **umlegen**

Für jede Op der Art i : c_i „Münzen“ auf ein „Konto“ einzahlen (c_i **konstant!**)

Bsp.: Arten von Ops {Einfügen, Löschen} $\Rightarrow c_{\text{Einfügen}}, c_{\text{Löschen}}$ festlegen

Begründen:

Wenn mal eine Op mehr als konstante Zeit kostet (sagen wir x) \Rightarrow
auf dem Konto mind. x Münzen da, um das zu bezahlen.

Knifflig: Begründen und die jeweiligen c_i finden.

... oder

Kontomethode: Kosten von teuren Operationen auf die billigen **umlegen**

Für jede Op der Art i : c_i „Münzen“ auf ein „Konto“ einzahlen (c_i **konstant!**)

Bsp.: Arten von Ops {Einfügen, Löschen} $\Rightarrow c_{\text{Einfügen}}, c_{\text{Löschen}}$ festlegen

Begründen:

Wenn mal eine Op **mehr als konstante Zeit** kostet (sagen wir x) \Rightarrow auf dem Konto mind. x Münzen da, um das zu bezahlen.

Knifflig: Begründen und die jeweiligen c_i finden.

... oder

Kontomethode: Kosten von teuren Operationen auf die billigen **umlegen**

Für jede Op der Art i : c_i „Münzen“ auf ein „Konto“ einzahlen (c_i **konstant!**)

Bsp.: Arten von Ops {Einfügen, Löschen} $\Rightarrow c_{\text{Einfügen}}, c_{\text{Löschen}}$ festlegen

Begründen:

Wenn mal eine Op **mehr als konstante Zeit** kostet (sagen wir x) \Rightarrow auf dem Konto mind. x Münzen da, um das zu bezahlen.

Knifflig: Begründen und die jeweiligen c_i finden.

- **Generell:** Genau überlegen, unter welchen Vorbedingungen die teuren Operationen auftreten
- **Aufgabenstellung** beachten, ob spezifische Methode gefordert ist!
(Falls nein \Rightarrow klare logische Begründung des Sachverhaltes reicht (im Prinzip))

Aufgabe 1: Hochgestackte Ziele

Gegeben seien zwei Stacks mit $size() : \mathbb{N}_0$, $pushBack(e : Element)$ und $popBack() : Element$, alle jeweils in konstanter Zeit.

Entwerft daraus eine Queue, die die Operationen $pushBack(e : Element)$ und $popFront() : Element$ jeweils in amortisiert konstanter Zeit beherrscht.

Lösung zu Aufgabe 1

- ein „**Input-Stack**“, ein „**Output-Stack**“
- *Queue.pushBack*: auf den Input-Stack legen
- *Queue.popFront*: vom Output-Stack oben wegnehmen

Output = \emptyset ?

⇒ Gesamten Input-Stack nach und nach auf Output umschaukeln
(in $O(n)$). Dabei wird automatisch Reihenfolge richtigum-gedreht.

■ *Queue.pushBack* sowieso in $O(1)$

■ *Queue.popFront* hat einmal Kopieraufwand n , aber danach geht
popFront n -mal in $O(1)$

⇒ amortisiert in $O(1)$

Lösung zu Aufgabe 1

- ein „**Input**-Stack“, ein „**Output**-Stack“
 - *Queue.pushBack*: auf den Input-Stack legen
 - *Queue.popFront*: vom Output-Stack oben wegnehmen
Output = \emptyset ?
⇒ Gesamten **Input**-Stack nach und nach auf Output **umschauen** (in $O(n)$). Dabei wird automatisch Reihenfolge richtiggedreht.
- *Queue.pushBack* sowieso in $O(1)$
- *Queue.popFront* hat einmal Kopieraufwand n , aber danach geht *popFront* n -mal in $O(1)$
⇒ amortisiert in $O(1)$

Lösung zu Aufgabe 1

- ein „**Input**-Stack“, ein „**Output**-Stack“
 - *Queue.pushBack*: auf den Input-Stack legen
 - *Queue.popFront*: vom Output-Stack oben wegnehmen
Output = \emptyset ?
⇒ Gesamten **Input**-Stack nach und nach auf Output **umschauen** (in $O(n)$). Dabei wird automatisch Reihenfolge richtigrum-gedreht.
 - *Queue.pushBack* sowieso in $O(1)$
- *Queue.popFront* hat einmal Kopieraufwand n , aber danach geht *popFront* n -mal in $O(1)$
⇒ amortisiert in $O(1)$

Lösung zu Aufgabe 1

- ein „**Input**-Stack“, ein „**Output**-Stack“
- *Queue.pushBack*: auf den Input-Stack legen
- *Queue.popFront*: vom Output-Stack oben wegnehmen
Output = \emptyset ?
⇒ Gesamten **Input**-Stack nach und nach auf Output **umschauen** (in $O(n)$). Dabei wird automatisch Reihenfolge richtiggedreht.
- *Queue.pushBack* sowieso in $O(1)$
- *Queue.popFront* hat **einmal** Kopieraufwand n , aber **danach** geht *popFront* n -mal in $O(1)$

⇒ amortisiert in $O(1)$

Lösung zu Aufgabe 1

- ein „**Input**-Stack“, ein „**Output**-Stack“
- *Queue.pushBack*: auf den Input-Stack legen
- *Queue.popFront*: vom Output-Stack oben wegnehmen
Output = \emptyset ?
⇒ Gesamten **Input**-Stack nach und nach auf Output **umschauen** (in $O(n)$). Dabei wird automatisch Reihenfolge richtiggedreht.
- *Queue.pushBack* sowieso in $O(1)$
- *Queue.popFront* hat **einmal** Kopieraufwand n , aber **danach** geht *popFront* n -mal in $O(1)$
⇒ amortisiert in $O(1)$

Aufgabe 2: A little bit more?

Gegeben sei ein binärer Zähler mit einer unbegrenzten Anzahl an Bits, die alle auf 0 initialisiert sind. Der Zähler besitzt die Operation *increment* (erhöht den im Zähler gespeicherten Wert um 1).

Ein einzelnes Bit zu flippen zählt jeweils als eine konstante Operation. Zeigt anhand der **Aggregatmethode**, dass die Operation *increment* stets in amortisiert konstanter Zeit läuft.

Lösung zu Aufgabe 2

Beobachtung:

Bit Nr. i ($i \geq 0$) wird genau alle 2^i Aufrufe geflippt
(d.h. Bit Nr. 0 bei jedem Aufruf, Bit Nr. 1 alle zwei Aufrufe usw.)

\Rightarrow im Schritt wird Bit Nr. i pro Aufruf $\frac{1}{2^i}$ -mal geflippt

\Rightarrow im Schritt haben n Aufrufe von *Increment* die Kosten

$$n \cdot \sum_{i=0}^M \frac{1}{2^i} < n \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} \cdot n = 2 \cdot n$$

(M : Index des höchsten gesetzten Bits)

\Rightarrow läuft amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 2

Beobachtung:

Bit Nr. i ($i \geq 0$) wird genau alle 2^i Aufrufe geflippt
(d.h. Bit Nr. 0 bei jedem Aufruf, Bit Nr. 1 alle zwei Aufrufe usw.)

\Rightarrow im Schnitt wird Bit Nr. i pro Aufruf $\frac{1}{2^i}$ -mal geflippt

\Rightarrow im Schnitt haben n Aufrufe von `increment` die Kosten

$$n \cdot \sum_{i=0}^M \frac{1}{2^i} < n \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} = \frac{1}{1-\frac{1}{2}} \cdot n = 2 \cdot n$$

(M : Index des höchsten gesetzten Bits)

\Rightarrow läuft amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 2

Beobachtung:

Bit Nr. i ($i \geq 0$) wird genau alle 2^i Aufrufe geflippt

(d.h. Bit Nr. 0 bei jedem Aufruf, Bit Nr. 1 alle zwei Aufrufe usw.)

\Rightarrow im Schnitt wird Bit Nr. i pro Aufruf $\frac{1}{2^i}$ -mal geflippt

\Rightarrow im Schnitt haben n Aufrufe von *increment* die Kosten

$$n \cdot \sum_{i=0}^M \frac{1}{2^i} < n \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} \cdot n = 2 \cdot n$$

(M : Index des höchsten gesetzten Bits)

\Rightarrow läuft amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 2

Beobachtung:

Bit Nr. i ($i \geq 0$) wird genau alle 2^i Aufrufe geflippt

(d.h. Bit Nr. 0 bei jedem Aufruf, Bit Nr. 1 alle zwei Aufrufe usw.)

\Rightarrow im Schnitt wird Bit Nr. i pro Aufruf $\frac{1}{2^i}$ -mal geflippt

\Rightarrow im Schnitt haben n Aufrufe von *increment* die Kosten

$$n \cdot \sum_{i=0}^M \frac{1}{2^i} < n \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} \cdot n = 2 \cdot n$$

(M : Index des höchsten gesetzten Bits)

\Rightarrow läuft amortisiert in $O(1)$.

Aufgabe 3: Bitte null Bit!

Gegeben sei ein binärer Zähler mit einer unbegrenzten Anzahl an Bits, die alle auf 0 initialisiert sind. Der Zähler besitzt die Operationen *increment* (erhöht den im Zähler gespeicherten Wert um 1) **und** *reset* (setzt den im Zähler gespeicherten Wert auf 0 zurück).

Ein einzelnes Bit zu flippen zählt jeweils als eine konstante Operation. Zeigt anhand der **Kontomethode**, dass beide Methoden stets in amortisiert konstanter Zeit laufen.

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Bei jedem *reset*-Aufruf:

u. U. viele Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.

\Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto

\Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.

\Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit
- Bei jedem *reset*-Aufruf:
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.
 \Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto
 \Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.
 \Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit
- Bei jedem *reset*-Aufruf:
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal!): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.

\Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto

\Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.

\Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit
- Bei jedem *reset*-Aufruf:
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal!): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.

\Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto

\Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.

\Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$.

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit
- Bei jedem *reset*-Aufruf:
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal!): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.
 \Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto
 \Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.

\Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$

Lösung zu Aufgabe 3

Beobachtung:

- Bei jedem *increment*-Aufruf:
genau ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1 \implies O(1)$
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit
- Bei jedem *reset*-Aufruf:
u. U. **viele** Bits von $1 \rightsquigarrow 0 \implies$ nicht-konstante Zeit

Idee: Jedes Mal wenn ein Bit von $0 \rightsquigarrow 1$ (pro Methodenaufruf max. 1-mal!): +1 Münze einzahlen. Wenn das entspr. Bit wieder von $1 \rightsquigarrow 0$: Bezahle mit dieser Münze.

\Rightarrow Anzahl 1er im Zähler = Anzahl Münzen auf dem Konto

\Rightarrow Bei beliebiger Op kann das Setzen von n Bits von $1 \rightsquigarrow 0$ garantiert mit n Münzen bezahlt werden.

\Rightarrow Beide Ops laufen amortisiert in $O(1)$.

Aufgabe 4: Verrückte Datenstrukturen

Nehmt an, dass eine Speicherallokation beliebiger Größe in $O(1)$ läuft.
Entwickelt eine Datenstruktur mit

- $pushBack(e : Element)$ und $popBack() : Element$ in $O(1)$ im Worst-Case (**nicht** nur amortisiert)
- Zugriff auf das k -te Element in $O(\log n)$ im Worst-Case (**nicht** nur amortisiert)

Lösung zu Aufgabe 4

Lege eine verkettete Liste von Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt, und habe immer eine Referenz auf das letzte Array inklusive Index des letzten belegten Slots

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array doppelter Größe an, füge es an die verkettete Liste hinzu, lege Element rein (alles in konstanter Zeit möglich)
- Zugriff auf das k -te Element: Laufe die verkettete Liste ab und verringere den Index um die Länge des aktuell betrachteten Arrays, bis der Index für das aktuell betrachtete Array gültig ist. Es sind insgesamt logarithmisch viele Arrays, also auch logarithmische Laufzeit

Lösung zu Aufgabe 4

Lege eine verkettete Liste von Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt, und habe immer eine Referenz auf das letzte Array inklusive Index des letzten belegten Slots

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array doppelter Größe an, füge es an die verkettete Liste hinzu, lege Element rein (alles in konstanter Zeit möglich)

Zugriff auf das k -te Element: Laufe die verkettete Liste ab und verringere den Index um die Länge des aktuell betrachteten Arrays, bis der Index für das aktuell betrachtete Array gültig ist. Es sind insgesamt logarithmisch viele Arrays, also auch logarithmische Laufzeit

Lösung zu Aufgabe 4

Lege eine verkettete Liste von Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt, und habe immer eine Referenz auf das letzte Array inklusive Index des letzten belegten Slots

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array doppelter Größe an, füge es an die verkettete Liste hinzu, lege Element rein (alles in konstanter Zeit möglich)
- Zugriff auf das k -te Element: Laufe die verkettete Liste ab und verringere den Index um die Länge des aktuell betrachteten Arrays, bis der Index für das aktuell betrachtete Array gültig ist. Es sind insgesamt logarithmisch viele Arrays, also auch logarithmische Laufzeit

Aufgabe 5: Aufgabe 4 remastered

Nehmt an, dass eine Speicherallokation beliebiger Größe in $O(1)$ läuft.
Entwickelt eine Datenstruktur mit

- $pushBack(e : Element)$ und $popBack() : Element$ in $O(\log n)$ im Worst-Case (**nicht** nur amortisiert)
- Zugriff auf das k -te Element in $O(1)$ im Worst-Case (**nicht** nur amortisiert)

Lösung zu Aufgabe 5

Analog zur Lösung von Aufgabe 4: Lege ein Array A mit Referenzen auf Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt (d.h. das Array an der Stelle $A[i]$ hat die Größe 2^i)

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array B der Größe $2^{|A|}$ an, kopiere A mit logarithmisch vielen Array-Referenzen in ein neues Array der Größe $|A| + 1$ (an dessen Ende B landet) und füge das Element in B ein $\Rightarrow O(\log n)$
- Zugriff auf das k -te Element: Berechne mit dem Logarithmus den Index von B in A und den Index des k -ten Elements in B , der Zugriff ist in konstanter Zeit.

Lösung zu Aufgabe 5

Analog zur Lösung von Aufgabe 4: Lege ein Array A mit Referenzen auf Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt (d.h. das Array an der Stelle $A[i]$ hat die Größe 2^i)

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array B der Größe $2^{|A|}$ an, kopiere A mit logarithmisch vielen Array-Referenzen in ein neues Array der Größe $|A| + 1$ (an dessen Ende B landet) und füge das Element in B ein $\Rightarrow O(\log n)$

Zugriff auf das k -te Element: Berechne mit dem Logarithmus den Index von B in A und den Index des k -ten Elements in B , der Zugriff ist in konstanter Zeit.

Lösung zu Aufgabe 5

Analog zur Lösung von Aufgabe 4: Lege ein Array A mit Referenzen auf Arrays an, deren Größe sich jeweils verdoppelt (d.h. das Array an der Stelle $A[i]$ hat die Größe 2^i)

- Element anfügen: Falls Slot frei \Rightarrow offensichtlich konstant. Falls kein Slot frei \Rightarrow lege neues Array B der Größe $2^{|A|}$ an, kopiere A mit logarithmisch vielen Array-Referenzen in ein neues Array der Größe $|A| + 1$ (an dessen Ende B landet) und füge das Element in B ein $\Rightarrow O(\log n)$
- Zugriff auf das k -te Element: Berechne mit dem Logarithmus den Index von B in A und den Index des k -ten Elements in B , der Zugriff ist in konstanter Zeit.

Danke für die Aufmerksamkeit! ☺

```
prev->next = toDelete->next;  
delete toDelete;
```

```
// if only forgetting were  
// this easy for me.
```



```
assert "It's going to be okay.";
```



<http://xkcd.com/379>