第17章 问答系统算法

《人工智能算法》

清华大学出版社 2022年7月

提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

引例(1)

◆ 典型的问答系统场景

客户

我当前使用的是多少的套餐?

 q_1

客服

您当前使用的是七十八套餐,包含20GB流量和300分钟通话时间。

客户

我每个月使用多少流量?

 q_2

客服

平均每个月使用25GB流量。

客户

目前最适合我的套餐是什么?

 q_3

客服

九十八套餐,它包含30GB流量和500分钟通话时间。

引例(2)

- ◆ q₁和q₂可直接查询知识库获得答案
- ◆ q₃需利用问答系统求解
 - (1) 提取 q_1 和 q_2 的上下文语义信息。
 - (2) 识别实体"七十八套餐"。
 - (3) 链接知识库,确定与该实体对应的子集,生成候选答案集矩阵。
 - (4) 计算候选答案中与问题相似度最高的实体。



提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

问答系统的基本思想

- ◆ 问答系统(Question Answering System)是信息检索系统的一种高级形式,它通过理解用户意图和问题语义而获取相关的知识,通过推理计算得到答案并返回给用户。
- ◆ 问答系统主要由问题分析、信息检索和答案抽取三部分组成。

传统方法:词性分析、句法分析、语义分析等。

问题分析

新方法:深度神经网络模型,如RNN,LSTM等。

问答系统

信息检索: 表征答案候选集

答案抽取: 计算问题与答案的最佳得分

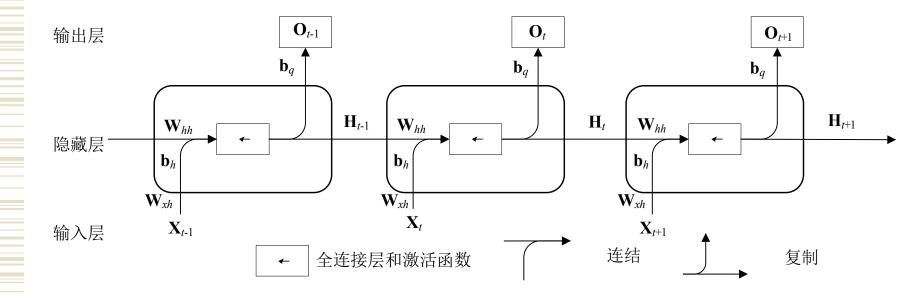
提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

循环神经网络(1)

◆ 循环神经网络(Recurrent Neural Network, RNN)

RNN可对时序信息进行建模,包括输入层、输出层和隐藏层。



循环神经网络(2)

◆ 模型结构

- (1) $输入层: 输入RNN的序列, X_t$ 表示序列中时间步t的输入。
- (2) 隐藏层:读取当前时间步的输入 X_t 和上一时间步的隐藏变量 H_{t-1} ,通过激活函数得到当前时间步的隐藏变量 H_t :

$$\mathbf{H}_t = \varphi(\mathbf{X}_t \mathbf{W}_{xh} + \mathbf{H}_{t-1} \mathbf{W}_{hh} + \mathbf{b}_h)$$

(3) 输出层:将 H_t 经过权重参数和偏置参数计算得到输出 O_t :

$$\mathbf{O}_t = \mathbf{H}_t \mathbf{W}_{hq} + \mathbf{b}_q$$

循环神经网络(3)

◆ 模型训练

RNN在训练时使用反向传播算法,设RNN的激活函数为 $\phi(x) = x$,

用交叉熵(Cross-Entropy)损失函数定义时间步t($1 \le t \le T$)的损失:

$$L(\mathbf{0}_t, \mathbf{y}_t) = -\mathbf{y}_t \log \mathbf{0}_t$$

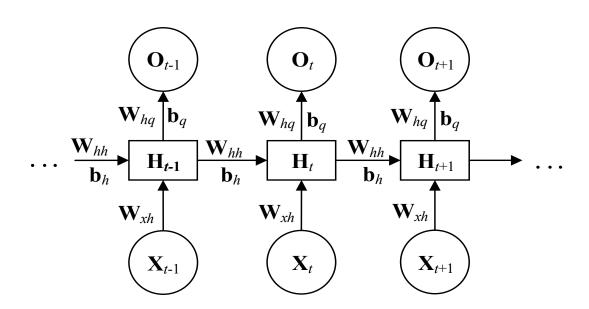
当时间步数为7时,模型的损失函数定义如下:

$$L = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} L(\mathbf{0}_t, \mathbf{y}_t)$$

循环神经网络(4)

◆ 模型训练

RNN在训练过程中的参数包括 \mathbf{W}_{xh} 、 \mathbf{W}_{hh} 、 \mathbf{W}_{hq} 、 \mathbf{b}_h 和 \mathbf{b}_q , 其变量 和参数在训练时的依赖关系:



循环神经网络(5)

◆ 模型训练

- (1) 计算各时间步输出层变量 O_t 的梯度: $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_t} = \frac{\partial L(\mathbf{O}_t, \mathbf{y}_t)}{T \cdot \partial \mathbf{O}_t}$
- (2) 计算隐藏变量 \mathbf{H}_t 的梯度

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t}} = \mathbf{W}_{hh}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t+1}} + \mathbf{W}_{hq}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_{t}} = \sum_{i=t}^{trans} (\mathbf{W}_{hh}^{trans})^{T-i} \mathbf{W}_{hq}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_{T+t-i}}$$

- (3) 计算参数 W_{hq} 和 b_q 的梯度: $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hq}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_t} \mathbf{H}_t^{trans}$, $\frac{\partial L}{\partial b_q} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_t}$
- (4) 计算参数 \mathbf{W}_{xh} 、 \mathbf{W}_{hh} 和 \mathbf{b}_h 的梯度:

损失L通过 H_1 , H_2 , ··· , H_T 依赖于参数 W_{xh} 、 W_{hh} 和 b_h ,根据链式求导法则,有:

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xh}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}, \ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hh}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t}} \mathbf{H}_{t-1}^{trans}, \ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{h}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t}}$$

(5) 权重更新: 使用梯度下降法,以目标的负梯度方向对参数进行更新:

$$\mathbf{W}_{hq} \leftarrow \mathbf{W}_{hq} - \eta \, \partial L / \partial \mathbf{W}_{hq}, \ \mathbf{W}_{xh} \leftarrow \mathbf{W}_{xh} - \eta \, \partial L / \partial \mathbf{W}_{xh}, \mathbf{W}_{hh} \leftarrow \mathbf{W}_{hh} - \eta \, \partial L / \partial \mathbf{W}_{hh}$$
$$\mathbf{b}_{h} \leftarrow \mathbf{b}_{h} - \eta \, \partial L / \partial \mathbf{b}_{h}, \ \mathbf{b}_{q} \leftarrow \mathbf{b}_{q} - \eta \, \partial L / \partial \mathbf{b}_{q}$$

循环神经网络(6)

 $O(n_{RNN}Td^2h)$

◆ 训练算法

随机初始化网络的权重参数 W_{xh} 、 W_{hh} 和 W_{hq} ,使其均服从正态分布,初始化i=1 While $i \le n_{RNN}$ Do

For each $(\mathbf{X}_t, \mathbf{y}_t) \in D$ Do

由 $\mathbf{H}_t = \varphi(\mathbf{X}_t \mathbf{W}_{xh} + \mathbf{H}_{t-1} \mathbf{W}_{hh} + \mathbf{b}_h)$ 计算时间步t的隐藏变量 \mathbf{H}_t

 $\mathbf{h}\mathbf{O}_t = \mathbf{H}_t \mathbf{W}_{hq} + \mathbf{b}_q$ 计算时间步t的输出 \mathbf{O}_t

由 $L(\mathbf{O}_t, \mathbf{y}_t) = -\mathbf{y}_t \log \mathbf{O}_t$ 计算时间步t的损失函数 $l(\mathbf{O}_t, \mathbf{y}_t)$

由 $L = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} L(\mathbf{O}_t, \mathbf{y}_t)$ 计算损失函数Loss

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_t} = \frac{\partial L(\mathbf{O}_t, \mathbf{y}_t)}{T \cdot \partial \mathbf{O}_t}$ 计算时间步t变量 \mathbf{O}_t 的梯度 $\partial Loss/\partial \mathbf{O}_t$

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_t} = \mathbf{W}_{hh}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t+1}} + \mathbf{W}_{hq}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_t} = \sum_{i=t}^{trans} (\mathbf{W}_{hh}^{trans})^{T-i} \mathbf{W}_{hq}^{trans} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_{T+t-i}}$ 计算时间步t变量 \mathbf{H}_t 的梯度 $\partial L/\partial \mathbf{H}_t$

End For

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hq}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{O}_{t}} \mathbf{H}_{t}^{trans}$ 计算第i次迭代参数 \mathbf{W}_{hq} 的梯度

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{q}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{0}_{t}}$ 计算第*i*次迭代参数 \mathbf{b}_{q} 的梯度

由 $\frac{\partial \dot{L}}{\partial \mathbf{W}_{xh}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_{t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}$ 计算第i次迭代参数 \mathbf{W}_{xh} 的梯度

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hh}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_t} \mathbf{H}_{t-1}^{trans}$ 计算第i次迭代参数 \mathbf{W}_{hh} 的梯度

由 $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_h} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{H}_t}$ 计算第*i*次迭代参数 \mathbf{b}_h 的梯度

由梯度 $\partial L/\partial \mathbf{W}_{xh}$ 、 $\partial L/\partial \mathbf{W}_{hh}$ 、 $\partial L/\partial \mathbf{W}_{hq}$ 、 $\partial L/\partial \mathbf{b}_h$ 和 $\partial L/\partial \mathbf{b}_q$,更新参数 \mathbf{W}_{hq} 、 \mathbf{W}_{xh} 、 \mathbf{W}_{hh} 、 \mathbf{b}_h 和 \mathbf{b}_q

End While

Return W_{xh} , W_{hh} , W_{hq} , $b_h \pi b_q$

提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

长短期记忆网络(1)

- ◆ 长短期记忆网络(Long Short-Term Memory, LSTM)
- ✓ 当需处理长文档的提取问题与答案的表征时,传统的RNN具有"梯度爆炸"或"梯度消失"的局限性。
- ✓ LSTM运用门控机制,可很好地处理长序列之间的依赖关系。

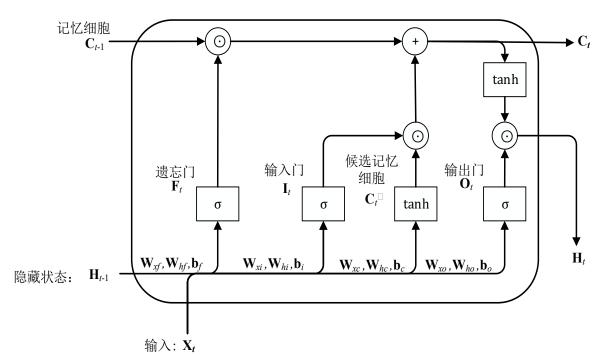
传统的RNN存在什么问题



长短期记忆网络(2)

◆ 模型结构

LSTM引入遗忘门(Forget Gate)、输入门(Input Gate)、记忆细胞和输出门(Output Gate),记录额外信息,避免RNN梯度消失和梯度爆炸问题。



长短期记忆网络(3)

◆ 模型结构

(1) 遗忘门: LSTM根据遗忘门决定丢弃的信息。

读取时间步t-1的输出 \mathbf{H}_{t-1} 和时间步t的输入 \mathbf{X}_t ,通过Sigmoid函数(记为 σ)来计算遗忘门 \mathbf{F}_t :

$$\mathbf{F}_t = \sigma(\mathbf{X}_t \mathbf{W}_{xf} + \mathbf{H}_{t-1} \mathbf{W}_{hf} + \mathbf{b}_f)$$

(2) **输入门**:通过 σ 决定值的更新。

$$\mathbf{I}_t = \sigma(\mathbf{X}_t \mathbf{W}_{xi} + \mathbf{H}_{t-1} \mathbf{W}_{hi} + \mathbf{b}_i)$$

长短期记忆网络(4)

◆ 模型结构

(3) 记忆细胞: \det 由tanh 函数创建新的候选值 C_t , 并将 C_{t-1} 更新为 C_t :

$$\mathbf{C}_{t}' = \tanh(\mathbf{X}_{t}\mathbf{W}_{xc} + \mathbf{H}_{t-1}\mathbf{W}_{hc} + \mathbf{b}_{c})$$

$$\mathbf{C}_t = \mathbf{F}_t \odot \mathbf{C}_{t-1} + \mathbf{I}_t \odot \mathbf{C}_t'$$

(4) 输出门:通过 σ 函数得到初始输出 O_t ,通过tanh函数计算时间步t的隐藏变量 H_t :

$$\mathbf{O}_t = \sigma(\mathbf{X}_t \mathbf{W}_{xo} + \mathbf{H}_{t-1} \mathbf{W}_{ho} + \mathbf{b}_o)$$

$$\mathbf{H}_t = \mathbf{O}_t \odot \tanh(\mathbf{C}_t)$$

长短期记忆网络(5)

◆ 模型训练

(1) 计算t时刻的误差项 δ_t ,时间步t的隐藏变量为 \mathbf{H}_t :

$$\delta_t = \frac{\partial L}{\mathbf{H}_t}$$

为便于描述梯度计算方法,定义 $net_{f,t}$ 、 $net_{i,t}$ 、 $net_{c,t}$ 和 $net_{o,t}$:

$$net_{f,t} = X_t W_{xf} + H_{t-1} W_{hf} + b_f$$

$$net_{i,t} = X_t W_{xi} + H_{t-1} W_{hi} + b_i$$

$$net_{c,t} = X_t W_{xc} + H_{t-1} W_{hc} + b_c$$

 $net_{o,t} = X_t W_{xo} + H_{t-1} W_{ho} + b_o$

长短期记忆网络(6)

◆ 模型训练

(2) 计算梯度 $\partial L/\partial \mathbf{net}_{f,t}$ 、 $\partial L/\partial \mathbf{net}_{i,t}$ 、 $\partial L/\partial \mathbf{net}_{c,t}$ 和 $\partial L/\partial \mathbf{net}_{o,t}$:

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{f,t}} = \delta_t^{trans} \odot \mathbf{O}_t \odot (\mathbf{1} - \tanh(\mathbf{C}_t)^2) \odot \mathbf{C}_{t-1} \odot \mathbf{F}_t (\mathbf{1} - \mathbf{F}_t)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{i,t}} = \delta_t^{trans} \odot \mathbf{O}_t \odot (\mathbf{1} - \tanh(\mathbf{C}_t)^2) \odot \mathbf{C}_t' \odot \mathbf{I}_t (\mathbf{1} - \mathbf{I}_t)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{c,t}} = \delta_t^{trans} \odot \mathbf{O}_t \odot (\mathbf{1} - \tanh(\mathbf{C}_t)^2) \odot \mathbf{I}_t (\mathbf{1} - (\mathbf{C}_t')^2)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{c,t}} = \delta_t^{trans} \odot \tanh(\mathbf{C}_t) \odot \mathbf{O}_t (\mathbf{1} - \mathbf{O}_t)$$

长短期记忆网络(7)

◆ 模型训练

(3) 将各个时间步的梯度进行累加,得到 \mathbf{W}_{hf} 、 \mathbf{W}_{hi} 、 \mathbf{W}_{hc} 和 \mathbf{W}_{ho} 的梯度:

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hf}} &= \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{f,t}} \mathbf{H}_{t-1}^{trans}, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hi}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{i,t}} \mathbf{H}_{t-1}^{trans} \\ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hc}} &= \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{c,t}} \mathbf{H}_{t-1}^{trans}, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{ho}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{o,t}} \mathbf{H}_{t-1}^{trans} \end{split}$$

(4) 将各时刻的梯度进行累加,得到 $\mathbf{b}_f \mathbf{v} \mathbf{b}_i \mathbf{v} \mathbf{b}_c \mathbf{n} \mathbf{b}_o$ 的梯度:

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{f}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{f,t}}, \ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{i}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{i,t}}$$
$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{c}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{c,t}}, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{o}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{o,t}}$$

(5) 计算 \mathbf{W}_{xf} 、 \mathbf{W}_{xi} 、 \mathbf{W}_{xc} 和 \mathbf{W}_{xo} 的梯度:

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xf}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{f,t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}, \ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xi}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{i,t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}$$
$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xc}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{c,t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}, \ \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xo}} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{net}_{o,t}} \mathbf{X}_{t}^{trans}$$

长短期记忆网络(8)

◆ 模型训练

(6) 使用梯度下降法,给定学习率 $\eta(0<\eta<1)$,以目标的负梯度方向调整参数,更新权重矩阵和偏置:

$$\begin{aligned} \mathbf{W}_{hf} \leftarrow \mathbf{W}_{hf} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hf}} & \mathbf{W}_{xc} \leftarrow \mathbf{W}_{xc} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xc}} \\ \mathbf{W}_{hi} \leftarrow \mathbf{W}_{hi} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hi}} & \mathbf{W}_{xo} \leftarrow \mathbf{W}_{xo} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xo}} \\ \mathbf{W}_{hc} \leftarrow \mathbf{W}_{hc} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{hc}} & \mathbf{b}_{f} \leftarrow \mathbf{b}_{f} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{f}} \\ \mathbf{W}_{ho} \leftarrow \mathbf{W}_{ho} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{ho}} & \mathbf{b}_{i} \leftarrow \mathbf{b}_{i} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{i}} \\ \mathbf{W}_{xf} \leftarrow \mathbf{W}_{xf} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xf}} & \mathbf{b}_{c} \leftarrow \mathbf{b}_{c} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{c}} \\ \mathbf{W}_{xi} \leftarrow \mathbf{W}_{xi} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{xi}} & \mathbf{b}_{o} \leftarrow \mathbf{b}_{o} - \eta \, \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{o}} \end{aligned}$$

长短期记忆网络(9)

◆ LSTM训练算法

随机初始化网络的权重参数 W_{hf} 、 W_{hi} 、 W_{hc} 、 W_{ho} 、 W_{xf} 、 W_{xi} 、 W_{xc} 、 W_{xo} 、 W_{f} 、 W_{i} 、 W_{c} 、 W_{c}

While $i \le n_{LSTM}$ Do

For each $(X_t, y_t) \in D$ Do

由 $F_t = \sigma(X_t W_{xf} + H_{t-1} W_{hf} + b_f)$ 计算时间步t的遗忘门 F_t

计算时间步t的输入门 I_t

由 $C_t' = \tanh(X_t W_{xc} + H_{t-1} W_{hc} + b_c)$ 计算时间步t的候选记忆细胞 C_t'

由 $C_t = F_t \odot C_{t-1} + I_t \odot C_t$ '计算时间步t的记忆细胞 C_t

由 $O_t = \sigma(X_t W_{xo} + H_{t-1} W_{ho} + b_o)$ 计算时间步t的输出 O_t

由 $H_t = O_t \odot \tanh(C_t)$ 计算时间步t的隐藏变量 H_t

计算时间步t的损失函数 $L(O_t, y_t)$ 与损失函数L

由 $\delta_t = \frac{\delta L}{H_t}$ 计算时间步t的隐藏变量误差项 δ_t

计算时间步t的梯度 $\partial L/\partial net_{f,t}$ 、 $\partial L/\partial net_{i,t}$ 、 $\partial L/\partial net_{c,t}$ 和 $\partial L/\partial net_{o,t}$

End For

计算第i次迭代时权重矩阵 W_{hf} 、 W_{hc} 、 W_{ho} 、 W_{xf} 、 W_{xc} 、 W_{xc} 、 W_{xo} 和偏置 b_f 、 b_i 、 b_c 、 b_o 的梯度 更新权重矩阵 W_{hf} 、 W_{hi} 、 W_{hc} 、 W_{ho} 、 W_{xf} 、 W_{xi} 、 W_{xc} 和 W_{xo}

更新偏置 b_f 、 b_i 、 b_c 和 b_o

End While

Return W_{hf} , W_{hi} , W_{hc} , W_{ho} , W_{xf} , W_{xi} , W_{xc} , W_{xo} , b_f , b_i , b_c , b_o



长短期记忆网络(10)

- ◆ 例:问答对q="世界最高峰"、a="珠穆朗玛峰",LSTM提取文本序列特征的过程如下:
 - (1) 转为词向量,记 $\mathbf{q}' = (\mathbf{X}_{1}, \mathbf{X}_{2}, \dots, \mathbf{X}_{5})$, $\mathbf{a}' = (\mathbf{Y}_{1}, \mathbf{Y}_{2}, \dots, \mathbf{Y}_{5})$ 。



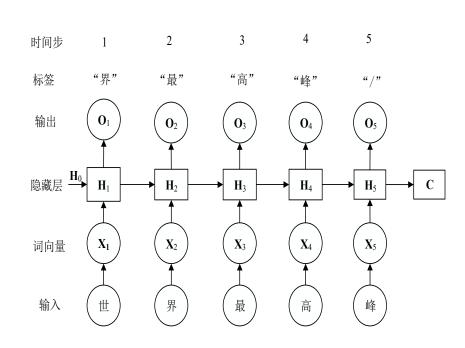
(2) 将 X_1, X_2, \dots, X_5 输入LSTM,得到词典 E中词的概率分布。



(3) 计算背景向量 $C = H_5$,包含序列 "世,界,最,高,峰"的信息。



(4) 重复(2) ~ (3) 步,得到C',即 "珠,穆,朗,玛,峰"的信息。



提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

基于LSTM的问答系统构建(1)

◆ 基于LSTM构建问答系统的总体思路

(1) 分析问题: 链接知识库生成候选答案集。



(2) 利用LSTM表征问题和答案。



(3) 训练模型, 使得问题与正确答案的表征向量相似度得分最高。

如何利用LSTM构建问答系统



基于LSTM的问答系统构建 (2)

◆ 基于LSTM的问答系统构建算法

- 输入:

 $D_{qa} = \{(q_i, a_i)\}_{i=1}^N$: 训练数据集, q: 用户提出的问题, G: 知识图谱

- 输出:

a: 问答系统的答案

- 步骤:
 - 1. 由 $arg \max_{\theta_1,\theta_2} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} log(\sum_{y \in V(G)} P_{\theta_1}(y|q_i) P_{\theta_2}(a_i|y,q_i))$ 学习参数 θ_1 和 θ_2
 - 2. 由 $P_{\theta_1}(y|q) = Softmax(W_y'M_q) = \frac{exp(W_y'M_q)}{\sum_{y' \in V(G)} exp(W_{y'}'M_q)}$ 计算G中实体是q对应主题实体的概率,选取概率最大的实体 y_{tp} 为主题实体
 - 3. 对 y_{tp} 邻域2跳以内的所有实体 $A_y=\{a_1,a_2,\cdots,a_m\}$ 进行拓扑排序,得到一个有序节点的子图,进而构造推理子图 G_y
 - 4.由 $(G_{y \to a}) = \frac{1}{\#Parent(a)} \sum_{a_j \in Parant(a), (a_j, r, a) \text{ or } (a, r, a_j) \in G_y} \tau(V \times [g(G_{y \to a}), \overrightarrow{e_r}])$ 计算 y_{tp} 的推理子图 G_y 中任一实体的向量表示,记为 $g(G_{y \to y_{tp}})$
 - $5. a \leftarrow argmax_a \left(P_{\theta_2}(a|y,q)\right)$ //计算 G_y 中的每个实体是答案的概率,选取概率最大时的实体作为答案
 - 6. Return a

基于LSTM的问答系统构建 (3)

- ◆ 基于LSTM构建问答系统的主要步骤
 - (1) 通过训练集 $D_{qa} = \{(q_i, a_i)\}_{i=1}^N$,学习参数 θ_1 和 θ_2 : $\arg \max_{\theta_1, \theta_2} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \log(\sum_{y \in V(G)} P_{\theta_1}(y|q_i) P_{\theta_2}(a_i|y, q_i))$
 - (2) 在已有知识图谱中寻找问题对应的主题实体:
 - ① 利用LSTM学习问题q的表征,将q映射到d维实值向量空间 \mathbb{R}^d ,记为 $\mathbf{M}_q \in \mathbb{R}^d$ 。
 - ② 利用TransE算法将知识图谱G中的每个实体映射到低维向量空间,记为 M_G 。
 - ③ 使用以下方法计算G中实体作为问题q主题实体的概率:

$$P_{\theta_1}(y|q) = \operatorname{Softmax}(\mathbf{W}_y'\mathbf{M}_q) = \frac{\exp(\mathbf{W}_y'\mathbf{M}_q)}{\sum_{y' \in V(G)} \exp(\mathbf{W}_{y'}'\mathbf{M}_q)}$$

④ 当 $P_{\theta_1}(y|q)$ 概率最大时,则对应实体为G中对应主题实体,即 $\operatorname{argmax}_y\left(P_{\theta_1}(y|q)\right)$ 。

基于LSTM的问答系统构建 (4)

◆ 基于LSTM构建问答系统的主要步骤

(3) 利用主题实体构造推理子图:

设 y_{tp} 为主题实体,对G中 y_{tp} 邻域内的所有实体 $A_y = \{a_1, a_2, \cdots, a_m\}$ 进行拓扑排序,得到 G_y ,即为针对 y_{tp} 的推理子图。

(4) 计算从主题实体对应的推理子图向量表示:

对于推理子图中的任一实体a,基于a的父节点向量表示来计算a的推理子图的向量表示:

$$(G_{y \to a}) = \frac{1}{\#Parent(a)} \sum_{a_j \in Parant(a), (a_j, r, a) \text{ or } (a, r, a_j) \in G_y} \tau(\mathbf{V} \times [\mathbf{g}(G_{y \to a}), \overrightarrow{\mathbf{e}_r}])$$

唯一递归返回条件:

$$y = a$$
时, $\mathbf{g}(G_{y \to a}) = \vec{\mathbf{0}}$

基于LSTM的问答系统构建 (5)

- ◆ 基于LSTM构建问答系统的主要步骤
 - (5) 计算推理子图中每个实体作为答案的概率:

$$P_{\theta_2}(a|y,q) = \operatorname{Softmax}\left(\mathbf{M}_{q}'\mathbf{g}(G_{y\to a})\right) = \frac{\exp\left(\mathbf{M}_{q}'\mathbf{g}(G_{y\to a})\right)}{\sum_{a'\in V(G_y)}\exp\left(\mathbf{M}_{q}'\mathbf{g}(G_{y\to a'})\right)}$$

当 $P_{\theta_2}(a|y,q)$ 达到最大值时,对应实体a即为问题q的答案 $\arg\max_a P_{\theta_2}(a|y,q)$ 。

基于LSTM的问答系统构建 (5)

◆ 基于LSTM的问答系统构建示例

设长序列复杂问题q为"在遥远的东方有个国家叫做中国,美丽富饶、山川壮丽,其最高的山峰叫什么?"。执行过程:

(1) 使用LSTM对问题编码,得到问题的编码矩阵。



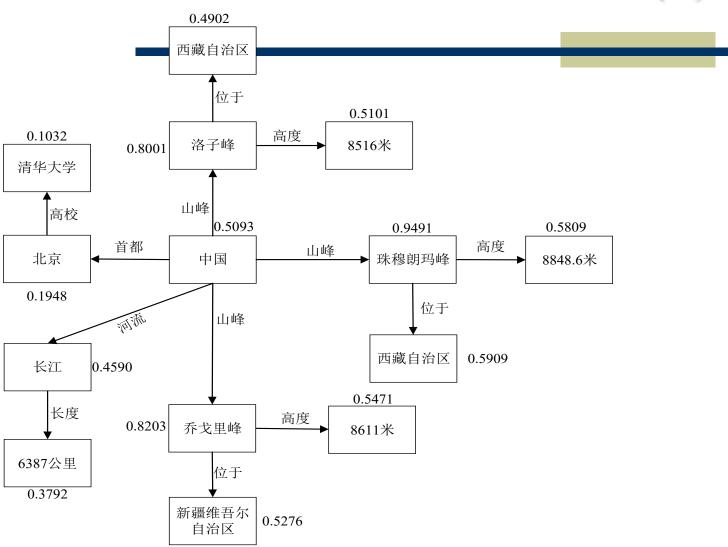
(2)计算G中每个实体为q的主题实体的概率。

若y表示"中国"时, $P_{\theta_1}(y|q)=0.9273$,且此时概率最大,则问题q的主题实体为"中国"。



(3) 从主题实体"中国"开始,在G中选取邻域2跳以内的所有实体进行拓扑排序,得到如图所示的推理子图(不包含图中实体旁的数字)。

基于LSTM的问答系统构建(6)



基于LSTM的问答系统构建(7)

(4)由实体"中国"对应的推理子图中任一实体的向量表示,计算推理子图中的实体为最终答案的概率。



(5) 计算推理子图中每个实体是问题q所对应答案的概率,最大值对应实体为问题的最终答案。

实体"珠穆朗玛峰"对应的 $P_{\theta_2}(a|y,q)$ 最大,则问题最终答案为"珠穆朗玛峰"。

提纲

- ◆ 引例
- ◆ 问答系统的基本思想
- ◆ 循环神经网络
- ◆ 长短期记忆网络
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
- ◆ 总结

总结

- ◆ 问答系统任务的主要思想
- 问答系统任务的特殊性
 - 与检索系统性质的区别
 - 主要的输入数据源
- ◆ 面向问答系统的深度学习算法的特点
 - 深度学习在问答系统中起到的关键性作用
- ◆ 基于LSTM的问答系统构建
 - 基于LSTM构建问答系统的算法及主要步骤
 - 基于LSTM算法构建问答系统的优势

结语

谢谢!