

# Universidad de Sevilla Teorema del Sándwich de Ham Kenny Flores, Pablo Dávila, Pablo Reina

## Índice

1.	Setup	2
2.	Estructuras de Datos	2
3.	Algoritmos de Búsqueda y ordenamiento	4
4.	Grafos	4
5.	Matemáticas	6
3.	Strings	6
7.	Geometría	6

# 1. Setup

Al trabajar en la terminal de Linux, existen tres métodos principales para ejecutar los programas asociados a los problemas. Estos métodos facilitan la interacción con los archivos de entrada y salida, optimizando el flujo de trabajo. A continuación, se describen estas opciones y se ejemplifican en detalle.

#### 1.1. Lectura de números enteros

Ejemplo: El programa .py recibe un número seguido de una lista de enteros y devuelve la suma de todos los elementos de la lista.

 (Opción 1) Escribir los valores de entrada a mano, esto ejecuta el programa y escribe los datos directamente en la terminal.

```
$ python3 problema.py
# Ejemplo:
# Input:
# 3
# 10 20 30
# Output:
# 60
```

 (Opción 2) Hacer uso de una tubería, esto pasa el contenido de un archivo como entrada al programa utilizando una tubería.

```
$ cat input.txt | python3 problema.py
# Ejemplo:
# input.txt contiene:
# 3
# 10 20 30
```

```
# Output:
# 60
```

 (Opción 3) Ejecutar el programa con entrada desde un archivo y guardar la salida en otro archivo

```
$ python3 problema.py < input.txt > output.txt
# Ejemplo:
# input.txt contiene:
# 3
# 10 20 30
# Después de ejecutar:
# output.txt contendrá:
```

## 1.2. Ajuste del Limite de Recursión

En problemas de programación competitiva, es común trabajar con algoritmos recursivos. Sin embargo, Python establece un límite predeterminado en la profundidad de recursión (por defecto 1000) para evitar desbordamientos de pila (stack overflow).

Este límite puede ser insuficiente en problemas que requieren recursión profunda. Para ajustar este límite, se utiliza la función sys.setrecursionlimit. Por ejemplo:

```
import sys
sys.setrecursionlimit(300001)
```

Consideraciones importantes:

- Uso Responsable: Aumentar el límite de recursión puede causar un mayor consumo de memoria y potencialmente llevar a errores si la pila del sistema no puede manejar la carga.
- Problemas Comunes: Si el programa lanza un error del tipo RecursionError: maximum recursion depth exceeded, esto indica que se alcanzó el límite actual.
- Límite Recomendado: En la mayoría de los problemas competitivos, un valor de 10\*\*6 suele ser suficiente, pero esto depende del problema y del entorno en el que se ejecute

## 1.3. Optimización de entrada

Reemplazamos por .stdin.readline para mejorar la velocidad de lectura, especialmente en ciclos con grandes volúmenes de datos.

```
import sys
input = sys.stdin.readline

# Ejemplo de uso:

# Leer una línea de entrada y eliminar el salto de
línea
n = int(input().strip()) # Usamos strip() para
eliminar el salto de línea adicional
```

#### Consideraciones:

- sys.stdin.readline() lee la línea completa, por lo que se usa strip() para quitar el salto de línea.
- sys.stdin.readline() devuelve una cadena, por lo que hay que convertirla a otros tipos manualmente.

## 2. Estructuras de Datos

## 2.1. Listas

Las listas en Python son dinámicas y versátiles. Son ideales para almacenar secuencias de elementos.

#### Operaciones comunes:

```
# Crear una lista
arr = [1, 2, 3, 4, 5]

# Acceder a un elemento 0(1)
print(arr[2]) # Output: 3

# Añadir un elemento al final 0(1)
arr.append(6) # arr = [1, 2, 3, 4, 5, 6]

# Eliminar un elemento 0(n)
arr.pop() # arr = [1, 2, 3, 4, 5]
arr.pop(2) # arr = [1, 2, 4, 5]

# Búsqueda 0(n)
if 4 in arr:
    print("4 está en la lista")
```

## 2.2. Pilas (Stacks)

Una pila es una estructura LIFO (Last In, First Out). Se puede implementar con una lista.

Operaciones comunes:

```
stack = []
# Push: añadir elemento en la cima de la pila O(1)
stack.append(1)  # stack = [1]
stack.append(2)  # stack = [1, 2]

# Pop: Borra y devuelve elemento que está en la cima
de la pila O(1)
top = stack.pop()  # top = 2, stack = [1]

# Top: ver el tope O(1)
if stack:
    print(stack[-1])  # Output: 1
```

## 2.3. Colas (Queues)

Una cola es una estructura FIFO (First In, First Out). Para eficiencia, usa deque de la librería .

```
from collections import deque
queue = deque()

# Enqueue: Añade el elemento al final de la cola
0(1)
queue.append(1) # queue = [1]
queue.append(2) # queue = [1, 2]

# Dequeue: Elimina y devuelve el primer elemento de
la cola 0(1)
front = queue.popleft() # front = 1, queue = [2]

# Ver el frente
if queue:
    print(queue[0]) # Output: 2
```

#### 2.4. Sets

Almacenan los elementos únicos y permiten operaciones de búsqueda e inserción eficientes.

```
s = set()
```

```
# Añadir elementos 0(1)
s.add(1) # s = {1}
s.add(2) # s = {1, 2}

# Eliminar elementos 0(1)
s.remove(1) # s = {2}

# Búsqueda 0(1)
if 2 in s:
    print("2 está en el conjunto")
```

#### 2.5. Diccionarios

Los diccionarios almacenan pares clave-valor. Son ideales para búsquedas rápidas.

```
d = {}

# Añadir elementos 0(1)
d["a"] = 1  # d = {"a": 1}
d["b"] = 2  # d = {"a": 1, "b": 2}

# Acceder a un valor 0(1)
print(d["a"])  # Output: 1

# Eliminar un elemento 0(1)
del d["a"]  # d = {"b": 2}

# Búsqueda 0(1)
if "b" in d:
    print("b está en el diccionario")
```

## 2.6. Heap (Colas de prioridad)

Es una estructura que permite obtener el elemento mínimo o máximo eficientemente. En Python, se utiliza la librería .

Operaciones comunes:

```
Push: O(log n)
Pop: O(log n)
Top: O(1)
import heapq
# Crear un min-heapheap = []
```

```
# Realizar un push O(log n)
heapq.heappush(heap, 3) # heap = [3]
heapq.heappush(heap, 1) # heap = [1, 3]
heapq.heappush(heap, 2) # heap = [1, 3, 2]

# Obtener el elemento mínimo
print(heap[0]) # Output: 1

# Eliminar el elemento mínimo
top = heapq.heappop(heap) # top = 1, heap = [2, 3]
```

## 2.7. Cola doblemente enlazada (Deque)

Un deque permite operaciones eficientes en ambos extremos. Es útil para problemas de ventanas deslizantes o BFS.

Operaciones comunes:

```
from collections import deque

dq = deque()

# Añadir elementos 0(1)
dq.append(1)  # dq = [1]
dq.appendleft(2)  # dq = [2, 1]

# Eliminar elementos 0(1)
front = dq.popleft()  # front = 2, dq = [1]
back = dq.pop()  # back = 1, dq = []
```

#### 2.8. Counter

Esta clase de la librería collections es útil para contar frecuencias de elementos en una lista. Por lo demás se comporta como un diccionario.

Operaciones comunes:

```
from collections import Counter

arr = [1, 2, 2, 3, 3, 3]
# Conteo O(n)
counter = Counter(arr)

print(counter) # Output: Counter({3: 3, 2: 2, 1: 1})

# Acceder a la frecuencia de un elemento O(1)
print(counter[2]) # Output: 2
```

## 2.9. Segment Tree

Es una estructura empleada para optimizar operaciones sobre rangos (segmentos) de un array.

```
class Node(object):
    def __init__(self, start, end):
        self.start = start
        self.end = end
        self.total = 0
        self.left = None
        self.right = None
class SegmentTree(object):
   def init (self, arr):
        def createTree(arr, l, r):
           if l > r: # Base case
                return None
           if l == r: # Leaf
                n = Node(l, r)
                n.total = arr[l]
                return n
           mid = (l + r) // 2
            root = Node(l, r)
            # A tree is a recursive structure
            root.left = createTree(arr, l, mid)
            root.right = createTree(arr, mid + 1, r)
            # This is the part we change between
trees
            root.total = root.left.total +
root.right.total
            return root
        self.root = createTree(arr, 0, len(arr) - 1)
   def update(self, i, val):
        def updateVal(root, i, val):
            # Base case. The actual value will be
updated in a leaf.
            if root.start == root.end:
                root.total = val
                return val
            mid = (root.start + root.end) // 2
            # If the index is less than mid, that
leaf must be in the left segment
           if i <= mid:</pre>
                updateVal(root.left, i, val)
            # Otherwise, the right segment
```

```
else:
                updateVal(root.right, i, val)
            # Propagate upwards
            root.total = root.left.total +
root.right.total
            return root.total
        return updateVal(self.root, i, val)
    def sumRange(self, i, j):
        # Helper function to calculate range sum
        def rangeSum(root, i, j):
            # If the range exactly matches the root,
we already have the sum
            if root.start == i and root.end == j:
                return root.total
            mid = (root.start + root.end) // 2
            if j <= mid:</pre>
                return rangeSum(root.left, i, j)
            elif i \ge mid + 1:
                return rangeSum(root.right, i, j)
            else:
                return rangeSum(root.left, i, mid) +
rangeSum( root.right, mid + 1, j )
        return rangeSum(self.root, i, j)
```

# Algoritmos de Búsqueda y ordenamiento

## 3.1. Búsqueda binaria

Busca en una lista ordenada dividiéndola a la mitad en cada paso. La complejidad en tiempo es de O(log n).

```
# Modificar según lo que se necesite
def binary_search(arr, target):
    left, right = 0, len(arr) - 1
    while left <= right:
        mid = (left + right) // 2
        if arr[mid] == target:
            return mid
        elif arr[mid] < target:
            left = mid + 1
        else:
            right = mid - 1
    return -1</pre>
```

```
# Ejemplo de uso
arr = [1, 3, 5, 7, 9]
print(binary search(arr, 5)) # Output: 2
```

## 3.2. Algoritmo sorted de Python

El método sorted en Python es una función incorporada que ordena cualquier iterable (listas, tuplas, etc.) y devuelve una nueva lista ordenada. Internamente, utiliza una combinación de algoritmos eficientes, como Timsort (un híbrido de Merge Sort e Insertion Sort), que garantiza un rendimiento óptimo en la mayoría de los casos. La complejidad en tiempo en el peor de los casos es O(n log n).

```
# Lista de ejemplo
arr = [3, 1, 4, 1, 5, 9, 2, 6, 5]
# Uso básico de sorted
sorted arr = sorted(arr) # Orden ascendente
print("Orden ascendente:", sorted arr)
# Orden descendente
sorted arr desc = sorted(arr, reverse=True)
print("Orden descendente:", sorted arr desc)
# Ordenamiento personalizado con key
words = ["apple", "bat", "carrot", "dog"]
sorted words = sorted(words, key=len) # Ordenar por
longitud
print("Ordenado por longitud:", sorted words)
# Ordenamiento de tuplas por un elemento específico
people = [("Alice", 25), ("Bob", 20), ("Charlie",
sorted people = sorted(people, key=lambda x: x[1])
# Ordenar por edad
print("Ordenado por edad:", sorted people)
```

## 4. Grafos

Un grafo G=(V,E) es sencillamente, un conjunto de vértices V y aristas (E, que almacena la información de conectividad entre los vértices en V).

#### 4.1. Lectura de Grafos

Existen diferentes estructuras de datos para almacenar grafos, no obstante, la más empleada es la lista de Adya-

cencia, que abreviaremos como AL. En caso de ver la nomenclatura AM, nos estamos refiriendo a la matriz de adyacencia.

```
import sys
input = sys.stdin.readline
def leer grafo dirigido ponderado(V, E):
    """Lee un grafo dirigido y ponderado."""
   AL = [[] for _ in range(V)]
   for _ in range(E):
        u, v, w = map(int,
sys.stdin.readline().split())
        AL[u].append((v, w)) # Solo dirección u ->
v con peso w
    return AL
def leer grafo dirigido no ponderado(V, E):
    """Lee un grafo dirigido y no ponderado."""
   AL = [[] for _ in range(V)]
   for in range(E):
        u, v = map(int,
sys.stdin.readline().split())
        AL[u].append(v) # Solo dirección u -> v sin
peso
    return Al
def leer grafo no dirigido ponderado(V, E):
    """Lee un grafo no dirigido y ponderado."""
   AL = [[] for _ in range(V)]
   for in range(E):
        u, v, w = map(int,
sys.stdin.readline().split())
        AL[u].append((v, w)) # u -> v con peso w
        AL[v].append((u, w)) # v -> u con peso w
    return AL
def leer grafo no dirigido no ponderado(V, E):
    """Lee un grafo no dirigido y no ponderado."""
   AL = [[] for in range(V)]
   for in range(E):
        u, v = map(int,
sys.stdin.readline().split())
       AL[u].append(v) # u -> v sin peso
        AL[v].append(u) # v -> u sin peso
    return AL
```

## 4.2. Algoritmo de Dijkstra

Se utiliza para encontrar el camino más corto desde un nodo de inicio hasta todos los demás nodos en un grafo ponderado, con el objetivo de resolver problemas como rutas más eficientes en redes, mapas de carreteras o en la optimización de costos de conexión.

```
from heapq import heappush, heappop
def dijkstra(
    al: dict[int, set[tuple[int, int]]],
    s: int,
):
    Ejecuta Dijkstra desde el nodo `s` en un grafo
    con lista de adyacencias `al`.
    dist = [float("inf")] * len(al)
    dist[s] = 0
    pq = [(0, s)]
    while 0 < len(pq):</pre>
        d, u = heappop(pq)
        if d > dist[u]:
            continue
        for v, w in al[u]:
            if dist[u] + w < dist[v]:</pre>
                dist[v] = dist[u] + w
                heappush(pq, (dist[v], v))
```

## 4.3. Algoritmo de Floyd-Warshall

return dist

Es útil cuando necesitas calcular las distancias más cortas entre todos los pares de vértices en un grafo. En general no es buena idea utilizarlo cuando 450 < |V|.

```
import sys
input = sys.stdin.readline

def leer_grafo_floyd(n: int, e: int):
```

```
am = [
        [float("inf") for _ in range(n)]
        for _ in range(n)
    for u in range(n):
        am[u][u] = 0
    for _ in range(e):
        u, v, w = map(int, input().split())
        # Se guarda la menor distancia si hay
        # aristas repetidas
        am[u][v] = min(am[u][v], w)
    return am
def floyd warshall(am: list[list[int]], n: int):
    """Careful! This modifies am."""
    for k in range(n):
        for u in range(n):
            for v in range(n):
                am[u][v] = min(
                    am[u][v],
                    am[u][k] + am[k][v]
    return am
4.4. Flujo máximo
from collections import deque
def bfs(capacity, source, sink, parent):
    queue = deque([source])
    visited = set([source])
    while queue:
        u = queue.popleft()
        for v in range(len(capacity)):
            if v not in visited and capacity[u][v] >
0:
                queue.append(v)
                visited.add(v)
                parent[v] = u
                if v == sink:
                    return True
    return False
def edmonds karp(capacity, source, sink):
    \max flow = 0
    n = len(capacity)
```

```
parent = [-1] * n
   while _bfs(capacity, source, sink, parent):
        path flow = float('inf')
        v = sink
       while v != source:
            u = parent[v]
            path flow = min(path flow, capacity[u]
[v])
            v = u
        v = sink
        while v != source:
            u = parent[v]
            capacity[u][v] -= path flow
            capacity[v][u] += path flow
            v = u
        max flow += path flow
    return max flow
```

## 5. Matemáticas

## 5.1. Máximo común divisor (GCD)

Python trae una función para calcular el máximo común divisor de forma eficiente.

```
import math
math.gcd(a, b, c)
```

## 5.2. Mínimo común múltiplo (LCM)

Python trae una función para calcular el mínimo común múltiplo de forma eficiente.

```
import math
math.lcm(a, b, c)
```

#### 5.3. Criba de Erastótenes

Algoritmo para generar números primos

```
def eratosthene(limit):
    primes = [2, 3, 5]
    sieve = [True] * (limit + 1)
    sieve[0] = sieve[1] = False
```

```
for i in range(2, int(limit**0.5) + 1):
    if sieve[i]:
        for j in range(i * i, limit + 1, i):
            sieve[j] = False

return [i for i in range(2, limit + 1) if
sieve[i]]
```

## 5.4. Exponenciación rápida

Calcula  $a^b \mod q$  de manera eficiente  $O(\log b)$ . En Python ya está implementado.

```
pow(a, b, q)
```

#### 5.5. Coeficientes binomiales

El coeficiente binomial  $\binom{n}{k}$  representa el número de formas de elegir un subconjunto de k elementos de un conjunto de n elementos. Por ejemplo  $\binom{4}{2}=6$  porque el conjunto  $\{1,2,3,4\}$  tiene 6 subconjuntos de 2 elementos  $\{1,2\},\{1,3\},\{1,4\},\{2,3\},\{2,4\},\{3,4\}$ . Para calcular estos coeficientes se utiliza la fórmula  $\binom{n}{k}=\frac{n!}{k!(n-k)!}$ . En Python ya está implementado.

```
import math
math.comb(n, k)
```

# 6. Strings

#### 6.1. Trie

```
node = node.children[char]
   node.is end of word = True
def search(self, word):
   node = self.root
    for char in word:
        if char not in node.children:
            return False
        node = node.children[char]
    return node.is end of word
def starts with(self, prefix):
   node = self.root
    for char in prefix:
        if char not in node.children:
            return False
        node = node.children[char]
    return True
```

## 7. Geometría

import math

#### 7.1. Clase Punto

```
class Pt:
    def init (self, x=0, y=0):
       self.x = x
       self.y = y
   # Sobrecarga de operadores
    def add (self, other):
        return Pt(self.x + other.x, self.y +
other.y)
    def mul (self, k):
        return Pt(k * self.x, k * self.y)
   def neg (self):
        return Pt(-self.x, -self.y)
    def sub (self, other):
        return self + (-other)
    def truediv (self, d):
       if d == 0:
           raise ValueError("operator/ Recuerdos de
```

```
vietADAMan (p/0)")
       return self * (1 / d)
   def iadd (self, other):
       self.x += other.x
       self.y += other.y
       return self
   def isub (self, other):
       self.x -= other.x
       self.y -= other.y
       return self
   def imul (self, k):
       self.x *= k
       self.y *= k
       return self
   def itruediv (self, k):
       self.x /= k
       self.y /= k
       return self
   def eq (self, other):
       return self.x == other.x and self.y ==
other.v
   def ne (self, other):
       return not (self == other)
   return (self.x == other.x and self.y >
other.y) or (self.x > other.x)
   def lt (self, other):
       return other > self
   def rot(self):
       return Pt(-self.y, self.x) # Rotar 90
grados en sentido antihorario
   def repr (self):
       return f"{self.x} {self.y}"
# Funciones adicionales
def dot(p, q):
   return p.x * q.x + p.y * q.y
```

```
def norma(p):
    return math.sqrt(dot(p, p))
def angle(p, q):
   return math.acos(dot(p, q) / (norma(p) *
norma(a)))
def cross(p, q):
    return p.x * q.y - p.y * q.x
def collinear(a, b):
    """Ver si dos puntos son colineales"""
    return cross(a, b) == 0
def orient(a, b, c):
    return cross(b - a, c - a)
def orientS(a, b, c):
    # Signo de la orientación
    return (orient(a, b, c) > 0) - (orient(a, b, c)
< 0)
def cw(a, b, c, in colli=False):
   # Sentido horario
    o = orientS(a, b, c)
    return o < 0 or (in colli and o == 0)
def ccw(a, b, c, in colli=False):
   # Sentido antihorario
    o = orientS(a, b, c)
    return o > 0 or (in colli and o == 0)
def collinear three(a, b, c):
   # Ver si tres puntos están alineados
    return orient(a, b, c) == 0
7.2 Clase Línea
import math
class Line:
    def init (self, *args):
       if len(args) == 1: # Constructor con un
solo argumento (vector)
           self.p = Pt(0, 0) # Punto de referencia
(origen)
                               # Vector director
           self.v = args[0]
```

```
elif len(args) == 2: # Constructor con dos
argumentos (punto y vector)
           self.p = args[0] # Punto de referencia
           self.v = args[1] # Vector director
       elif len(args) == 3: # Constructor con tres
argumentos (ax + by + c = 0)
           a. b. c = args
           if b == 0: # Si b es 0, la línea es
vertical
               self.p = Pt(-c / a, 0)
           else: # Si no, la línea pasa por (0, -
c/b)
               self.p = Pt(0, -c / b)
           self.v = Pt(b, -a) # Vector director
    def in line(self, q):
        return collinear(self.p - q, self.v) # Ver
si q está en la línea
    def eq (self, other):
        return self.in line(other.p) and
collinear(self.v, other.v) # Ver si dos líneas son
    def ne (self, other):
       return not (self == other) # Ver si dos
líneas son diferentes
    def perp(self, b):
        return Line(b, self.v.rot()) # Linea
perpendicular que pasa por b
    def repr (self):
        return f"Line(p={self.p}, v={self.v})"
# Funciones adicionales
def intersection(l1, l2):
    if l1 == l2:
        raise ValueError("intersection() son la
misma línea") # Líneas iguales
    d = cross(l1.v, l2.v) # Determinante
    c1 = cross(l1.v, l1.p)
    c2 = cross(l2.v, l2.p)
    if d == 0: # Lineas paralelas
        return []
    return [(l2.v * c1 - l1.v * c2) / d] # Punto de
intersección
```

lef proj(p, r):	result = 0	
<pre>return intersection(r, r.perp(p))[0] #</pre>	<pre>n = len(self.pts)</pre>	<pre>def convex_hull(self, in_colli=False):</pre>
Proyección de p sobre r	<pre>for i in range(n):</pre>	if not self.pts:
	result += cross(self.pts[i], self.pts[(i	return
<pre>lef dist(p, q):</pre>	+ 1) % n])	<pre>p0 = min(self.pts)</pre>
return norma(p - q) # Distancia entre dos	return abs(result) / 2	
puntos	, , , ,	# Función de comparación para ordenar los
	<pre>def inPol(self, point):</pre>	puntos
<pre>lef dist_line_point(p, r):</pre>	if not self.pts:	<pre>def compare(a, b):</pre>
return dist(p, proj(p, r)) # Distancia de un	return False	o = orientS(p0, a, b)
punto a una línea	sum_angle = 0	if o < 0:
	<pre>n = len(self.pts)</pre>	return -1
<pre>lef dist_line_line(r, s):</pre>	<pre>for i in range(n):</pre>	elif $o > 0$ :
<pre>if collinear(r.v, s.v): # Lineas paralelas</pre>	<pre>if point == self.pts[i] or point ==</pre>	return 1
return dist(r.p, s.p)	self.pts[(i + 1) % n]:	else:
return 0 # Líneas que se intersectan	return True	return -1 if dist(p0, a) < dist(p0,
Tetarii o # Efficas que se fintersectair	<pre>sum_angle += angle(self.pts[i] - point,</pre>	b) else 1
7.3. Clase Polígono	self.pts[(i + 1) % n] - point) * (	b) ctsc 1
<u> </u>	2 * ccw(point, self.pts[i],	# Ordenar los puntos usando la función de
class Poly:	self.pts[(i + 1) % n], False) - 1	comparación
<pre>definit(self, pts=None):</pre>	)	·
if pts is None:	•	<pre>self.pts.sort(key=cmp_to_key(compare))</pre>
<pre>self.pts = []</pre>	<pre>return eq(abs(sum_angle), 2 * math.pi)</pre>	if in colli.
else:	def inCompany (self maint staint Town)	if in_colli:
<pre>self.pts = pts</pre>	<pre>def inConvex(self, point, strict=True):</pre>	i = len(self.pts) - 1
	a = 1	while i > 0 and collinear(p0,
<pre>def perim(self):</pre>	b = len(self.pts) - 1	<pre>self.pts[i], self.pts[-1]):</pre>
result = 0	<pre>if orientS(self.pts[0], self.pts[a],</pre>	i -= 1
<pre>n = len(self.pts)</pre>	<pre>self.pts[b]) &gt; 0:</pre>	<pre>self.pts = self.pts[:i + 1] + self.pts[.</pre>
<pre>for i in range(n):</pre>	a, b = b, a	+ 1:][::-1]
result += dist(self.pts[i], self.pts[(i	if (	
- 1) % n])	<pre>orientS(self.pts[0], self.pts[a], point)</pre>	st = []
return result	> 0	for p in self.pts:
	<pre>or orientS(self.pts[0], self.pts[b],</pre>	while len(st) $> 1$ and not cw(st[-2],
<pre>def isConvex(self):</pre>	point) < 0	st[- <mark>1</mark> ], p, in_colli):
hasPos = False	<pre>or (strict and (orientS(self.pts[0],</pre>	st.pop()
hasNeg = False	<pre>self.pts[a], point) == 0 or orientS(self.pts[0],</pre>	<pre>st.append(p)</pre>
<pre>n = len(self.pts)</pre>	<pre>self.pts[b], point) == 0))</pre>	
<pre>for i in range(n):</pre>	):	<pre>if not in_colli and len(st) == 2 and st[0]</pre>
<pre>o = orientS(self.pts[i], self.pts[(i +</pre>	return False	== st[1]:
l) % n], self.pts[(i + 2) % n])	while $abs(a - b) > 1$ :	st.pop()
if $0 > 0$ :	c = (a + b) // 2	
hasPos = True	<pre>if orientS(self.pts[0], self.pts[c],</pre>	<pre>self.pts = st</pre>
if $0 < 0$ :	point) > 0:	
hasNeg = True	b = c	# Teorema de Pick
return not (hasPos and hasNeg)	else:	<pre>def pick(I, B):</pre>
	a = c	return I - 1 + B * 0.5
<pre>def area(self):</pre>	<pre>return orientS(self.pts[a], self.pts[b],</pre>	
	point) < 0 or (not strict)	