

Clase 13

Manuel Garcia.

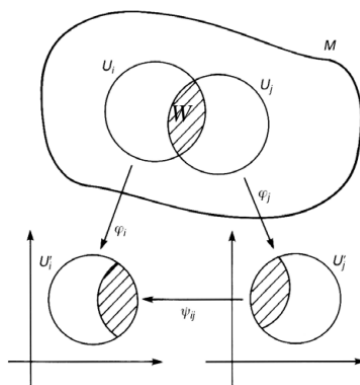
September 28, 2023

1 Variedades Diferenciables

Vamos a tener x elementos que vamos a describir en coordenadas. Por ejemplo x^α o y^α . Lo que queremos es que la transformación entre estas dos coordenadas sean funciones continuas y suaves.

M de n dimensiones es una variedad diferenciable si:

- M es un espacio topológico
- $U_i \rightarrow \mathbb{R}^n$ abiertos. \rightarrow le asociamos unas parejas (U_i, ϕ_i) , donde $\phi_i : U_i \rightarrow \mathbb{R}^n$, esta transformación debe ser un homeomorfismo.
- $\{U_i\}$ son una cubierta: $\bigcup_{i \in I} U_i = M$.
- Tomemos dos parejas U_i, U_j que tengan intersección $U_i \cap U_j \neq \emptyset$. En la variedad M va a existir esta intersección la cual está contenida en ambos conjuntos. La función que lleve esta intersección de U_i a U_j debe ser diferenciable y suave. Básicamente la condición 2 nos dice que podemos ir de la variedad diferenciable a ϕ_i y ϕ_j , mientras que esta condición nos dice que podemos ir de ϕ_i a ϕ_j .



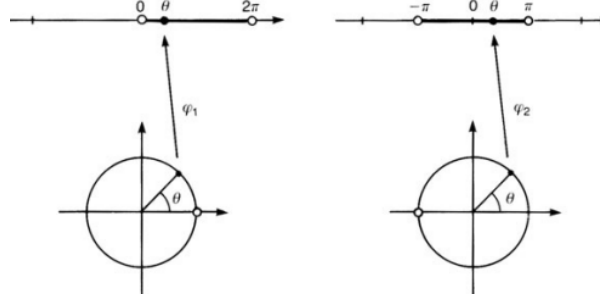
Charts (cartas) (U_i, ϕ_i)

Atlas $\{(U_i, \phi_i)\}$

Si la unión de dos atlas $\{U_i, \phi_i\}$ y $\{V_i, \psi_i\}$

1.1 Ejemplos

1.1.1 Circulo S^1



$$\begin{aligned} \phi_1^{-1} : (0, 2\pi) &\rightarrow S^1 & \phi_1^{-1} : \theta &\rightarrow (\cos \theta, \sin \theta) & S^1 - (1, 0) \\ \phi_2^{-1} : (-\pi, \pi) &\rightarrow S^1 & \phi_2^{-1} : \theta &\rightarrow (\cos \theta, \sin \theta) & S^1 - (-1, 0) \\ \psi_{12} &= \phi_1 \circ \phi_2^{-1} & \psi_{21} &= \phi_2 \circ \phi_1^{-1} \\ &(\text{Revisar notacion en diapositivas}) \end{aligned}$$

Si tomamos un circulo centrado en el origen nos damos cuenta que cada linea corta al circulo en dos puntos.

Tenemos \mathbb{R}^{n+1} : Rectas que pasan por el origen. Podemos decir que \vec{y} es proporcional a \vec{x} entonces $\vec{y} = a\vec{x}$, $a \neq 0$. Esto lo podemos representar como que este espacio excepto por el 0 es proporcional a la proyeccion de \mathbb{R}^n .

$$\{\mathbb{R}^{n+1} - \{\vec{0}\}\} / \sim = P\mathbb{R}^n$$

Si $x^i \neq 0$:

$$\begin{aligned} \xi_{(i)}^k &= \left(\frac{x^0}{x^i}, \frac{x^1}{x^i}, \dots, \frac{x^{i-1}}{x^i}, \frac{x^i}{x^i} = 1, \frac{x^{i+1}}{x^i}, \dots, \frac{x^n}{x^i} \right) \\ \xi_{(i)}^k &= \left(\frac{x^0}{x^i}, \frac{x^1}{x^i}, \dots, \frac{x^{i-1}}{x^i}, \frac{x^{i+1}}{x^i}, \dots, \frac{x^n}{x^i} \right) \\ u_i, \phi_i & \quad \phi_i : u_i \rightarrow \mathbb{R}^n \quad u_i : (\vec{x})/x^i \neq 0 \\ & \quad (x^0, \dots, x^n) \rightarrow \xi_{(i)}^k \\ u_j, \phi_j & \quad \phi_j : (x^0, \dots, x^n) \rightarrow \xi_{(j)}^k \quad u_j : (\vec{x})/x^j \neq 0 \\ \psi_{ij} &= \phi_i \circ \phi_j^{-1} : \quad \phi_j^{-1}[\xi_{(j)}^k] = x^j \xi_{(j)}^k = x^j \frac{x^k}{x^j} = x^k \\ \psi_{ij} &= \phi_i[\phi_j^{-1}(\xi_{(j)}^k)] = \phi_i(x^k) = \xi_{(i)}^k = \frac{x^k}{x^i} \quad \text{con } x^i \neq 0 \end{aligned}$$

La funcion $\phi_i(x^k)$ es bien comportada ya que $x^i \neq 0$.

Ver video sobre este tema en el classroom donde se da una descripcion mas geometrica de este problema.

2 Mapas entre variedades

Vamos a tomar un mapa que va desde la variedad M hasta la variedad N . $M \rightarrow N$. La variedad de M será \mathbb{R}^m y la de N será \mathbb{R}^n . Vamos a tomar un punto P de la variedad M y lo vamos a llevar hasta N utilizando $f(P)$. Para esto necesitamos una conexcion entre ambas variedades. Osea para establecer un camino de $\phi(p)$ hacia $\psi(f(p))$ debemos definir un $f(p)$ el cual va de M hacia N .

Representación coordenada:

$$y = \psi \circ f \circ \phi^{-1}[x] : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\phi(p) = \{x^\mu\}, \quad \psi(f(p)) = \{y^\alpha\}$$

2.1 Curva c en M

Vamos a hacer un mapa entre dos variedades pero una de las variedades va a ser un intervalo.

Vamos a tomar el intervalo (a, b) y vamos a tomar un punto c el cual vamos a llevar hacia la variedad M por medio de la función c . Muchas veces este mapeo no está sobre toda la variedad M si no sobre una parte de esta, a esta parte la llamaremos U . Para ir del intervalo hacia la variedad vamos a llamar la función $c(t) : \mathbb{R} \rightarrow M$: Representación en coordenadas de la curva.

$$c(t) = \phi \circ c : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$$

2.2 Función f en M

$$f : M \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f \circ \phi^{-1} : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow \text{Representación en coordenadas de } f.$$

$$f(x) = f(\phi^{-1}(x))$$

2.3 Vector tangente

Ahora vamos a juntar los dos casos anteriores y definir un vector.

Vector Para definirlo vamos a tomar la curva ya que esta tiene orientación.

Vamos a definir:

$$\left. \frac{df[c(t)]}{dt} \right|_{t=0} \rightarrow \text{Derivada de } f \text{ a lo largo de } c.$$

Notemos que f debe ser derivable.

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x^i} \frac{dx^i}{dt} \right|_{t=0} = \left. \frac{dx^i}{dt} \right|_{t=0} \frac{\partial f}{\partial x^i} = X^i \frac{\partial f}{\partial x^i}$$

$$\left. \frac{df}{dt} \right|_{t=0} = X^i \frac{\partial}{\partial x^i} f \equiv X[f] \rightarrow X^i : \text{Vector tangente}$$

$$X^i = \left. \frac{dx^i}{dt}(c(t)) \right|_{t=0}$$

$$X \equiv \begin{matrix} \text{Componentes} \\ X^i \end{matrix} \begin{matrix} \frac{\partial}{\partial x^i} \\ \text{Bases} \end{matrix}$$

Podemos ver X^i como las componentes y $\frac{\partial}{\partial x^i}$ como las bases.

$$\frac{\partial}{\partial x^i} \equiv e_i \rightarrow \text{Bases coordenadas.}$$

Si dos curvas pasan por el punto p y tienen la misma tangente se les llama equivalentes.