

Clase 3

Manuel Garcia.

August 22, 2023

1 Observables

$$P_i = |\langle o_i | \psi \rangle|^2 \quad (1)$$

$$\langle O \rangle_{\text{datos exp.}} = \langle \psi | O | \psi \rangle = \sum_{i=1}^N o_i |\langle o_i | \psi \rangle|^2 = \sum_{i=1}^N o_i P_i \quad (2)$$

Medicion

$$\langle O \rangle = \langle \psi | O | \psi \rangle = \sum_{i=1}^N o_i P_i \quad (3)$$

El sakurai lo nombra "expectation value".

$$(\langle \psi | O | \psi \rangle)^* = \langle \psi | O^\dagger | \psi \rangle = \langle \psi | O | \psi \rangle \quad (4)$$

O es herminica

Analisis datos

La dispersion de los datos D^2 donde o_i representa el resultado de las mediciones singulares. Esto nos idce cuan alejados están los datos del valor esperado. Y tenemos que $\sum_{i=1}^N N_i = N_{\text{Total}}$

$$D^2 = \sum_{i=1}^N P_i (o_i - \langle O \rangle)^2 \quad (5)$$

$$P_i \longleftrightarrow \frac{N_i}{N_{\text{Total}}} \quad (6)$$

$$D^2 = \sum_{i=1}^N P_i (o_i - \langle O \rangle)^2 = \sum P_i (o_i^2 + (\langle o \rangle)^2 - 2o_i \langle o \rangle) \quad (7)$$

$$= \sum P_i o_i^2 + (\langle O \rangle)^2 - 2 \langle O \rangle \langle O \rangle = \left(\sum P_i o_i^2 \right) - (\langle O \rangle)^2 \quad (8)$$

Dispersion

$$D_{op}^2 = (O - \langle O \rangle)^2 = O^2 + (\langle O \rangle)^2 - 2O \langle O \rangle \quad (9)$$

$\langle O \rangle$ es O promedio.

$$\langle D^2 \rangle = \langle \psi | D_{op}^2 | \psi \rangle = \langle \psi | O^2 | \psi \rangle + (\langle \psi | O | \psi \rangle)^2 - 2(\langle \psi | O | \psi \rangle)^2 \quad (10)$$

$$= \langle \psi | O^2 | \psi \rangle - (\langle \psi | O | \psi \rangle)^2 \quad (11)$$

Este calculo requiere que $\langle \psi | \psi \rangle = 1$, osea que esté normalizado.

Aplicando la identidad en eq. 10:

$$\langle \psi | O^2 | \psi \rangle = \langle \psi | O^2 \mathbb{I} | \psi \rangle = \langle \psi | O^2 \mathbb{I} | \psi \rangle = \sum_{i=1}^N \langle \psi | O^2 | o_i \rangle \langle o_i | \psi \rangle = \sum o_i^2 P_i \quad (12)$$

En resumen tenemos que:

$$\langle \psi | D_{op}^2 | \psi \rangle = \left(\sum_{i=1}^N o_i^2 p_i \right) - (\langle \psi | O | \psi \rangle)^2 \quad (13)$$

De esta forma calculamos el valor esperado.

Tener una dispersion pequeña o 0 significa que tenemos una compresion complejida con una precision muy alta. (no entendí xd)

$$\sqrt{D^2} \approx \frac{1}{\text{precision}} \quad (14)$$

Teniendo $|\psi\rangle = |o_3\rangle$ y pedimos la cantidad O en este estado obtenemos o_3 , osea $O|o_3\rangle = o_3|o_3\rangle$. En este caso tenemos $\langle D^2 \rangle = 0$ obtenemos dispersion cero porque siempre encontramos el mismo estado. $\langle \psi | O | \psi \rangle = o_3$. Haciendo el calculo de la dispersion y teniendo en cuenta que $\langle \psi | D_{op}^2 | \psi \rangle = 0$:

$$D_{op}^2 |\psi\rangle = (O - o_3)(O - o_3) |\psi\rangle = 0 \quad (15)$$

En este caso tenemos la precision maxima, no tenemos ninguna incertidumbre porque cuando mido obtenemos que nuestro estado es o_3 . La dispersion es 0. Recordemos que $O|\psi\rangle = o_3|\psi\rangle$.

$\langle a_j | a_i \rangle = \Delta_{i,j}$ es normal y completa

$$A |a_i\rangle = a_i |a_i\rangle \quad (16)$$

$$\langle a_i | A | a_i \rangle = \delta a_i \quad \text{Diagonal} \quad (17)$$

Introducimos el operados $B = c_0 + c_2 A^2 + c_3 A^3 + \dots$

$$B |a_i\rangle = (c_0 + c_1 a_i^2 + c_3 a_i^3) |a_i\rangle = b_i |a_i\rangle \quad (18)$$

$$\langle a_j | B | a_i \rangle = \Delta_{i,j} b_i \quad (19)$$

2 Conmutador

Hermitico $[A, B] = AB - BA = 0$

$$\langle a_j | AB - BA | a_i \rangle = (a_j - a_i) \langle a_j | B | a_i \rangle = 0 \quad (a_j - a_i) \neq 0 \quad (20)$$

Si $a_j \neq a_i \rightarrow \langle a_j | B | a_i \rangle = 0$, entonces para $j \neq i$ tenemos que $\langle a_j | B | a_i \rangle = b_i \Delta_{i,j}$. Si una matriz de diagonal significa que los estados son autoestados por lo cual se prefiere escribir $|a_i\rangle \rightarrow |a_i, b_i\rangle$ para recordar que tambien son autoestados.

Estado y autoestado

Con qué precisión puedo medir $|a_i\rangle$? con precisión infinita ya que son autoestados.
Con qué precisión puedo medir b_i ? también con precisión infinita.
 $|a_i, b_i\rangle$ se les llama autoestados comunes.
Esto solo ocurre si A y B conmutan.

En resumen: Podemos escribir $|a_i, b_i\rangle$ si A, B conmutan.

Operador antihermitico

si tenemos E y F hermiticos pero $[E, F] = G \neq 0$ (no conmuta) al sacar el hermitico conjugado $(EF - FE)^\dagger = FE - EF = -G$. En este caso se le llama operador antihermitico ya que $G^\dagger = -G$.

Anticonmutador

$$H = \{E, F\} = EF + FE \quad \text{Notar el cambio de signo} \quad (21)$$

Si $H^\dagger = H$ es hermitico entonces $\langle\psi| H |\psi\rangle$ es real.

Titulo

$$EF = 1/2[E, F] + 1/2\{E, F\} \quad (22)$$