شرو	، پنجشنبه، 16 اردیبهشت 1400، 1:30 عصر
وضعينا	، پایانیان با
ايار	، پنجشنبه، 16 اردیبهشت 1400، 3:00 عصر
زمان صرف شد	، 1 ساعت 29 دقیقه
ئمر	(78٪) 20.50 از 16.00
ؤال 1 درست	race conditionها هنگامی اتفاق میافتند که دادههای اتمیک مشترک(shared) میتوانند وسط برنامه با وقفه خوانده شوند یا نوشته شوند.
ىرە 0.00 از 0.50	یک گزینه را انتخاب کنید:
﴾ علامت زدن	© صحیح ×
ؤال	○ غلط
ؤال 2 درست	برای کارکردن با وقفه های ورودی تنها نیاز است که با نوشتن در رجیستر متناظر، پایه مورد نظر را ورودی تعریف و NVIC را پیکربندی کنیم.
ىرە 0.00 از 0.50	یک گزینه را انتخاب کنید:
﴾ علامت زدن	⊚ صحيح 🗶
05)	

سؤال 3 شمارههای اولویت اینتراپت از ۰ تا ۲۵۶ میتواند باشد. درست یک گزینه را انتخاب کنید: نمره 0.50 از 0.50 🕝 صحیح 🖓 علامت زدن سؤال 🥏 غلط 🗸 سؤال 4 در استاندارد رابط UART، ارتباط طرفین با تغییر سیگنال Tx از صفر به یک به مدت دو کلاک پایان می یابد. درست یک گزینه را انتخاب کنید: نمره 0.50 **از** 0.50 ⊚ صحیح 🗸 ۳ علامت زدن سؤال نفلط 🔾 سؤال **5** آدرس بازگشت از روتین وقفه کجا ذخیره میشود؟ درست نمره 1.00 از 1.00 🖓 علامت زدن سؤال a 🔘 میپ سیستم ا رجیستر پردازشگر c ه پشته ی پردازشگر ○ b. حافظه

سؤال **6** نادرست نمره 0.00 از 1.00 ۳ علامت زدن سؤال

7 سؤال

نادرست

سؤال

نمره 0.00 از 1.00

🖓 علامت زدن

میکروکنترلی در اختیار داریم که فرکانس کلاک آن برابر 307.2 KHz است. با فرض اینکه مقدار CD همواره برابر ۲ است، ارتباط این میکروکنترلر از طریق UART با کدام گزینه ممکن است؟

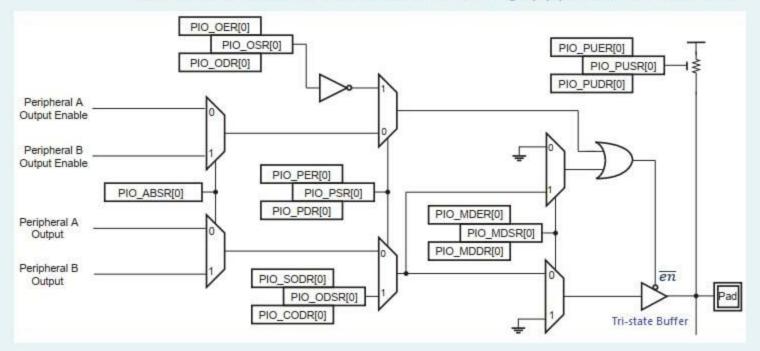
- 🛎 میکروکنترلری با Baude rate برابر 7 Kb/s برابر 🍥
 - میکروکنترلری با Baude rate برابر 13 Kb/s
 - 10 Kb/s برابر Baude rate میکروکنترلری با
 - 15 Kb/s برابر Baude rate میکروکنترلری با O Aude rate

در استاندارد رابط SPI، ارتباط Slave و Master چگونه شروع میشود؟

- نغییر سیگنال MOSI از صفر به یک 🔘
- 🔾 تغییر سیگنال MOSI از یک به صفر
 - 🔘 صفر بودن مقدار CS) SS
 - ® یک بودن مقدار (SS) (SS)

.

در شکل زیر که منطق کنترلی پایه شماره 0 یک PIO_OSR[0] را نشان می دهد اگر مقاومت Pull-UP فعال باشد و PIO_OSR[0]=0, PIO_PSR[0]=1, و PIO_ODSR[0] باشد و التار خروجی پین چه قدر است؟ PIO_ODSR[0] باشد آنگاه به ازای هر یک از مقدار های 0 و 1 برای PIO_ODSR[0] سطح منطقی ولتاژ خروجی پین چه قدر است؟ (گزینه ها به ترتیب از راست به چپ پاسخ را به ازای PIO_ODSR[0]=0, PIO_ODSR[0] نشان می دهند)



00

01 🔾

10 🔾

11 @

سؤال **8** درست

نمره 1.00 از 1.00

علامت زدن سؤال

سؤال 9 نمره 2.25 از 2.25 ۳ علامت زدن

كامل

سؤال

وظیفه Instruction Set Architecture چیست و در بردارنده چه اطلاعاتی است؟

معماری مجموعه دستورات CPU را مشخص می کند.

یعنی ISA مشخص می کند برای هر دستور یا operationی باید ورودی به چه شکل باشد، چه نوع متغیر هایی را می پذیرد، روش های آدرس دهی را مشخص می کند، تعداد و نوع رجیستر ها و کار با مموری و از این موارد را داراست.

۳ علامت زدن سؤال

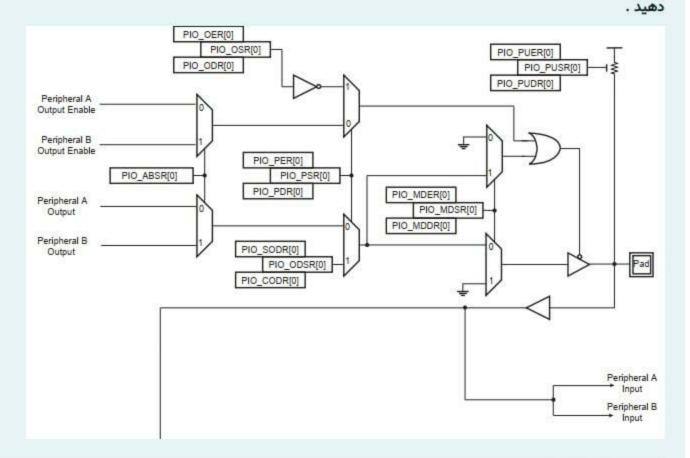
هنگام رخ دادن وقفه، پردازنده چگونه مطلع می شود که به کجا باید پرش (Branch) انجام دهد؟

وقتی که طبق اولویت چیده شده در Vector Table در NVIC یک interrupt می خواهد فعال شود، cpu محتوای آن ردیف از آرایه را می خواند و با

context switch کردن PC را به آنجا می برد. اسم این رجیستر که در NVIC قرار دارد، SCB->VTOR است که محتوای هر ردیف، آدرس شروع interrupt handler آن است

سؤال **11** كامل نمره 2.25 از 2.25

نمره 2،25 از 25 ۳ علامت زدن سؤال



با توجه به تصویر مدار کنترلی PIO، زمانی که PIO_MDSR ، یک باشد خروجی بافر سه حالته کدام یک از سه حالت ۱، • ،Hi-Z، نمی تواند باشد؟ توضیح

خروجی اش نمیتواند 1 باشد

چون وقتی MDSR=1 است از mux پایینی مقدار 0 به ورودی بافر می رود.

حال چه سیگنال کنترل آن 0 باشد و چه 1 باشد، مقدار خروجی بافر نمی تواند 1 باشد (فقط Hi-z و 0 می تواند باشد) برای فرستادن 1 به خروجی، باید از PIO_PUSR یا همان رجیستر pull up کمک گرفت

نمره 2.25 از 2.25 ۳ علامت زدن

شروع یک ارتباط در ۱2C از کجا مشخص می شود؟ start و stop چگونه از بیت داده تمایز داده میشود ؟

در زمانی که SCL (کلاک) مقدار high دارد، وقتی تغییر high (transition) به low در SDA (دیتا) داریم، مشخص کننده start است و در زمانی که SCL مقدار high دارد، وقتی تغییر یا ترنزیشن از low به high در SDA داریم، مشخص کننده stop است همه transition های دیگر (یعنی غیر start و stop) وقتی که SCL مقدار low دارد اتفاق می افتد.

سؤال **13** كامل

نمره 1.00 از 2.25

🤻 حذف علامت

توپولوژی مقابل را برای ارتباط UART دو میکروکنترلر در نظر بگیرید:

ارسال اطلاعات به اندازه 125 میکروثانیه به طول بینجامد و رابط UART در حالت RESET نباشد، ابتدا رشته اطلاعات جابهجا شده بین دو میکروکنترلر را مشخص کنید. سپس مقدار Baud rate مربوطه را محاسبه کنید.



رشته اطلاعات جابجا شده: (وسط هر کلاک در نظر گرفته شده)

10010001011

که بیت آخر یا همان 1 برای parity است

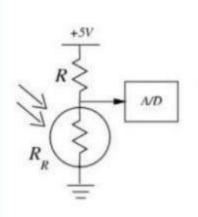
مقدار baud rate:

13 بیت جابجا شده (با start و stop) که 125 میکروثانیه طول کشیده، پس

baud rate = MCK / (16 * CD)

MCK / CD = 125/13

baud rate = 125 / (13 * 16) = 0.6



۲- یک سلول خورشیدی به مدار GND-5۷ وصل میکنیم. الف) در نور کامل مهتاب، مقاومت سلول خورشیدی 3KΩ است. اگر ولتاژ سنج 3V را نشان دهد. مقاومت R چقدر است؟

ب) در یک روز ابری مقاومت سلول خورشیدی 500Ω نشان میدهد.
ولتاژ سنج چه عددی را نشان میدهد؟

توضیحات در عکس

الف)

2000 اهم

(v

1V

نمره 1.00 از 1.00
۲۶ علامت زدن
سؤال

سؤال 15

I2C O SPI O UART ®

کدام یک از پروتکل های زیر خط ارتباطی مشترک clock ندارد؟

همگی این خط را به صورت مشترک دارند.