

آزمایشگاه سیستم عامل

تاریخ تحویل: 23 آبان

پروژه دوم: فراخوانی سیستم

مقدمه

(1)

فایل های تشکیل دهنده ULIB عبارتند از:

- Usys.S
- Printf.c
- Ulib.c
- Umalloc.c

از بین فایل های ذکر شده تنها `usys.S` می باشد که در فراخوانی سیستمی به کار می رود.

سه مورد وجود دارد که در این موارد باید کنترل از سطح کاربر به هسته برود:

1. **فراخوانی سیستمی (system call):** وقتی که برنامه ی سطح کاربر از سیستم عامل درخواست سرویس می کند.
2. **استثنا (exception) و وقفه (interrupt):** وقتی یک برنامه عمل غیرمجازی را انجام می دهد. مانند تقسیم بر صفر. همچنین وقتی که یک دستگاه (device) سیگنالی تولید می کند تا نشان دهد نیاز به توجه سیستم عامل دارد. برای مثال یک clock chip ممکن است هر 100 میلی ثانیه یک وقفه تولید کند تا به هسته قابلیت زمانبندی (time sharing) را بدهد.
3. **شبه فایل ها (pseudo-files):** شبه فایل ها توسط کامند لاین یا اسکریپت مورد استفاده قرار می گیرند. مثل /proc و /sys و /dev شبه فایل ها برای پارامتر های تنظیمی و سایر api ها مناسب هستند.

(3)

خیر. به علت حفظ امنیت سیستم، سیستم عامل xv6 اجازه نمی دهد که پردازنده ها بقیه ی تله ها مانند device interrupt را با int فعال کنند و اگر تلاش به چنین کاری کنند با یک استثنای عمومی محافظتی مواجه می شوند که به vector 13 می رود. اگر DPL_USER به تله ها دسترسی داشت، این یعنی کاربر به تله ها دسترسی دارد که این امنیت سیستم را به خطر می اندازد.

(4)

می دانیم SS پوینتر به بخش استک و esp سر استک را نگه می دارند. هنگامی که تغییر دسترسی نیاز باشد (از سطح کاربر به سطح کرنل) این دو ثبات به استک اضافه می شوند تا دوباره هنگامی که بخواهیم به سطح قبلی بازگردیم، لازم است این مقادیر این دو ثبات را داشته باشیم، حال هنگامی که تغییر دسترسی رخ نمی دهد، نیازی به اضافه کردن این دو ثبات نیست.

(5)

1. **argint**: برای دریافت ورودی int می باشد که دو آرگومان دارد:
اولی شماره پارامتر تابع و دومی آدرس متغیر int
2. **argstr**: برای دریافت ورودی string می باشد که دو آرگومان دارد:
اولی شماره پارامتر تابع و دومی آدرس متغیر char.
3. **argptr**: برای دریافت ورودی pointer می باشد که سه آرگومان دارد:
اولی شماره پارامتر تابع ، دومی آدرس اشاره گر متغیر پونتر و سومی اندازه مقداری که قرار است پوینتر بخواند را ورودی میگیرد.
4. **argfd**: سه آرگومان می گیرد:
اولی شماره پارامتر تابع، دومی file descriptor و سومی struct file. که دو آرگومان آخر را خودش مقدار دهی می کند.
5. **Fetchint**: این تابع بررسی می کند که آدرس داده شده در محدوده معین باشد.

چرا در argptr() بازه آدرسها بررسی میگردد؟ تا بررسی گردد که آیا یک پوینتر قابل قبول به فضای کاربر است یا نه چرا که ممکن است به اطلاعات غلطی دسترسی پیدا کنیم.

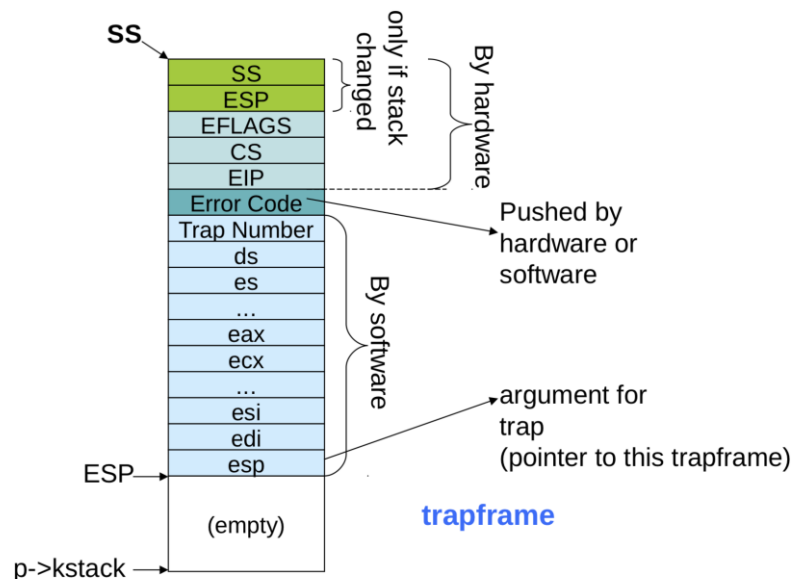
تجاوز از بازه معتبر، چه مشکل امنیتی ایجاد میکند؟ اگر یک برنامه سطح کاربر تلاش کند که از بازه ی نامعتبر بخواند یا در آن بنویسد processor یک تله ی segmentation ایجاد می کند و آن تله process را kill می کند.

هنگام سیستم کال sys_read() که برای خواندن ورودی از کاربر می باشد، ممکن است به قسمت هایی از حافظه که متعلق به آن ورودی نباشد دسترسی غیر قابل قبول و بیش از حد مجاز پیدا کند و باعث مختل شدن اجرای سیستم شود.

(6)

برای ادامه دادن از جای متوقف شده در برنامه بعد از رفتن از هسته به سطح کاربر از ساختار داده ای به نام trapframe استفاده می کنیم. که این ساختار داده دارای رجیستر هایی هستند که بعضی از آن ها توسط نرم افزار و بعضی توسط سخت افزار مقدار می گیرند و پس از برگشتن به سطح کاربر با استفاده از این رجیسترها می توان state های قبل را بازیابی کرد.

همانطور که در سوال 4 نیز گفته شد، دو ثبات SS و esp هنگام تغییر دسترسی از سطح کاربر به کرنل به استک اضافه می شدند به همین دلیل برای بازگشت به سطح کاربر از اطلاعات این دو ثبات استفاده می کنیم.



ref : struct trapframe in x86.h (0602 [06])

(7)

عدم توالی داده های یک فایل روی دیسک، باعث می شود که ندانیم هر سکتور برای کدام داده است. چراکه هنگام بازیابی اطلاعات، سکتور محتوای دیسک را می خواند، و برای هر بخش بررسی می کند که آیا این بخش همان سر فایل است یا خیر. به عبارتی ما فقط به سر و ته داده ها دسترسی داریم. پس اگر داده های یک فایل به صورت متوالی باشند، با دانستن مکان اولین و آخرین این داده ها به داده های وسطی نیز دسترسی خواهیم داشت

ارسال آرگومان های فراخوانی های سیستمی

برای اضافه کردن فراخوانی سیستمی، باید فایل های زیر تغییر کنند.

- syscall.h
- syscall.c
- sysproc.c
- usys.S
- user.h
- proc.c

1.

syscall.h

```
h syscall.h > ...
1 // System call numbers
2 #define SYS_fork 1
3 #define SYS_exit 2
4 #define SYS_wait 3
5 #define SYS_pipe 4
6 #define SYS_read 5
7 #define SYS_kill 6
8 #define SYS_exec 7
9 #define SYS_fstat 8
10 #define SYS_chdir 9
11 #define SYS_dup 10
12 #define SYS_getpid 11
13 #define SYS_sbrk 12
14 #define SYS_sleep 13
15 #define SYS_uptime 14
16 #define SYS_open 15
17 #define SYS_write 16
18 #define SYS_mknod 17
19 #define SYS_unlink 18
20 #define SYS_link 19
21 #define SYS_mkdir 20
22 #define SYS_close 21
23 #define SYS_calculate_sum_of_digits 22
24
```

رزرو شماره 22 فراخوانی سیستم (1 تا 21 پیش فرض پر هستند)

2.

syscall.c

```
C syscall.c > ...
100 extern int sys_sbrk(void);
101 extern int sys_sleep(void);
102 extern int sys_unlink(void);
103 extern int sys_wait(void);
104 extern int sys_write(void);
105 extern int sys_uptime(void);
106 | extern int sys_calculate_sum_of_digits(void);
107
108 static int (*syscalls[])(void) = {
109     [SYS_fork]    sys_fork,
110     [SYS_exit]    sys_exit,
111     [SYS_wait]    sys_wait,
112     [SYS_pipe]    sys_pipe,
113     [SYS_read]    sys_read,
114     [SYS_kill]    sys_kill,
115     [SYS_exec]    sys_exec,
116     [SYS_fstat]   sys_fstat,
117     [SYS_chdir]   sys_chdir,
118     [SYS_dup]     sys_dup,
119     [SYS_getpid]  sys_getpid,
120     [SYS_sbrk]    sys_sbrk,
121     [SYS_sleep]   sys_sleep,
122     [SYS_uptime]  sys_uptime,
123     [SYS_open]    sys_open,
124     [SYS_write]   sys_write,
125     [SYS_mknod]   sys_mknod,
126     [SYS_unlink]  sys_unlink,
127     [SYS_link]    sys_link,
128     [SYS_mkdir]   sys_mkdir,
129     [SYS_close]   sys_close,
130 | [SYS_calculate_sum_of_digits] sys_calculate_sum_of_digits,
131 };
```

اضافه کردن یک پوینتر به آرایه function pointers در ایندکس تخصیص داده شده

3.

sysproc.c

```
C sysproc.c > sys_calculate_sum_of_digits(int)
84 {
85     uint xticks;
86
87     acquire(&tickslock);
88     xticks = ticks;
89     release(&tickslock);
90     return xticks;
91 }
92
93 int
94 sys_calculate_sum_of_digits(int n)
95 {
96     argint(0, &n);
97     int digits_sum = 0;
98     while (n > 0)
99     {
100         digits_sum += n % 10;
101         n /= 10;
102     }
103     return digits_sum;
104 }
```

Function implementation

4.

usys.S

```
usys.S
7      movl $SYS_ ## name, %eax; \
8      int $T_SYSCALL; \
9      ret
10
11     SYSCALL(fork)
12     SYSCALL(exit)
13     SYSCALL(wait)
14     SYSCALL(pipe)
15     SYSCALL(read)
16     SYSCALL(write)
17     SYSCALL(close)
18     SYSCALL(kill)
19     SYSCALL(exec)
20     SYSCALL(open)
21     SYSCALL(mknod)
22     SYSCALL(unlink)
23     SYSCALL(fstat)
24     SYSCALL(link)
25     SYSCALL(mkdir)
26     SYSCALL(chdir)
27     SYSCALL(dup)
28     SYSCALL(getpid)
29     SYSCALL(sbrk)
30     SYSCALL(sleep)
31     SYSCALL(uptime)
32     SYSCALL(calculate_sum_of_digits)
33
```

اینترفیس لازم برای دسترسی کاربر به فراخوانی سیستمی

(user interface)

5.

user.h

```
1 user.h > ...
2 struct stat;
3 struct rtcdate;
4 // system calls
5 int fork(void);
6 int exit(void) __attribute__((noreturn));
7 int wait(void);
8 int pipe(int*);
9 int write(int, const void*, int);
10 int read(int, void*, int);
11 int close(int);
12 int kill(int);
13 int exec(char*, char**);
14 int open(const char*, int);
15 int mknod(const char*, short, short);
16 int unlink(const char*);
17 int fstat(int fd, struct stat*);
18 int link(const char*, const char*);
19 int mkdir(const char*);
20 int chdir(const char*);
21 int dup(int);
22 int getpid(void);
23 char* sbrk(int);
24 int sleep(int);
25 int uptime(void);
26 int calculate_sum_of_digits(int);
27
28 // ulib.c
29 int stat(const char*, struct stat*);
30 char* strcpy(char*, const char*);
31 void *memmove(void*, const void*, int);
32 char* strchr(const char*, char c);
```

تابعی که قرار است کاربر آن را صدا بزند را اضافه می کنیم. (user interface)

```
C Test_CSOD.c > main(int, char * [])
1 #include "types.h"
2 #include "stat.h"
3 #include "user.h"
4
5 > int my_stoi(char *inp){...
36
37 int
38 main(int argc, char *argv[])
39 {
40     int num = my_stoi(argv[1]);
41
42     int sum = calculate_sum_of_digits(num);
43
44     printf(1, "Sum of digits is: %d\n", sum);
45
46     exit();
47 }
```

کد تست به صورت رو به روست:

تغییرات زیر در Makefile صورت گرفته است:

```
Makefile
162 # Prevent deletion of intermediate files, e.g. cat.o, after first build, so
163 # that disk image changes after first build are persistent until clean. More
164 # details:
165 # http://www.gnu.org/software/make/manual/html_node/Chained-Rules.html
166 .PRECIOUS: %.o
167
168 UPROGS=\
169     _cat\
170     _echo\
171     _forktest\
172     _grep\
173     _init\
174     _kill\
175     _ln\
176     _ls\
177     _mkdir\
178     _rm\
179     _sh\
180     _stressfs\
181     _usertests\
182     _wc\
183     _zombie\
184     _Test_CSOD\
185
186 fs.img: mkfs README $(UPROGS)
187     ./mkfs fs.img README $(UPROGS)
188
189 -include *.d
190
191 clean:
192     rm -f *.tex *.dvi *.idx *.aux *.log *.ind *.ilg \
```

اضافه کردن _Test_CSOD\

```
Makefile
240
241 qemu-nox-gdb: fs.img xv6.img .gdbinit
242     @echo "*** Now run 'gdb'." 1>&2
243     $(QEMU) -nographic $(QEMUOPTS) -S $(QEMUGDB)
244
245 # CUT HERE
246 # prepare dist for students
247 # after running make dist, probably want to
248 # rename it to rev0 or rev1 or so on and then
249 # check in that version.
250
251 EXTRA=\
252     mkfs.c ulib.c user.h cat.c echo.c forktest.c grep.c kill.c\
253     ln.c ls.c mkdir.c rm.c stressfs.c usertests.c wc.c zombie.c Test_CSOD.c\
254     printf.c umalloc.c\
255     README dot-bochsrc *.pl toc.* runoff runoff1 runoff.list\
256     .gdbinit.tmpl gdbutil\
257
258 dist:
259     rm -rf dist
260     mkdir dist
261     for i in $(FILES); \
262     do \
263         grep -v PAGEBREAK $$i >dist/$$i; \
264     done
265     sed '/CUT HERE/,$$d' Makefile >dist/Makefile
266     echo >dist/runoff.spec
267     cp $(EXTRA) dist
268
269 dist-test:
270     rm -rf dist
```

اضافه کردن Test_CSOD.c\

در نهایت خروجی فراخوانی سیستمی ما به صورت زیر است:

```
SeaBIOS (version 1.13.0-1ubuntu1.1)

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 CA00 PCI2.10 PnP PMM+1FF8CB00+1FECCB00 CA00

Booting from Hard Disk...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap start 58
init: starting sh
Group #15:
1. Ali Pakdel
2. Ali Keramati
3. Mohammad Honarjo
$ Test_CSOD 367
Sum of digits is: 16
$
```

پیاده سازی فراخوانی سیستمی پیدا کردن آدرس سکتور های فایل

1.

syscall.h

```
h syscall.h > ...
2  #define SYS_fork      1
3  #define SYS_exit      2
4  #define SYS_wait      3
5  #define SYS_pipe      4
6  #define SYS_read      5
7  #define SYS_kill      6
8  #define SYS_exec      7
9  #define SYS_fstat     8
10 #define SYS_chdir     9
11 #define SYS_dup      10
12 #define SYS_getpid   11
13 #define SYS_sbrk     12
14 #define SYS_sleep    13
15 #define SYS_uptime   14
16 #define SYS_open     15
17 #define SYS_write    16
18 #define SYS_mknod    17
19 #define SYS_unlink   18
20 #define SYS_link     19
21 #define SYS_mkdir    20
22 #define SYS_close    21
23 #define SYS_calculate_sum_of_digits 22
24 #define SYS_get_file_sectors 23
```

رژرو شماره 23 فراخوانی سیستم

2.

syscall.c

```
C syscall.c > syscall(void)
102 extern int sys_unlink(void);
103 extern int sys_wait(void);
104 extern int sys_write(void);
105 extern int sys_uptime(void);
106 extern int sys_calculate_sum_of_digits(void);
107 extern int sys_get_file_sectors(void);
108
109 static int (*syscalls[])(void) = {
110     [SYS_fork]    sys_fork,
111     [SYS_exit]    sys_exit,
112     [SYS_wait]    sys_wait,
113     [SYS_pipe]    sys_pipe,
114     [SYS_read]    sys_read,
115     [SYS_kill]    sys_kill,
116     [SYS_exec]    sys_exec,
117     [SYS_fstat]   sys_fstat,
118     [SYS_chdir]   sys_chdir,
119     [SYS_dup]     sys_dup,
120     [SYS_getpid]  sys_getpid,
121     [SYS_sbrk]    sys_sbrk,
122     [SYS_sleep]   sys_sleep,
123     [SYS_uptime]  sys_uptime,
124     [SYS_open]    sys_open,
125     [SYS_write]   sys_write,
126     [SYS_mknod]   sys_mknod,
127     [SYS_unlink]  sys_unlink,
128     [SYS_link]    sys_link,
129     [SYS_mkdir]   sys_mkdir,
130     [SYS_close]   sys_close,
131     [SYS_calculate_sum_of_digits] sys_calculate_sum_of_digits,
132     [SYS_get_file_sectors] sys_get_file_sectors,
133 };
```

اضافه کردن یک پوینتر به آرایه function pointers در ایندکس تخصیص داده شده

3.

sysfile.c

```
sysfile.c > sys_get_file_sectors(void)
441     fclose(wf);
442     return -1;
443 }
444 fd[0] = fd0;
445 fd[1] = fd1;
446 return 0;
447 }
448
449 void
450 sys_get_file_sectors(void)
451 {
452     struct file* file_;
453     uint* sectpr_addresses;
454
455     argfd(0, 0, &file_);
456     argptr(1, (void*)&sectpr_addresses, 5);
457
458     for (int i = 0; i < 5 ; i++)
459         sectpr_addresses[i] = temp_bmap(file_>ip, i);
460 }
```

Function implementation

usys.S

اینترفیس لازم برای دسترسی کاربر به فراخوانی سیستمی

(user interface)

5.

user.h

```
h user.h > get_file_sectors(int, uint *, int)
3
4 // system calls
5 int fork(void);
6 int exit(void) __attribute__((noreturn));
7 int wait(void);
8 int pipe(int*);
9 int write(int, const void*, int);
10 int read(int, void*, int);
11 int close(int);
12 int kill(int);
13 int exec(char*, char**);
14 int open(const char*, int);
15 int mknod(const char*, short, short);
16 int unlink(const char*);
17 int fstat(int fd, struct stat*);
18 int link(const char*, const char*);
19 int mkdir(const char*);
20 int chdir(const char*);
21 int dup(int);
22 int getpid(void);
23 char* sbrk(int);
24 int sleep(int);
25 int uptime(void);
26 int calculate_sum_of_digits(int);
27 int get_file_sectors(int, uint*, int);
28
```

تابعی که قرار است کاربر آن را صدا بزند را اضافه می کنیم. (user interface)

```
C Test_GFS.c > main(int, char *[])
38 }
39
40 int
41 main(int argc, char *argv[])
42 {
43     // char* buff = "Fateh Garh Resort 5 Sit
44
45     // if (open(argv[2], O_RDONLY) >= 0)
46     //     unlink(argv[2]);
47
48     // int num = my_stoi(argv[1]);
49     // uint sector_addresses[num];
50     // num *= 512;
51
52     // int fd = open(argv[2], O_CREATE | O_WRONLY);
53     // write(fd, buff, sizeof(buff));
54     // close(fd);
55
56     int fd = open("test2.txt", O_RDONLY);
57     uint sector_addresses[5];
58     get_file_sectors(fd, sector_addresses);
59     close(fd);
60
61     for (int i = 0; i < 5; i++)
62     {
63         printf(1, "%d ", sector_addresses[i]);
64     }
65
66     exit();
67 }
```

کد تست به صورت رو به روست:

تغییرات زیر در Makefile صورت گرفته است:

```
Makefile
161
162 # Prevent deletion of intermediate files, e.g. cat.o, after first build, s
163 # that disk image changes after first build are persistent until clean. M
164 # details:
165 # http://www.gnu.org/software/make/manual/html_node/Chained-Rules.html
166 .PRECIOUS: %.o
167
168 UPROGS=\
169     _cat\
170     _echo\
171     _forktest\
172     _grep\
173     _init\
174     _kill\
175     _ln\
176     _ls\
177     _mkdir\
178     _rm\
179     _sh\
180     _stressfs\
181     _usertests\
182     _wc\
183     _zombie\
184     _Test_CSOD\
185     _Test_GFS\
186
```

اضافه کردن _Test_GFS\

```
251
252 EXTRA=\
253     mkfs.c ulib.c user.h cat.c echo.c forktest.c grep.c kill.c\
254     ln.c ls.c mkdir.c rm.c stressfs.c usertests.c wc.c zombie.c Test_CSOD.c Test_GFS.c\
255     printf.c umalloc.c\
256     README dot-bochsrc *.pl toc.* runoff runoff1 runoff.list\
257     .gdbinit.tmpl gdbutil\
258
259 dist:
260     rm -rf dist
261     mkdir dist
262     for i in $(FILES); \
263     do \
264         grep -v PAGEBREAK $$i >dist/$$i; \
265     done
266     sed '/CUT HERE/,$$d' Makefile >dist/Makefile
267     echo >dist/runoff.spec
```

اضافه کردن Test_GfS.c\

در نهایت خروجی فراخوانی سیستمی ما به صورت زیر است:

```
QEMU
Machine View
SeaBIOS (version 1.13.0-1ubuntu1.1)

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 CA00 PCI2.10 PnP PMM+1FF8CB00+1FECCB00 CA00

Booting from Hard Disk...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap star
t 58
init: starting sh
Group #15:
1. Ali Pakdel
2. Ali Keramati
3. Mohammad Honarjo
$ Test_GFS
Sector 0 address: 16843009
Sector 1 address: 16843010
Sector 2 address: 16843011
Sector 3 address: 16843012
Sector 4 address: 16843013
$
```

1.

syscall.h

```
h syscall.h > [ ] SYS_get_file_sectors
2  #define SYS_fork      1
3  #define SYS_exit      2
4  #define SYS_wait      3
5  #define SYS_pipe      4
6  #define SYS_read      5
7  #define SYS_kill      6
8  #define SYS_exec      7
9  #define SYS_fstat     8
10 #define SYS_chdir     9
11 #define SYS_dup      10
12 #define SYS_getpid   11
13 #define SYS_sbrk     12
14 #define SYS_sleep    13
15 #define SYS_uptime   14
16 #define SYS_open     15
17 #define SYS_write    16
18 #define SYS_mknod    17
19 #define SYS_unlink   18
20 #define SYS_link     19
21 #define SYS_mkdir    20
22 #define SYS_close    21
23 #define SYS_calculate_sum_of_digits 22
24 #define SYS_get_file_sectors 23
25 #define SYS_get_parent_pid 24
26
```

رزرو شماره 24 فراخوانی سیستم

2.

syscall.c

```
C syscall.c > [?] syscalls
104 extern int sys_write(void);
105 extern int sys_uptime(void);
106 extern int sys_calculate_sum_of_digits(void);
107 extern int sys_get_file_sectors(void);
108 extern int sys_get_parent_pid(void);
109
110 static int (*syscalls[])(void) = [
111     [SYS_fork]    sys_fork,
112     [SYS_exit]    sys_exit,
113     [SYS_wait]    sys_wait,
114     [SYS_pipe]    sys_pipe,
115     [SYS_read]    sys_read,
116     [SYS_kill]    sys_kill,
117     [SYS_exec]    sys_exec,
118     [SYS_fstat]   sys_fstat,
119     [SYS_chdir]   sys_chdir,
120     [SYS_dup]     sys_dup,
121     [SYS_getpid]  sys_getpid,
122     [SYS_sbrk]    sys_sbrk,
123     [SYS_sleep]   sys_sleep,
124     [SYS_uptime]  sys_uptime,
125     [SYS_open]    sys_open,
126     [SYS_write]   sys_write,
127     [SYS_mknod]   sys_mknod,
128     [SYS_unlink]  sys_unlink,
129     [SYS_link]    sys_link,
130     [SYS_mkdir]   sys_mkdir,
131     [SYS_close]   sys_close,
132     [SYS_calculate_sum_of_digits] sys_calculate_sum_of_digits,
133     [SYS_get_file_sectors] sys_get_file_sectors,
134     [SYS_get_parent_pid] sys_get_parent_pid,
135 ];
```

اضافه کردن یک پوینتر به آرایه function pointers در ایندکس تخصیص داده شده

3.

sysproc.c

```
C sysproc.c > ...
96     argint(0, &n),
97     int digits_sum = 0;
98     while (n > 0)
99     {
100         digits_sum += n % 10;
101         n /= 10;
102     }
103     return digits_sum;
104 }
105
106 int
107 sys_get_parent_pid(void)
108 {
109     return myproc()->parent->pid;
110 }
111 |
```

Function implementation

4.

usys.S

```
usys.S
9      | | | ret
10
11     SYSCALL(fork)
12     SYSCALL(exit)
13     SYSCALL(wait)
14     SYSCALL(pipe)
15     SYSCALL(read)
16     SYSCALL(write)
17     SYSCALL(close)
18     SYSCALL(kill)
19     SYSCALL(exec)
20     SYSCALL(open)
21     SYSCALL(mknod)
22     SYSCALL(unlink)
23     SYSCALL(fstat)
24     SYSCALL(link)
25     SYSCALL(mkdir)
26     SYSCALL(chdir)
27     SYSCALL(dup)
28     SYSCALL(getpid)
29     SYSCALL(sbrk)
30     SYSCALL(sleep)
31     SYSCALL(uptime)
32     SYSCALL(calculate_sum_of_digits)
33     SYSCALL(get_file_sectors)
34     SYSCALL(get_parent_pid)
```

اینترفیس لازم برای دسترسی کاربر به فراخوانی سیستمی

(user interface)

5.

user.h

```
h user.h > get_file_sectors(int, uint *, int)
3
4 // system calls
5 int fork(void);
6 int exit(void) __attribute__((noreturn));
7 int wait(void);
8 int pipe(int*);
9 int write(int, const void*, int);
10 int read(int, void*, int);
11 int close(int);
12 int kill(int);
13 int exec(char*, char**);
14 int open(const char*, int);
15 int mknod(const char*, short, short);
16 int unlink(const char*);
17 int fstat(int fd, struct stat*);
18 int link(const char*, const char*);
19 int mkdir(const char*);
20 int chdir(const char*);
21 int dup(int);
22 int getpid(void);
23 char* sbrk(int);
24 int sleep(int);
25 int uptime(void);
26 int calculate_sum_of_digits(int);
27 int get_file_sectors(int, uint*, int);
28 int get_parent_pid(void);
29
```

تابعی که قرار است کاربر آن را صدا بزند را اضافه می کنیم. (user interface)

کد تست به صورت زیر ست:

```
C Test_GPP.c > main(int, char * [])
1 #include "types.h"
2 #include "stat.h"
3 #include "user.h"
4
5 int
6 main(int argc, char *argv[])
7 {
8     printf(1, "Parent pid is: %d\n", get_parent_pid());
9     exit();
10 }
```

تغییرات زیر در Makefile صورت گرفته است:

```
Makefile
165 # http://www.gnu.org/software/make/manual/make.html#rules:rules
166 .PRECIOUS: %.o
167
168 UPROGS=\
169     _cat\
170     _echo\
171     _forktest\
172     _grep\
173     _init\
174     _kill\
175     _ln\
176     _ls\
177     _mkdir\
178     _rm\
179     _sh\
180     _stressfs\
181     _usertests\
182     _wc\
183     _zombie\
184     _Test_CSOD\
185     _Test_GFS\
186     _Test_GPP\
187
```

اضافه کردن _Test_GPP\

```
252
253 EXTRA=\
254     mkfs.c ulib.c user.h cat.c echo.c forktest.c grep.c kill.c\
255     ln.c ls.c mkdir.c rm.c stressfs.c usertests.c wc.c zombie.c Test_CSOD.c Test_GFS.c Test_GPP.c\
256     printf.c umalloc.c\
257     README dot-bochsrc *.pl toc.* runoff runoff1 runoff.list\
258     .gdbinit.tmpl gdbutil\
259
```

اضافه کردن Test_GPP.c\

در نهایت خروجی فراخوانی سیستمی ما به صورت زیر است:

```
QEMU
Machine View
SeaBIOS (version 1.13.0-1ubuntu1.1)

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 CA00 PCI2.10 PnP PMM+1FF8CB00+1FECCB00 CA00

Booting from Hard Disk...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap star
t 58
init: starting sh
Group #15:
1. Ali Pakdel
2. Ali Keramati
3. Mohammad Honarjo
$ Test_GPP
Parent pid is: 2
$
```


1.

syscall.h

```
h syscall.h > SYS_get_parent_pid
2  #define SYS_fork      1
3  #define SYS_exit      2
4  #define SYS_wait      3
5  #define SYS_pipe      4
6  #define SYS_read      5
7  #define SYS_kill      6
8  #define SYS_exec      7
9  #define SYS_fstat     8
10 #define SYS_chdir     9
11 #define SYS_dup      10
12 #define SYS_getpid   11
13 #define SYS_sbrk     12
14 #define SYS_sleep    13
15 #define SYS_uptime   14
16 #define SYS_open     15
17 #define SYS_write    16
18 #define SYS_mknod    17
19 #define SYS_unlink   18
20 #define SYS_link     19
21 #define SYS_mkdir    20
22 #define SYS_close    21
23 #define SYS_calculate_sum_of_digits 22
24 #define SYS_get_file_sectors 23
25 #define SYS_get_parent_pid 24
26 #define SYS_set_process_parent 25
27
```

رزرو شماره 25 فراخوانی سیستم

2.

syscall.c

```
C syscall.c > ...
106 extern int sys_calculate_sum_of_digits(void);
107 extern int sys_get_file_sectors(void);
108 extern int sys_get_parent_pid(void);
109 extern int sys_set_process_parent(void);
110
111 static int (*syscalls[])(void) = {
112     [SYS_fork]      sys_fork,
113     [SYS_exit]      sys_exit,
114     [SYS_wait]      sys_wait,
115     [SYS_pipe]      sys_pipe,
116     [SYS_read]      sys_read,
117     [SYS_kill]      sys_kill,
118     [SYS_exec]      sys_exec,
119     [SYS_fstat]     sys_fstat,
120     [SYS_chdir]     sys_chdir,
121     [SYS_dup]       sys_dup,
122     [SYS_getpid]    sys_getpid,
123     [SYS_sbrk]      sys_sbrk,
124     [SYS_sleep]     sys_sleep,
125     [SYS_uptime]    sys_uptime,
126     [SYS_open]      sys_open,
127     [SYS_write]     sys_write,
128     [SYS_mknod]     sys_mknod,
129     [SYS_unlink]    sys_unlink,
130     [SYS_link]      sys_link,
131     [SYS_mkdir]     sys_mkdir,
132     [SYS_close]     sys_close,
133     [SYS_calculate_sum_of_digits] sys_calculate_sum_of_digits,
134     [SYS_get_file_sectors] sys_get_file_sectors,
135     [SYS_get_parent_pid] sys_get_parent_pid,
136     [SYS_set_process_parent] sys_set_process_parent,
137     0;
}
```

اضافه کردن یک پوینتر به آرایه function pointers در ایندکس تخصیص داده شده

3.

sysproc.c

```
105
106 int
107 sys_get_parent_pid(void)
108 {
109     if (myproc()->debugging_mode)
110         return myproc()->main_parent->pid;
111     return myproc()->parent->pid;
112 }
113
114 void
115 sys_set_process_parent(void)
116 {
117     int pid;
118     argint(0, &pid);
119
120     struct proc* proc_;
121     proc_ = set_process_parent_(pid);
122     proc_->debugging_mode = 1;
123     proc_->main_parent = proc_->parent;
124     proc_->parent = myproc();
125     cprintf("Parent of pid %d has changed: ", pid);
126     cprintf("\nMain parent: %d\nTemporary parent: %d\n", proc_->main_parent->pid, proc_->parent->pid);
127 }
128
```

Proc.c

```
C proc.c > ...
531     }
532     cprintf("\n");
533 }
534 }
535
536 struct proc*
537 set_process_parent_(int pid)
538 {
539     struct proc* proc_;
540     proc_ = ptable.proc;
541     while (proc_->pid != pid)
542     {
543         if(proc_ >= &ptable.proc[NPROC])
544             break;
545         proc_++;
546     }
547     return proc_;
548 }
549
```

Function implementation

4.

usys.S

```
usys.S
7      movl $SYS_ ## name, %eax; \
8      int $T_SYSCALL; \
9      ret
10
11     SYSCALL(fork)
12     SYSCALL(exit)
13     SYSCALL(wait)
14     SYSCALL(pipe)
15     SYSCALL(read)
16     SYSCALL(write)
17     SYSCALL(close)
18     SYSCALL(kill)
19     SYSCALL(exec)
20     SYSCALL(open)
21     SYSCALL(mknod)
22     SYSCALL(unlink)
23     SYSCALL(fstat)
24     SYSCALL(link)
25     SYSCALL(mkdir)
26     SYSCALL(chdir)
27     SYSCALL(dup)
28     SYSCALL(getpid)
29     SYSCALL(sbrk)
30     SYSCALL(sleep)
31     SYSCALL(uptime)
32     SYSCALL(calculate_sum_of_digits)
33     SYSCALL(get_file_sectors)
34     SYSCALL(get_parent_pid)
35     SYSCALL[set_process_parent]
```

اینترفیس لازم برای دسترسی کاربر به فراخوانی سیستمی

(user interface)

5.

user.h

```
h user.h > ...
5  int fork(void);
6  int exit(void) __attribute__((noreturn));
7  int wait(void);
8  int pipe(int*);
9  int write(int, const void*, int);
10 int read(int, void*, int);
11 int close(int);
12 int kill(int);
13 int exec(char*, char**);
14 int open(const char*, int);
15 int mknod(const char*, short, short);
16 int unlink(const char*);
17 int fstat(int fd, struct stat*);
18 int link(const char*, const char*);
19 int mkdir(const char*);
20 int chdir(const char*);
21 int dup(int);
22 int getpid(void);
23 char* sbrk(int);
24 int sleep(int);
25 int uptime(void);
26 int calculate_sum_of_digits(int);
27 int get_file_sectors(int, uint*, int);
28 int get_parent_pid(void);
29 void set_process_parent(int);
30 |
31 // ulib.c
32 int stat(const char*, struct stat*);
33 char* strcpy(char*, const char*);
34 void *memmove(void*, const void*, int);
35 char* strchr(const char*, char c);
36 int strcmp(const char*, const char*);
```

تابعی که قرار است کاربر آن را صدا بزند را اضافه می کنیم. (user interface)

کد تست اول به صورت زیر ست:

```
C Test_SPP1.c > main(int, char * [])
1  #include "types.h"
2  #include "stat.h"
3  #include "user.h"
4
5  int
6  main(int argc, char *argv[])
7  {
8      printf(1, "Current Pid: %d\nParent Pid: %d\n", getpid(), get_parent_pid());
9      sleep(1500);
10     printf(1, "After debugging: \nCurrent Pid: %d\nParent Pid: %d\n", getpid(), get_parent_pid());
11     exit();
12 }
13
```

کد تست دوم(دیبباگ) به صورت زیر ست:

```
C Test_SPP2.c > main(int, char * [])
1  #include "types.h"
2  #include "stat.h"
3  #include "user.h"
4
5  > int my_stoi(char *inp){...
36
37  int
38  main(int argc, char *argv[])
39  {
40      printf(1, "Debugging mode has started with pid %d\n", getpid());
41      int pid = my_stoi(argv[1]);
42      set_process_parent(pid);
43      wait();
44      printf(1, "Debugging mode has stopped\n");
45      exit();
46  }
47
```

تغییرات زیر در Makefile صورت گرفته است:

```
167
168 UPROGS=\
169     _cat\
170     _echo\
171     _forktest\
172     _grep\
173     _init\
174     _kill\
175     _ln\
176     _ls\
177     _mkdir\
178     _rm\
179     _sh\
180     _stressfs\
181     _usertests\
182     _wc\
183     _zombie\
184     _Test_CS0D\
185     _Test_GFS\
186     _Test_GPP\
187     _Test_SPP1\
188     _Test_SPP2\
189
```

اضافه کردن `_Test_SPP1\` , `_Test_SPP2\`

```
EXTRA=\
mkfs.c ulib.c user.h cat.c echo.c forktest.c grep.c kill.c\
ln.c ls.c mkdir.c rm.c stressfs.c usertests.c wc.c zombie.c Test_CS0D.c Test_GFS.c Test_GPP.c Test_SPP1.c Test_SPP2.c\
printf.c umalloc.c\
README dot-bochsrc *.pl toc.* runoff runoff1 runoff.list\
.gdbinit.tmpl gdbutil\
```

اضافه کردن `Test_SPP1 Test_SPP2.c\`

در نهایت خروجی فراخوانی سیستمی ما به صورت زیر است:

```
QEMU
Machine View
Booting from Hard Disk...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap star
t 50
init: starting sh
Group #15:
1. Ali Pakdel
2. Ali Keramati
3. Mohammad Honarjo
$ Test_SPP1 &
$ Current Pid: 4
Parent Pid: 1
Test_SPP2 4
Debugging mode has started with pid 5
Parent of pid 4 has changed:
Main parent: 1
Temperory parent: 5
After debugging:
Current Pid: 4
Parent Pid: 5
Debugging mode has stopped
$ _
```