



دانشکده مهندسی کامپیوتر

تحلیل و طراحی الگوریتم

گزارش پروژه

علی صدیقی

۹۷۵۲۱۳۷۸

موضوع

Seam Carving

۲ حالت مختلف Time و Quality:

در این برنامه دو حالت برای حذف کردن درزها در نظر گرفته شده است که در ادامه به بررسی هر یک می-پردازیم.

۱. حالت Quality:

در این حالت هر بار که یک Seam حذف می شود برنامه براساس عکس جدید آرایه Energy را دوباره محاسبه می کند و براساس آن درز بعدی یافت می شود. در این حالت برای هر درز عکس مربوط به آن نیز ذخیره می شود. نتیجه این کار بهبود کیفیت و افزایش زمان اجرای برنامه می باشد.

۲. حالت Time:

در این حالت تنها یک بار در ابتدای برنامه آرایه Energy محاسبه می شود. و بر اساس همان آرایه Seam ها یافت می شوند. همچنین تنها عکس اولین Seam یافت شده ذخیره می شود. نتیجه این کار کاهش زمان اجرای برنامه است.

در ادامه به صورت کمی به مقایسه این دو حالت خواهیم پرداخت.

🚦 نحوه کار با برنامه:

ابتدا به مسیر زیر رفته:

Seam-Carving/src

سپس با دستور زیر برنامه را اجرا می‌کنیم.

```
python3 SeamCarving.py arg1 arg2 arg3 arg4 arg5
```

arg1: relative path of image

arg2: vertical pixels to remove

arg3: horizontal pixels to remove

arg4: mode: "quality" or "time

arg5: folder name to save the result

نکته: نتیجه در مسیر زیر ذخیره می‌شود.

Seam-Carving/Result/arg5

نکته: عکس‌های ورودی در مسیر زیر قرار گرفته‌اند.

Seam-Carving/Inputs

پس arg1 به صورت زیر خواهد بود:

../Inputs/In_0.png

مثال از یک دستور:

```
python3 SeamCarving.py ../Inputs/In_0.png 50 50 quality 0_q
```

توضیح بخش های مختلف Code:

- از کتابخانه Pillow برای باز کردن عکس و ذخیره سازی عکس استفاده شده.
- از کتابخانه NumPy برای نگهداری پیکسل های عکس و همچنین Vectorization استفاده شده.

کلاس MyImage با در ابتدا با ورودی گرفتن مسیر عکس، حالت پاک کردن، مسیر خروجی شروع به کار می کند.

فیلد های کلاس

▪ realImage

یک آرایه NumPy با شکل (height, width, 3) که مسئول نگهداری پیکسل های عکس می باشد. هرگاه که یک درز پاک شد این فیلد آپدیت می شود.

▪ width و height

طول عمودی و افقی عکس که پس از حذف هر درز آپدیت می شوند.

▪ colors

مشخص کننده تعداد رنگ های هر پیکسل برای عکس های rgb برابر ۳ و برای rgba برابر ۴

▪ energyMatrix

آرایه دو بعدی که مقدار انرژی هر پیکسل را در خود نگه می دارد. بسته به نوع mode برنامه این آرایه ممکن هست فقط یک بار محاسبه شود یا اینکه پس از حذف هر درز آپدیت شود.

▪ seamImage

یک آرایه NumPy با شکل (height, width, 3) که مسئول نگهداری پیکسل های عکس مربوط به انرژی می باشد. نحوه ساختن این آرایه از آرایه energyMatrix در ادامه آمده است. این آرایه نیز بسته به mode می تواند تنها یک بار ساخته شود یا اینکه پس از حذف یک درز دوباره ساخته شود.

▪ seamCoordinates

یک آرایه که اعضای آن یک تاپل (x, y) می باشند که مشخص کننده مختصات نقاط درز هستند.

▪ mark

که آرایه دو بعدی از مقادیر Boolean که اگر یک المنت برابر False بود بیانگر این است که آن پیکسل عضو درز است.

▪ mode

مشخص کننده حالت برنامه که میتواند به صورت time یا quality باشد.

▪ folderName

نام پوشه ای که میخواهیم خروجی در آن ذخیره شود.

▪ getPixelRGB

با گرفتن مختصات یک پیکسل، یک تاپل ۳ تایی از رنگ قرمز، سبز و آبی آن پیکسل را بر می گرداند.

▪ getPixelEnergy

با گرفتن مختصات یک پیکسل، انرژی آن پیکسل را محاسبه می کند. نحوه انجام این کار با الگوریتم Dual Gradient می باشد. برای افزایش سرعت برنامه پیکسل های همسایه درون آن کش می شوند تا از دسترسی مداوم و مستقیم به آرایه اصلی عکس جلوگیری کنیم.

برای پیکسل هایی که روی مرز هستند دو روش ممکن بود: ۱- Zero Pad (پیکسل های همسایه که وجود ندارند را 0 در نظر بگیریم) ۲- Max Border (پیکسل های روی مرز عکس را بیشترین انرژی ممکن بدهیم، درون عکس انرژی یک بوردر سفید دور عکس ایجاد می شد)

در اینجا از روش Zero Pad استفاده شده است زیرا کیفیت خروجی بهتر بود.



Max Border



Zero Pad

▪ updateImageDimension

هر گاه که یک درز پاک شد این تابع فیلد های width و height را آپدیت می کند.

▪ updateEnergyMatrix

فیلد energyMatrix را آپدیت می کند. نحوه انجام آن به صورت دو for یکی بر روی عرض و دیگری بر روی طول عکس است و به ازای هر پیکسل تابع getPixelEnergy صدا زده می شود. این تابع به صورت Vectorization هم پیاده سازی شد اما خروجی تصویر انرژی به هیچ عنوان قابل قبول نبود به همین دلیل ترجیح داده شد به صورت For Loop پیاده سازی شود.

```
#calculate squared difference ((x-1, y) - (x+1, y))^2 for each R, G and B pixel
deltaX2 = np.square(np.roll(arr, -1, axis = 0) - np.roll(arr, 1, axis = 0))
#same for y axis
deltaY2 = np.square(np.roll(arr, -1, axis = 1) - np.roll(arr, 1, axis = 1))
#add R, G and B values for each pixel, then add x- and y-shifted values
de_gradient = np.sum(deltaX2, axis = 2) + np.sum(deltaY2, axis = 2)
```

پیاده سازی با Vectorization

▪ updateVerticalSeam

با استفاده از Dynamic Programming یک درز عمودی با کمینه انرژی محاسبه می شود. M یک کپی از ماتریس Energy می باشد که هر خانه آن کمینه انرژی ممکن برای رسیدن به آن خانه از بالا به پایین است. نحوه محاسبه M به صورت زیر است:

$$M(x, y) = Energy(x, y) + \min(M(x - 1, y - 1), M(x - 1, y), M(x - 1, y + 1))$$

هنگامی که به پایین عکس رسیدیم شروع به Backtrack می کنیم تا کمینه مسیر رسیدن به هر نقطه بدست آید. پس از اینکه عملیات بالا کامل شد شروع به ساختن دو متغیر mark و seamCoordinates می کنیم که در بخش معرفی فیلد ها و تابع زیر کاربرد هر کدام شرح داده شده است.

▪ updateSeamImage

ابتدا بر اساس ماتریس انرژی و به وسیله یک نگاشتی خطی مقدار انرژی هر پیکسل را به ۳ تاپل RGB تبدیل می کند نحوه انجام آن به صورت زیر است.

ابتدا مقدار maxEnergy به دست می آید که به دو استراتژی ممکن است که در اینجا از روش ۱ استفاده شده است :

۱. ماکسیموم انرژی موجود در فیلد energyMatrix: تولید عکس پر انرژی تر

۲. ماکسیموم انرژی که فرمول Dual Gradient می تواند تولید کند: تولید عکس کم انرژی تر

سپس یک نگاشت خطی بین مقدار انرژی هر پیکسل و عدد ۰ تا ۲۵۵ انجام می دهیم.

$$scale = \frac{255}{maxEnergy}$$
$$pixelRGBValue = scale * energyPixel$$

اگر پیکسل مورد نظر در آرایه `seamCoordinates` بود به جای روابط بالا مقدار (0, 0, 255) که بیانگر رنگ قرمز هست تولید می‌شود.

در نهایت به ازای تمامی پیکسل ها عملیات بالا صورت می‌گیرد و آرایه `seamImage` آپدیت می‌شود.

▪ `updateAll`

یک تابع که تمامی توابع `update` را به ترتیب زیر فراخوانی می‌کند.

```
updateImageDimension  
updateEnergyMatrix  
updateVerticalSeam  
updateSeamImage
```

کاربرد آن در حالت `quality` است که در هر حذف درز تمامی فیلد ها دوباره آپدیت می‌شوند.

▪ `deleteVerticalSeam`

با استفاده از فیلد `mark` و تابع `reshape` کتابخانه `NumPy` نقاطی که درون `mark` به صورت `False` می‌باشند حذف می‌شوند و فیلد `realImage` آپدیت می‌شود.

اگر در حالت `time` بودیم آرایه `energyMatrix` نیز باید آپدیت شود. زیرا در هر مرحله این آرایه دوباره از نوع ساخته نمی‌شود.

▪ `saveSeamImage`

براساس فیلد `seamImage` تصویر انرژی و درز را ذخیره می‌کند.

▪ `saveRealImage`

بر اساس فیلد `realImage` تصویر نهایی را ذخیره می‌کند.

▪ `removeColumns`

از این تابع در حالت `quality` استفاده می‌شود. به ازای هر ستونی که باید حذف شود ابتدا همه چیز آپدیت می‌شود. سپس تصویر درز و انرژی ذخیره می‌شود. درز حذف می‌شود.

▪ `removeRows`

از این تابع در حالت `quality` استفاده می‌شود. می‌توان حذف ردیف را مشابه حذف ستون در نظر گرفت، به شرطی که عکس را ۹۰ درجه دوران دهیم. پس ابتدا عکس را ۹۰ درجه می‌چرخانیم. سپس برای به ازای هر ردیف تمامی کار های متد بالا را انجام می‌دهیم اما قبل از ذخیره کردن عکس انرژی و شکاف باید دوران معکوس کنیم. در انتهای کار نیز عکس اصلی را دوران معکوس می‌کنیم.

▪ `remove`

یک تابع `Wrapper` که در حالت `quality` دو تابع بالا را صدا می‌زند و در حالت `time` مشابه بالا رفتار می‌کند با این تفاوت که دیگر در هر مرحله انرژی ها آپدیت نمی‌شوند و تصویر انرژی درز تنها یک بار ذخیره می‌شود.

بررسی عملکرد برنامه:

برای سه تصویر اول موجود در پوشه Inputs هر دو حالت **time** و **quality** و حذف ۵۰ پیکسل افقی و ۵۰ پیکسل عمودی اجرا شده است و نتایج به صورت زیر است:

Image	Width	Height	Time Mode (sec)	Quality Mode (sec)
In_0.png	612	345	145	610
In_1.jpg	985	771	584	3036
In_2.jpg	780	488	287	1320
In_3.jpg	2000	1328	2007	-
In_4.jpg	1125	610	511	2713
In_5.jpg	1379	1024	1112	-
In_6.jpg	1200	800	757	4251
In_7.jpg	1280	960	1009	-
In_8.jpg	770	563	315	1499
In_9.jpg	960	720	546	2690
In_10.jpg	600	403	174	733
In_11.jpg	945	1200	920	-
In_12.jpg	310	163	33	113



کیفیت خروجی تصاویر در پوشه **Result** موجود است. برای سایر تصاویر موجود در این پوشه تنها حالت **Time** اجرا شده است.

همان طور که در نمودار بالا مشاهده می شود در حالت **Time Mode** برای حذف تعداد ثابتی پیکسل ($c = 50$ و $r = 50$) زمان اجرا با حاصل $Height * Width$ رابطه خطی دارد. اما در حالت **Quality Mode** رابطه سهمی دارد.

➤ محاسبه پیچیدگی حافظه ای برنامه:

نگهداری عکس ها به صورت یک آرایه NumPy از مرتبه زمانی زیر می باشد:

$$O(\text{Height} * \text{Width} * 3)$$

آرایه mark, M.energyMatrix و backtrack نیز به صورت زیر می باشند:

$$O(\text{Height} * \text{Width})$$

پس مرتبه حافظه ای برنامه به صورت زیر است:

$$O(\text{Height} * \text{Width})$$

➤ محاسبه پیچیدگی زمانی برنامه:

با فرض اینکه width تصویر برابر w و height آن برابر h باشد همچنین تعداد درز عمودی برای دلیت C و تعداد درز افقی برای دلیت R باشد برای هر تابع پیچیدگی زمانی زیر را داریم.

Function	Time Complexity	توضیحات
getPixelRGB	$O(1)$	پیدا کردن مقدار یک خانه مشخص در آرایه نامپای
getPixelEnergy	$O(1)$	تعداد ثابتی دسترسی به تابع بالا و چندین محاسبه ضرب و تفریق
updateImageDimension	$O(1)$	پیچیدگی زمانی تابع shape در نامپای ثابت است.
updateEnergyMatrix	$O(h * w)$	دو حلقه تو در تو بر روی طول و عرض عکس. می- توانستیم به صورت Vectorize حساب کنیم اما تصویر خروجی از انرژی کیفیت خوبی نداشت.
updateVerticalSeam	$O(h * w) + O(h) = O(h * w)$	الگوریتم DP که دو حلقه تو در تو بر روی طول و عرض عکس و پس از آن Backtrack کردن بر روی ارتفاع عکس

updateSeamImage	$O(h * w) * O(\max(h, w))$ $=$ $O(h^2 * w)$ <p>یا</p> $O(h * w^2)$	<p>به دست آوردن ماکس انرژی موجود در ماتریس سپس دو حلقه تو در تو بر روی طول و عرض عکس و تبدیل انرژی هر پیکسل به RGB همچنین قرمز کردن پیکسل های موجود در درز</p>
updateAll	$O(h * w * \max(h, w))$	حاصل جمع پیچیدگی ۴ تابع جمع می باشد.
deleteVerticalSeam	$O(1)$	مجموعه ای از توابع reshape, stack نامپای که پیچیدگی تمامی آن ها عدد ثابت است.
saveSeamImage	$O(1)$	تولید و ذخیره یک عکس از یک آرایه نامپای
saveRealImage	$O(1)$	تولید و ذخیره یک عکس از یک آرایه نامپای
removeColumns	$O(c * h * w * \max(h, w))$	یک حلقه C مرتبه ای که در آن توابع آپدیت، ذخیره عکس و حذف درز صدا می شوند.
removeRows	$O(r * h * w * \max(h, w))$	مشابه تابع بالا اما این بار در هر مرحله یک بار آرایه نامپای دوران ۹۰ درجه میکند و چون این دوران ربطی به داده ها ندارد و وابسته به shape است پیچیدگی آن ثابت است.

جدول پیچیدگی زمانی تابع remove

Mode	Time Complexity	توضیحات
Quality Mode	$O((c + r) * h * w * \max(h, w))$	ابتدا تابع removeColumns سپس removeRows و در نهایت تصویر نهایی ذخیره می شود.
Time Mode	$O(h * w) + O(h * w) +$ $O(c + r) * (O(1) + O(h * w) + O(1)) =$ $O((c + r) * h * w)$	تنها یکبار توابع updateEnergyMatrix updateSeamImage صدا زده می شوند و در هر Iteration توابع updateImageDimension updateVerticalSeam deleteVerticalSeam فراخوانی می شوند.