

PROJET FASO : Domotique - Sécurité et Développement durable

Livrable “Analyse”

Liste des entités

- Un Raspberry Pi
- Un capteur de luminosité Grove
- Un capteur ultrason Grove
- Un Buzzer Grove
- Un shield Grove pour Raspberry Pi
- Un smartphone
- Utilisateur

Spécifications logicielles

getMouvement() : on va demander au capteur ultrason si oui ou non, il y a un temps de retour d'onde inférieur au temps initial. En d'autres termes, lorsque du mouvement est détecté par le capteur.

getLuminosité() : le Raspberry lit la donnée récoltée par le capteur, qui détecte lui la luminosité.

faireSonner() : le Raspberry envoie un signal au buzzer, ainsi l'alarme se déclenche.

envoiDonnée() : le Raspberry envoie les données des différents événements sur la base de donnée, afin d'avoir l'historique des événements.

getPosition() : envoie une demande de géolocalisation au smartphone par internet.

getHeure() : le Raspberry, récupère l'heure du système.

Diagramme de séquence

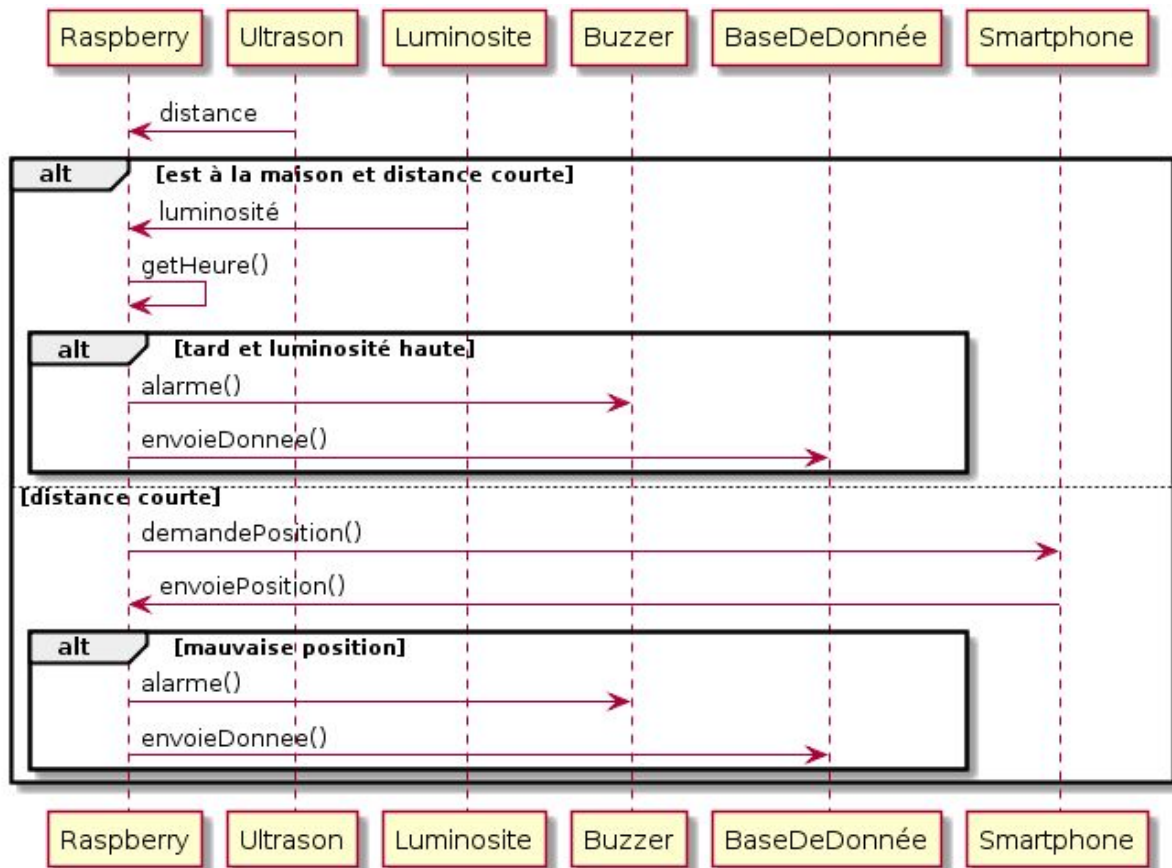


Diagramme de communication

