

Gestione allarmi robot

I guasti che si verificano su una linea robotizzata sono salvati nel file **allarmi.csv**. Le informazioni sono separate da punto e virgola:

```
fk_id_robot; severity; alarm_text
```

In particolare, **fk_id_robot** è un codice numerico univoco che identifica i robot sulla linea, **severity** è un valore intero che classifica la gravità dell'allarme (valore maggiore significa allarme più grave) e **alarm_text** è la descrizione testuale dell'allarme.

In base alle informazioni contenute in **allarmi.csv** il programma deve:

1. Stampare a video l'identificativo di ogni robot e il numero di allarmi corrispondenti (si ordini per numero di allarmi decrescenti)
2. Identificare il livello massimo di severità raggiunto e stampare tutti i codici identificati dei robot per i quali si è verificato tale livello di severità.

Si supponga che il formato del file sia corretto.

Esempio

File allarmi.csv

```
fk_id_robot;severity;alarm_text
2213487;4;Timer 1 Alarm: (162)
2213885;2;TP reconnection successfully completed (3s)
2213369;4;Power Source 1 not ready for start riveting, waiting for $IN[10]
2212111;4;PWS1 Fault 374 Alimentatore master: La slitta caricatore1 non l
2213369;4;PWS1 Fault 476 Alimentatore master: Sensore di prossimit... _Rice
2212111;4;PWS1 Fault 210 DDC: La curva di rivettatura giace al di sopra c
2213487;10;Power Contactor Status Fault
2213369;4;PWS1 Fault 374 Alimentatore master: La slitta caricatore1 non l
2214565;2;MISURA OXFORD RETURNS ERROR
2213885;4;ALARM code received from system 1 ERROR 1 from $FMI[95]
2213885;2;RS - Joint Space Limiting SET 1 activation: TRUE
2213885;2;RS - Joint Space Limiting SET 1 activation: FALSE
2213885;4;Vision system in alarm $IN[389] = ON
2214565;10;Axis 8 Arm 1 I2T triggered
```

Output a video

```
Per il robot 2213885 si sono verificati 5 allarmi  
Per il robot 2213369 si sono verificati 3 allarmi  
Per il robot 2213487 si sono verificati 2 allarmi  
Per il robot 2212111 si sono verificati 2 allarmi  
Per il robot 2214565 si sono verificati 2 allarmi
```

```
Il livello massimo di severità 10 è stato raggiunto dai seguenti robot:  
2213487  
2214565
```