

矩阵论 第七次作业

第 1 章 线性空间和线性变换

1.3 两个特殊的线性空间

定义

定义 1.22 设 V 是实数域 \mathbb{R} 上的线性空间, 对于 V 中任意两个向量 x 与 y , 按照某种规则定义一个实数, 用 (x, y) 来表示, 且它满足下述 4 个条件:

- (1) 交换律: $(x, y) = (y, x)$;
- (2) 分配律: $(x, y + z) = (x, y) + (x, z)$;
- (3) 齐次性: $(kx, y) = k(x, y) (\forall k \in \mathbb{R})$;
- (4) 非负性: $(x, x) \geq 0$, 当且仅当 $x = 0$ 时, $(x, x) = 0$.

则称实数 (x, y) 为向量 x 与 y 的内积, 而称 V 为 Euclid 空间, 简称欧氏空间或实内积空间.

定义 1.28 设 V 为欧氏空间, T 是 V 的一个线性变换, 如果 T 保持 V 中任意向量 x 的长度不变, 则有

$$(Tx, Tx) = (x, x)$$

那么称 T 是 V 的一个正交变换.

定义 1.29 如果实方阵 Q 满足 $Q^T Q = I$, 则称 Q 为正交方阵.

容易证明: Q 是正交矩阵的充要条件是它的列向量是两两正交的单位向量. 此外, 正交矩阵还有下面的性质.

- (1) 正交矩阵是可逆的.
- (2) 正交矩阵的逆矩阵仍是正交矩阵.
- (3) 两个正交矩阵的乘积仍为正交矩阵.

定义 1.30 设 T 是欧氏空间 V 的一个线性变换, 且对 V 中任意两个向量 x, y , 都有

$$(Tx, y) = (x, Ty)$$

则称 T 为 V 的一个对称变换.

定理

定理 1.33 对于欧氏空间 V^n 的任一基 x_1, x_2, \dots, x_n , 都可以找到一个标准正交基 y_1, y_2, \dots, y_n , 换言之, 任意非零欧氏空间都有正交基和标准正交基.

定理 1.36 线性变换 T 为正交变换的充要条件是, 对于欧氏空间 V 中任意向量 x, y , 都有 $(Tx, Ty) = (x, y)$.

定理 1.38 欧氏空间的线性变换是实对称变换的充要条件是, 它对于标准正交基的矩阵是实对称矩阵.

例题

例题 1.33 试把向量组 $x_1 = (1, 1, 0, 0)$, $x_2 = (1, 0, 1, 0)$, $x_3 = (-1, 0, 0, 1)$, $x_4 = (1, -1, -1, 1)$ 正交单位化.

解 先把它们正交化, 使用 $l_i = -\frac{(x_{m+1}, y'_i)}{(y'_i, y'_i)}$, 可得

$$y'_1 = x_1 = (1, 1, 0, 0)$$

$$y'_2 = x_2 - \frac{(x_2, y'_1)}{(y'_1, y'_1)} y'_1 = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1, 0\right)$$

$$y'_3 = x_3 - \frac{(x_3, y'_1)}{(y'_1, y'_1)} y'_1 - \frac{(x_3, y'_2)}{(y'_2, y'_2)} y'_2 = \left(-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 1\right)$$

$$y'_4 = x_4 - \frac{(x_4, y'_1)}{(y'_1, y'_1)} y'_1 - \frac{(x_4, y'_2)}{(y'_2, y'_2)} y'_2 - \frac{(x_4, y'_3)}{(y'_3, y'_3)} y'_3 = (1, -1, -1, 1)$$

再单位化, 则有

$$\begin{aligned} y_1 &= \frac{1}{|y'_1|} y'_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, 0\right) \\ y_2 &= \frac{1}{|y'_2|} y'_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, 0\right) \\ y_3 &= \frac{1}{|y'_3|} y'_3 = \left(-\frac{1}{\sqrt{12}}, \frac{1}{\sqrt{12}}, \frac{1}{\sqrt{12}}, \frac{3}{\sqrt{12}}\right) \\ y_4 &= \frac{1}{|y'_4|} y'_4 = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

习题

习题 1.3.2 设 x_1, x_2, \dots, x_n 是实线性空间 V^n 的基, 向量

$$x = \xi_1 x_1 + \xi_2 x_2 + \dots + \xi_n x_n, \quad y = \eta_1 y_1 + \eta_2 y_2 + \dots + \eta_n y_n,$$

定义实数 $(x, y) = \sum_{i=1}^n i \xi_i \eta_i$, 问 V^n 是否形成欧氏空间.

解

(1) 交换律

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sum_{i=1}^n i\xi_i\eta_i = \sum_{i=1}^n i\eta_i\xi_i = (\mathbf{y}, \mathbf{x})$$

(2) 分配律, 设 $\mathbf{z} = \mu_1\mathbf{z}_1 + \mu_2\mathbf{z}_2 + \cdots + \mu_n\mathbf{z}_n$,

$$(\mathbf{x} + \mathbf{y}, \mathbf{z}) = \sum_{i=1}^n i(\xi_i + \eta_i)\mu_i = \sum_{i=1}^n i\xi_i\mu_i + \sum_{i=1}^n i\eta_i\mu_i = (\mathbf{x}, \mathbf{z}) + (\mathbf{y}, \mathbf{z})$$

(3) 齐次性

$$(k\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sum_{i=1}^n ik\xi_i\eta_i = k \sum_{i=1}^n i\xi_i\eta_i = k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

(4) 非负性

$$(\mathbf{x}, \mathbf{x}) = \sum_{i=1}^n i\xi_i\xi_i = \sum_{i=1}^n i\xi_i^2 \geq 0$$

且当 $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 时, 11 等号成立.

综上, V^n 是一个欧氏空间.

习题 1.3.5 设 $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5$ 是欧氏空间 V^5 的一个标准正交基. $V_1 = L(\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2, \mathbf{y}_3)$, 其中 $\mathbf{y}_1 = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_5$, $\mathbf{y}_2 = \mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_2 + \mathbf{x}_4$, $\mathbf{y}_3 = 2\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 + \mathbf{x}_3$, 求 V_1 的一个标准正交基.

解 由题, 得

$$\mathbf{y}_1 = (1, 0, 0, 0, 1) \quad \mathbf{y}_2 = (1, -1, 0, 1, 0) \quad \mathbf{y}_3 = (2, 1, 1, 0, 0)$$

先把他们正交化

$$\mathbf{e}'_1 = \mathbf{y}_1 = (1, 0, 0, 0, 1) = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_5$$

$$\mathbf{e}'_2 = \mathbf{y}_2 - \frac{(\mathbf{y}_2, \mathbf{e}'_1)}{(\mathbf{e}'_1, \mathbf{e}'_1)}\mathbf{e}'_1 = \frac{1}{2}(1, -2, 0, 2, -1) = \frac{1}{2}(\mathbf{x}_1 - 2\mathbf{x}_2 + 2\mathbf{x}_4 - \mathbf{x}_5)$$

$$\mathbf{e}'_3 = \mathbf{y}_3 - \frac{(\mathbf{y}_3, \mathbf{e}'_1)}{(\mathbf{e}'_1, \mathbf{e}'_1)}\mathbf{e}'_1 - \frac{(\mathbf{y}_3, \mathbf{e}'_2)}{(\mathbf{e}'_2, \mathbf{e}'_2)}\mathbf{e}'_2 - \frac{(\mathbf{y}_3, \mathbf{e}'_1)}{(\mathbf{e}'_1, \mathbf{e}'_1)}\mathbf{e}'_1 = (1, 1, 1, 0, -1) = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 + \mathbf{x}_3 - \mathbf{x}_5$$

再单位化, 则有

$$\begin{aligned} \mathbf{e}_1 &= \frac{1}{|\mathbf{e}'_1|}\mathbf{e}'_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_5) \\ \mathbf{e}_2 &= \frac{1}{|\mathbf{e}'_2|}\mathbf{e}'_2 = \frac{1}{\sqrt{10}}(\mathbf{x}_1 - 2\mathbf{x}_2 + 2\mathbf{x}_4 - \mathbf{x}_5) \\ \mathbf{e}_3 &= \frac{1}{|\mathbf{e}'_3|}\mathbf{e}'_3 = \frac{1}{2}(\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 + \mathbf{x}_3 - \mathbf{x}_5) \end{aligned}$$