تمرین سری دوم درس هدایت و ناوبری

على بنىاسد

۳ اردیبهشت ۲ ۱۴۰

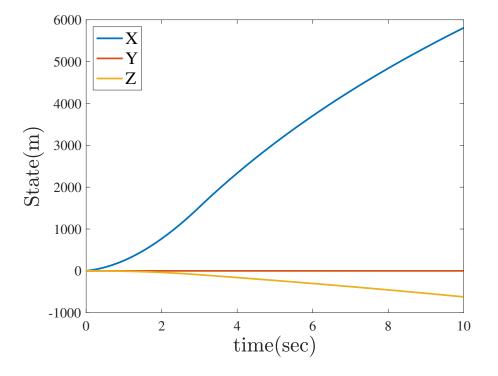
١ سوال اول

در بخشهای مختلف سوال به بررسی عملکرد قانون هدایت خط دید^۱ بررسی شده است.

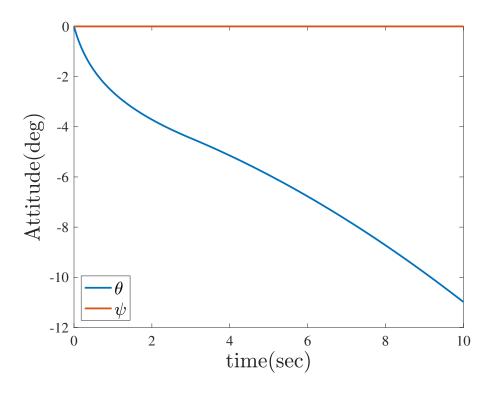
١٠١ بخش الف

در این بخش شبیهسازی موشک و هدف به مدت ۱۰ ثانیه انجام شده است. نتایج شبیهسازی در ادامه آورده شده است.

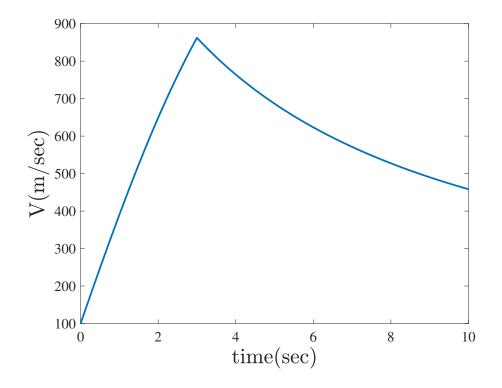
¹Line Of Sight



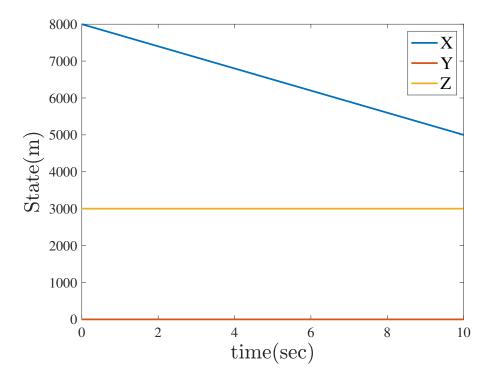
شكل ١: موقعيت موشك



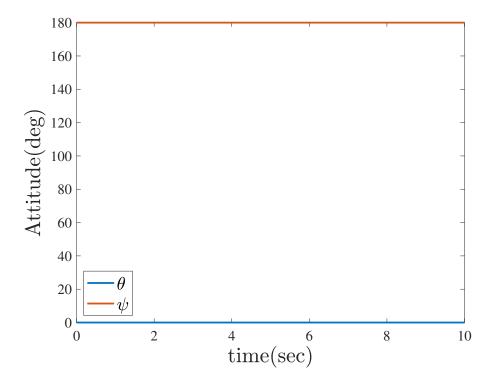
شكل ٢: وضعيت موشك



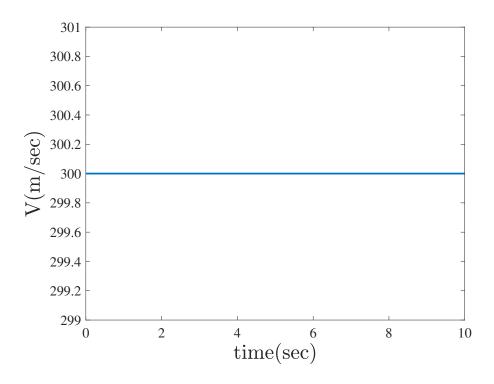
شكل ٣: سرعت موشك



شكل ٢: موقعيت هدف



شكل ۵: وضعيت هدف



شكل ع: سرعت هدف

۲۰۱ بخش ب

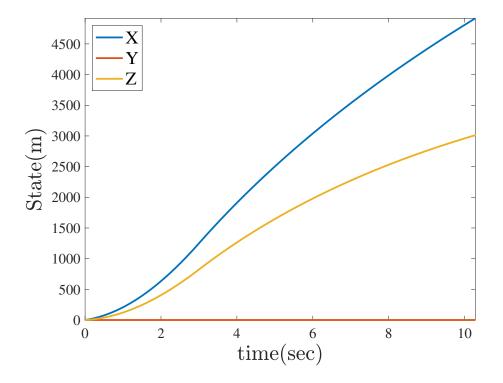
در این بخش با استفاده از بهینه سازی مقادیر اولیه θ و ψ محاسبه شد. مقادیر θ_0 و فاصله ازدست دهی آورده شده است.

جدول ۱: شرایط اولیه و فاصله ازدست دهی

Value
39.9892°
$0_{\mathbf{o}}$
0.0741

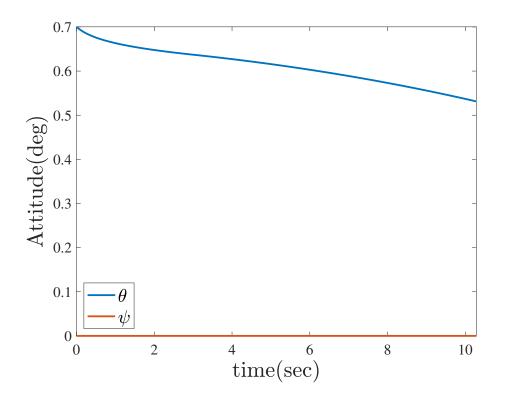
برای اعمال شتاب در دو ثانیه آخر از زمان نهایی شبیه سازی بالا استفاده شده و سپس دو ثانیه از آن کم شد و در نهایت شبیه سازی با شرایط جدید انجام شد. با در نظر گرفتن اعمال شتاب در دو ثانیه، فاصله از دست دهی جدید برابر با ۲۲/۵ متر شد.

نتایج شبیهسازی در دو حالت اشاره شده در پایین آورده شده است.

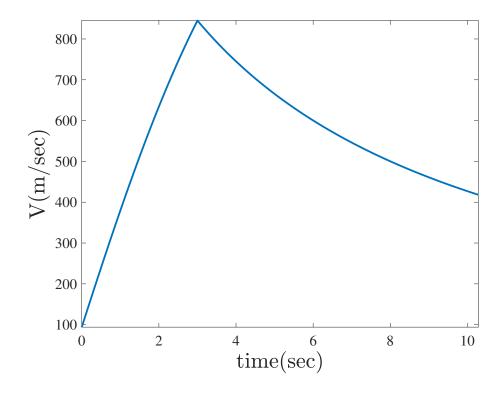


شكل ٧: موقعيت موشك با شرايط اوليه بهينه شده

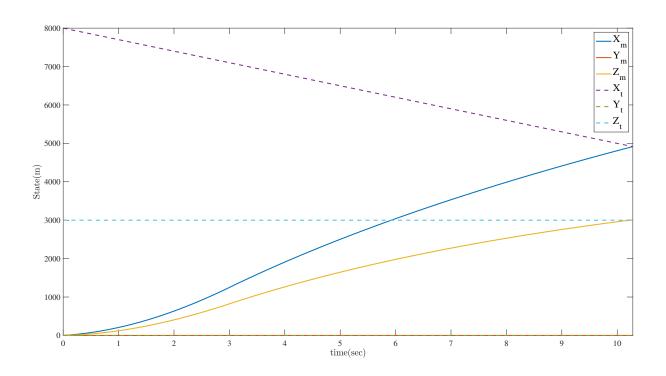
²Miss Distance



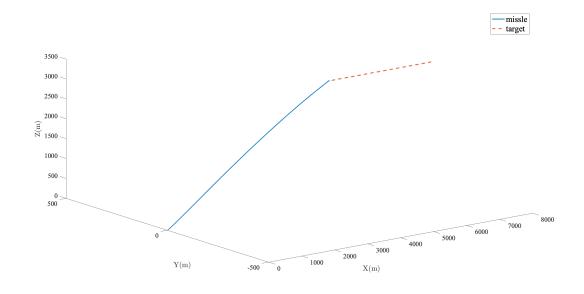
شكل ٨: وضعيت موشك با شرايط اوليه بهينه شده



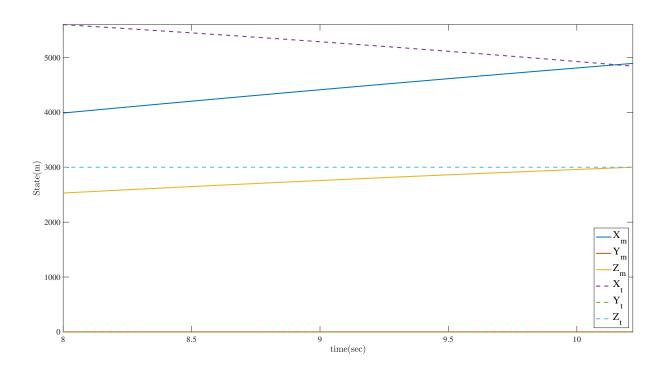
شكل ٩: سرعت موشك با شرايط اوليه بهينه شده



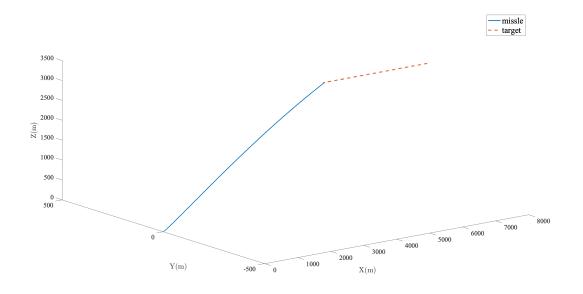
شكل ١٠: موقعيت موشك و هدف با شرايط اوليه بهينه شده



شكل ۱۱: موقعيت موشك و هدف به صورت سه بعدى با شرايط اوليه بهينه شده



شكل ١٢: موقعيت موشك و هدف با شرايط اوليه بهينه شده همراه با مانور هدف



شکل ۱۳: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده همراه با مانور هدف

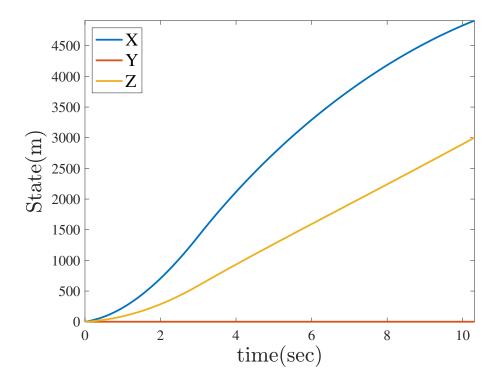
۳.۱ يخش پ

در بخش برای محاسبه ضرایب حلقه هدایت از بهینهسازی ازدحام ذرات استفاده شده است. ضرایب حلقه هدایت بدست آمده در جدول پایین آورده شده است.

جدول ۲: ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدست دهی

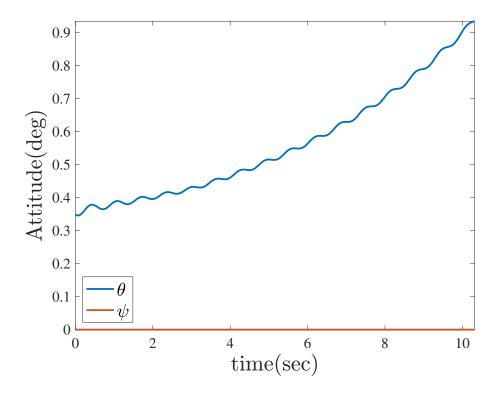
Parameter	Value
k_{ϵ}	95.2874
k_{σ}	50.5153
Miss Distance (m)	0.5692

نتایج شبیهسازی در پایین آورده شده است.

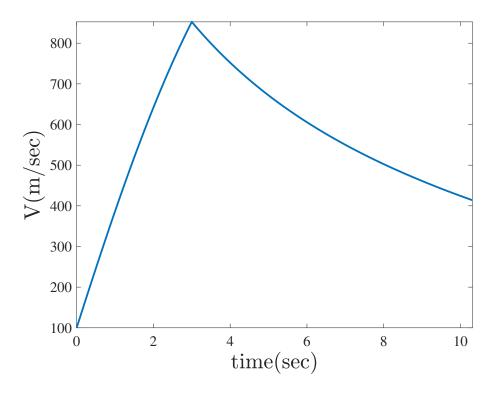


شکل ۱۴: موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه

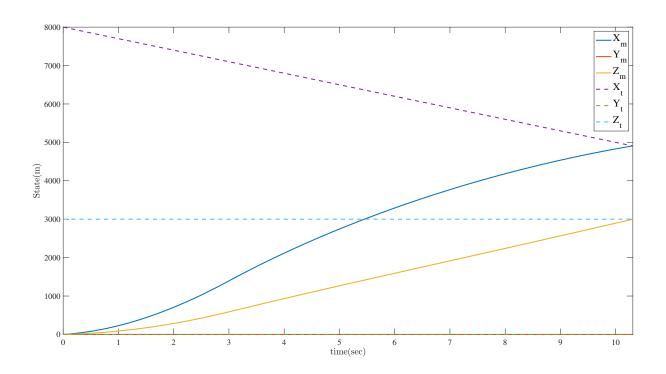
 $^{^3}$ Particle Swarm Optimization



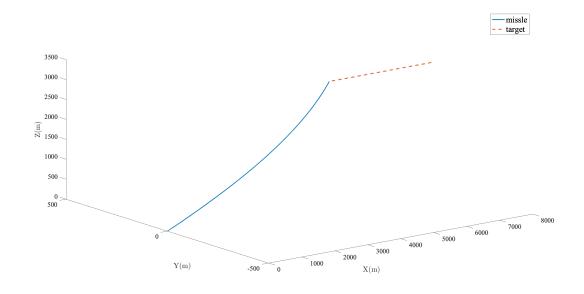
شكل ۱۵: وضعيت موشك در هدايت خط ديد پايه



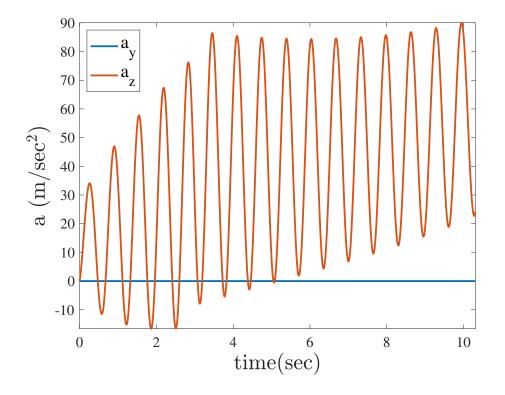
شكل ۱۶: سرعت موشك در هدايت خط ديد پايه



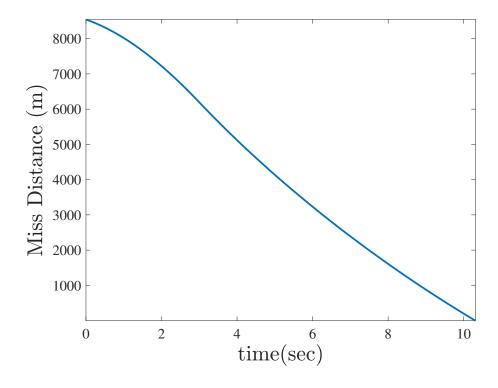
شكل ۱۷: موقعيت موشك و هدف در هدايت خط ديد پايه



شکل ۱۸: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه



شکل ۱۹: فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه



شکل ۲۰: فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه

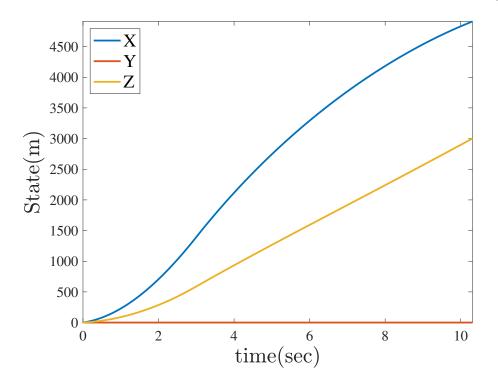
۴.۱ یخش ت

ضرایب حلقه هدایت در جدول پایین آورده شده است.

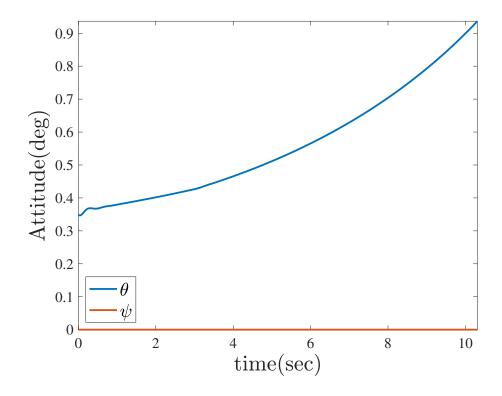
جدول ٣: ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدست دهی همراه با مشتق گیر

Parameter	Value
$ k_{\epsilon}$	95.2874
d_ϵ	10
k_{σ}	50.5153
d_{σ}	10
Miss Distance (m)	0.6711

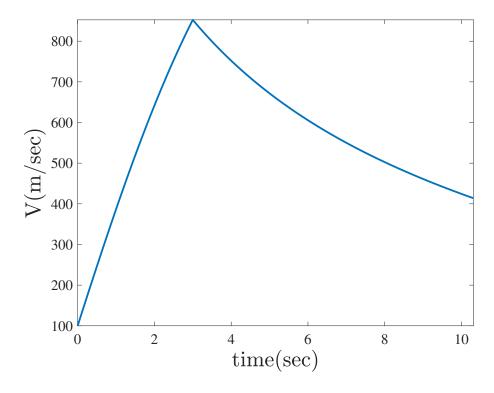
نتایج شبیه سازی در پایین آورده شده است.



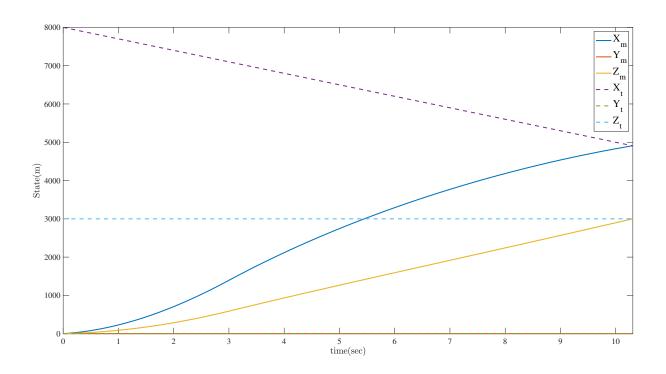
شكل ۲۱: موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



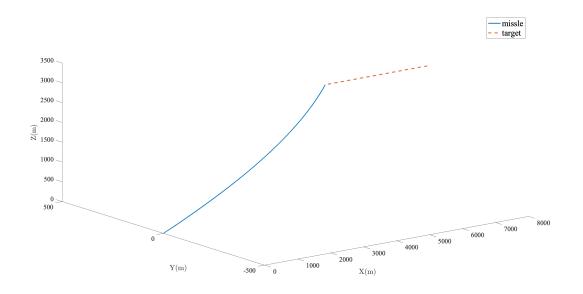
شكل ۲۲: وضعيت موشك در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتقگير



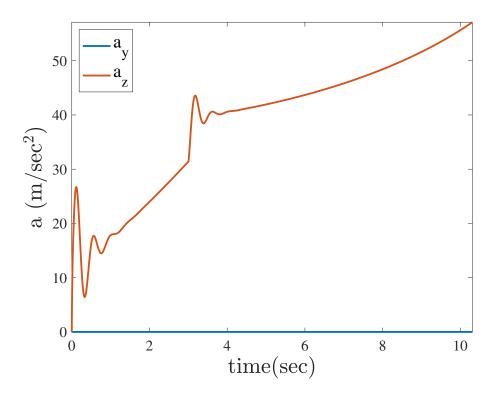
شكل ۲۳: سرعت موشك در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتقگير



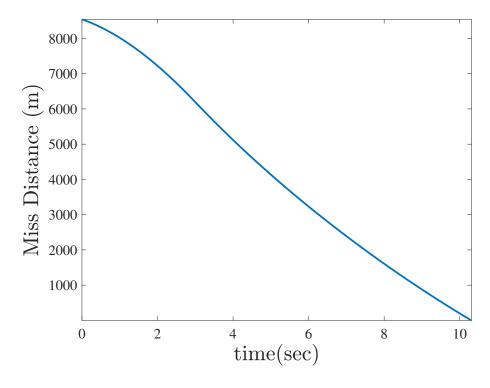
شكل ۲۴: موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شکل ۲۵: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



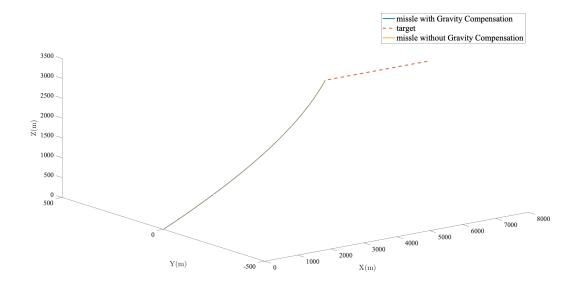
شكل ۲۶: فرمان شتاب در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتقگير



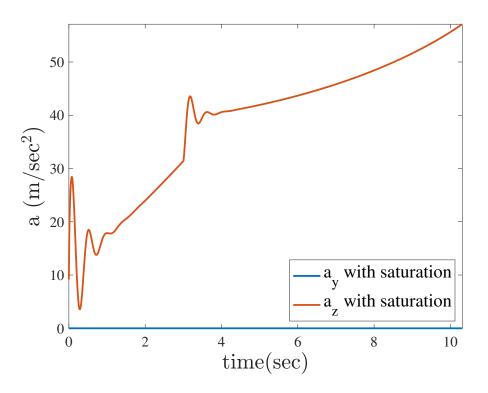
شكل ۲۷: فاصله ازدست دهى در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتق گير

۵.۱ بخش ث

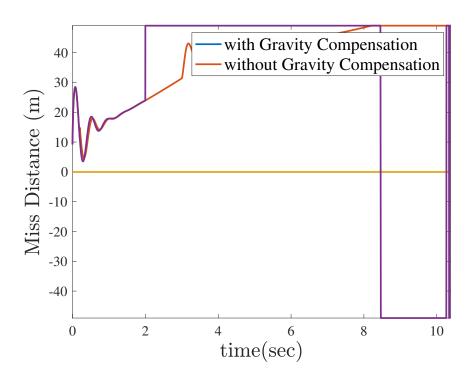
در این بخش عبارت جبرانساز شتاب گرانش در دستور خروجی هدایت اضافه شده است و سپس نتایج در حضور و بدون حضور جبرانساز شتاب گرانش بررسی شده است.



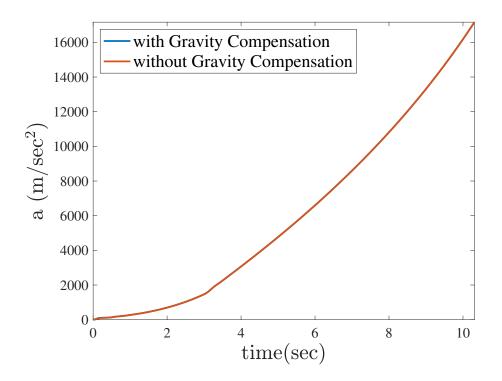
شکل ۲۸: مقایسه موقعیت موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شکل ۲۹: مقایسه فرمان موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش در هدایت خط دید یایه همراه با مشتقگیر



شکل ۳۰: مقایسه فاصله ازدستدهی موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر

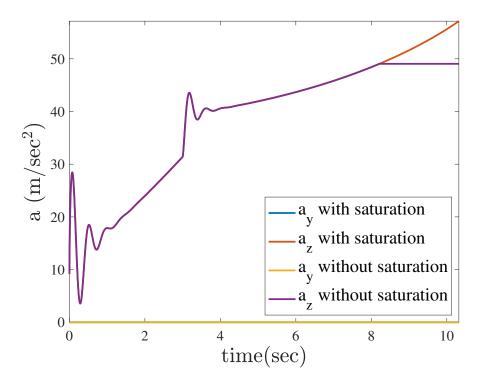


شکل ۳۱: مقایسه مقدار تلاش کنترلی موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر

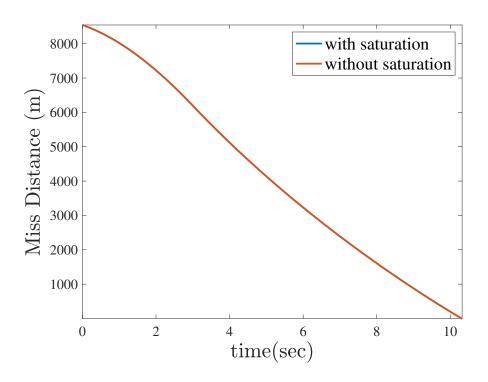
۶.۱ بخش ج در این بخش محدود کننده شتاب ورودی به سیستم اضافه شده و نتایج آن مقایسه شده است.

جدول ۴: مقایسه فاصله ازدست دهی در حضور و عدم حضور محدود کننده

Miss Distance (m)
0.6034
5.1746



شکل ۳۲: مقایسه فرمان موشک در حضور و عدم حضور محدود کننده در هدایت خط دید پایه همراه با مشتق گیر



شکل ۳۳: مقایسه فاصله ازدست دهی موشک در حضور و عدم حضور محدود کننده در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر

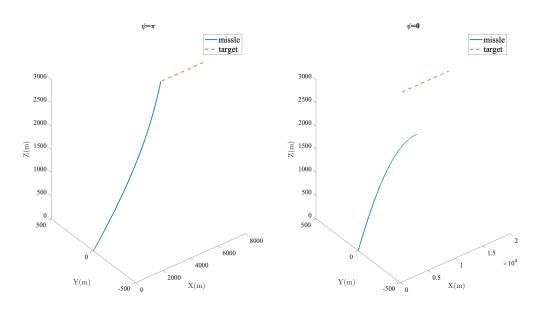
٧.١ بخش چ

این بخش به بررسی تغیر زاویه ψ هدف پرداخته است. فاصله ازدست دهی در جدول زیر آمده است.

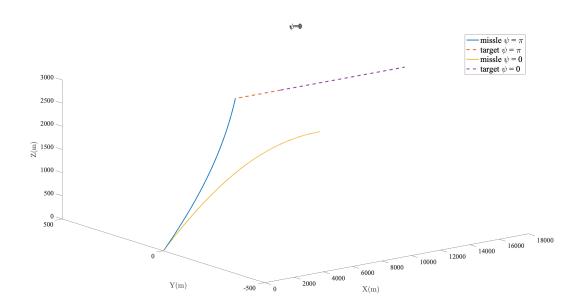
جدول ۵: فاصله ازدست دهی در شرایط اولیه مختلف هدف

ψ	Miss Distance (m)
180°	0.6022
0°	5212.3835

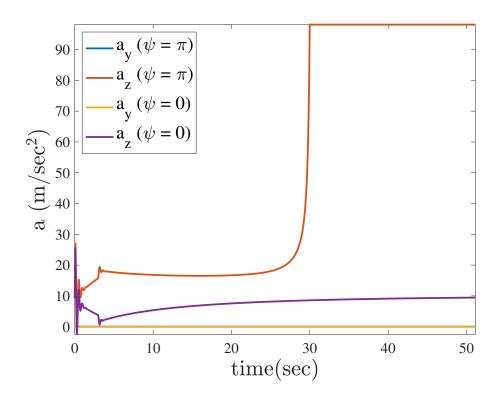
نمودار نتایج در ادامه آورده شده است.



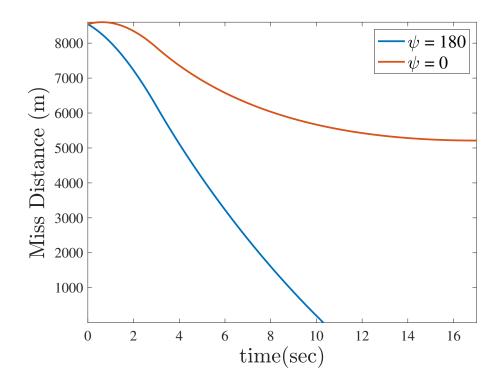
شکل ۳۴: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شکل ۳۵: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شکل ۳۶: مقایسه فرمان موشک با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



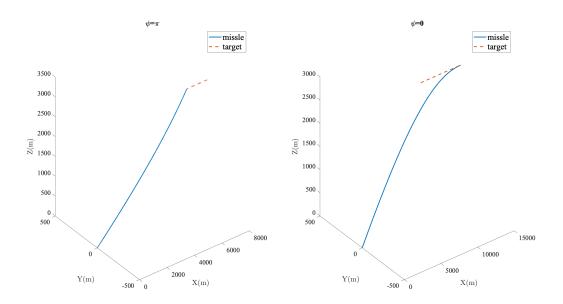
شکل ۳۷: مقایسه فاصله ازدست دهی موشک با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتق گیر

در ادامه با استفاده از الگوریتم Greedy کمینه سرعت برای فاصله ازدستدهی کمتر از ۱۵ متر بدست آمد. با توجه به اینکه در حالت اول عمکرد بهتری دارد پس اگر حالت دو ارضا شود، حالت یک هم حتما ارضا می شود

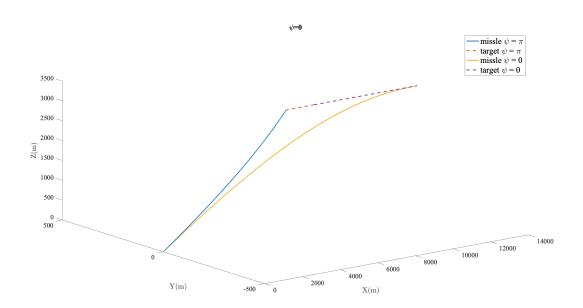
جدول ۶: فاصله ازدست دهی در شرایط اولیه مختلف هدف

V (m/sec)	ψ	Miss Distance (m)
300	180°	0.6022
300	0°	5212.3835
106.9	180°	0.3293
106.9	$0_{\mathbf{o}}$	14.4173

نمودار نتایج در ادامه آورده شده است.



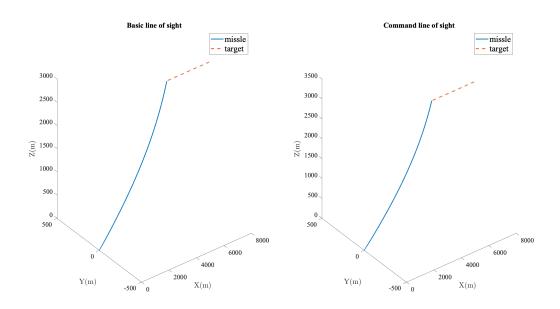
شکل ۳۸: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار با شرایط اولیه مختلف هدف و کمینه سرعت اولیه جهت فاصله ازدست دهی کمتر از ۱۵ متر در هدایت خط دید پایه همراه با مشتق گیر



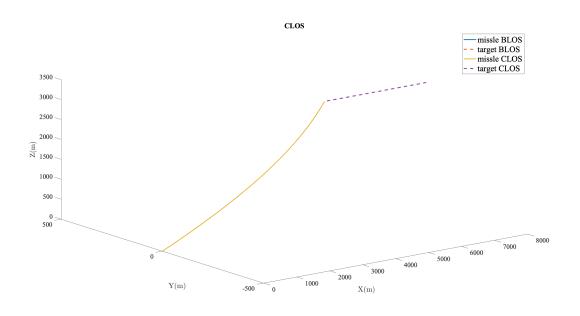
شکل ۳۹: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار با شرایط اولیه مختلف هدف و کمینه سرعت اولیه جهت فاصله ازدست دهی کمتر از ۱۵ متر در هدایت خط دید پایه همراه با مشتق گیر

۸.۱ بخش ح

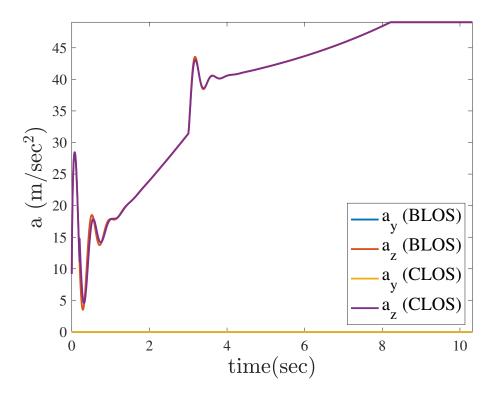
در این بخش بر اساس شرایط اولیه داده شده، قانون هدایت فرمان به خط دید با جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید یایه مقایسه شده است.



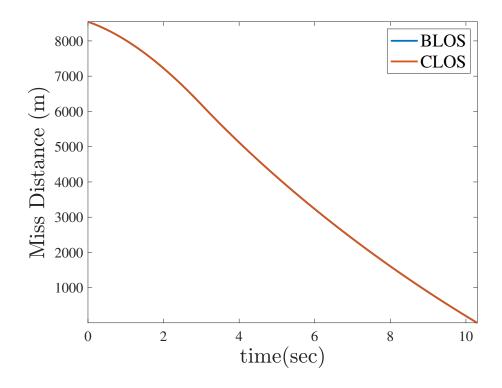
شکل ۴۰: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه



شکل ۴۱: مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه



شکل ۴۲: مقایسه فرمان موشک در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه



شکل ۴۳: مقایسه فاصله ازدستدهی موشک در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه

جدول ۷: فاصله ازدست دهی در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه

Guidance Law	Miss Distance (m)
BLOS	5.1732
CLOS	4.8192

فهرست تصاوير فهرست مطالب

١	ا اول	۱ سوال
١	بخش الف	1.1
۵	بخش ب	7.1
٩	يخش پ	٣.1
۱۳	يخش ت	4.1
١٧	بخش ث	۵.۱
۱٩	بخش ج	۶.۱
۲۱	بخش چ	٧.١
۲۵	بخش ح	٨.١
	ت تصاویر	فهرست
۲	موقعیت موشک	١
۲	وضعیت موشک	۲
٣	سرعت موشک	٣
٣	موقعیت هدف	*
· ·	ر	۵
¢	سرعت هدف	9
۵	موقعیت موشک با شرایط اولیه بهینه شده	Y
۶	وضعیت موشک با شرایط اولیه بهینه شده	٨
۶	سرعت موشک با شرایط اولیه بهینه شده	٩
٧	موقعیت موشک و هدف با شرایط اولیه بهینه شده	\ •
· Y	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده	11
λ.	موقعیت موشک و هدف با شرایط اولیه بهینه شده همراه با مانور هدف	17
, ,	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده همراه با	14
٨	مانور هدف	1 1
9	موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه	14
\	موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه	۱۵
\ c	وصعیت موست در هدایت خط دید پایه	16

11	موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰،۰۰۰،۰۰۰	١٧
11	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه ۰۰۰۰۰	١٨
١٢	فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه	19
١٢	فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰، ۰۰۰، ۰۰۰، ۰۰۰	۲.
١٣	موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	۲١
14	وضعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	22
14	سرعت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	22
۱۵	موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	74
	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با	20
۱۵	مشتقگیر	
18	فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	78
18	فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰۰۰۰	27
	مقایسه موقعیت موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش و هدف	77
17	به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰۰۰۰۰۰	
	مقایسه فرمان موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب گرانش در هدایت	49
١٨	خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰،۰۰۰،۰۰۰	
	مقایسه فاصله ازدستدهی موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب	۳۰
١٨	گرانش در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰ هدایت	
	مقایسه مقدار تلاش کنترلی موشک در حضور و عدم حضور جبرانساز شتاب	٣١
19	گرانش در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰ هدایت	
	مقایسه فرمان موشک در حضور و عدم حضور محدود کننده در هدایت خط دید	47
۲۰	پایه همراه با مشتقگیر	
	مقایسه فاصله ازدستدهی موشک در حضور و عدم حضور محدود کننده در هدایت	٣٣
۲۰	خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، دید پایه همراه با	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار با شرایط اولیه	44
71	مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار با شرایط	3
77	اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	
	مقایسه فرمان موشک با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط دید پایه همراه	3
22	ىا مشتقگىر	

	مقایسه فاصله ازدستدهی موشک با شرایط اولیه مختلف هدف در هدایت خط	47
22	دید پایه همراه با مشتقگیر	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار با شرایط اولیه	٣٨
	مختلف هدف و کمینه سرعت اولیه جهت فاصله ازدستدهی کمتر از ۱۵ متر در	
74	هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰۰	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار با شرایط	39
	اولیه مختلف هدف و کمینه سرعت اولیه جهت فاصله ازدستدهی کمتر از ۱۵	
۲۵	متر در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در دو نمودار در قانون	40
	هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید	
48	پایه	
	مقایسه موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در یک نمودار در قانون	41
	هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید	
48	پایه	
	مقایسه فرمان موشک در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی شتاب	47
27	گرانش با قانون هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، قانون هدایت خط دید پایه	
	مقایسه فاصله ازدستدهی موشک در قانون هدایت فرمان به خط دید و جبرانسازی	44
27	شتاب گرانش با قانون هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰،۰۰۰،۰۰۰،۰۰۰	
	ت جداول	
	09,50	حهرسا
۵	شرایط اولیه و فاصله ازدستدهی	1
٩	ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدستدهی ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، مدایت	۲
۱۳	ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدستدهی همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰۰۰۰	٣
۱۹	مقایسه فاصله ازدستدهی در حضور و عدم حضور محدود کننده ۲۰۰۰۰۰	۴
۲١	فاصله ازدستدهی در شرایط اولیه مختلف هدف	۵
74	فاصله ازدستدهی در شرایط اولیه مختلف هدف	۶
۲۸	فاصله ازدستدهی در شرایط اولیه مختلف هدف	٧