تمرین سری دوم درس هدایت و ناوبری

علی بنیاسد ۳۰ فروردین ۲،۱۴۰

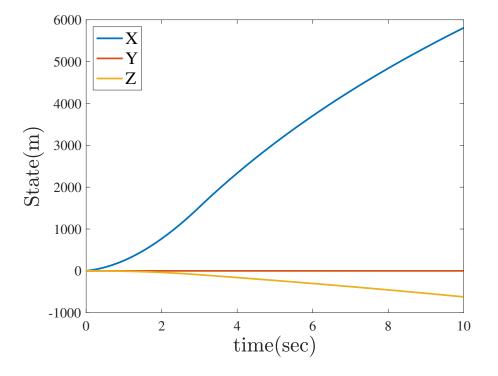
۱ سوال اول

در بخشهای مختلف سوال به بررسی عملکرد قانون هدایت خط دید^۱ بررسی شده است.

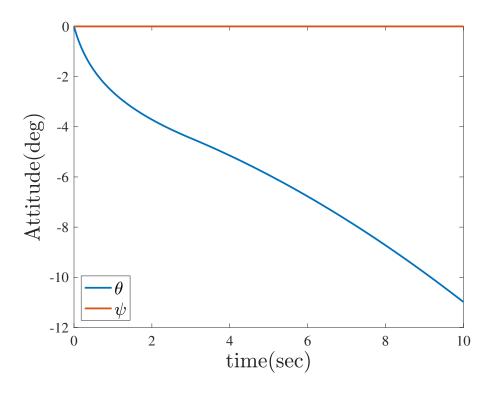
١٠١ بخش الف

در این بخش شبیه سازی موشک و هدف به مدت ۱۰ ثانیه انجام شده است. نتایج شبیه سازی در ادامه آورده شده است.

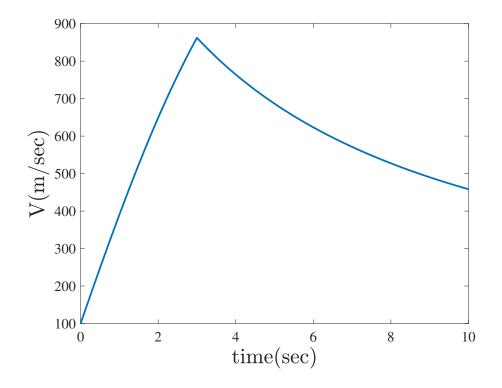
¹Line Of Sight



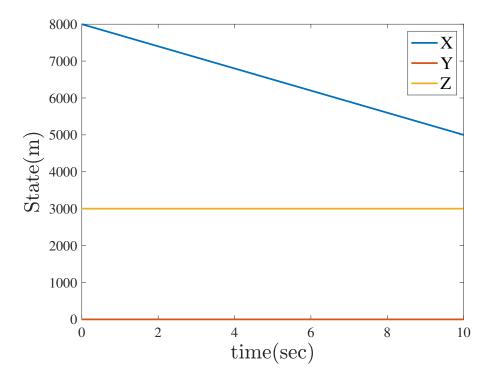
شكل ١: موقعيت موشك



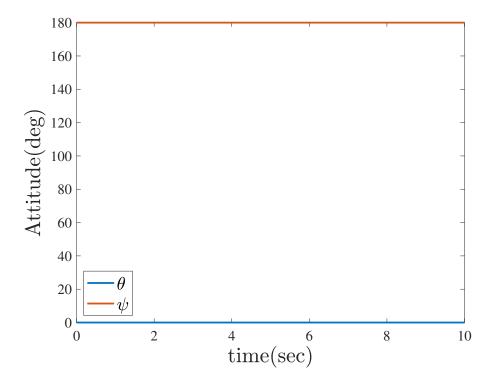
شكل ٢: وضعيت موشك



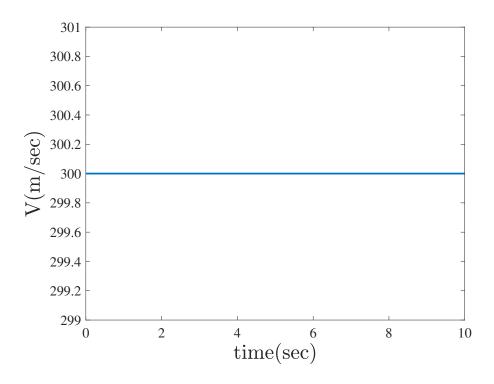
شكل ٣: سرعت موشك



شكل ٤: موقعيت هدف



شكل ۵: وضعيت هدف



شكل ع: سرعت هدف

۲۰۱ بخش ب

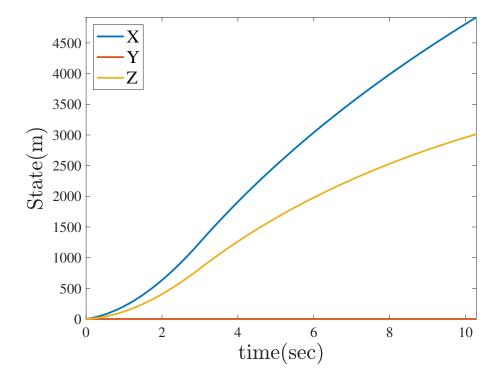
در این بخش با استفاده از بهینه سازی مقادیر اولیه θ و ψ محاسبه شد. مقادیر θ_0 و فاصله ازدست دهی آورده شده است.

جدول ١: شرايط اوليه و فاصله ازدست دهي

Parameter	Value
θ_0	39.9892°
ψ_0	0°
Miss Distance(m)	0.0741

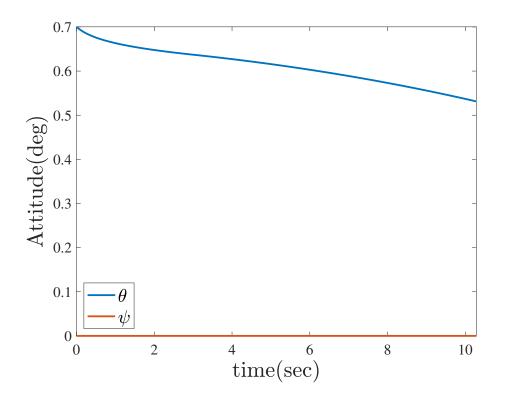
برای اعمال شتاب در دو ثانیه آخر از زمان نهایی شبیه سازی بالا استفاده شده و سپس دو ثانیه از آن کم شد و در نهایت شبیه سازی با شرایط جدید انجام شد. با در نظر گرفتن اعمال شتاب در دو ثانیه، فاصله از دست دهی جدید برابر با ۲۲/۵ متر شد.

نتایج شبیهسازی در دو حالت اشاره شده در پایین آورده شده است.

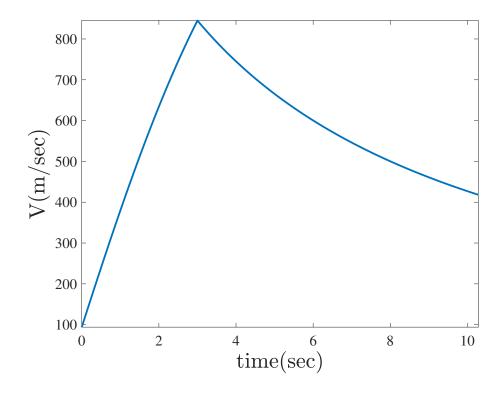


شكل ٧: موقعيت موشك با شرايط اوليه بهينه شده

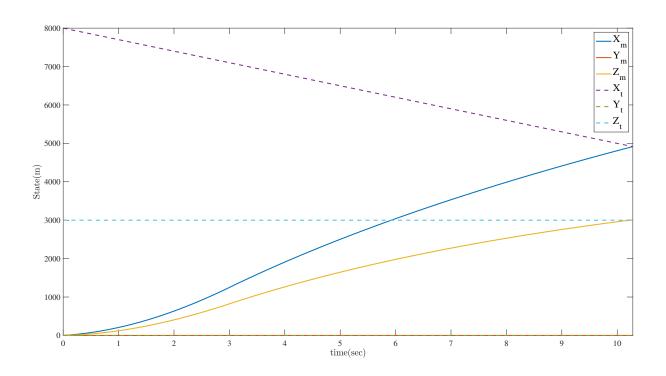
²Miss Distance



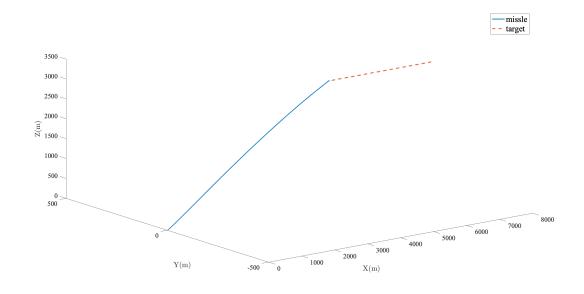
شكل ٨: وضعيت موشك با شرايط اوليه بهينه شده



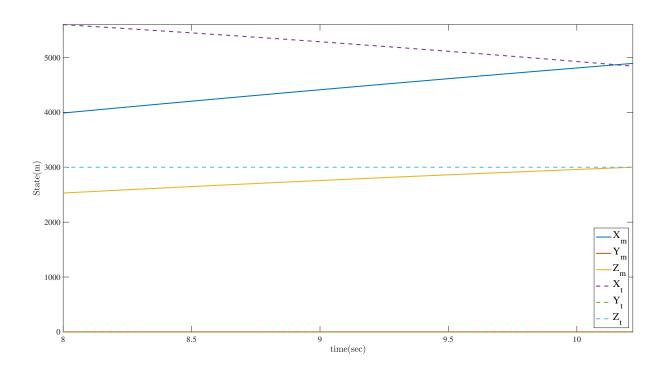
شكل ٩: سرعت موشك با شرايط اوليه بهينه شده



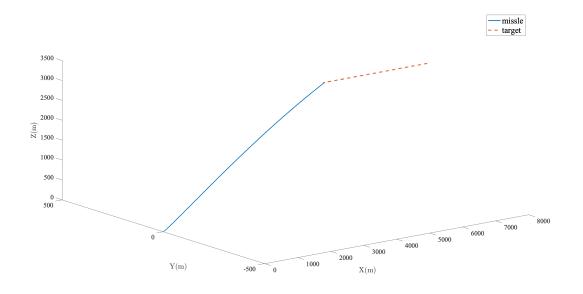
شكل ١٠: موقعيت موشك و هدف با شرايط اوليه بهينه شده



شكل ۱۱: موقعيت موشك و هدف به صورت سه بعدى با شرايط اوليه بهينه شده



شكل ١٢: موقعيت موشك و هدف با شرايط اوليه بهينه شده همراه با مانور هدف



شکل ۱۳: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده همراه با مانور هدف

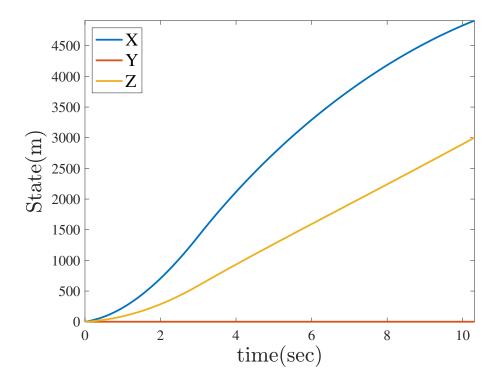
۳.۱ يخش پ

در بخش برای محاسبه ضرایب حلقه هدایت از بهینهسازی ازدحام ذرات استفاده شده است. ضرایب حلقه هدایت بدست آمده در جدول پایین آورده شده است.

جدول ۲: ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدست دهی

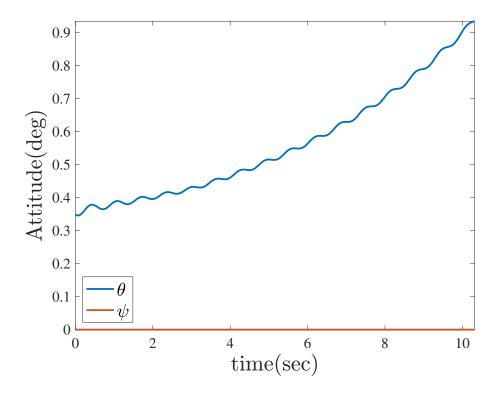
Parameter	Value
k_{ϵ}	95.2874
k_{σ}	50.5153
Miss Distance(m)	0.5692

نتایج شبیهسازی در پایین آورده شده است.

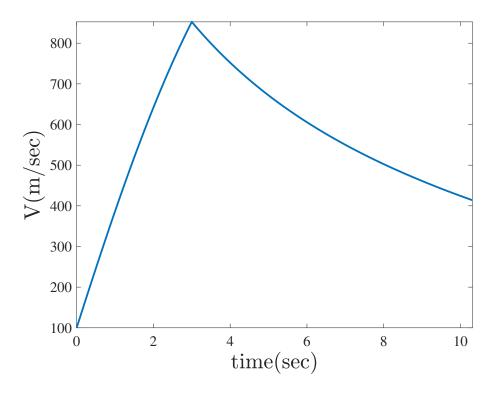


شکل ۱۴: موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه

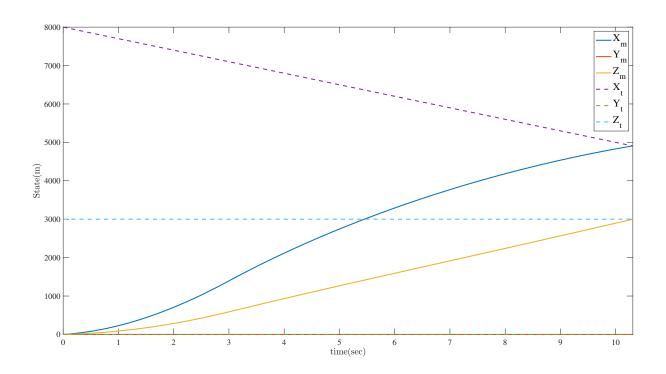
 $^{^3}$ Particle Swarm Optimization



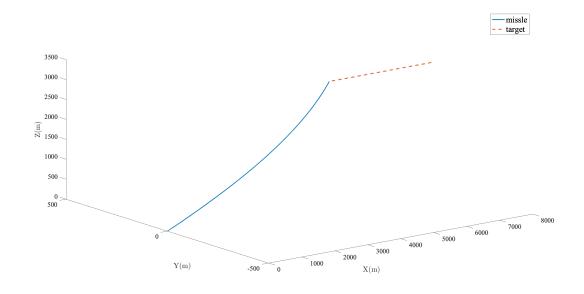
شكل ۱۵: وضعيت موشك در هدايت خط ديد پايه



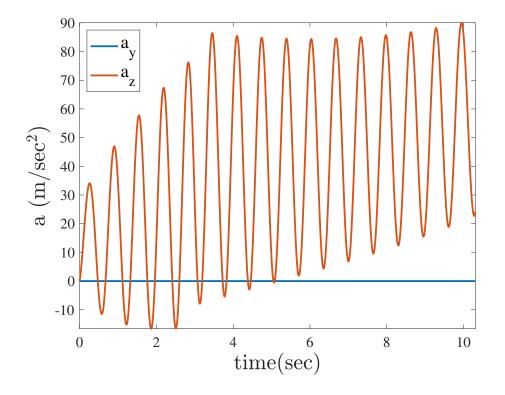
شكل ۱۶: سرعت موشك در هدايت خط ديد پايه



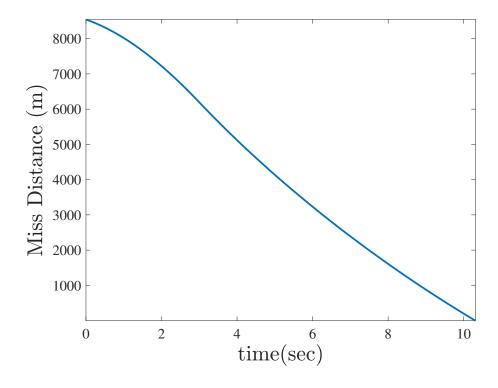
شكل ۱۷: موقعيت موشك و هدف در هدايت خط ديد پايه



شکل ۱۸: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه



شکل ۱۹: فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه



شکل ۲۰: فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه

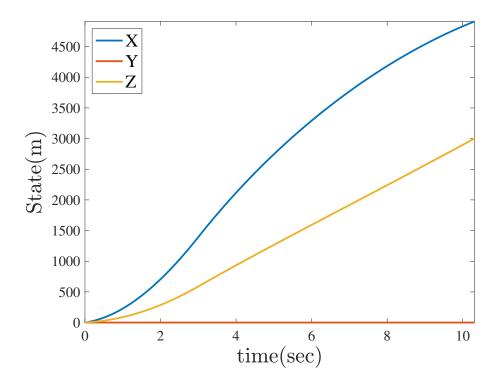
۴.۱ یخش پ

ضرایب حلقه هدایت در جدول پایین آورده شده است.

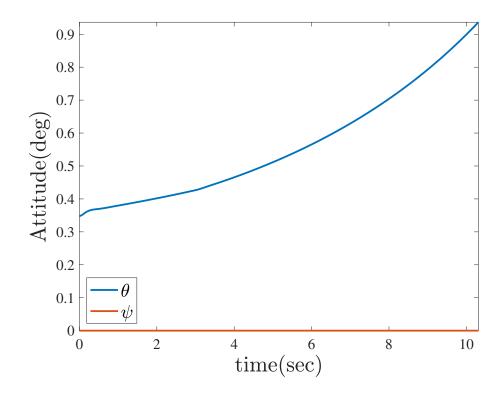
جدول ۳: ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدست دهی همراه با مشتق گیر

Parameter	Value
k_{ϵ}	95.2874
d_ϵ	10
k_{σ}	50.5153
d_{σ}	10
$Miss\ Distance(m)$	0.6717

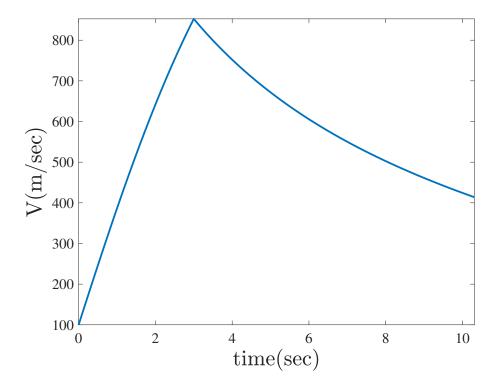
نتایج شبیه سازی در پایین آورده شده است.



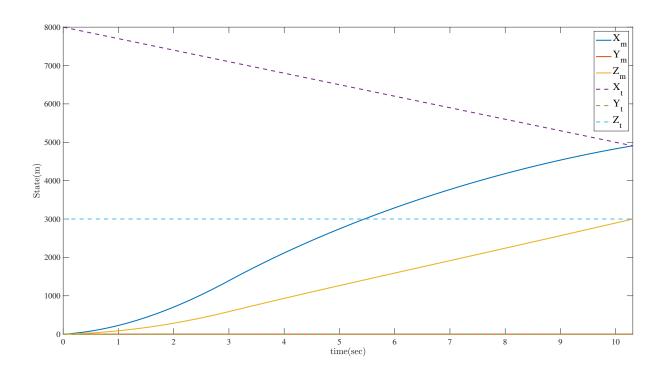
شكل ۲۱: موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



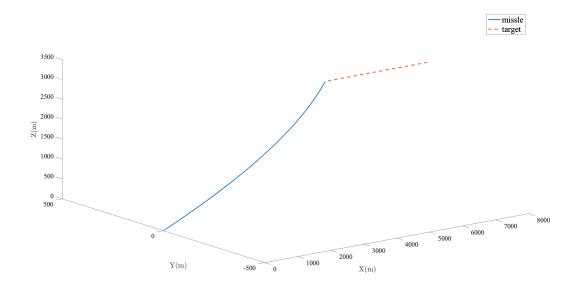
شكل ۲۲: وضعيت موشك در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتقگير



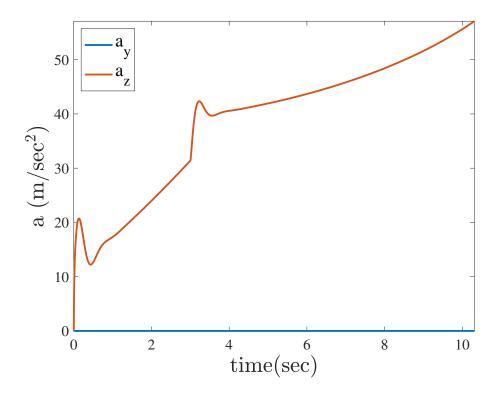
شكل ۲۳: سرعت موشك در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتقگير



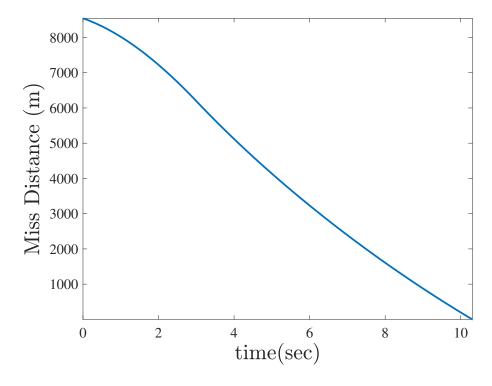
شكل ۲۴: موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شكل ۲۵: موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شکل ۲۶: فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر



شكل ۲۷: فاصله ازدست دهي در هدايت خط ديد پايه همراه با مشتق گير

فهرست مطالب

1		١ سوال
١	بخش الف	1.1
۵	بخش ب	۲.۱
٩	يخش پ٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠٠	٣.١
۱۳	يخش پ	4.1
	. 1	•
	ت تصاویر	فهرسد
۲	موقعیت موشک	١
۲	وضعیت موشک ،	۲
٣	سرعت موشک	٣
٣	موقعیت هدف	¥
۴	وضعیت هدف	۵
۴		۶
۵	موقعیت موشک با شرایط اولیه بهینه شده	٧
۶	وضعیت موشک با شرایط اولیه بهینه شده	٨
۶	سرعت موشک با شرایط اولیه بهینه شده ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، موشک	٩
٧	موقعیت موشک و هدف با شرایط اولیه بهینه شده ،	١.
٧	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده ۲۰۰۰۰	11
٨	موقعیت موشک و هدف با شرایط اولیه بهینه شده همراه با مانور هدف	17
	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی با شرایط اولیه بهینه شده همراه با	١٣
٨	مانور هدف	
٩	موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، موقعیت موشک	14
١ ۰	وضعیت موشک در هدایت خط دید پایه	۱۵
١ ۰	سرعت موشک در هدایت خط دید پایه	18
11	موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه ۲۰۰۰، موقعیت موشک	17
11	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه ۰۰۰۰۰	١٨
١٢	فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه	19
١٢	فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه	۲۰

۱۳	موقعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	۲۱
14	وضعیت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	77
14	سرعت موشک در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	74
۱۵	موقعیت موشک و هدف در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	74
	موقعیت موشک و هدف به صورت سه بعدی در هدایت خط دید پایه همراه با	27
۱۵	مشتقگیر ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۰	
18	فرمان شتاب در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر ۲۰۰۰،۰۰۰	48
18	فاصله ازدستدهی در هدایت خط دید پایه همراه با مشتقگیر	**
		•
	ت جداول	فهرسد
۵	شرایط اولیه و فاصله ازدستدهی	١
٩	ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدستدهی ۲۰۰۰، ۲۰۰۰، ملت	٢
۱۳	ضرایب حلقه هدایت و فاصله ازدستدهی همراه با مشتقگیر	٣