

Différentielle du déterminant

↳ CVA p 49-50 (lemme) et Révision p 76-78 et p 275-276 pour le reste.

On pose $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Lemme : $GL_n(\mathbb{K})$ est un ouvert dense de $M_n(\mathbb{K})$.

Proposition : L'application $\det : M_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$ est de classe C^1 et sa différentielle est donnée par : $\forall H, H \in M_n(\mathbb{K}), D_H \det(I) = \text{Tr}(H)$.

Application : Soient y_1, \dots, y_n des solutions (à valeurs dans \mathbb{K}^n) du système différentiel $y' = A(t)y$ où $A : \mathbb{R} \rightarrow M_n(\mathbb{K})$ est une fonction continue et soit $w : t \mapsto \det(y_1(t), \dots, y_n(t))$ leur déterminant wronskien.

Alors $\forall t \in \mathbb{R}, w'(t) = \text{tr}(A(t)) w(t)$. En particulier, on retrouve que pour $A \in M_n(\mathbb{K}), \det(e^{tA}) = e^{t \text{tr}(A)}$.

Preuve du lemme : On munit $M_n(\mathbb{K})$ d'une norme quelconque (toutes équivalentes). Alors le déterminant est une fonction polynomiale donc en particulier continue. Alors $GL_n(\mathbb{K}) = \det^{-1}(\mathbb{K}^* \underset{\text{ouvert}}{\text{ouvert}})$ est un ouvert.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Montrons qu'il existe une suite $(A_k)_{k \in \mathbb{N}}$ de $GL_n(\mathbb{K})$ qui converge vers A . Si $A \in GL_n(\mathbb{K})$, on prend la suite constante égale à A . Supposons donc $A \notin GL_n(\mathbb{K})$. Alors 0 est valeur propre de A .

On considère $\text{Sp}(A) \setminus \{0\}$, il est fini (eventuellement vide). S'il est non vide, $m := \min(|\lambda|, \lambda \in \text{Sp}(A) \setminus \{0\})$ est bien défini et on se donne δ entier tel que $\delta > \frac{1}{m}$. S'il est vide, on choisit δ un entier quelconque. Alors pour tout $k \geq \delta, A - \frac{1}{k} I_n$ est inversible puisque $\frac{1}{k}$ n'est pas valeur propre. Ainsi $(A - \frac{1}{k} I_n)_{k \geq \delta}$ est une suite de $GL_n(\mathbb{K})$ qui converge vers A .

Preuve de la proposition : De nouveau, le déterminant est une fonction polynomiale donc en particulier de classe C^1 (et même de classe C^∞).

Etape 1 : Calculons la différentielle en l'identité. Il suffit de calculer la dérivée de \det en I_n on n'importe quel vecteur. Soit $H \in M_n(\mathbb{K})$, et soient $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ des valeurs propres (complexes). Alors pour $t \in \mathbb{R}$, les valeurs propres de $I_n + tH$ sont les $1 + t\lambda_i$ pour $i \in \{1, \dots, n\}$.

Alors $\det(I_n + tH) = \prod_{i=1}^n (1 + t\lambda_i)$ ($I_n + tH$ est trigonalisable sur \mathbb{C})
$$= 1 + t \sum_{i=1}^n \lambda_i + o(t^2) = 1 + t \text{Tr}(H) + o(t^2)$$

Ainsi $D_{I_n} \det(H) = \text{Tr}(H)$. ($f'(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+t) - f(a)}{t} = df_a(v)$)

Etape 2 : Calculons la différentielle en une matrice inversible.
 Soit $X \in GL_n(\mathbb{K})$. Nous allons nous ramener au cas de l'identité.
 Soit $H \in M_n(\mathbb{K})$. Alors :

$$\det(X+H) = \det(X) \times \det(I_n + X^{-1}H) = \det(X) \times (1 + \text{Tr}(X^{-1}H) + o(\|H\|))$$

$$= \det(X) + \text{Tr}(\underbrace{\det(X)X^{-1}}_{\text{trcom}(X)} H) + o(\|H\|)$$

d'où $D_X \det(H) = \text{Tr}(\text{trcom}(X)H)$.

Etape 3 : Conclure par densité. Puisque \det est de classe C^1 , sa différentielle est continue. L'application $X \mapsto \text{trcom}(X)$ est également continue (car polynomiale en les coefficients de X), donc $X \mapsto \text{Tr}(\text{trcom}(X) \cdot)$ aussi. Ainsi ces deux fonctions sont continues et coïncident sur $GL_n(\mathbb{K})$ qui est dense dans $M_n(\mathbb{K})$, elles sont donc égales sur $M_n(\mathbb{K})$ tout entier. Ainsi : $\forall (H, H) \in M_n(\mathbb{K})^2$, $D_H \det(H) = \text{Tr}(\text{trcom}(H)H)$.

Preuve de l'application : On définit Y la matrice de colonnes y_1, \dots, y_n .
 Alors Y vérifie $Y' = AY$. Par théorème de dérivation des fonctions complexes, on obtient alors pour tout $t \in \mathbb{R}$: ($w = \det \circ Y$)

$$w'(t) = (\det \circ Y)'(t) = D_Y(t) \det(Y'(t)) \quad (d(g \circ f)(a) = dg|_{f(a)} \circ df(a))$$

$$= \text{Tr}(\text{trcom}(Y(t)) Y'(t)) = \text{Tr}(\text{trcom}(Y(t)) A(t) Y(t))$$

$$= \text{Tr}(A(t) \underbrace{Y(t) \text{trcom}(Y(t))}_{\det(Y(t)) I_n = w(t) I_n}) \text{ par symétrie de la trace}$$

$$= \text{Tr}(A(t)) w(t).$$

On peut alors obtenir l'expression de w : pour $t_0 \in \mathbb{R}$ fixée, pour tout $t \in \mathbb{R}$, $w(t) = w(t_0) \exp\left(\int_{t_0}^t \text{Tr}(A(s)) ds\right)$. Cette expression montre l'une des propriétés fondamentales du wronskien : il s'annule en un point si et seulement si il est identiquement nul.
 De plus si A est constante, le système $Y' = AY$ admet pour solution $Y = e^{tA}$, d'où pour tout $t \in \mathbb{R}$,

$$\det(e^{tA}) = w(t) = w(0) \exp\left(\int_0^t \text{Tr}(A) ds\right) = \exp(t \text{Tr}(A)).$$

[Bonus] Autre application : L'ensemble $SL_n(\mathbb{R}) = \{A \in GL_n(\mathbb{R}) \mid \det(A) = 1\}$ est une sous variété de \mathbb{R}^{n^2} de dimension $n^2 - 1$, et d'espace tangent en H donné par $T_H SL_n(\mathbb{R}) = \{H \in M_n(\mathbb{R}), \text{Tr}(H^{-1}H) = 0\}$

Preuve de l'application : Nous allons utiliser la caractérisation par équation. On définit $F : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$. Alors $SL_n(\mathbb{R}) = F^{-1}(1)$.

De plus, d'après ce qu'il précède, F est de classe C^1 et pour tout $M \in M_n(\mathbb{R})$, pour tout $H \in M_n(\mathbb{R})$, $d_H F(H) = \text{Tr}({}^t \text{com}(H) H)$.

Donc pour tout $M \in SL_n(\mathbb{R})$, $d_H F$ est une forme linéaire non nulle ($d_H F(H) = \text{Tr}({}^t \text{com}(H) H) = n \det(H) \neq 0$) donc surjective. (Ainsi F est une "submersion"). Ainsi $SL_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{R})$ (iso à \mathbb{R}^{n^2}) de dimension $n^2 - 1$.

(Double bonus) De plus, pour tout $M \in SL_n(\mathbb{R})$, on sait que $T_M SL_n(\mathbb{R}) = \ker(d_H F)$, d'où $T_M SL_n(\mathbb{R}) = \{H \in M_n(\mathbb{R}) \mid \text{Tr}(M^{-1}H) = 0\}$. (on l'identifie en obtenant les matrices de trace nulle).

Remarques : Petit rappel sur la définition de la comatrice : on note $A_{i,j}$ la matrice A privée de sa i -ème ligne et de sa j -ème colonne alors $\text{com}(A) = ((-1)^{i+j} \det(A_{i,j}))_{1 \leq i,j \leq n}$, et alors $A {}^t \text{com}(A) = {}^t \text{com}(A) A = \det(A) \text{Id}$ d'où $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} {}^t \text{com}(A)$ si $\det(A) \neq 0$.

* Le calcul de la différentielle du déterminant peut se faire de plein d'autres façons, typiquement en utilisant sa définition :

$$\det(I_n + H) = \sum_{\sigma \in S_n} \epsilon(\sigma) (I_n + H)_{1, \sigma(1)} \dots (I_n + H)_{n, \sigma(n)}, \text{ et si } \sigma \neq \text{Id},$$

$$\text{alors } \exists k \neq l \text{ tq } \sigma(k) \neq k \text{ et } \sigma(l) \neq l \text{ et alors } (I_n + H)_{1, \sigma(1)} \dots (I_n + H)_{n, \sigma(n)} = o(\|H\|)$$

$$\text{donc } \det(I_n + H) = (I_n + H)_{1,1} \dots (I_n + H)_{n,n} + o(\|H\|)$$

$$= 1 + \text{Tr}(H) + o(\|H\|)$$

et ensuite on termine pareil.

* On peut continuer et calculer la différentielle seconde du déterminant en utilisant le théorème des fonctions composées et le fait que la différentielle de $GL_n(\mathbb{K}) \xrightarrow{\sim} GL_n(\mathbb{K})$ est $D_H \chi(H) = -H^{-1} H H^{-1}$ où $M \mapsto M^{-1}$ est linéaire donc diff = elle-même.

Puisque $D_A \det(H) = \det(A) \text{Tr}(A^{-1}H)$, on déduit

$$D_A^2 \det(H)(K) = \det(A) \text{Tr}(A^{-1}K) \text{Tr}(A^{-1}H) + \det(A) \text{Tr}(-A^{-1}KA^{-1}H)$$

* Rappel sur les définitions équivalentes d'une sous-variété : N est une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension k et de classe C^p si $\forall x_0 \in N$, $\exists W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$ tq :

- $\exists \varphi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$ C^p difféo tel que $\varphi(N \cap W) = \varphi(W) = (\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k})$ (carte locale)
- $\exists u : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$ C^p et $A \in GL_n(\mathbb{R})$ tel que $W \cap N = \{A(z, u(z)), z \in \mathbb{R}^k\} \cap W$ (globe)
- $\exists F : W \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$ C^p telle que $dF(x_0)$ soit surjective et $W \cap N = F^{-1}(0)$ (équival, celle utilisée ici)
- $\exists U \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(0)$, $\exists \gamma : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ C^p tels que $\gamma(0) = x_0$, $d\gamma(0)$ injective et $\gamma : U \rightarrow N \cap W$ homéo (2)

* Quelques commentaires sur le wronskien : dans le cas scalaire
 $y^{(p)} = a_{p-1} y^{(p-1)} + \dots + a_0 y$, on a alors pour des solutions v_1, \dots, v_p ,
 $w(v_1, \dots, v_p) = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_p \\ v_1^{(p-1)} & v_2^{(p-1)} & \dots & v_p^{(p-1)} \end{vmatrix}$, et alors $w' = a_{p-1} w$.
 Il peut être utile
 pour des études qualitatives (cf des équations de Bessel,
 pour montrer qu'une solution existe), on peut obtenir une
 deuxième solution lorsque l'en a déjà une.