

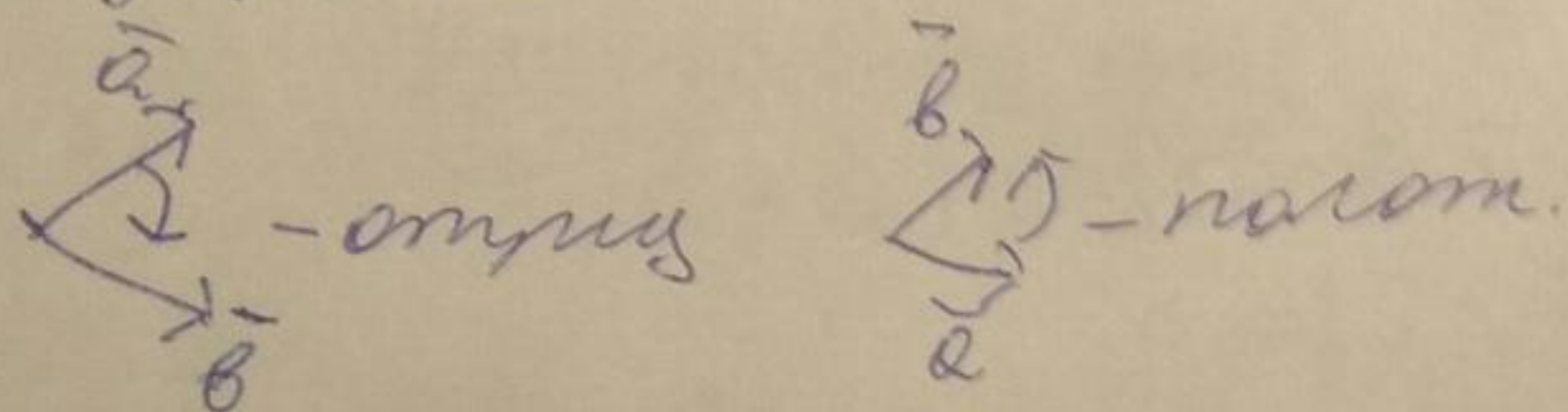
5 **р1** Задаче ориентации на п-ти и в пр-ве. Ориентированные плоскости и объем (смешанное пр-е). С-ва смешанного пр-е. Выращивание см. пр-я в пр-и базиса.

$V_2(a, b)$ - базис

$V_2 \subset V_3$.

из двух полупр-в, на которые п-ть делит пр-во одно зафиксирован.

Def Базис (\bar{a}, \bar{b}) будем наз-ть положительно ориентированным, если поворот от первого вектора ко второму совершается против часовой стрелки, если смотреть из заданного полупр-ва.



Note Если посмотреть на в-ра из „зеркала“, то ориентация переменяется

Note Пусть на п-ти заданы + ор. ОНБ и - ор. ОНБ
 $\Rightarrow \forall$ другой ОНБ совпадет либо с первым или другим

$V_3(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ - базис V_3

Def Базис $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ будем наз-ть правым если для наблюдателя, помещенного в конце \bar{c} , базис (\bar{a}, \bar{b}) - полож. ор.

Утв

а) В V_2 базисы (a, b) и (b, a) имеют пр-ю ориентацию

б) В V_3 $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ и $(\bar{b}, \bar{a}, \bar{c})$ имеют пр-ю ориентацию
 $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ и $(\bar{b}, \bar{c}, \bar{a})$ - одинаковую

Д-во

а) след из пр-я

б) ОНБ $(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$ (поворот на 120°)
 $(\bar{e}_2, \bar{e}_3, \bar{e}_1)$

Def Важную перемутку местами двух базисных в-ров назовем транспозицией.

А пер-ку $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) \rightarrow (\bar{b}, \bar{c}, \bar{a})$

$\nwarrow (\bar{c}, \bar{a}, \bar{b})$

Сл-во, \forall транспозиция меняет ориентацию, а чини ориент.

Def V_2 с фикс. ори.

ориент S пары в-ров (\bar{a}, \bar{b}) наз-ся число

$$S(\bar{a}, \bar{b}) = \pm 1$$

Знак \pm выбирается в зависимости от ориентации (\bar{a}, \bar{b})

Def V_3 с фикс. ори.

ориент $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ наз-ся число

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = \pm 1$$

Умб, а/б-ры \bar{a} и \bar{b} коллн. $\Leftrightarrow S(\bar{a}, \bar{b}) = 0$

S , б-ры $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ коллн. $\Leftrightarrow V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = 0$

Умб,

а) Пусть $\bar{e} = (\bar{e}_1, \bar{e}_2)$ - ОНБ в V_2

Тогда $S(\bar{e}_1, \bar{e}_2) = \pm 1$ в з-ти от ориент.

б) Пусть $\bar{e} = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$ - ОНБ в V_3

Тогда $V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3) = \pm 1$

Тк (о св-вах ори. объема)

① \forall транспозиция меняет $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ на противополож. число
 \forall чини сохр-ет $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$

② Аддитивность по 3-му ори-ту

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) = V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1) + V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_2)$$

③ Однородность по 3-му ори-ту

$$\forall \lambda \in \mathbb{R} \quad V(\bar{a}, \bar{b}, \lambda \bar{c}) = \lambda V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$$

Д-во,

① очев, т.к. \forall транспозиция меняет ориент.

② $\bar{a} \parallel \bar{b} \Rightarrow \text{объем}(0)$

Пусть $\bar{a} \nparallel \bar{b}$

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) \stackrel{?}{=} S(\bar{a}, \bar{b}) \cdot (\bar{n}, \bar{c}), \text{ где } \bar{n} \perp \bar{a} \wedge \bar{n} \perp \bar{b} \quad |\bar{n}| = 1 \text{ и}$$

$(\bar{a}, \bar{b}, \bar{n})$ - правая

$$|V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})| = S(\bar{a}, \bar{b}) \cdot h = S(\bar{a}, \bar{b}) \cdot |\bar{c}| \cdot |\cos \varphi| =$$

\bar{c}, \bar{n}

$$= |S(\bar{a}, \bar{b})| \cdot |(\bar{n}, \bar{c})| \quad \text{Дал с точностью до абсолютного значения.}$$

15
P2

Д-н знак.

$v(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) > 0 \Leftrightarrow (\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ - правая $\Leftrightarrow \bar{n}$ и \bar{c} смотрят

в одну сторону - во по оси и т.д. $\Leftrightarrow \cos \varphi > 0$.

Тогда $v(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) = f(a, b) \cdot (\bar{n}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) =$

$$\stackrel{\text{линейность}}{=} v(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1) + v(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_2)$$

③ Аналогично 2-му. \square

Сл-е $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ линейно по 3-му арг-ту

④ (о б-е ориентации)

① $S(\bar{a}, \bar{b}) = -S(\bar{b}, \bar{a})$ коммутативность

② Агг. по 2-му арг.
 $S(\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2) = S(\bar{a}, \bar{b}_1) + S(\bar{a}, \bar{b}_2)$

③ Агг. по 2-му арг-ту
 $S(\bar{a}, \lambda \bar{b}) = \lambda S(\bar{a}, \bar{b})$

Сл-е f линейно по 2-му арг-ту.

Упр. Координатная запись ориентации f -ге

V_2 - нл-ть с функ. арг.

ϵ -базис

$$\bar{a} \xleftrightarrow{\epsilon} \alpha \quad \bar{b} \xleftrightarrow{\epsilon} \beta$$

$$\text{Тогда } f(\bar{a}, \bar{b}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix} \cdot f(\bar{e}_1, \bar{e}_2)$$

Д-во

$$\bar{a} = \sum \alpha_i \bar{e}_i \quad \bar{b} = \sum \beta_j \bar{e}_j$$

$$f(\bar{a}, \bar{b}) = f\left(\sum_i \alpha_i \bar{e}_i, \sum_j \beta_j \bar{e}_j\right) = \sum_i \sum_j \alpha_i \beta_j f(\bar{e}_i, \bar{e}_j) =$$

$$= \alpha_1 \beta_2 f(\bar{e}_1, \bar{e}_2) + \alpha_2 \beta_1 \underbrace{f(\bar{e}_2, \bar{e}_1)}_{-f(\bar{e}_1, \bar{e}_2)} = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix} \cdot f(\bar{e}_1, \bar{e}_2) \quad \square$$

Упр.

V_3 - нл-ть с функ. арг. ϵ -базис.

$$\bar{a} \xleftrightarrow{\epsilon} \alpha \quad \bar{b} \xleftrightarrow{\epsilon} \beta \quad \bar{c} \xleftrightarrow{\epsilon} \gamma$$

$$v(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} v(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$$

До-во

$$\vec{a} = \sum_i \alpha_i \vec{e}_i \quad \vec{b} = \sum_j \beta_j \vec{e}_j \quad \vec{c} = \sum_k \gamma_k \vec{e}_k$$

$$V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = V\left(\sum_i \alpha_i \vec{e}_i, \sum_j \beta_j \vec{e}_j, \sum_k \gamma_k \vec{e}_k\right) =$$

$$= \sum_i \sum_j \sum_k \alpha_i \beta_j \gamma_k V(\vec{e}_i, \vec{e}_j, \vec{e}_k) = \begin{vmatrix} \text{если } \begin{bmatrix} i & j & k \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \rightarrow 1 \\ \text{иначе } 0 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} V(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$$

Сл-е

В правой ОНБ

$$S(\vec{a}, \vec{b}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix}$$

$$V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

Векторное и смешанное произведение

V_3 с фикс. гр.

Def Векторным произв. $[\vec{a}, \vec{b}]$

наз-ся в-р, определяемый ум-ми:

① $[\vec{a}, \vec{b}] \perp \vec{a}, \vec{b}$

② $|[\vec{a}, \vec{b}]| = S_{\vec{a}, \vec{b}} = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \alpha$

③ $(\vec{a}, \vec{b}, [\vec{a}, \vec{b}])$ - правая тр-ка

ТЛ (связь ориент. объема с в-м и скалярным произв.)

$$\forall \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V_3 \hookrightarrow ([\vec{a}, \vec{b}], \vec{c}) \stackrel{①}{=} V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) \stackrel{②}{=} (\vec{c}, [\vec{b}, \vec{a}])$$

До-во

① Пусть $\vec{a} \parallel \vec{b}$ ($\vec{a} \parallel \vec{b} \Rightarrow$ равно 0)

$$V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = S(\vec{a}, \vec{b}) \cdot (\vec{n}, \vec{c}), \text{ где } \vec{n} - \text{в-н нормаль к } (OAB)$$

$$\vec{n} \perp \vec{a}, \vec{b}, |\vec{n}| = 1, (\vec{a}, \vec{b}, \vec{n}) - \text{тр-ка}$$

$$V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (S(\vec{a}, \vec{b}) \cdot \vec{n}, \vec{c}) = ([\vec{a}, \vec{b}], \vec{c})$$

② $V(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = V(\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}) = ([\vec{b}, \vec{c}], \vec{a}) = (\vec{a}, [\vec{b}, \vec{c}])$

Def Всп-е $([\vec{a}, \vec{b}], \vec{c}) = (\vec{c}, [\vec{b}, \vec{a}])$ - смешанное произв.

Об-ся $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$

Ум-е В правой ОНБ

$$(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

15
p.3

$$\bigwedge (\bar{x}, \bar{a}) = (\bar{y}, \bar{a}) \quad \forall \bar{a} \in V_3$$

$$\Rightarrow \bar{x} = \bar{y}$$

Q-b0

$$(\bar{x}, \bar{a}) = (\bar{y}, \bar{a}) \Rightarrow (\bar{x} - \bar{y}, \bar{a}) = \bar{0} \Rightarrow \bar{x} - \bar{y} = \bar{0} \\ \bar{x} = \bar{y} \quad \square$$

Li-e

$$(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = (\bar{x}, \bar{c}) \quad \forall \bar{c} \in V_3$$

$$\text{Then } \bar{x} = [\bar{a}, \bar{b}]$$

Q-b0

$$([\bar{a}, \bar{b}], \bar{c}) = (\bar{x}, \bar{c}) \quad \forall \bar{c} \Rightarrow \bar{x} = [\bar{a}, \bar{b}] \quad \square$$