

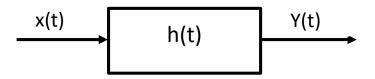
دانشکده مهندسی برق

گزارش کار پروژه اصول سیستم های مخابراتی پروژه 1: تحلیل طیف سیگنال ها و ورودی خروجی سیستم های LTI

تهیه کننده و نویسنده: رضا آدینه پور متین گلپایگانی علیرضا قربانی

استاد مربوطه: جناب اقای دکتر جوان

تاریخ تهیه و ارائه: آبان ماه 1400 شرح پروژه: سیگنال زمانی و حوزه فرکانس ورودی دلخواهی را بدست اوردید.



$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\lambda)h(t - \lambda)d\lambda$$
$$Y(f) = X(f)H(f)$$

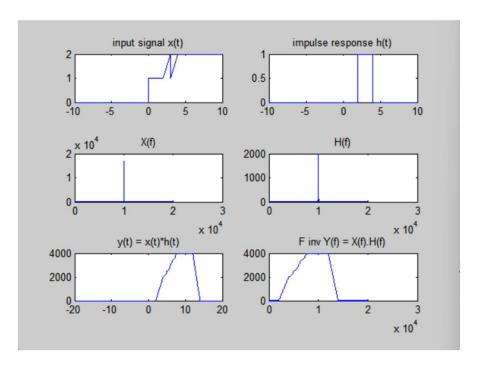
$$x(t) = u(t) + r(t-2) - u(t-3) - r(t-4)$$
$$h(t) = \Pi(t-3)$$

اگر از دو تابع فوق که در حوزه زمان هستند تبدیل فوریه گرفته و به حوزه فرکانس ببریم، پاسخ سیستم به سیگنال ورودی برابر با ضرب آن دوتابع میباشد.

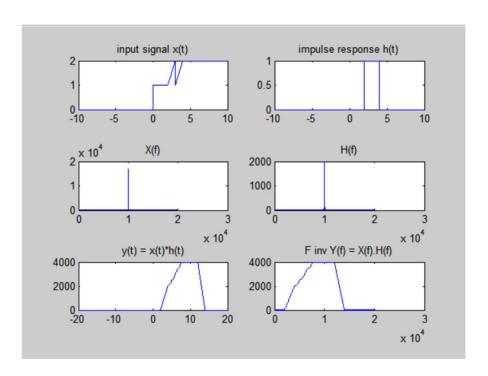
پاسخ سیستم را یک بار از طریق کانولوشن سیگنال ها در حوزه زمان و یک بار از طریق ضرب تبدیل فوریه سیگنال ها در حوزه فرکانس بدست می آوریم.

لازم به ذکر است که پاسخ را یک بار با تابع conv از متلب بدست اورده و یک بار با استفاده از تابع کانولوشن نوشته شده به صورت دستی محاسبه کرده ایم.

```
clear; clc; close all;
%% define system and input signal
t = -10:0.001:10;
x = SS u(t) + SS r(t-2) - SS u(t-3) - SS r(t-4); %input signal
h = SS pulse(t-3); % impulse response of system
figure(1); subplot(3,2,1); plot(t, x); title('input signal x(t)');
subplot(3,2,2);plot(t, h);title('impulse response h(t)');
%% calculate fourier transform usnig fft() function
X = (fft(x)); % fourier transform of x(t) -> X(f)
H = (fft(h)); % frequency response of system
Y t = X.*H;
y_t = ifft(Y_t);
subplot(3,2,3); plot(abs(fftshift(X))); title('X(f)');
subplot(3,2,4); plot(abs(fftshift(H))); title('H(f)');
subplot(3,2,6); plot(abs(y t)); title('F inv {Y(f) = X(f).H(f)}');
%% calculate convolution usnig conv() function
y conv = conv(x, h); % y(t) = x(t)*h(t)
t conv = 2*t(1):0.001:2*t(end);
subplot(3,2,5); plot(t conv, y conv); title('y(t) = x(t)*h(t)');
%% calculate convolution without usnig conv() function
xConv = [x, zeros(1, length(h))];
hConv = [h, zeros(1, length(x))];
for i = 1:length(h)+length(x)-1
    yConv(i) = 0;
    for j = 1:length(x)
        if(i-j+1 > 0)
            yConv(i) = yConv(i) + (xConv(j) * hConv(i-j+1));
        else
            break;
        end
    end
end
figure(2); subplot(3,2,1); plot(t, x); title('input signal x(t)');
subplot(3,2,2);plot(t, h);title('impulse response h(t)');
subplot(3,2,3); plot(abs(fftshift(X))); title('X(f)');
subplot(3,2,4); plot(abs(fftshift(H))); title('H(f)');
subplot(3,2,5); plot(t conv, yConv); title('y(t) = x(t)*h(t)');
subplot(3,2,6); plot(abs(y t)); title('F inv {Y(f) = X(f).H(f)}');
```



پاسخ با استفاده از تابع conv متلب



پاسخ با استفاده از تابع کانولوشن نوشته شده