

فصل ۴: تابع شبکہ

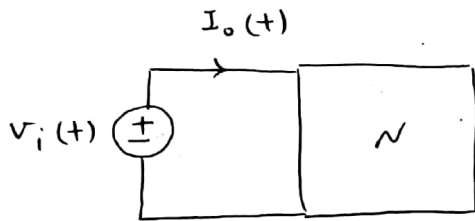
تابع شبکہ بہ صورت زیر تعریف می شود:

$$H(s) = \frac{\text{تبدیل لاپلاس خروجی}}{\text{تبدیل لاپلاس ورودی}}$$

$$H(s) = \frac{L(y)}{L(x)} = \frac{Y(s)}{X(s)}$$

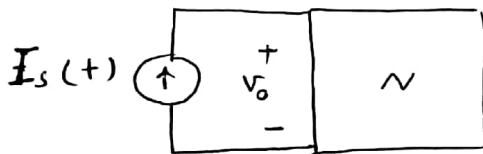
تبدیل لاپلاس تابع حالت صفر به سرابت اولیہ صفر

تابع شبکہ حالات مختلفہ دارد کہ بہ عنوان مثال می توان بہ موارد زیر اشاره نمود:



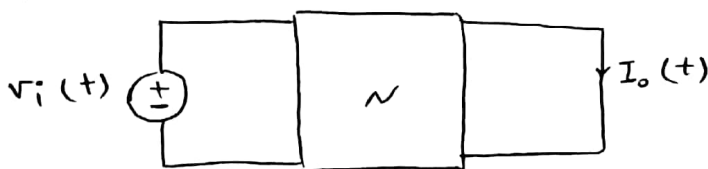
$$H(s) = \frac{I_o(s)}{V_i(s)}$$

ارمیتانس نقطہ حرکت



$$H(s) = \frac{V_o(s)}{I_s(s)}$$

ارمیتانس نقطہ حرکت



$$H(s) = \frac{I_o(s)}{V_i(s)}$$

ارمیتانس استاتی



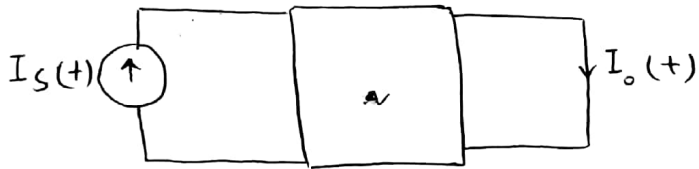
$$H(s) = \frac{V_o(s)}{I_s(s)}$$

ارمیتانس استاتی



$$H(s) = \frac{V_o(s)}{V_i(s)}$$

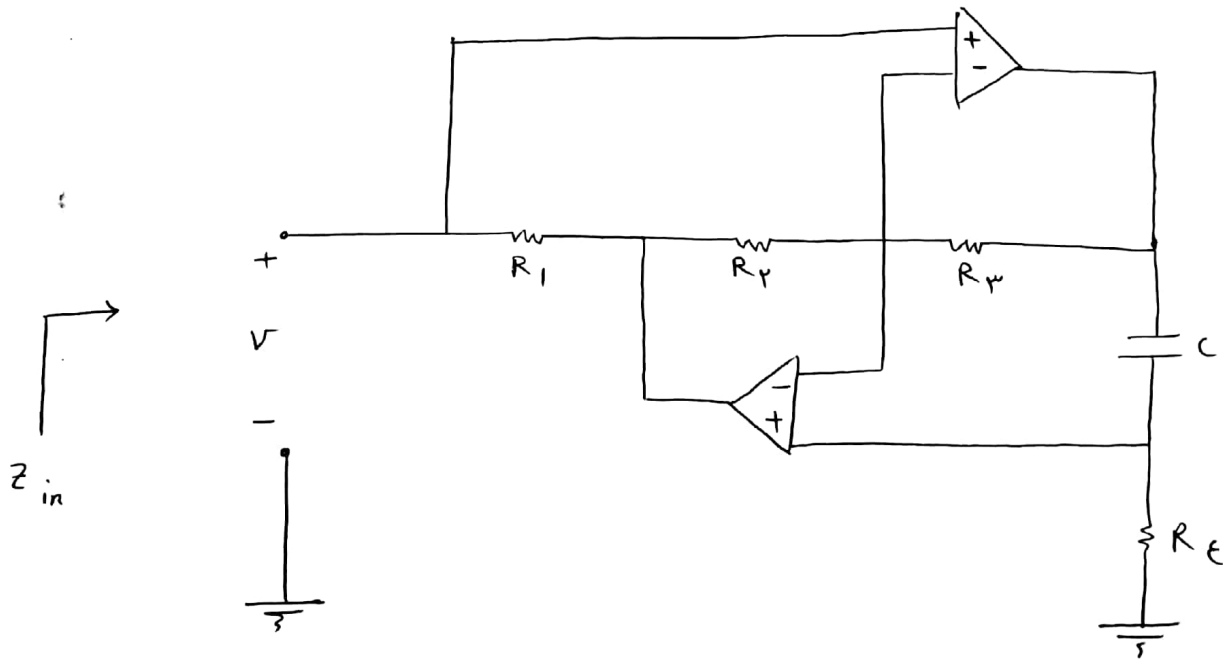
برو ولتاژ

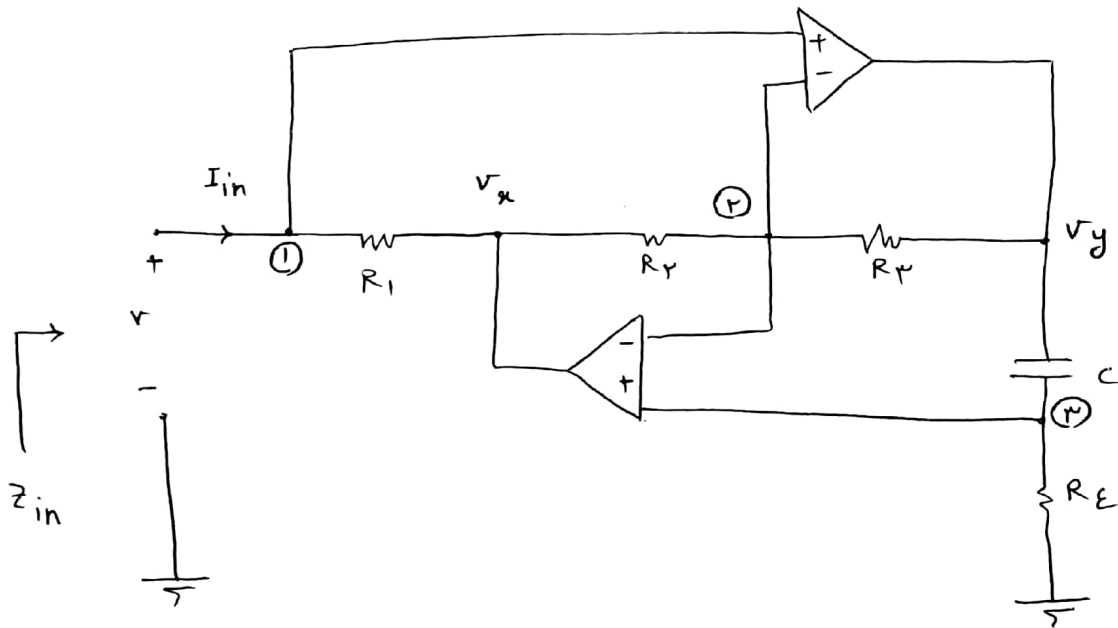


$$H(s) = \frac{I_o(s)}{I_s(s)}$$

برو جریان

مثال: امپدانس ورودی شبکه زیر را بدست آورید. (فرض کنید آپ-آپ - آپ ایستگاه است)





$$V_1 = V_2 = V_3 = V \quad Z_{in} = H = \frac{V_{in}(s)}{I_{in}(s)}$$

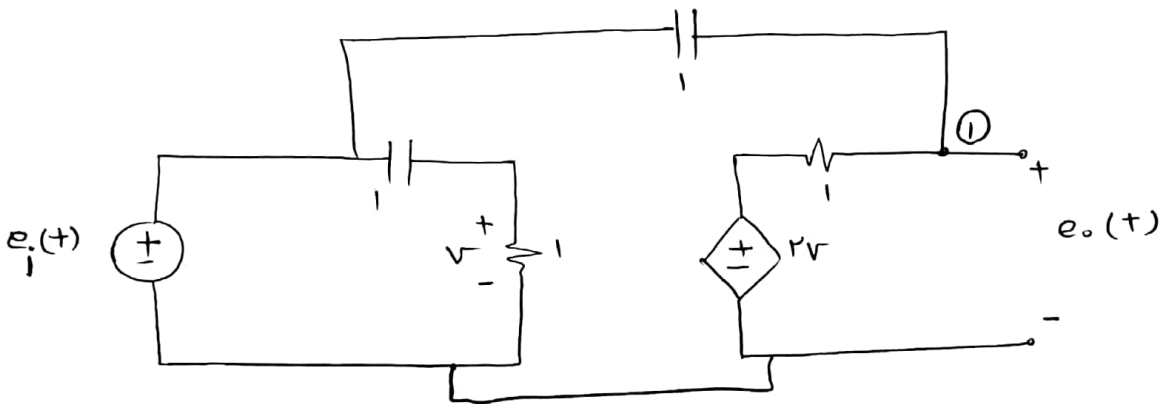
$$\text{kel } ①: I_{in} = \frac{V - V_x}{R_1} \rightarrow V_x = -R_1 I_{in} + V \quad ①$$

$$\text{kel } ②: \frac{V - V_x}{R_f} + \frac{V - V_y}{R_f} = 0 \quad ②$$

$$\text{kel } ③: \frac{V - V_y}{\frac{1}{Cs}} + \frac{V}{R_E} = 0 \rightarrow V_y = \frac{(1 + R_f Cs)}{R_f C} V \quad ③$$

$$I, II, III \Rightarrow H(s) = \frac{(R_1 R_f R_f C)}{R_f} s \quad \text{فاز سلفی دار}$$

مثال: در مدار شکل زیر تابع سبب را بدست آورید. $H(s) = \frac{E_o(s)}{E_i(s)}$



$$V = \frac{E_i \times 1}{1 + \frac{1}{s}} = \frac{s E_i}{1 + s}$$

$$\text{Kcl } \textcircled{1}: (E_o - E_i)s + E_o - 2V = 0$$

$$\Rightarrow H(s) = \frac{s^2 + 2s}{(s+1)^2}$$

نکته: به ریشه های صورت کسر تابع شبکه، صفر تابع شبکه می گویند و به ریشه های مخرج تابع شبکه، قطب تابع شبکه می گویند.

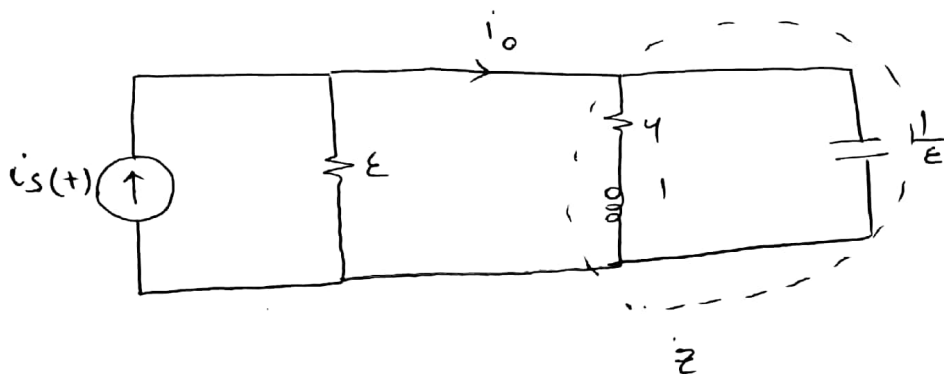
نکته: اگر در دایره مدار، ضربه باشد نگاه تابع شبکه همان پاسخ ضربه است.

$$Y(s) = H(s) X(s) \xrightarrow{*} Y(s) = H(s) \Rightarrow y(t) = h(t) = \mathcal{L}^{-1}(H(s))$$

$$x(t) = \delta(t) \Rightarrow X(s) = 1 \quad *$$

شال صفحی بعد

مثال: در مدار شکل زیر پاسخ صریح را بدست آورید.



حل:

$$H(s) = \frac{I_o}{I_s} = \frac{I_o}{L(\delta(t))} = I_o$$

$$Z = \frac{(4+s) \frac{1}{s}}{4+s+\frac{1}{s}} = \frac{1(s+4)}{s^2+4s+1}$$

تقسیم مخرج

$$I_o = \frac{1}{Z+1} I_s = \frac{s^2+4s+1}{s^2+4s+1} = 1 - \frac{s+4}{s^2+4s+1}$$

$$\Rightarrow 1 - \left(\frac{A}{s+2} + \frac{B}{s+2} \right) \Rightarrow \begin{cases} A = \frac{1}{3} \\ B = -\frac{1}{3} \end{cases}$$

$$i_o(t) = \delta(t) - \frac{1}{3} e^{-2t} + \frac{1}{3} e^{-2t}$$

مثال: اگر فرض کنیم ورودی $x(t) = (e^{-t} - \cos t + \sin t)u(t)$ دارای پاسخ $y(t) = 2 \sin t u(t)$ باشد، پاسخ به ورودی صفر را پیدا کنید.

حل: تابع شبکه آنرا بدست می آوریم در نتیجه به ازای هر ورودی می توانیم خروجی آنرا بدست آوریم.

$$x(t) = \delta(t) \quad y(t) = ? \quad H = \frac{L(y(t))}{L(x(t))} \quad Y(s) = H(s) X(s)$$

$$X(s) = \frac{1}{s+1} - \frac{s}{s^2+1} + \frac{1}{s^2+1} = \frac{2}{(s^2+1)(s+1)} \quad Y(s) = \frac{2}{s^2+1}$$

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = s+1 \quad X(s)=1 \Rightarrow Y(s) = H(s) \times 1 = H(s) = s+1$$

$$\Rightarrow y(t) = \delta'(t) + \delta(t)$$

نکته: پاسخ حالت دائمی سینوسی را می توان از روی تابع شبکه بدست آورد:

$$x(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi) \quad Y(s) = H(s) X(s) \xrightarrow{s=j\omega_0} Y(j\omega_0) = H(j\omega_0) X(j\omega_0)$$

$$|Y(j\omega_0)| = |H(j\omega_0)| |X(j\omega_0)| \quad \angle Y(j\omega_0) = \angle H(j\omega_0) + \angle X(j\omega_0)$$

$$y(t) = |Y| \cos(\omega_0 t + \angle Y)$$

نقطه برای حالتی است که ورودی سینوسی باشد.

نکته: اگر $s = \pm j\omega$ نقطه تابع شبکه باشد، آنگاه شبکه پاسخ حالت دائمی سینوسی ندارد.

مثال: تابع شبکه یک مدار بصورت زیر می باشد، پاسخ حالت دائمی سینوسی را به ازای ورودی زیر محاسبه کنید.

$$x(t) = \sin(2t + 40^\circ)$$

$$H(s) = \frac{s+2}{(s+1)(s^2+1)}$$

حل: چون فرکانس ورودی نقطه تابع شبکه نیست ($\omega = 2$)، این مدار پاسخ حالت دائمی سینوسی دارد.

$$\left. \begin{array}{l} s = -1 \\ s = \pm j \end{array} \right\} \text{نقطه تابع شبکه}$$

$$s = j\omega = j2$$

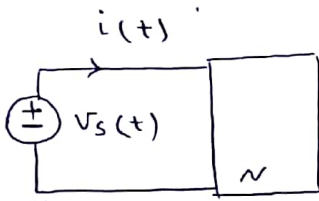
$$H(j2) = \frac{2j+2}{(2j+1)((2j)^2+1)} = \frac{2\sqrt{10}}{15} \angle 141^\circ = 0.42 \angle 141^\circ$$

$$x(t) = \cos(2t - 50^\circ) \rightarrow X(j2) = 1 \angle -50^\circ$$

$$|Y| = |H||X| = 0.42 \quad \angle Y = \angle H + \angle X = 141 - 50 = 91$$

$$y(t) = 0.42 \cos(2t + 91)$$

مسئله: در مدار شکل زیر اگر معادله‌ی دیفرانسیل زیرین در ورودی و خروجی برقرار باشد، مدار شبکه را در حالت رانش سینوسی برای فرکانس $\omega = 4 \text{ rad/s}$ محاسبه کنید.



$$\frac{d^4 i}{dt^4} + 10 \frac{d^3 i}{dt^3} + 4 \frac{d^2 i}{dt^2} + 4 \frac{di}{dt}$$

$$+ 784 i = 10 \frac{dv_s}{dt} + 4 v_s$$

حل: $H = \frac{I(s)}{V_s(s)}$ $(s^4 + 10s^3 + 4s^2 + 4s + 784)I(s) = (10s + 40)V_s(s)$

$$\Rightarrow H(s) = \frac{10s + 40}{s^4 + 10s^3 + 4s^2 + 4s + 784}$$

$\xrightarrow[\text{فرکانس } 4]{\text{رنسار شبکه در}} H(j\omega) = \frac{40(1+j)}{400(1-j)}$

$$H(j\omega) = \frac{j}{10} = j\omega c = 4j c \rightarrow c = \frac{1}{40} F$$

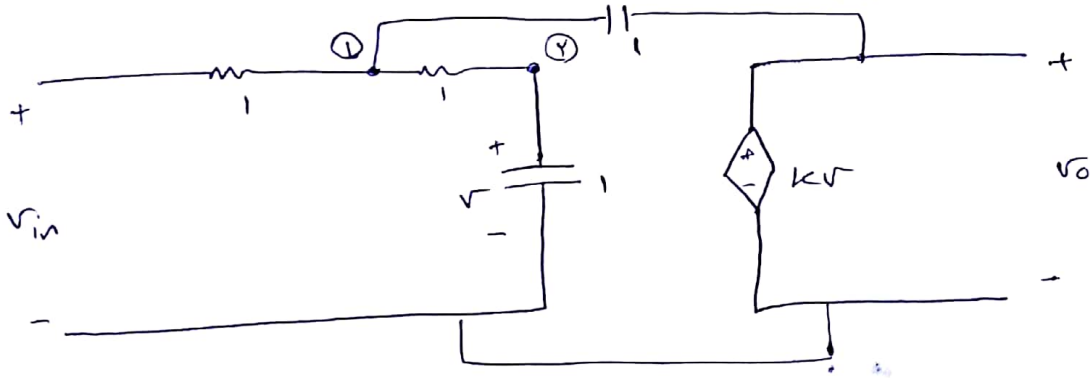
شماره رنر خازنی را در تابع شبکه از جنس ارساینس است.

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{j\omega L} = \frac{-j}{\omega L} \text{ سلف} \\ j\omega c \text{ خازن} \end{array} \right.$$

* هر وقت یک تابع شبکه یک فرکانس طبیعی شبکه مشاهده (خروجی) است. اما لزوماً هر فرکانس طبیعی یک شبکه، یک قطب تابع شبکه نیست.

* در بدو در مدار با فرکانس یک حلقه سلف یا یک است خازنی در مدار است.

مثال: در مدار شکل زیر تابع $H(s) = \frac{V_o(s)}{V_{in}(s)}$ را بدست آورید. مقدار k را طوری تعیین کنید که سیستم پایدار باشد.



حل ۱: $V_o = kV$ Kcl ①: $\frac{V_1 - V_{in}}{1} + \frac{V_1 - V}{1} + \frac{V_1 - V_o}{1/s} = 0$

Kcl ②: $\frac{V - V_1}{1} + \frac{V}{1/s} = 0 \xrightarrow{V = \frac{V_o}{k}} V_1 = \frac{s+1}{k} V_o$

$\rightarrow H(s) = \frac{V_o}{V_{in}} = \frac{k}{s^2 + (3-k)s + 1}$

برای سیستم پایدار است که قطب‌ها سمت چپ محور موهومی باشند، عبارت دیگر ریشه‌ها بتوانند حقیقی منفی یا موهومی سمت چپ محور باشند ($Re(s) < 0$) و ضریب پایدار محاسب است $Re(s) < 0$ و قطب‌های روی محور موهومی ندارند (قطب‌های غیر تکراری)

$\Delta < 0 \rightarrow s_{1,2} = \frac{-(3-k) \pm j\sqrt{(3-k)^2 - 4}}{2} \quad s_{1,2} = \alpha \pm j\beta$

$(3-k)^2 - 4 < 0 \rightarrow (3-k)^2 < 4 \rightarrow -2 < 3-k < 2 \rightarrow 1 < k < 5$

$\alpha < 0 \rightarrow -(3-k) < 0 \rightarrow k < 3$

$\rightarrow \boxed{1 < k < 3}$

$\Delta > 0 \rightarrow s_{1,2} = \frac{-(3-k) \pm \sqrt{(3-k)^2 - 4}}{2}$

$(3-k)^2 - 4 > 0 \rightarrow \begin{cases} (3-k) > 2 \\ (3-k) < -2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} k < 1 \\ k > 5 \end{cases} \rightarrow \boxed{k < 1}$

$-(3-k) + \sqrt{(3-k)^2 - 4} < 0 \rightarrow (3-k) > \sqrt{(3-k)^2 - 4} \rightarrow \begin{cases} (3-k) < 0 \\ (3-k) > 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \text{خبر نادرست} \\ k < 3 \end{cases}$

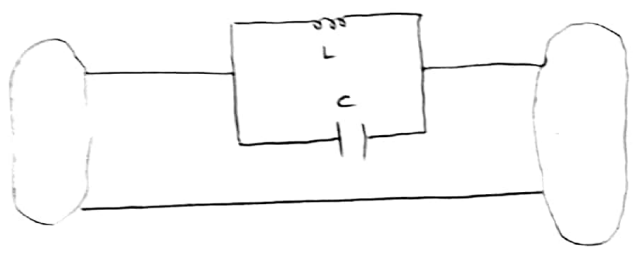
$-(3-k) - \sqrt{(3-k)^2 - 4} < 0 \rightarrow -(3-k) < \sqrt{(3-k)^2 - 4} \rightarrow \begin{cases} -(3-k) < 0 \\ -(3-k) > 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} k < 3 \\ \text{خبر نادرست} \end{cases}$

بنابراین مدار برای $k < 3$ پایدار است.

مدار برای $k \leq 3$ پایدار محاسب است. $3-k=0 \rightarrow k=3 \rightarrow$ قطب روی محور

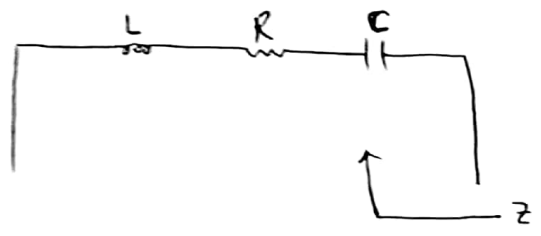
صفحه ۸۶
 در توابع شبکه با ایندار در اثر مدارات تئوری در تمام حای عمودی مدارات تئوری موازی در شبکه حای انتی در هر یک از این
 نکته: یک مدار تشدید LC موازی در بارزی انتی یک شبکه ی نرمانی در هرگاه تشدید جوش یک حقت
 ایجاد می کنند.

صفر استال ایجاد می کند. $S = \frac{\pm j}{\sqrt{LC}}$



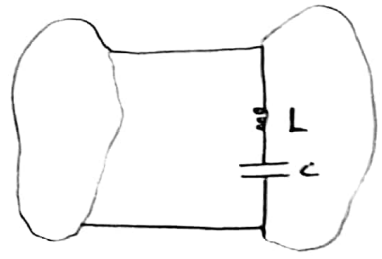
(بار آوری مدار یک)

هرگاه تشدید موازی است که در آن تحت رجوعی اندیش یا ارمیاس مساری با صفر می شود.



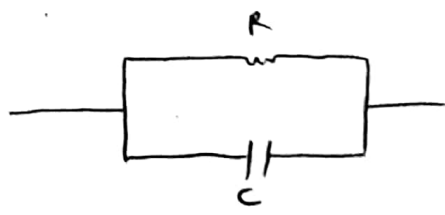
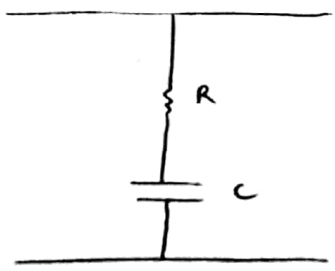
$Z = R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} = R + j(\omega L - \frac{1}{\omega C})$
 $\Rightarrow \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$

نکته: هر LC سری در بارزی عمودی شبکه ی نرمانی یک حقت صفر استال در هرگاه تشدید جوش



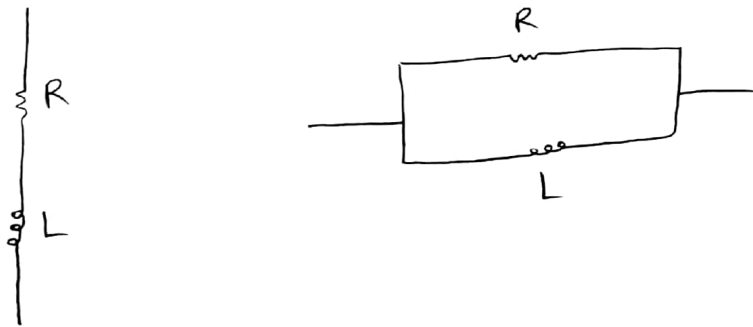
ایجاد می کنند.

نکته: مدار RC سری در بارزی عمودی مدار RC موازی در بارزی انتی یک صفر استال در $S = \frac{1}{RC}$ تولید می کند.

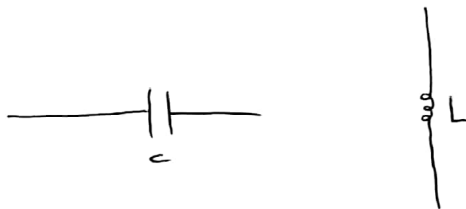


$S = \frac{-1}{RC}$

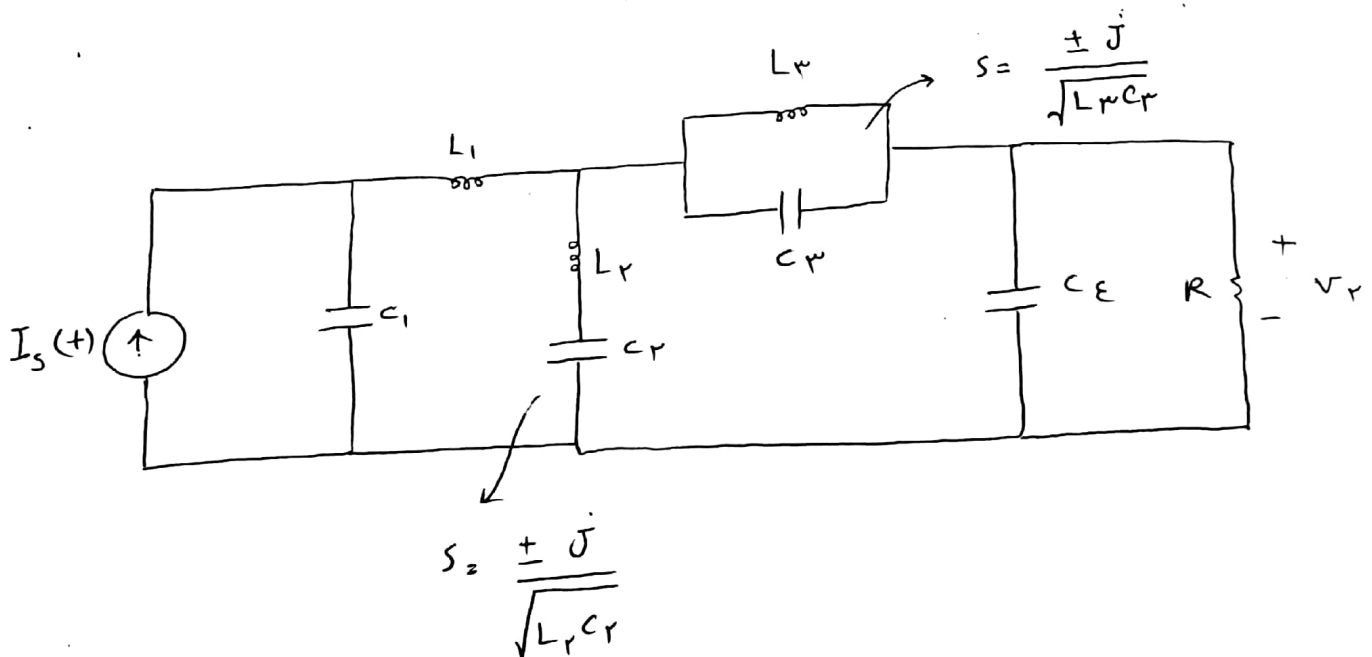
نکته: مدار RL سری در بارهای عمودی و مدار RL موازی در بارهای افقی یک صفر انتقال در $s = -\frac{R}{L}$ تولید می کند.



نکته: یک خازن در بارهای افقی و یک سلف در بارهای عمودی یک صفر انتقال در $s = 0$ تولید می کند.



مثال: صفرهای تابع $H(s) = \frac{V_r(s)}{I_s(s)}$ را برای مدار شکل زیر پیدا کنید.



* در توابع شبکه مدارهای تولید سری در شاخه های افقی و تولید موازی در شاخه های عمودی در نظر بگیرید.
توضیحات پایانی را ایجاد نکنند.

حلب سیستم

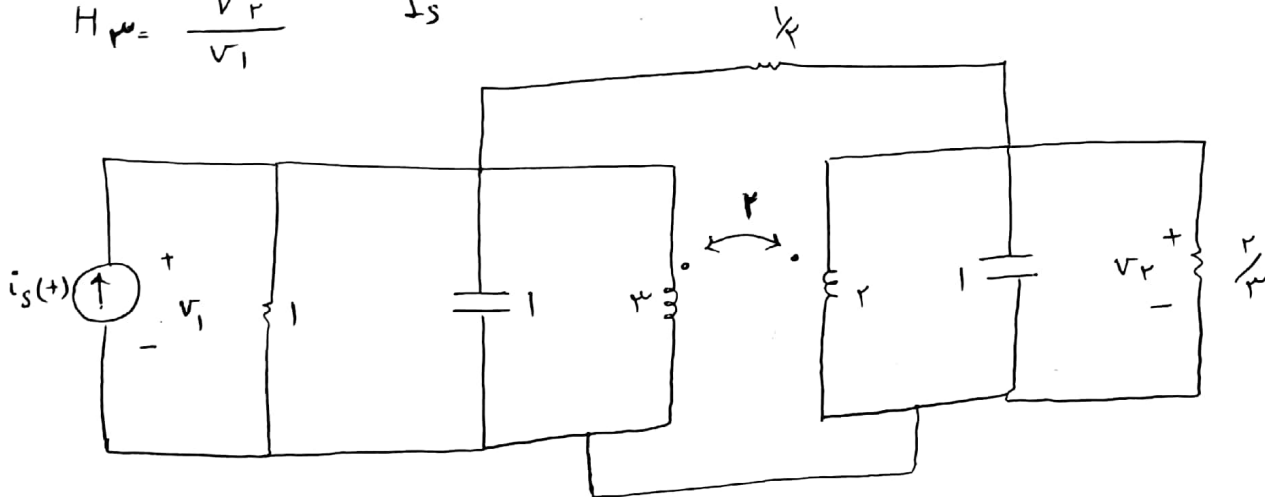
در مدار شکل زیر، H_1 و H_2 را محاسبه کنید و فرکانس های طبیعی را محاسبه کنید،

در مورد حل گزینی ارتباط بین تقاب های شده و فرکانس های طبیعی است

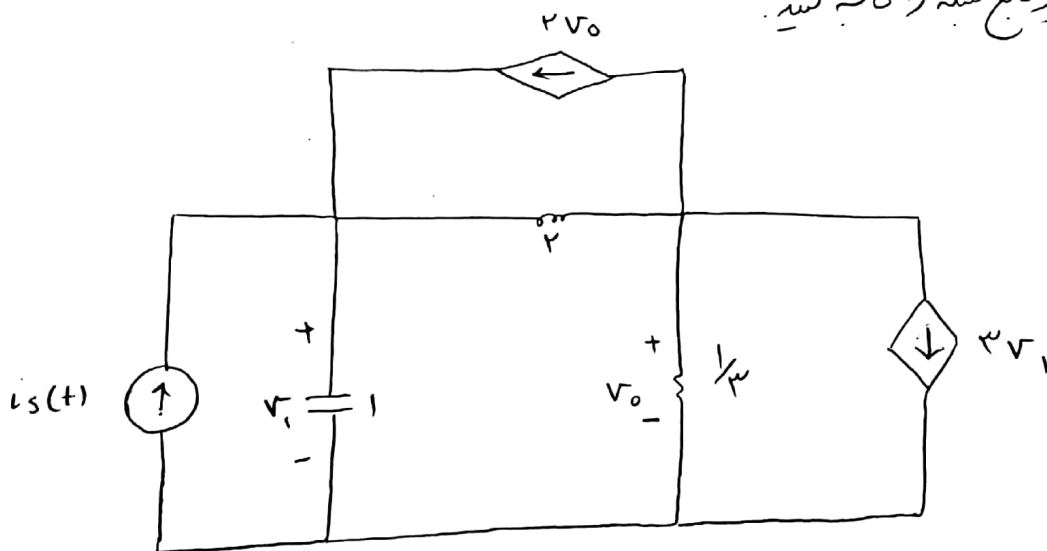
$$H_2 = \frac{V_2}{I_s}$$

$$H_3 = \frac{V_2}{V_1}$$

$$H_{12} = \frac{V_1}{I_s}$$

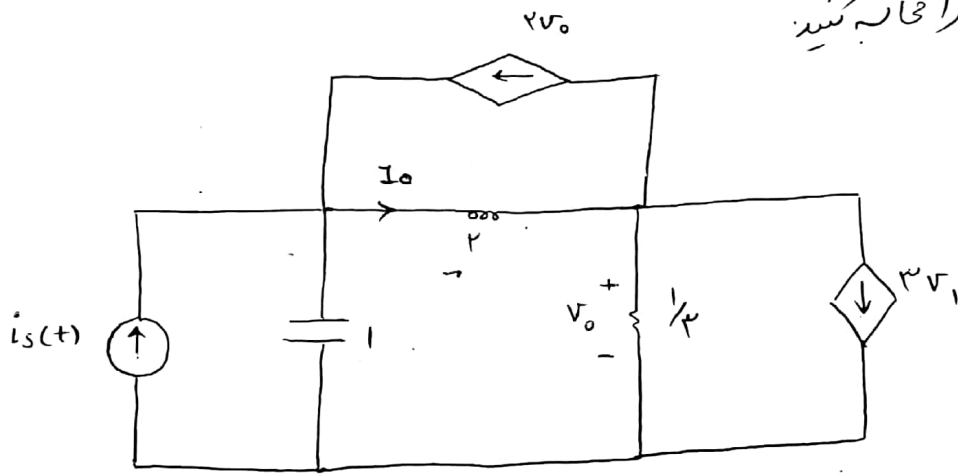


نمونه گزینی: در مدار شکل زیر تابع شبکه را محاسبه کنید



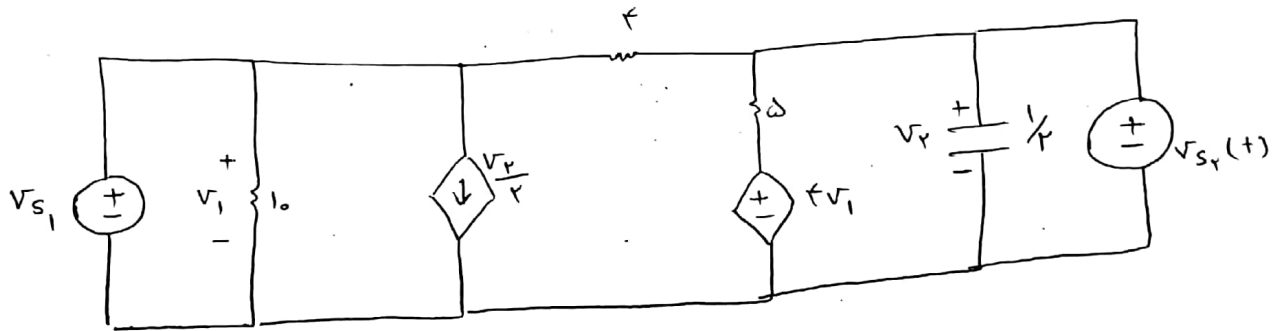
$$H = \frac{V_o}{I_s}$$

تمرین تحلیلی: در مدار شکل زیر تابع شبکه را محاسبه کنید



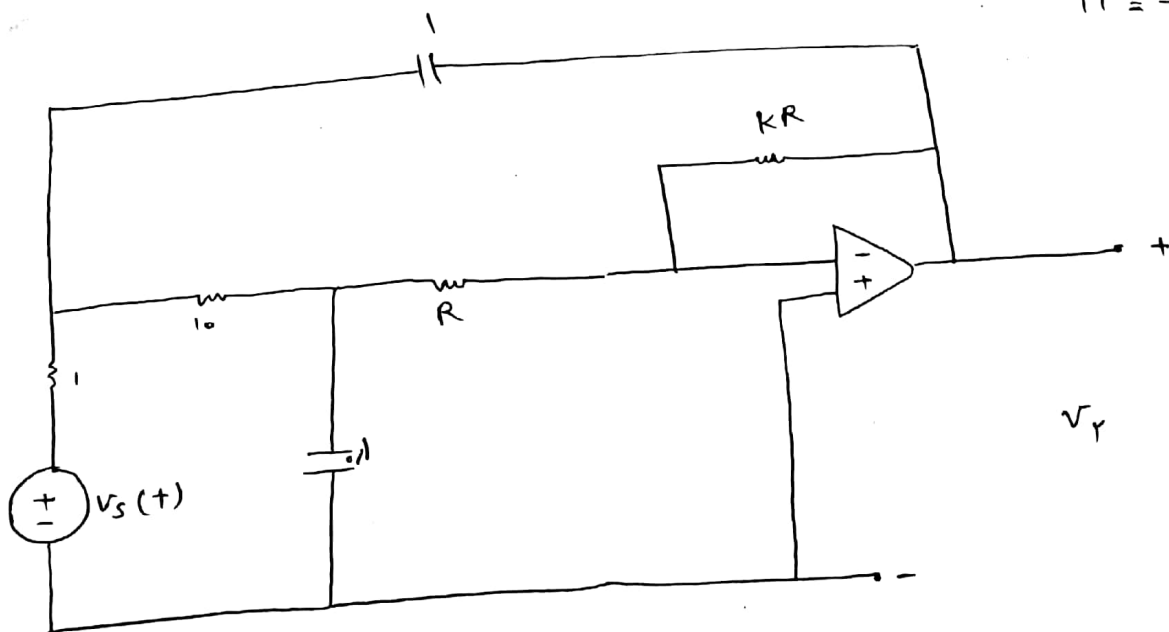
$$H = \frac{I_o}{I_s}$$

تمرین تحلیلی: در مدار شکل زیر تابع شبکه را محاسبه کنید



$$H = \frac{v_r}{v_1}$$

تمرین تحلیلی: در مدار شکل زیر تابع شبکه را محاسبه کنید و مقدار k را در $R=1$ صوری بدست آورید که شبکه پایدار باشد.



$$H = \frac{v_r}{v_s}$$