Estructures de dades i algorismes

Tema 4 Arbres, Arbre Binari i Arbre Binari de Cerca

Curs 2018-2019

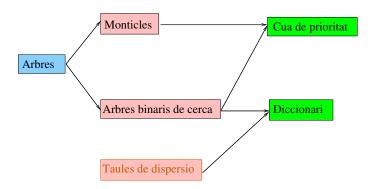
Objectius

- Aprendre els conceptes bàsics d'arbres
- Aprendre els conceptes bàsics d'arbre binaris
- Aprendre els conceptes bàsics d'arbres binaris de cerca.
- Aprendre els conceptes de recorreguts d'arbres.
- Aprendre les operacions bàsiques sobre arbres binaris de cerca
- Conèixer els arbres equilibrats.

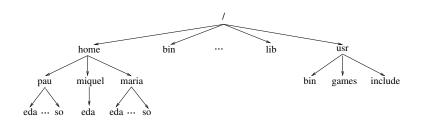
Continguts

- Conceptes d'arbres.
- Arbres generals: representació.
- Arbres binaris: propietats i representació.
- Recorreguts d'arbres binaris.
- Arbres binaris de cerca: representació i operacions bàsiques.
- Arbres equilibrats.

Relació entre tipus abstractes de dades i representacions



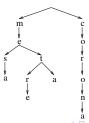
> Exemple de representació jeràrquica d'una col·lecció d'elements



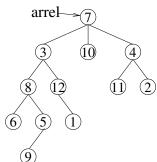
- L'estructura en arbre:
 - Relacions jeràrquiques entre els elements d'una col·lecció
 - Cerques en temps sublineals

Exemple: representar el conjunt de paraules {mes, mesa, meta, metre, cor, corona}

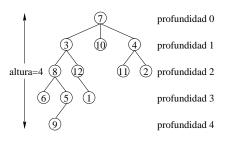
- Alternativa 1: usant un vector de cadenes
- Alternativa 2: usant un arbre



- Un arbre es una estructura jeràrquica que es defineix com:
 - Un conjunt finit de nodes. Un dels nodes es distingix com arrel.
 - Una relació entre nodes representada en forma d'arestes de manera que:
 - Hi ha una aresta de P fins S si el node P és pare del node S. Es diu que S és fill del node P.
 - Cada node té un únic pare excepte l'arrel que no té pare.

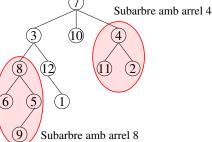


- Un node sense fills s'anomena fulla. La resta s'anomenen nodes interns.
- El grau d'un node és el nombre de fills que té.
- S'anomena profunditat d'un node a la longitud del camí des de l'arrel fins eixe node.
- L'alçària d'un arbre és la profunditat del node més profund.

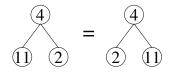


- Definició recursiva d'un arbre:
 - Un conjunt buit és un arbre.
 - Un node arrel P i zero o més subarbres no buits on les seues arrels son fills de P és un arbre.

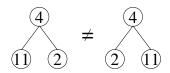
Cada node d'un arbre defineix un subarbre format per aquell del qual és arrel.



> Arbre no ordenat: l'ordre dels fills no és rellevant.

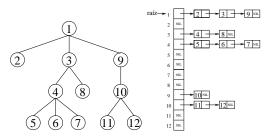


> Arbre ordenat: l'ordre dels fills és rellevant.



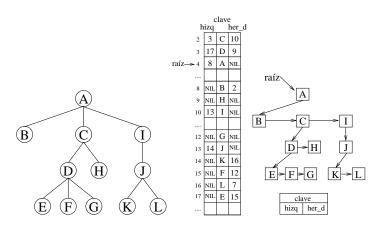
5.2 Arbres generals: representació

- Arbres generals: nombre de fills sense acotar.
 - Llistes (ordenades) de fills.
 - Fill més a l'esquerra-germà dret: variables dinàmiques o vectors.
 - Amb vectors i apuntant al pare (mf-sets).
 - Altres
- Llistes (ordenades) de fills

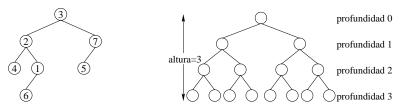


5.2 Arbres generals: representació

> Fill més a l'esquerra-germà dret: variables dinàmiques o vectors.

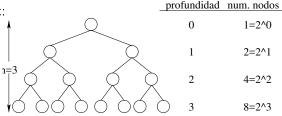


➤ Un arbre binari és un arbre en el que el màxim nombre de fills de cada node és 2: fill esquerrà i fill dret.



- Un arbre binari es diu que és complet si totes les fulles tenen la mateixa profunditat i tots els nodes interns tenen grau 2.
- Un arbre binari és quasi-complet si l'arbre és complet, a excepció potser en el nivell de les fulles, en el qual totes les fulles estan tan a l'esquerra com siga possible.

Propietat:



- Nodes de profunditat $i = 2^i$.
- fulles: 2^h
- nodes interns: $2^0 + 2^1 + \dots + 2^{h-1} = \sum_{i=0}^{h-1} 2^i = 2^h 1$

nodes total:
$$n = \sum_{i=0}^{h} 2^{i} = 2^{h+1} - 1$$

• ...i l'alçària

$$n = 2^{h+1} - 1$$
 \rightarrow $h = \lfloor \log_2 n \rfloor$



Propietats:

- El màxim nombre de nodes de profunditat i és 2^i .
- El màxim nombre de nodes en un arbre binari d'alçària h és $2^{h+1}-1$. El màxim nombre de nodes interns és 2^h-1 . El màxim nombre de fulles és 2^h .
- L'alçària mínima d'un arbre binari amb n nodes és $\lfloor log_2 n \rfloor$.
- Per a qualsevol arbre binari no buit, si n_0 és el nombre de fulles i n_2 és el nombre de nodes de grau 2, aleshores $n_0 = n_2 + 1$.

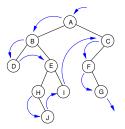
- > Representació d'arbre binari mitjançant variables dinàmiques.
 - Cada node és un objecte de la classe NodeBinTree.

```
package librerias.estructurasDeDatos.jerarquicos;
public class NodeABC<E> {
  private E e;
  NodeABC<E> esq, dre;
    public NodeABC(E e) {
        this(e, null, null);
    }
    public NodeABC(E e, NodeABC<E> esq, NodeABC<E> dre) {
        this.e = e:
        this.esq = esq;
        this.dre = dre;
    }
    public E valor() {return e;}
}
```

```
package librerias.estructurasDeDatos.jerarquicos;
import librerias.estructurasDeDatos.modelos.*;
public class ABCDinamic<E extends Comparable<E>>
implements ArbreBinariDeCerca<E> {
    protected NodeABC<E> arrel;
    protected int talla;
    public ABCDinamic() {
        arrel = null;
        talla = 0;
```

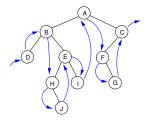
- Problema: donat una arbre binari, es desitja visitar tots els nodes de l'arbre per a realitzar una determinada operació.
 - Preordre:
 - visitar el node
 - visitar el fill esquerre en preordre
 - o visitar el fill dret en preordre
 - Inordre:
 - 1 visitar el fill esquerre en inordre
 - 2 visitar el node
 - visitar el fill dret en inordre
 - Postordre:
 - visitar el fill esquerre en postordre
 - visitar el fill dret en postordre
 - visitar el node

> Recorregut preordre: l'arrel es processa abans que els subarbres.



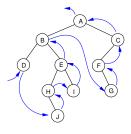
```
private String preOrdre(NodeABC<E> r) {
    if (r==null) return "";
    else return r.valor().toString() + "\n" +
        preOrdre(r.esq) + preOrdre(r.dre);
}
public String preOrdre() {
    if (arrel == null) return "";
    else return preOrdre(arrel);
}
```

Recorregut inordre: l'arrel es processa entre el subarbre esquerre i dret.



```
private String inOrdre(NodeABC<E> r) {
    if (r==null) return "";
    else return inOrdre(r.esq) +
        r.valor().toString() + "\n" + inOrdre(r.dre);
}
public String inOrdre() {
    if (arrel == null) return "";
    else return inOrdre(arrel);
}
```

Recorregut postordre: l'arrel es processa després dels subarbres.



```
private String postOrdre(NodeABC<E> r) {
   if (r==null) return "";
   else return postOrdre(r.esq) +
        postOrdre(r.dre) + r.valor().toString() + "\n";
}
public String postOrdre() {
   if (arrel == null) return "";
   else return postOrdre(arrel);
}
```

5.5 Arbre binaris de cerca

- Estructura de dades molt versàtil, serveix per a la implementació de diccionaris i de cues de prioritat.
- És una generalització de la cerca dicotòmica. Suporta eficientment les operacions de cerca, localitzar el mínim, el màxim, el predecessor i el successor. També suporta eficientment les operacions d'inserció i esborrat.
- Un arbre binari és de cerca si:
 - Tots el elements del subarbre esquerre són menors que el valor de l'arrel.
 - Tots el elements del subarbre dret són majors que el valor de l'arrel.
- > Propietat: Si es llisten els elements segons un recorregut inordre resulta una seqüència ordenada.

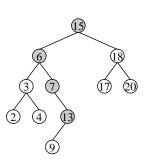
5.5 Arbre binaris de cerca

```
package librerias.estructurasDeDatos.modelos;
public interface ArbreBinariDeCerca<E extends Comparable <E>> {
    void inserir(E e);
    void esborrar(E e);
    boolean cercar(E e);
    boolean esBuit():
    String preOrdre();
    String inOrdre();
    String postOrdre();
    E \max();
    E min();
    E successor(E e);
    //E predecessor(E e);
}
```

5.5 Cerca d'una clau en un ABC

```
public boolean cercar(E e) {
    if (arrel == null)
        return false;
    else {
        NodeABC<E> r = arrel;
        while (r!=null &&
                e.compareTo(r.valor()) != 0)
             if (e.compareTo(r.valor()) < 0)</pre>
          r = r.esq;
             else
          r = r.dre;
        return r!=null;
};
```

Exemple: Cerca del valor 13



Cost O(h), on h és l'alçària de l'arbre.

Exercicis

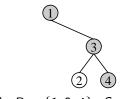
Exercici. Suposem que tinguem el nombre de l'1 fins el 1000 en un ABC i volem cercar el 363. Quina de les següents seqüències de nodes no pot ser la seqüència de nodes examinada? Escriu un programa que responga a la pregunta.

- 2, 252, 401, 398, 330, 344, 397, 363
- 924, 220, 911, 244, 898, 258, 362, 363
- 925, 202, 911, 240, 912, 245, 363
- 2, 399, 387, 219, 266, 382, 381, 278, 363
- 935, 278, 347, 621, 299, 392, 358, 363

Exercicis

Exercici. Demostra que la següent propietat no és certa: Suposem que la cerca d'un element de clau k en un ABC acaba en una fulla. Considera tres conjunts: A, les claus a l'esquerre del camí de cerca; B, les claus del camí de cerca; i C, les claus a la dreta del camí de cerca. Troba un contraexemple per a demostrar que no s'acompleix que per a qualsevol $a \in A$, $b \in B$ i $c \in C$, $a \le b \le c$.

Solució falsa propietat



 $A = \{2\}; B = \{1, 3, 4\}; C = \{\} \Rightarrow 2 > 1$

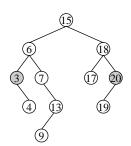
5.5 Inserir en un ABC

```
public void insertar(E e) {
    if (arrel == null) {
        arrel = new NodeABC<E>(e);
        talla++: }
    else {
        NodeABC<E> r = arrel, ant=null;
        while (r!=null &&
                e.compareTo(r.valor()) != 0) {
            ant = r:
             if (e.compareTo(r.valor()) < 0)</pre>
          r = r.esq;
            else
          r = r.dre;
        if (r == null) {
             if (e.compareTo(ant.valor()) < 0)</pre>
          ant.esq = new NodeABC<E>(e);
            else
          ant.dre = new NodeABC<E>(e);
            talla++:
```

5.5 Mínim i màxim en un ABC

 Element mínim en un ABC: node que no té cap fill a l'esquerre i no pertany a cap subarbre dret de cap node.

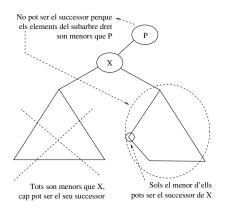
```
public E min() {
    if (arrel==null)
        return null;
    NodeABC<E> r = arrel;
    while (r.esq != null)
        r = r.esq;
    return r.valor();
}
```



 Element màxim: Cas simètric substituint esq per dret.

Cost O(h)

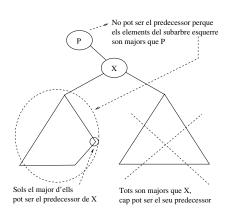
Successor de X: cas fàcil quan hi ha fill dret.





Si X es fill dret del seu pare P es menor que X i no pot ser el seu successor

Predecessor de X: cas fàcil quan hi ha fill esquerre.

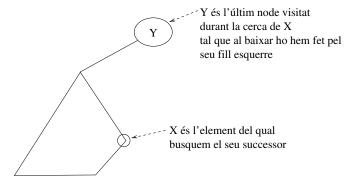




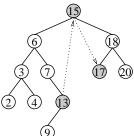
Si X es fill esquerre del seu pare P es major que X i no pot ser el seu predecessor

Successor de X: cas menys fàcil quan NO hi ha fill dret.

NOTA: Y és successor de $X \leftrightarrow X$ és predecessor de Y



- Successor en inordre de x: node amb menor clau dels majors que la clau de x
- ullet Successor del 15: mínim element en el subarbre dret del node ightarrow 17
- ullet Successor del 13: no té subarbre dret, amb la qual cosa el seu successor és el menor antecessor el fill esquerre del qual siga també un antecessor ullet 15



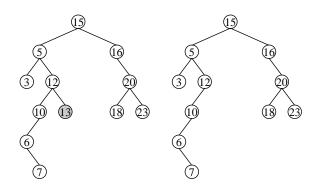
2, 3, 4, 6, 7, 9, 13, 15, 17, 18, 20

```
public E successor(E e) {
    NodeABC<E> r = arrel, qmin = null;
    while (r != null && r.valor() != e)
        if (e.compareTo(r.valor()) < 0) {</pre>
            qmin = r;
            r = r.esq;
        }
        else
            r = r.dre;
    if (r != null && r.dre != null) {
        r = r.dre;
        while (r.esq != null)
            r = r.esq;
        r.valor();
    return qmin.valor();
```

Cost O(h) Exercici. Escriu l'algorisme Predecessor.

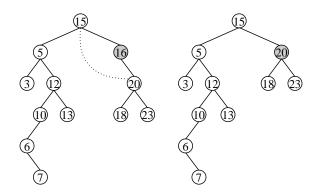
Cas 1. L'element és una fulla: s'esborra i no es fa res més. .

Exemple: esborrem el 13.



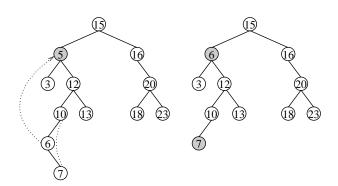
Cas 2. L'element té un fill: s'esborra i el seu fill ocupa la seua posició.

Exemple: esborrem el 16.



Cas 3. L'element té dos fills: s'esborra i el seu lloc és ocupat pel menor fill del subarbre dret (o el major fill del subarbre esquerre).

Exemple: esborrem el 5.



```
public void borrar(E e) {
   NodeABC<E> ant = null, r = arrel;
   while (r != null && e.compareTo(r.valor()) != 0) {
       ant = r:
       if (e.compareTo(r.valor()) < 0)</pre>
          r = r.esq;
       else
          r = r.dre:
   if (r == null)
                                            // Element no trobat
       return:
   if (ant == null) // L'element a eliminar es l'arrel
          arrel = null;
       else
          if (e.compareTo(ant.valor()) < 0)</pre>
              ant.esg = null; // El node a eliminar es fill esquerre
          else
        ant.dre = null: // El node a eliminar es fill dret
       return:
   }
```

```
if (r.esq != null && r.dre != null) {
                                          // Te dos fills
   NodeABC<E> min = r.dre, ant_min = r;
                          // Localitzem el minim del fill dret
   while (min.esq != null ) {ant_min = min; min=min.esq;}
   min.esq = r.esq;
   else {
      ant_min.esq = min.dre;
      min.dre = r.dre;
      min.esq = r.esq;
   }
   if (ant == null)
                            // L'element a eliminar es l'arrel
      arrel = min:
   else
      if (e.compareTo(ant.valor()) < 0)</pre>
     ant.esq = min; // El node a eliminar es fill esquerre
      else
     ant.dre = min; // El node a eliminar es fill dret
   return:
}
```

```
if (ant == null)
                         // Sols hi ha un fill i eliminem l'arrel
    if (r.dre != null)
        arrel = r.dre:
    else
        arrel = r.esq;
else
                                                // Sols hi ha un fill
    if (r.esq == null)
        if (e.compareTo(ant.valor()) < 0)</pre>
      ant.esq = r.dre;
        else
      ant.dre = r.dre:
    else
        if (e.compareTo(ant.valor()) < 0)</pre>
      ant.esq = r.esq;
        else
      ant.dre = r.esq;
return:
```

5.5 Cost de les operacions amb ABC

Cost operacions: O(h), essent h l'alçària de l'ABC ($h \in O(logn)$; $h \in O(n)$)

L'alçària h està entre O(logn) i $\Omega(n)$, on n és el número d'elements.

S'inserim dades **aleatòriament** s'aconsegueix una alçària O(logn). Existeixen estructures de dades basades en arbre que inclouen informació i/o operacions addicionals per a aconseguir un equilibri en els arbres. Són els **arbres balancejats** i es solen basar en:

- Efectuar "rotacions". S'intercanvien nodes i subarbres en un arbre binari de cerca para aconseguir un altre equivalent (Exemple: arbres AVL, arbres roig-negre).
- Efectuar una "reconstrucció parcial". Un recorregut en inordre d'un ABC produeix una seqüència ordenada que permet un arbre perfectament balancejat amb un cost lineal.