СОДЕРЖАНИЕ

BE	ВЕДЕ	рние	3		
1.	M	АТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ	4		
	1.1.	Распространение звука в идеальной жидкости	5		
	1.2.	Распространение звуковых волн в упругих телах	6		
2.	ДИФРАКЦИЯ ЗВУКОВЫХ ВОЛН НА УПРУГОМ ЦИЛИНДРЕ,				
	ИМ	МЕЮЩЕМ ПРОИЗВОЛЬНО РАСПОЛОЖЕННУЮ ПОЛОСТЬ			
	И	НЕОДНОРОДНОЕ ПОКРЫТИЕ	7		
	2.1.	Обзор литературы по проблеме исследования	8		
	2.2.	Постановка задачи	9		
	2.3.	Аналитическое решение задачи	10		
	2.4.	Решение краевой задачи для системы обыкновенных дифферен-			
		циальных уравнений	17		
3.	ЧІ	ИСЛЕННЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ	18		
	3.1.	Диаграмма направленности	19		
	3.2.	Частотные характеристики	20		
ЗА	КЛЬ	ОЧЕНИЕ	21		
ЛΙ	1TEF	РАТУРА	22		
ПЕ	РИЛ(ЭЖЕНИЕ	23		

ВВЕДЕНИЕ

Акустика, применени акустики

Существуют разлиные подходы к изменению звукоотражающих характеристик тел в определенных направлениях. Изменение характеристик рассеяния звука упругих тел можно осуществить с помощью специальных покрытий. Представляет интерес исследовать звукоотражающие свойства тел с покрытиями в виде непрерывно неоднородного упругого слоя. Такой слой легко реализовать с помощью системы тонких однородных упругих слоев с различными значениями механических параметров (плотности и упругих постоянных).

В настоящей работе решается задача о рассеянии плоской монохраматической звуковой волны, падающей наклонно на упругий круговой цилиндр с неконцентрической полостью, покрытый радиально-неоднородным упругим слоем.

	L.	MATEMA	ТИЧЕСКОЕ	МОДЕ	ЛИРОВ	АНИ
--	----	--------	----------	------	-------	-----

Распространие звуковых волн

1.1. Распространение звука в идеальной жидкости
 Из книги Толоконников, Ларин или из лабы

1.2. Распространение звуковых волн в упругих телах

Переделать для упругих тел. Взять из Ландау-Лифшиц Теория упругости, Амензаде Теория упругости. Все в своих системах координат. Решение в специальных функциях.

2. ДИФРАКЦИЯ ЗВУКОВЫХ ВОЛН НА УПРУГОМ ЦИЛИНДРЕ, ИМЕЮЩЕМ ПРОИЗВОЛЬНО РАСПОЛОЖЕННУЮ ПОЛОСТЬ И НЕОДНОРОДНОЕ ПОКРЫТИЕ

2.1. Обзор литературы по проблеме исследования

Взять у Филатовой + новые работы. Известия ТулГУ N-3 - новые статьи. Статьи Ларина, Скобельцына, Толоконникова.

2.2. Постановка задачи

Рисунок и рассмотрим, пусть. И закончить Требуется найти волновые поля в упругом теле.

Рассмотрим бесконечный однородный упругий цилиндр с внешним радиусом R_{\odot} , материал которого характеризуется плотностью p_{\odot} и упругими постоянными λ_{\odot} и μ_{\odot} . Цилиндр имеет произвольно расположенную цилиндрическую полость с радиусом R_{\odot} . Оси цилиндра и полости являются параллельными. Цилиндр имеет покрытие в виде неоднородного изотропного упругого слоя, внешний радиус которого равен R_{\odot} . Для решения задачи ввдем цилиндрические системы координат $\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}$ и $\rho_{\circ}, \varphi_{\circ}, z_{\circ}$, связанные с цилиндром и его полостью соответственно.

Полагаем, что модули упругости λ_{\odot} и μ_{\odot} материала неоднородного цилиндрического слоя описываются дифференциируемыми функциями цилиндрической радиальной координаты ρ_{\odot} , а плотность p_{\odot} – непрерывной функцией координаты ρ_{\odot} .

Будем считать, что окружающая цилиндр и находящаяся в его полости жидкость являются идеальными и однородными, имеющими в невозмущенном состоянии плотности ρ_e, ρ_\circ и скорости звука c_e, c_\circ соответственно.

Пусть из внешнего пространства на цилиндр произвольным образом падает плоская звуковая волна, потенциал скоростей которой равен

$$\Psi_o = A_o \exp\{i[(\bar{k}_e) \cdot \bar{r}_\odot) - \omega t]\},\,$$

где A_o – амплитуда волны; \bar{k}_e – волновой вектор падающей волны; \bar{r}_\odot – радиусвектор; ω – круговая частота. В дальнейшем временной множитель $\exp\{-i\omega t\}$ будем опускать.

В цилиндрической системе координат падающая волна запишется в виде

$$\Psi_o = A_o \exp\{ik_e[\rho_{\odot}\sin\hat{\theta}_e\cos(\varphi_{\odot} - \hat{\varphi}_e) + z_{\odot}\cos\hat{\theta}_e]\},\,$$

где $\hat{\theta}_e$ и $\hat{\varphi}_e$ — полярный и азимутальный углы падения волны; $k_e=\omega/c_e$ — волновое число во внешней области.

Определим отраженную от цилиндра волну и возбужденную в его полости звуковые волны, а также найдем поля смещений в упругом цилиндре и неоднородном слое.

2.3. Аналитическое решение задачи

Потенциал скоростей падающей плоской волны представим в виде

$$\Psi_o(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = A_0 \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} i^n J_n(\beta_e \rho_{\odot}) \exp\{in(\varphi_{\odot} - \hat{\varphi}_e)\},$$

где $J_n(x)$ – цилиндрическая функция Бесселя порядка n; $\alpha=k_e\cos\hat{\theta}_e$; $\beta_e=\sqrt{k_e^2-\alpha^2}.$

В установившемся режиме колебаний задача определения акустических полей вне цилиндра и внутри его полости заключается в нахождении решений уравнений Гельмгольца

$$\Delta\Psi_{\circ} + k_{\circ}^2 \Psi_{\circ} = 0, \tag{1}$$

$$\Delta\Psi_e + k_e^2 \Psi_e = 0, \tag{2}$$

где Ψ_{\circ} – потенциал скоростей акустического поля в полости цилиндра; $k_{\circ} = \frac{\omega}{c_{\circ}}$ – волновое число жидкости в полости цилиндра; Ψ_{e} – потенциал скоростей полного акустического поля во внешней среде.

В силу линейной постановки задачи

$$\Psi_e = \Psi_o + \Psi_s,\tag{3}$$

где Ψ_s – потенциал скоростей рассеянной звуковой волны.

Тогда из (2) получаем уравнение для нахождения Ψ_s :

$$\Delta\Psi_s + k_e^2 \Psi_s = 0. (4)$$

Уравнения (1) и (4) запишем в цилиндрических системах координат $\rho_{\circ}, \varphi_{\circ}, z_{\circ}$ и $\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}$ соответственно.

Отраженная волна Ψ_s должна удовлетворять условиям излучения на бесконечности, а звуковая волна в полости цилиндра Ψ_\circ – условию ограниченности.

Поэтому потенциалы Ψ_s и Ψ_\circ будем искать в виде

Беты одинаковые или разные (станет ясно в граничных условиях)

$$\Psi_s(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} A_n H_n(\beta_{\odot}\rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\},$$
 (5)

$$\Psi_{\circ}(\rho_{\circ}, \varphi_{\circ}, z_{\circ}) = \exp\{i\alpha z_{\circ}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} B_n H_n(\beta_{\circ}\rho_{\circ}) \exp\{in\varphi_{\circ}\}, \tag{6}$$

где $H_n(x)$ – цилиндрическая функция Ханкеля первого рода порядка n.

Скорости частиц жидкости и акустические давления вне и внутри цилиндра определяются по следующим формулам соответственно:

$$\bar{\nu}_{\circ} = \operatorname{grad} \Psi_{\circ}; \quad P_{\circ} = i\rho_{\circ}\omega\Psi_{\circ},$$

$$\bar{\nu}_{e} = \operatorname{grad} \Psi_{e}; \quad P_{e} = i\rho_{e}\,\omega\Psi_{e}.$$

Распространение малых возмущений в упругом теле для установившегося режима движения частиц тела описывается скалярным и векторным уравнениями Гельмгольца:

$$\Delta \bar{\Phi}_{\odot} + k_{\sharp}^2 \bar{\Phi}_{\odot} = 0, \tag{7}$$

$$\Delta\Psi_{\odot} + k_{\leftrightarrow}^2 \Psi_{\odot} = 0, \tag{8}$$

где $k_{\downarrow} = \omega/c_{\downarrow}$ и $k_{\leftrightarrow} = \omega/c_{\leftrightarrow}$ – волновые числа продольных и поперечных упругих волн соответственно; Ψ_{\odot} и $\bar{\Phi}_{\odot}$ – скалярный и векторный потенциалы смещения соответственно; $c_{\leftrightarrow} = \sqrt{(\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot})/\rho_{\odot}}$ и $c_{\downarrow} = \sqrt{\mu_{\odot}/\rho_{\odot}}$ – скорости продольных и поперечных волн соответственно.

При этом вектор смещения \bar{u}_{\odot} представляется в виде:

$$\bar{u}_{\odot} = \operatorname{grad} \Psi_{\odot} + \operatorname{rot} \bar{\Phi}_{\odot}.$$
 (9)

Векторное уравнение (8) в цилиндрической системе координат в обшем случае не распадается на три независимых скалярных уравнения относительно проекций вектора $\bar{\Phi}_{\odot}$, а представляет собой систему трех уравнений, решение которой сопряжено со значительными математическими трудностями.

Представим вектор $\bar{\Phi}_{\odot}$ в виде

$$\bar{\Phi}_{\odot} = \operatorname{rot}(L\bar{e}_{z_{\odot}}) + \frac{1}{k_{\downarrow}}\operatorname{rot}\operatorname{rot}(M\bar{e}_{z_{\odot}}) = \operatorname{rot}(L\bar{e}_{z_{\odot}}) + k_{\downarrow}M\bar{e}_{z_{\odot}} + \frac{1}{k_{\downarrow}}\operatorname{grad}\left(\frac{\partial M}{\partial z_{\odot}}\right),$$

где L и M — скалярные функции пространственных координат $\rho_\odot, \varphi_\odot, z_\odot;$ \bar{e}_{z_\odot} — единичный вектор оси $z_\odot.$

Тогда векторное уравнение (8) заменится двумя скалярными уравнениями Гельмгольца относительно функций L и M

$$\Delta L + k_{\downarrow}^{2} L = 0,$$

$$\Delta M + k_{\downarrow}^{2} M = 0.$$

 ${\bf C}$ учетом условия ограниченности функции Ψ, L и M будем искать в виде

$$\Psi_{\odot}(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} C_n H_n(\beta_{\leftrightarrow} \rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\}, \tag{10}$$

$$L(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} D_n H_n(\beta_{\uparrow} \rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\}, \tag{11}$$

$$M(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} E_n H_n(\beta_{\updownarrow} \rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\},$$
 (12)

где
$$\beta_{\scriptscriptstyle\leftrightarrow} = \sqrt{k_{\scriptscriptstyle\leftrightarrow}^2 - \alpha^2}, \beta_{\scriptscriptstyle\updownarrow} = \sqrt{k_{\scriptscriptstyle\updownarrow}^2 - \alpha^2}.$$

Компоненты вектора смещения \bar{u}_{\odot} , записанные через функции Ψ_{\odot}, L и M в цилиндрической системе координат, имеют вид

$$u_{\odot\rho} = \frac{\partial \Psi_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{\partial^{2} L}{\partial \rho_{\odot} \partial z_{\odot}} + \frac{k_{\downarrow}}{\rho_{\odot}} \frac{\partial M}{\partial \varphi_{\odot}}, \tag{13}$$

$$u_{\odot\varphi} = \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial \Psi_{\odot}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial^{2} L}{\partial \varphi_{\odot} \partial z_{\odot}} - k_{\updownarrow} \frac{\partial M}{\partial \rho_{\odot}}, \tag{14}$$

$$u_{\odot z} = \frac{\partial \Psi_{\odot}}{\partial z_{\odot}} - \frac{\partial^{2} L}{\partial \rho_{\odot}^{2}} - \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial L}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{1}{\rho_{\odot}^{2}} \frac{\partial^{2} L}{\partial \varphi_{\odot}^{2}}.$$
 (15)

Соотношения между компонентами тензора напряжений $\sigma_{\odot ij}$ и вектора смещения \bar{u}_{\odot} в однородном изотропном упругом цилиндре записываются следующим образом:

Здесь номер для системы уравнений находится внизу, а должен

быть посередине системы

$$\sigma_{\odot\rho\rho} = \lambda_{\odot} \left(\frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + u_{\odot\rho} \right) + \frac{\partial u_{\odotz}}{\partial z_{\odot}} \right) + 2 \mu_{\odot} \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}},$$

$$\sigma_{\odot\varphi\varphi} = \lambda_{\odot} \left(\frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + u_{\odot\rho} \right) + \frac{\partial u_{\odotz}}{\partial z_{\odot}} \right) + 2 \mu_{\odot} \left(\frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{u_{\odot\rho}}{\rho_{\odot}} \right),$$

$$\sigma_{\odot zz} = \lambda_{\odot} \left(\frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + u_{\odot\rho} \right) + \frac{\partial u_{\odotz}}{\partial z_{\odot}} \right) + 2 \mu_{\odot} \frac{\partial u_{\odotz}}{\partial z_{\odot}},$$

$$\sigma_{\odot\rho\varphi} = \mu_{\odot} \left(\frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{u_{\odot\varphi}}{\rho_{\odot}} \right),$$

$$\sigma_{\odot\rho z} = \mu_{\odot} \left(\frac{\partial u_{\odotz}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial z_{\odot}} \right),$$

$$\sigma_{\odot\varphi z} = \mu_{\odot} \left(\frac{\partial u_{\odot\varphi}}{\partial z_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial u_{\odotz}}{\partial \varphi_{\odot}} \right).$$

$$(16)$$

Уравнения движения неоднородного изотропного упругого цилиндрического слоя в случае установившихся колебаний в цилиндрической системе координат имеют вид:

$$\frac{\partial \sigma_{\otimes \rho\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial \sigma_{\otimes \rho\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{\partial \sigma_{\otimes \rhoz}}{\partial z_{\odot}} + \frac{\sigma_{\otimes \rho\rho} - \sigma_{\otimes \varphi\varphi}}{\rho_{\odot}} = -\omega^{2} p_{\odot} u_{\odot\rho},$$

$$\frac{\partial \sigma_{\otimes \rho\varphi}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial \sigma_{\otimes \varphi\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{\partial \sigma_{\otimes \varphiz}}{\partial z_{\odot}} + \frac{2}{\rho_{\odot}} \sigma_{\otimes \rho\varphi} = -\omega^{2} p_{\odot} u_{\odot\varphi},$$

$$\frac{\partial \sigma_{\otimes \rhoz}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial \sigma_{\otimes \varphiz}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{\partial \sigma_{\odot zz}}{\partial z_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \sigma_{\otimes \rho z} = -\omega^{2} p_{\odot} u_{\odot z},$$
(17)

где $u_{\circledcirc\rho}, u_{\circledcirc\varphi}, u_{\circledcirc z}$ — компоненты вектора смещения \bar{u}_{\circledcirc} частиц неоднородного слоя;

 $\sigma_{\odot ij}$ — компоненты тензора напряжений в неоднородном слое.

Соотношения между компонентами тензора напряжений $\sigma_{\odot ij}$ и вектора смещения \bar{u}_{\odot} в неоднородном упругом цилиндрическом слое аналогичны соотношениям (16) для однородного упругого цилиндра, при этом упругие постоянные λ_{\odot} и μ_{\odot} следует заменить на функции $\lambda_{\odot} = \lambda_{\odot}(\rho_{\odot})$ и $\mu_{\odot} = \mu_{\odot}(\rho_{\odot})$.

Используя эти соотношения, запишем уравнения (17) через компоненты

вектора смещения \bar{u}_{\odot} . Получим

$$\left(\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}\right) \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}^{2}} + \left(\frac{\partial \lambda_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} + 2\frac{\partial \mu_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}}\right) \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}^{2}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial \lambda_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{\lambda_{\odot} + 3\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}}\right) \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial \lambda_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{\lambda_{\odot} + 3\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}}\right) \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial \lambda_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}}\right) \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial \lambda_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} - \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} + \omega^{2} p_{\odot}\right) u_{\odot\rho} = 0,$$

$$\frac{\lambda_{\odot} + \mu_{\odot}}{\rho_{\odot}} \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \rho_{\odot} \partial \varphi_{\odot}} + \frac{1}{\rho_{\odot}} \left(\frac{\partial \mu_{\odot}}{\partial \rho_{\odot}} + \frac{\lambda_{\odot} + 3\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}}\right) \frac{\partial u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}} + \mu_{\odot} \frac{\partial^{2} u_{\odot\varphi}}{\partial \varphi_{\odot}^{2}} + \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} + \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} + \frac{\lambda_{\odot} + 2\mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} + \frac{\lambda_{\odot} + \mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}^{2}} + \frac{\lambda_{\odot} + \mu_{\odot}}{\rho_{\odot}^{2}} \frac{\partial^{2} u_{\odot\rho}}{\partial \varphi_{\odot}^{2}$$

Функции $u_{\circledcirc\rho}(\rho_{\odot},\varphi_{\odot},z_{\odot}),\ u_{\circledcirc\varphi}(\rho_{\odot},\varphi_{\odot},z_{\odot})$ и $u_{\circledcirc z}(\rho_{\odot},\varphi_{\odot},z_{\odot})$ будем искать в виде разложений

$$u_{\odot\rho}(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} u_{\odot\rho n}(\rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\},$$

$$u_{\odot\varphi}(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} u_{\odot\varphi n}(\rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\},$$

$$u_{\odot z}(\rho_{\odot}, \varphi_{\odot}, z_{\odot}) = \exp\{i\alpha z_{\odot}\} \sum_{n=-\infty}^{\infty} u_{\odot z n}(\rho_{\odot}) \exp\{in\varphi_{\odot}\}.$$

$$(19)$$

Коэффициенты A_n , B_n , C_n , D_n , E_n разложений (5), (6), (5), (10), (11), (12) и функции $u_{\odot \rho n}(\rho_{\odot})$, $u_{\odot \varphi n}(\rho_{\odot})$ и $u_{\odot z n}(\rho_{\odot})$ из разложений (19) подлежат определению из граничных условий.

Граничные условия на внешней поверхности слоя заключаются в равенстве нормальных скоростей частиц упругой неоднородной среды и жидкости, равенстве на ней нормального напряжения и акустического давления, отсутствии касательных напряжений:

$$\rho_{\odot} = R_{\odot}: -iwu_{\rho_{\odot}} = v_{\rho_e}, \quad \sigma_{\rho\rho_{\odot}} = -P_e, \quad \sigma_{\rho\varphi_{\odot}} = 0, \quad \sigma_{\rho z_{\odot}} = 0. \tag{20}$$

На внутренней поверхности слоя при переходе через границу раздела упругих сред должны быть непрерывны составляющие вектора смещения частиц, а также нормальные и тангенциальные напряжения:

$$\rho_{\odot} = R_{\odot}: \quad u_{\rho_{\odot}} = u_{\rho_{\odot}}, \quad u_{\varphi_{\odot}} = u_{\varphi_{\odot}}, \quad u_{z_{\odot}} = u_{z_{\odot}},$$

$$\sigma_{\rho\rho_{\odot}} = \sigma_{\rho\rho_{\odot}}, \quad \sigma_{\rho\varphi_{\odot}} = \sigma_{\rho\varphi_{\odot}}, \quad \sigma_{\rho z_{\odot}} = \sigma_{\rho z_{\odot}}.$$

$$(21)$$

На границе полости $\rho_{\circ} = R_{\circ}$ должны выполняться граничные условия, заключающиеся в отсутствии нормальных и тангециальных составляющих тензора напряжений

$$\rho_{\circ} = R_{\circ}: -iwu_{\rho_{\odot}} = v_{\rho_{\circ}}, \quad \sigma_{\rho\rho_{\odot}} = -P_{\circ}, \quad \sigma_{\rho\varphi_{\odot}} = 0, \quad \sigma_{\rho z_{\odot}} = 0.$$
 (22)

Используя формулы

$$v_{\rho_e} = \frac{\partial (\Psi_o + \Psi_s)}{\partial \rho}, \quad P_e = iwp_e(\Psi_o + \Psi_s)$$

и выражение (16) запишем граничные условия (20) через функции $\Psi_s,\ u_\rho,\ u_\varphi,\ u_z.$ Получим при $\rho_\odot=R_\odot$

$$\frac{\partial(\Psi_o + \Psi_s)}{\partial \rho} = -iwu_{\rho_{\odot}},\tag{23}$$

$$\lambda \left(\frac{\partial u_{\rho}}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial u_{\varphi}}{\partial \varphi} + u_{\rho} \right) + \frac{\partial u_{z}}{\partial z} \right) + 2 \mu \frac{\partial u_{\rho}}{\partial \rho} = -iwp_{e}(\Psi_{o} + \Psi_{s}), \quad (24)$$

$$\lambda \left(\frac{\partial u_{\rho}}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial u_{\varphi}}{\mu} \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial u_{\rho}}{\partial \varphi} + \frac{\partial u_{\varphi}}{\partial \rho} - \frac{u_{\varphi}}{\rho} \right) \right) = 0, \tag{25}$$

$$\mu \left(\frac{\partial u_z}{\partial \rho} + \frac{\partial u_\rho}{\partial z} \right) = 0. \tag{26}$$

Аналогично, используя выражения (13), (16) запишем граничные условия (21) через функции $u_{\rho}, u_{\varphi}, u_{z}, \Psi_{\odot}, L$ и M, а граничные условия (21) через Ψ_{\odot}, L и M.

Подставив разложения (19) в уравнения (18), воспользовавшись уравнением для присоединенных многочленов Лежандра и свойством ортогональности этих многочленов, получим для каждого индекса n ($n = 0, 1, \ldots$; систему линейных однородных обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка относительно неизвестных функций $u_{\rho n}(\rho_{\odot})$, $u_{\varphi n}(\rho_{\odot})$ и $u_{z n}(\rho_{\odot})$. А подставив разложения (19) в полученные граничные условия, найдем краевые условия и сможем решить систему дифференциальных уравнений. После ее решения определим коэффициенты A_n , B_n , C_n , D_n , E_n разложений (5), (6), (5), (10), (11), (12) для каждой индекса n, а зная коэффициенты A_n , по формуле (5) найдем акустическое поле, рассеяное упругим цилиндром, имеющим произвольно расположенную полость и неоднородное покрытие.

2.4. Решение краевой задачи для системы обыкновенных дифференциальных уравнений

3. ЧИСЛЕННЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ

3.1. Диаграмма направленности

3.2. Частотные характеристики

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Была поставлена задача о дифракции плоских звуковых волн на упругой сфере, имеющей произвольно расположенную полость и неоднородное покрытие. В данной работе приведены основные уравнения колебаний, а также разложения в ряд искомых функций для внешней среды сферы, а также полости тела.

ЛИТЕРАТУРА

ПРИЛОЖЕНИЕ