

- RX - UART ketma-ket o'lchamdagi axborotlar uchun kirish;
- TX - UART ketma-ket o'lchamdagi axborotlar uchun chiqish;
- VCC - 3,3 dan 5V gacha kuchlanish manbaa kirishi;
- PPS – vaqt impulslar chiqishi.

Qachonki GPS-qabul qiluvchi uzoq vaqt davomida o'chirib qo'yilgan bo'lsa va shu holatda uzoq masofalarga qo'zg'atilgan bo'lsa yoki uning soati sputnik axborotlariga mos kelmasa, sovuq start sodir bo'ladi. Sovuq start sodir bo'lsa sputniklardan almanax yozib olinadi. Almanaxning yangilanish vaqti qabul qilish va ko'rinadigan sputniklar soniga bog'liq holda – 5 minutdan 15 minutgacha bo'lishi mumkin. Xususiyati-bu vaqtda qabul qiluvchi qo'zg'almas holatda bo'lishi kerak. Qabul qiluvchi 30 minut davomida o'chirilgan holatda bo'lsa issiq start sodir bo'ladi. Bunda aniqlovchi axborotlarni qabuli sodir bo'ladi va u jarayon 0,5 – 1,5 minut vaqtini oladi. Qabul qiluvchi oz vaqt davomida o'chirib qo'yilgan bo'lsa, issiq start sodir bo'ladi. Almanaxdan olingan axborotga tayangan holda qabul qiluvchi sputnikni oson topadi va yangi axborotlar yozib olinadi.

Ishga layoqatligini tekshirish uchun modul ketma-ket port bo'yicha OS Windows li kompyuterga USB- TTL-adapteridan foydalanib ulanadi va MiniGPS\_v1.7.1.exe. dasturi ishga tushiriladi.

Dastur topilgan sputnik qabul qiluvchilarning sonini ko'rsatadi va ularning soni yetarli bo'lgan holda bizning turgan joyimizni ko'rsatadi –geografik kenglik va uzunlik (33.2 chizmaga qaralsin). Yashil yorug'lik diodining o'chib yonishi holatni aniqlash uchun sputniklar soni yetarligini bildiradi. Endi GPS-qabul qiluvchini Arduino platasiga ulanadi va turgan joyimiz haqidagi axborotni chiqariladi – geografik kenglik va xxxxxx ni Arduino ning ketma-ket port monitoriga. Ulanish sxemasi 33.3 chizmada ko'rsatilgan