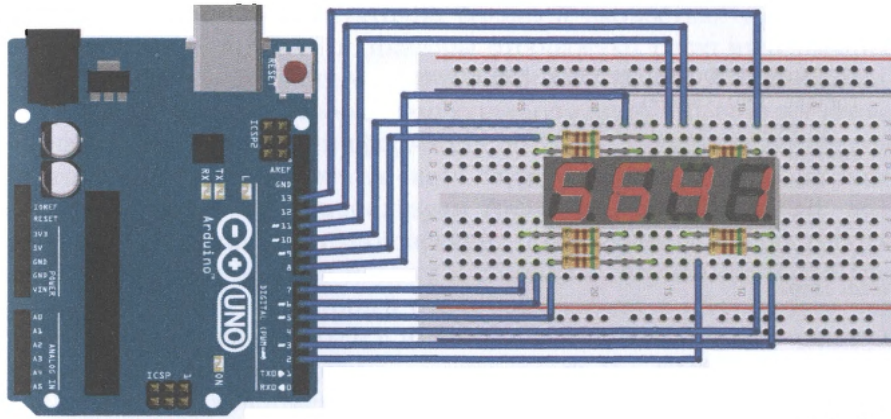


Matritsaning ulanish nuqtalari Arduino platasiga ulanadi va matritsaning turli razryadlariga raqamlar chiqariladi. Ulanish uchun Arduino ning 12 oyoqchasi kerak bo‘ladi. 4-razryadli matritsani Arduino platasiga ulash sxemasi 7.2 chizmada berilgan. Ulanish nuqtalariga 510 Om qiymatli cheklovchi qarshilik orqali ulanadi.



**7.2 chizma. 4-razryadli matritsani Arduino ga ulash sxemasi.**

(0-9) raqamlarni ketma-ket matritsaning xohlagan registriga chiqarish sketchi yoziladi. Berilgan oraliqdan tasodifiy qiymatni tanlash uchun `random()` funksiyasini ishlatamiz. `numbers[ ]` massivida 0-9 raqamlarini aks ettirish uchun tegishli axborotlarning qiymatlari saqlanadi (baytning katta razryadi indikatorning A segment belgisiga mos, kichik razryadlari – G segmentga), `pins[ ]` massivida - A-G va DP segmentlar uchun ulanish nuqtalar qiymatlari, `pindigits[ ]` massivida esa – matritsa razryadini tanlash uchun ulanish nuqtalarining qiymati saqlanadi. 7.1 listingda sketch Havola qilingan.

### 7.1 listing

```
// yetti segmentli indikatorning a – g razryadlariga ulanish uchun
// Arduino oyoqchalarining ro‘yxati
int pins[8]={9,13,4,6,7,10,3,5};
// 0-9 raqamin chiqarish uchun qiymatlar
byte numbers[10] = { B11111100, B01100000, B11011010,
B11110010, B01100110, B10110110,
B10111110, B11100000, B11111110,
B11110110};
// hozirdagi raqam qiymatini saqlash uchun o‘zgaruvchi
int number=0;
// yetti segmentli indikatorniki
int pindigits[4]={2,8,11,12};
// hozirdagi raqam qiymatini saqlash uchun o‘zgaruvchi
int digit=0;
```