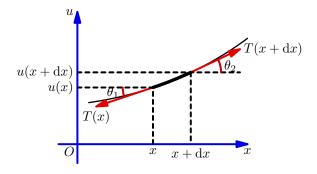
# 11 数学物理方程和定解条件

数学物理方程通常指从物理学及其它学科中所产生的偏微分方程.

如果处理的问题可以当成质点,则质点的物理性质(如质点的位置,速度等)完全可以用数来表示,质点的物理性质随时间的变化则是时间的函数,其变化的规律则为对时间的常微分方程 (如牛顿定律). 但实际的问题常常是所谓介质,它充满空间的每一个点. 我们用坐标 (如直角坐标 (x,y,z)) 来表示介质的每一个点,则介质的性质当然表示成为坐标的函数 (如温度 u(x,y,z)). 介质的性质随时间的变化则表为坐标和时间的函数 (如 u(x,y,z,t)),其变化的规律就是偏微分方程.

## 11.1 振动和波

Example 11.1 (弦的横振动) 设有一个完全柔软的均匀的弦, 沿水平方向绷紧. 而后以某种方法激发, 使弦在同一平面上作横向小振动. 我们来求弦的横振动所满足的方程.



**Solution** 取弦的平衡位置为 x 轴, 且令一个端点为 x = 0, 另一个端点为 x = l. 设 u(x,t) 是坐标为 x 的弦上一点在 t 时刻的横向位移.

在弦上隔离出一小段 dx. 这一小段弦在两个端点 x 及 x + dx 处受到张力作用分别为  $\mathbf{T}_1$ ,  $\mathbf{T}_2$ , 与水平方向的夹角  $\theta_1$ ,  $\theta_2$ . 因为弦是完全柔软的, 故张力的方向沿着弦的方向. 列出运动方程

水平方向: 
$$T_2 \cos \theta_2 - T_1 \cos \theta_1 = 0$$
 (1)

垂直方向: 
$$T_2 \sin \theta_2 - T_1 \sin \theta_1 = dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$
 (2)

在小振动条件下

$$\theta \sim 0$$
 $\cos \theta \approx 1$ 
 $\sin \theta \approx \tan \theta = \frac{\partial u}{\partial x}$ 

由(1)

$$T_1 = T_2 = T$$

代入(2)

$$T\left[\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)_{x+\mathrm{d}x} - \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)_{x}\right] = T\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}}\mathrm{d}x = \rho \frac{\partial^{2} u}{\partial t^{2}}\mathrm{d}x$$

其中  $dm = \rho dx$ ,  $\rho$  为弦的线密度 (单位长度的质量). 定义

$$a = \sqrt{\frac{T}{\rho}}$$

得方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \tag{3}$$

T 与 x 无关. 在小振动时, 还可以证明张力 T 与 t 无关. 因为这一段弦的伸长为

$$ds = \sqrt{du^2 + dx^2} - dx$$

$$= \left[ \sqrt{1 + \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2} - 1 \right] dx \approx \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 dx$$

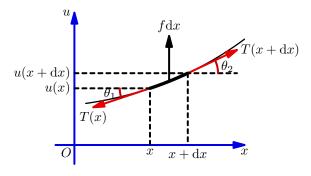
在小振动近似下, 准确到  $\frac{\partial u}{\partial x}$  的一级项

$$ds \approx 0$$

因此按照 Hooke 定律, 长度不变, 则张力 T 不随时间变化. 所以在振动方程中, T 为常数, a 为常数.

#### 弦的受迫横振动

如果弦在横向还受到外力作用,设f 为单位长度所受到的外力.



仿照前面推导

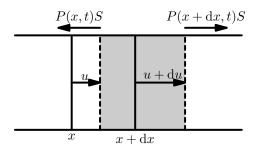
$$T\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx + f dx = \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} dx$$

这时,方程含有非齐次项

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{f}{\rho} \tag{4}$$

其中非齐次项  $\frac{f}{\rho}$  是单位质量所受外力.

Example 11.2 (杆的纵振动) 考虑一均匀细杆, 沿杆长方向作小振动.



**Solution** 取杆长方向为 x 轴方向, 杆上各点均用其平衡位置的 x 坐标标记. 在时刻 t, x 点偏离平衡位置的 位移为 u(x,t). 在杆上隔离出一小段  $(x,x+\mathrm{d}x)$ . 设 P(x,t) 为 x 点在 t 时刻, 单位面积所收到的弹性力 (应力), 则

$$P(x + dx, t)S - P(x, t)S = dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

 $dm = \rho S dx$ ,  $\rho$  为杆的密度. 于是

$$\frac{\partial P}{\partial x} S dx = \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} S dx$$
$$\frac{\partial P}{\partial x} = \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

小振动时, 根据 Hooke 定律, 应力 P 与应变 (单位长度的伸长)  $\frac{\partial u}{\partial x}$  成正比

$$P = E \frac{\partial u}{\partial x}$$

E 为杆的 Young 模量. 可得杆的纵振动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$
$$a = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

我们看到横振动和纵振动满足的方程为偏微分方程,它们的形式完全一样,这类方程统称为**波动方程**.更一般地,在三维空间中的波动方程(例如电磁波满足的方程)为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \nabla^2 u = 0 \tag{5}$$

其中

$$\nabla^2 \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \tag{6}$$

称为 Laplace 算符.

### 11.2 传导和扩散

Example 11.3 (热传导方程) 设有一块连续介质,如果温度不均匀,在介质中有一定的温度差,就一定会有热量从高温部分传递到低温部分.通过热量传递使各处温度趋于一致,最终达到热平衡.

**Solution** 取定一直角坐标系, 并用 u(x,y,z,t) 表示介质内坐标为 (x,y,z) 的点在 t 时刻的温度. 实验表明, 单位时间内通过垂直于 x 方向单位面积的热量  $q_x$  与温度在 x 方向的变化率  $\frac{\partial u}{\partial x}$  成正比

$$q_x = -k \frac{\partial u}{\partial x}$$

同理

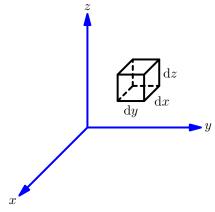
$$q_y = -k \frac{\partial u}{\partial y}$$
$$q_z = -k \frac{\partial u}{\partial z}$$

k 为介质的导热率. 此即 Fourier 定律. 或写成矢量形式

$$\mathbf{q} = -k\nabla u \tag{7}$$

热流密度矢量  $\mathbf{q}$  与温度梯度  $\nabla u$  成正比.

现推导热传导方程. 设想在介质中隔离出一个小立方体, 立方体的边长分别为  $\mathrm{d}x,\,\mathrm{d}y,\,\mathrm{d}z,$  六条边分别与 坐标轴平行.



先看 dt 时间内沿 x 方向流入立方体的热量

$$\begin{split} & \left[ (q_x)_x - (q_x)_{x+\mathrm{d}x} \right] \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t \\ & = \left[ \left( k \frac{\partial u}{\partial x} \right)_{x+\mathrm{d}x} - \left( k \frac{\partial u}{\partial x} \right)_x \right] \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t \\ & = \frac{\partial}{\partial x} \left( k \frac{\partial u}{\partial x} \right) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t \end{split}$$

对于均匀介质, k 为一常数

$$[(q_x)_x - (q_x)_{x+dx}] dy dz dt = k \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx dy dz dt$$

同理, dt 时间内沿 y 方向流入立方体的热量

$$k\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t$$

dt 时间内沿 z 方向流入立方体的热量

$$k\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t$$

如果立方体内没有其它的热量来源或消耗,则净流入的热量应等于立方体温度升高所需要的热量

$$k\left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}\right) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t = \mathrm{d}m \cdot c \cdot \mathrm{d}u$$

c 为比热.  $dm = \rho dx dy dz$ ,  $\rho$  是介质的密度. 所以

 $k\nabla^2 u \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t = \rho c \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}u$ 

令

$$\kappa = \frac{k}{\rho c}$$

则有热传导方程

$$\boxed{\frac{\partial u}{\partial t} - \kappa \nabla^2 u = 0} \tag{8}$$

 $\kappa$  称为温度扩散率.

同样, 如果介质内存在别种不均匀状况, 例如物质浓度的不均匀, 会发生分子的扩散. 扩散方程和热传导方程有相同的形式. 此时  $\kappa$  换成 D, 称为扩散率.

如果介质内有热量产生,例如有化学反应发生或通有电流等等. 设单位时间内在单位体积内产生的热量为F(x,y,z,t), 则应有

 $k\nabla^2 u \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t + F(x,y,z,t) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}t = \rho c \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \mathrm{d}u$ 

这时的方程又是含有非齐次项

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \kappa \nabla^2 u = \frac{1}{\rho c} F(x, y, z, t) \equiv f(x, y, z, t)$$
(9)

### 11.3 稳定问题

波动方程包含对时间的二次偏导数, 热传导或扩散方程则包含对时间的一次偏导数, 它们都是描写连续介质的物理状态随时间的变化. 当介质达到稳恒的物理状态, 即物理状态不随时间改变时, 稳恒的物理状态满足的偏微分方程不包含时间变量. 此即**稳定问题**.

例如, 物体温度达到稳定, 不随时间变化时

$$u(x, y, z, t) = u(x, y, z)$$

则

$$-\kappa \nabla^2 u = f$$

$$\nabla^2 u = -\frac{f}{\kappa}$$
(10)

为 Poisson 方程. 特别地, 如果 f = 0

$$\nabla^2 u = 0 \tag{11}$$

为 Laplace 方程.

相同的方程, 出现在波动方程的稳定问题中. 例如静电场的电势 u(x,y,z) 不随时间改变, 满足 Poisson 方程

$$\nabla^2 u = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

 $\rho$  为电荷密度,  $\epsilon_0$  为真空介电常数. 若  $\rho=0$ , 则静电势满足 Laplace 方程

$$\nabla^2 u = 0$$

此外, 如果波动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \nabla^2 u = 0$$

如果 u(x,y,z,t) 随时间周期地改变

$$u(x, y, z, t) = v(x, y, z)e^{-i\omega t}$$

 $\omega$  为频率. 则 v(x,y,z) 满足 Helmholtz 方程

$$\nabla^{2}v(x,y,z) + k^{2}v(x,y,z) = 0$$
(12)

 $k = \frac{\omega}{a}$  为波数.

### 11.4 边界条件与初始条件

#### 初始条件

研究质点的性质时, 单由微分方程, 并不能求出质点性质随时间的变化— 即任何时刻质点的性质. 例如, 根据 Newton 定律并不能确定质点的运动— 它在任意时刻的位置和速度, 我们还需要知道质点的初始位置和初始速度.

对于描述介质运动的偏微分方程,同样需要给出介质的初始状态,才能决定介质以后任意时刻的物理状态.介质的初始状态即由**初始条件**给出.

对于波动方程, 它是关于时间的二阶偏微分方程, 所以应该给出介质初始时刻各点的位移

$$u|_{t=0} = \phi(x, y, z)$$

和初始时刻各点的速度,即对时间的一阶偏导数

$$\left. \frac{\partial u}{\partial t} \right|_{t=0} = \psi(x, y, z)$$

对于热传导方程, 由于方程中只出现对 t 的一阶偏导数, 所以初始条件只需给出初始时刻各点温度 u(x,y,z) 的值

$$u|_{t=0} = \phi(x, y, z)$$

稳定问题与时间无关,则没有初始条件.

### 边界条件

对于介质,情况比质点还要复杂:除了初始条件,还需要有 **边界条件**.这是因为介质有内部和表面.在推导介质满足的数理方程时,只考虑了介质内部的点.介质表面的点与介质内部的点不同:首先,它只在一侧与介质内其它点相互作用;其次,在另一侧与外界有相互作用.因此介质表面所满足的方程与介质内部所满足的方程不同,应另外推导.我们把介质表面各点满足的方程称为**边界条件**.

先以一维振动为例, 其边界由两端点组成.

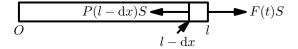
#### Example 11.4 弦的横振动

Solution 如果弦的两端 (由外界) 固定, 那么边界条件就是

$$\begin{cases} u|_{x=0} = 0\\ u|_{x=l} = 0 \end{cases}$$

#### Example 11.5 杆的纵振动

**Solution** 如果 x = 0 端固定, 而另一端  $x = l \in (x)$  方向的) 外力作用, 设单位面积上的力是 F(t)



x = 0 端边界条件仍是

$$u|_{x=0} = 0 \tag{13}$$

x=l 这一端的边界条件并不能直接看出. 模仿推导方程的方法, 在端点 x=l 处截取一小段杆, 长度为  $\mathrm{d}x$ . 根据 Newton 定律

$$F(t)S - P(l - dx, t)S = dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \rho S dx \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

因为  $dx \to 0$ 

$$F(t) = P(l, t)$$

根据 Hooke 定律

$$P = E \frac{\partial u}{\partial x}$$

所以

$$\frac{\partial u}{\partial x}\Big|_{x=l} = \frac{1}{E}F(t)$$
 (14)

如果 x = l 端是自由的, F(t) = 0, 则

$$\left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=l} = 0 \tag{15}$$

如果外力为弹簧提供的弹性力,

$$F(t) = -k[u(l,t) - u_0]$$

 $u_0$  为端点的平衡位移,则

$$\left[\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{k}{E}u\right]_{x=l} = \frac{k}{E}u_0 \tag{16}$$

再举一个三维例子, 其边界为一闭合曲面.

Example 11.6 热传导问题

Solution 第一种类型是边界上各点的温度已知 (由外界给定)

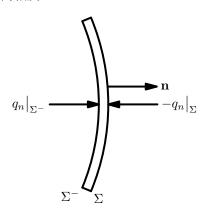
$$u|_{\Sigma} = \phi(\Sigma, t) \tag{17}$$

这里, 我们用 Σ 表示边界上的各点, 同时也表示相应点的坐标.

第二种类型是介质与外界通过表面(边界)有热量的交换, 单位时间内, 通过单位面积的边界面流入的热量已知, 为 $\psi(\Sigma,t)$ , 由外界给定

$$-q_n|_{\Sigma} = \psi(\Sigma, t)$$

n 为表面的法向, 负号表示方向与法向相反.



这时, 我们可在边界  $\Sigma$  的内侧截取一小薄层的介质, 它的另一个底面在介质内部, 其上的点用  $\Sigma^-$  表示. 当介质薄层的厚度  $d \to 0$  时, 则两底面的面积相等, 而侧面面积可忽略. 所以流入介质薄层的热量为两底面流入热量之和. 根据能量守恒定律, 应该等于这一块介质薄层温度升高所需要的热量. 假设薄层的底面积为单位面积

$$q_n|_{\Sigma^-} - q_n|_{\Sigma} = 热容量 \times 温度升高$$

但介质薄层的厚度  $\rightarrow 0$  时, 显然其热容量  $\rightarrow 0$ , 所以

$$q_n|_{\Sigma^-} - q_n|_{\Sigma} = 0$$

即通过介质表面流入的热量, 应当全部通过薄层的另一底面流向介质内部.

由 Fourier 定律, 热流密度矢量

$$\mathbf{q} = -k\nabla u$$

而

$$q_n = \mathbf{q} \cdot \mathbf{n} = -k\mathbf{n} \cdot (\nabla u) = -k\frac{\partial u}{\partial n}$$

其中法向导数定义为

$$\frac{\partial}{\partial n} \equiv \mathbf{n} \cdot \nabla$$

所以

$$-k \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{\Sigma_{-}} - q_{n}|_{\Sigma} = 0$$
$$-k \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{\Sigma_{-}} + \psi(\Sigma, t) = 0$$

 $\Sigma^- \to \Sigma$ , to

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\Sigma} = \frac{1}{k} \psi(\Sigma, t) \tag{18}$$

如果边界绝热,  $\psi = 0$ , 则

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\Sigma} = 0 \tag{19}$$

第三种类型则是介质通过边界散热. 散热按 Newton 冷却定律: 单位时间通过单位面积的表面和外界交换的热量, 和介质表面温度  $u|_{\Sigma}$  与外界温度  $u_0$  之差成正比

$$\psi(\Sigma, t) = -H(u|_{\Sigma} - u_0)$$

H 为比例系数. 边界条件就是

$$\left[\frac{\partial u}{\partial n} + hu\right]_{\Sigma} = hu_0 \tag{20}$$

$$h = \frac{H}{k}$$

#### 总结

在上面的讨论中出现的边界条件有一个共同特点: 就未知函数而言, 它们都是线性的. 再进一步细分, 可以分成三类: <sup>1</sup>

第一类边界条件 给出边界上各点的函数值

$$u|_{\Sigma} = \phi(\Sigma, t) \tag{21}$$

第二类边界条件 给出边界上各点函数的法向导数值

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\Sigma} = \psi(\Sigma, t) \tag{22}$$

第三类边界条件 给出边界上各点函数值与法向导数值之间的线性关系

$$\left[\frac{\partial u}{\partial n} + hu\right]_{\Sigma} = \psi(\Sigma, t) \tag{23}$$

<sup>1</sup>另外还有周期性边界条件, 它是做数学处理时人为引进的.

边界条件和初始条件统称为**定解条件**. 在处理实际的数学物理方程时, 归结为在一定的定解条件下求解一定的偏微分方程.

定解问题必须是适当的, 应使问题求解满足: 解的存在性—问题一定有解; 解的唯一性—问题的解是唯一的; 以及解的稳定性.

如果在求解数理方程的过程中(假设方程是合理的),解不存在,则可能是定解条件过多. 若解出几个解,则可能是定解条件太少.